

JAERI-M

9 2 8 3

20MV タンデム加速器データ収集システム
の拡張

1981年2月

富田 芳明

この報告書は、日本原子力研究所が JAERI-M レポートとして、不定期に刊行している研究報告書です。入手、複製などのお問い合わせは、日本原子力研究所技術情報部（茨城県那珂郡東海村）あて、お申しこしてください。

JAERI-M reports, issued irregularly, describe the results of research works carried out in JAERI. Inquiries about the availability of reports and their reproduction should be addressed to Division of Technical Information, Japan Atomic Energy Research Institute, Tokai-mura, Naka-gun, Ibaraki-ken, Japan.

20MVタンデム加速器データ収集システムの拡張

日本原子力研究所東海研究所物理部

富田 芳明

(1980年12月25日受理)

20MVタンデム加速器データ収集システムのプログラムの拡張を行ったので報告する。今回の拡張によって標準的でないデータの取り込みや、標準でないCAMACモジュールの使用がプログラムの一部をきめられた処方にしたがって変更するだけで容易に行えるようになった。変更はMBDのマイクログラムを書くことによって、あるいはリストモードにおけるリデューススペクトルのサブルーチンを書くことによる二通りのやり方で行われる。標準のプログラムを使用する場合でもリストモードでは32台までのADCが使用できるようになった。今回の拡張は主としてデータの取り込み方に柔軟性は持たせるためのものであるが、装置のコントロール等の目的のためにも応用できる。この報告は実際にプログラムを変更しようとする人のための手引として書かれている。

JAERI-M 9283

Expansion of the Data Acquisition System
for the 20 MV Tandem Accelerator

Yoshiaki TOMITA

Division of Physics, Tokai Research Establishment, JAERI

(Received December 25, 1980)

This report describes an expansion of the program of the data acquisition system for the 20 MV tandem accelerator. By the present expansion it became possible to change the acquisition mode or to use non-standard CAMAC modules with partial modification of the program according to well defined prescriptions. The modification can be made by writing microprograms for the MBD or appending subroutines for the reduced spectra in the LIST mode data acquisition.

The new program can handle upto 32 ADC's in the standard LIST mode data acquisition.

The present expansion aimed to increase the flexibility in data acquisition. It can also be applied to control experimental devices.

Keywords; Data Acquisition, Program, Computer, CAMAC,

Tandem Accelerator

目 次

1.	はじめに	1
2.	変更の概要	2
3.	プログラムの動作	3
3.1	INIT におけるパラメーター設定	3
3.2	INIT END の動作	6
3.3	データ収集の動作	9
4.	マイクロプログラムの作成	11
4.1	データ収集モードの定義	11
4.2	マイクロプログラムの種類	12
4.3	マイクロプログラムとEDITORの構造	15
4.4	アセンブルの手続き	17
4.5	マイクロプログラムの例	17
5.	リデュースドスペクトルの作成	21
5.1	リデュースドスペクトルの例	24
5.2	変更の手続き	28
6.	データ収集以外への応用および今後の拡張について	30
7.	TTYサービスルーチンおよびキーボードコマンド	31
7.1	TTYからの入力	31
7.2	TTYへの出力	32
7.3	TTYキーボードコマンド	33
8.	プログラミング上必要なデータの構造	34

附 録

1.	リストモードEDITORのプログラムリスト	45
2.	リストモードマイクロプログラムのリスト	49
3.	1パラメーターPHAのEDITORはプログラムリスト	52
4.	リデュースドスペクトルのプログラムRDSP04のリスト	55
5.	DR11Cとインターラプトステータスワード	75
6.	イベントフラグと“SEND-DATA”	78
7.	磁気テープのFORMAT	80

Contents

1. Introduction.....	1
2. Outline of the Modification	2
3. Flow of the Program.....	3
3.1. Setting Parameters in INIT	3
3.2. Operation of INIT-END.....	6
3.3 Operation of the Data Acquisition.....	9
4. Writing Microprograms.....	11
4.1. Definition of Data Acquisition Modes	11
4.2 Kinds of Microprograms	12
4.3. Structure of Microprograms and EDITOR.....	15
4.4. Assemble Procedures.....	17
4.5. Examples of Microprograms.....	17
5. Reduced Spectra	21
5.1. Examples of Reduced Spectra	24
5.2. Prosedures of the Modification	28
6. Comments on Applications to other than Data Acquisition and on Further Expansion	30
7. TTY service Routine and Keyboard Commands	31
7.1. Input from TTY	31
7.2. Output to TTY.....	32
7.3. Keyboard Commands	33
8. Structures of Data necessary for the Programming	34

Appendices

1. Program List of the EDITOR for LIST Mode.....	45
2. Listing of the Microprogram for LIST Mode	49
3. Program List of the EDITOR for One-parameter PHA	52
4. Listing of the Program RDSP04 for the Reduced Spectra	55
5. DR11C and the Interrupt Status Words	75
6. Event Flags and SEND-DATA	78
7. FORMAT of the Magnetic Tape.....	80

1. はじめに

20MVタンデム加速器のデータ収集システムにおいては、当初の目的であった標準的なADCを使用したりストモードおよびPHAモードのデータ収集が可能になっており、その概要の報告も行われている。¹⁾

しかしタンデムで行われる多様な実験に対応するためには当初のシステムでは不十分であり、拡張が要求されてきた。システムがCAMACを採用しているため、ハードウェア的には拡張は容易であるが、ソフトウェアに関してはプログラムのサイズがかなり大きく、いくつかのタスタが互いに連絡をとりながら動くこともあって、変更のためにはプログラム全体に対する知識とかなりの労力が必要とされていた。

今回行ったプログラムの書きかえはこの点を改善するためのものであり、データの取込み方に対する変更はプログラムのごく一部を変更するだけで可能になった。しかもこの変更の際にはプログラムの他の部分に関する知識はほとんど要求されないようになった。今回の変更は主として核反応実験からの要請にもとづいたものであり、形式的にはリストモードおよびPHAモードというわく内のものである。しかしこの形式にはそれほど大きな制約があるわけではなく、実験装置のコントロールも含めてかなり広い範囲に適用でき、システムの柔軟性はかなり増したと考えられる。

この解説は実際にプログラムを変更する際のガイドとして書かれているが、自分でプログラムを変更しない使用者のためにもどのような拡張が可能であるかを知る上で役立つであろう。またオペレーティングシステムRSX11Mを理解している使用者はこの解説(特に第3章)を読むことによって、操作手順の背景にあるロジックが理解でき、操作手順を覚える上でも、またシステムのエラー時の処置を可能にする上でも役立つものと思われる。読者の予備知識としては、文献1)に書かれている程度のシステム全体に関する知識と、システムでのある程度の使用経験を予想している。実際にプログラミングを行うためには、MBDのインストラクションに関する知識²⁾(リデュースドスペクトル作成のためには不要)、PDPのインストラクションに関する知識³⁾、およびアSEMBラーに関する知識⁴⁾(ごく初歩的な知識でよい)が要求される。

なおこの解説でのべる範囲内でどのような変更を行っても、オペコンとグラフィックディスプレイを使用したシステムのコントロールと収集モードの設定、収集データのディスプレイや磁気テープへのダンプ等はすべて標準的なサービスを受けることができる。

第2章において今回の変更の概要がのべられ、第3章では関連するプログラムの流れとイニシャライズ時の入力についてのべている。第4章はMBDのプログラムを書きかえることによるデータの取込みの変更の仕方の解説であり、第5章はリデュースドスペクトルの作成法の解説である。第6章では今回の変更のラインにそった今後の拡張についてのべている。第7と8章はプログラミング上必要とされるサブルーチンやデータの構成についての解説である。附録1-4にはプログラムの参考リストをあげる。附録5以降は今回の書きかえによって変更された事項のうち今後のプログラムのメンテナンスに必要と思われるものを補ったものである。

2. 変更の概要

今回変更されたプログラムは“YT-4”とラベルされたディスクに入っている。システムのCOMMONであるCOMTBLのサイズを大きくし、実際に利用していないDEC-NETのためのパーティションを取除いた。したがってシステムディスクも従来のものと互換性がない。主な変更は次の通りである。

(1) データをCAMACからメモリーに取込むMBDのマイクロプログラムにプログラム番号を与え、**INIT**の際に番号を指定することによって対応するプログラムがMBDにロードされるようにした。このことによってデータの取込み方の変更や標準的でないCAMACモジュールの使用が、マイクロプログラムのファイルを用意しておくだけでいつでも行えるようになった。各マイクロプログラム(例えばリストモードのプログラムLIST)毎に10種類までのプログラムをディスクに入れておいて切換え使用が可能である。

(2) リストモードで共有メモリー中のリストバッファに取込まれるデータから作成するリデュースドスペクトルの作成に関して“TYPE”と呼ばれる番号を設けた。PDP11/04(以下11/04と省略)のプログラムATOMICに“TYPE”に対応するサビスルーチンを追加することにより、**INIT**時にその番号を指定して、異った種類のスペクトルを作成することができる。この変更を容易にするためにATOMICのリデュースドスペクトルに関連した部分を別のファイルのRDSP04として独立させた。

(3) 11/04は乗除算命令や浮動小数演算命令を持っていないので複雑な処理には向いていない。このためにタスクRDSP55を作成して11/55でもリデュースドスペクトルが作成できるようにした。このプログラムはスケジューラーの部分を除いてRDSP04とほとんど同じであり、RDSP04の書きかえの知識があれば容易に書きかえることができる。

(4) (2)にのべたリデュースドスペクトルの追加等のために内容の異ったいくつかのATOMICを切換えて使用したい場合がある。このため**INIT**時にATOMICのファイル名のイクステンションフィールドを指定できるようにした。

(5) 標準のプログラムを使用する場合でも、リストモードでは従来の8名のADCインターフェースの他に24台までのADCが使用できるようになった。リデュースドスペクトルの作成の際にはメモリーを節約するためスペクトルの一部だけを必要な分解能でメモリーに入れることができるようにした。

(6) 以上の変更を容易にするため**INIT**の画面にいくつかの新しい入力を追加した。これらの多くはプログラムの変更に際して自由に使用でき、ユーザーとインターフェースの部分を変更することなしに収集モードの拡張が可能になった。

(7) これまでの使用の結果判明したプログラムの誤りを修正した。また従来**INIT**における収集モードの変更の後処理にかなりの待時間があったのを短縮したり、しばしば必要とされた11/04の再起動を不要にしたり、積分においてバックグラウンドの差引きを可能にする等、いくつかの改良を行った。

3. プログラムの動作

ここでデータ取込みの拡張に関連したプログラムの流れを簡単にのべる。また新しい **INIT** 時の入力についてものべる。当初のプログラムに関しては作成者によって書かれた内部仕様書⁵⁾があるが、今回の変更によってプログラムの流れが変わった部分についてもここでのべる。

3.1 **INIT** におけるパラメーター設定

データ収集のためのパラメーターの設定はタスク **INIT** と **INIT** によって起動されりタスク **EDICMC**, **EDIMOD**, **EDIMAP**, **EDIDMP** によって行われる。**EDICMC** によって作成される CAMAC の構成の画面には Fig. 1 に示すように 3 つの新たな追加が行われている。

(1) **A00-C07** の 24 個の新たな CAMAC モジュールの指定が行える。これらのデータは **COMTBL** に **EXTRAC** として入れられ **INIT** **END** によって 11/04 に送られる。標準的なリストモードのデータ収集では **ADCI-1~8** 以外の **ADC** を使用する場合には **A00** からはじめて必要な個数だけ **CN** を入力する。また **X1** の欄には各 **ADC** のビット長が入られる。この場合には **X2** は使われない。標準でないプログラムではこれらをどのように使うかはプログラム作成者の自由である。

(2) “EXTRA PARAMETER” として 12 個のフリーパラメーターが指定できる。これらは **COMTBL** の **EXTRAP** に入れられ 11/04 にも送られる。標準的なプログラムでは使用していない。便宜上半分は 10 進で半分は 8 進数で入力できるようにしてある。

(3) 11/04 のプログラムの指定

11/04 の標準的なプログラムは

```
DK1 : ( 10, 14 ) ATOMIC. STD
```

として登録されている、イクステンションの **STD** の代りに別の指定を行えば指定されたプログラムがタスク **LODPRG** によって 11/04 にロードされる。

CAMAC の構成に変更があった時は、データ収集モードに対する再チェックが必要なので

END を押しても **NEXT** と解釈される。

タスク **EDIMOD** によって作成されるデータ収集モードの設定の画面を Fig. 2 に示す。ここでも 3 つの新しい入力が追加されている。

(1) マイクロプログラムのプログラム番号

標準でないマイクロプログラムを使用するためのもので、第 4 章にくわしくのべる。標準のプログラムは番号 0 である。

* CAMAC CONFIGURATION *

#	MODULE	C	N	GL	#	C	N	(X1 X2)
\$5 00	LAM G-1	1	23	13	A00	1	01	(10 0)
01	LAM G-2	2	22	12	A01	1	02	(11 0)
02	C.LAM	1	08	24	A02	1	03	(10 0)
03	ADCI-1	1	20	24	A03	1	04	(11 0)
04	ADCI-2	1	19	23	A04	1	05	(10 0)
05	ADCI-3	1	18	22	A05	1	09	(11 0)
06	ADCI-4	1	17	21	A06	1	10	(10 0)
07	ADCI-5	1	16	20	A07	1	11	(10 0)
08	ADCI-6	1	15	19	B00	2	01	(11 0)
09	ADCI-7	1	14	18	B01	2	02	(10 0)
10	ADCI-8	1	13	17	B02	2	03	(11 0)
11	GATE	1	06	00	B03	2	04	(10 0)
12	CLOCK	2	21	02	B04	2	05	(11 0)
13	SHAPER	2	20	00	B05	0	00	(00 0)
14	PS-1	2	19	16	B06	0	00	(00 0)
15	PS-2	2	18	15	B07	0	00	(00 0)
16	LT-1,2	2	17	11	C00	0	00	(00 0)
17	LT-3,4	2	16	10	C01	0	00	(00 0)
18	LT-5,6	2	15	09	C02	0	00	(00 0)
19	LT-7,8	2	14	08	C03	0	00	(00 0)
20	SCALER	2	13	07	C04	0	00	(00 0)
21	INTRPT	2	12	14	C05	0	00	(00 0)
					C06	0	00	(00 0)
					C07	0	00	(00 0)

** EXTRA PARAMETERS **

* GATE INFORMATION *

#	SIGNAL	LOGIC	MODE	OUTPUT	DECIMAL	OCTAL
0	TTL	PLUS	PARA		0	000000
1	TTL	PLUS	PARA		1	000000
2	CMC	MINS	PARA		2	000000
3	CMC	MINS	PARA		3	000000
4	CMC	PLUS	PARA		4	000000
5	TTL	PLUS	PARA		5	000000
6	TTL	PLUS	SNGL	PULS		
7	TTL	PLUS	SNGL	PULS		

** 11/04 PROGRAM **

ATOMIC.STD

Fig. 1 "CAMAC CONFIGURATION" の画面

× DATA ACQUISITION ×

MICRO-PRG#: MBDINT=0 STTSTP=0 SCLTIM=0
 (LIST PRM = 9 FOR 2-PARA)
 (LIST PRM = 0 FOR 1-PARA ONLY)
 \$\$ * OF LIST PRM = 4 (+ 013) PRG#=0

PARAM	ADC	BIT
1	5	11
2	6	11
3	7	12
4	1	12

LIST BUFFER SIZE (BLOCK) : 4

1-PARAMETER PHA NUMBER OF SPECTRA : 4

PARAM	ADC	BIT	PRG
5	2	10	0
6	3	10	0
7	4	10	0
8	8	10	0

NUMBER OF REDUCED SPECTRA 1-PR:6 2-PR:0

PRM	GATE	TYP	THRASH	TAL	TRU
*01 06	P-03 0010,3000	00	0200	00	01
	P-00 0000,0000	(00	0000	00	00)
	P-17 0500,0800	(00	0000	00	00)
	P-00 0000,0000	(00	0000	00	00)
	P-00 0000,0000	(00	0000	00	00)
	P-00 0000,0000	(00	0000	00	00)
	P-00 0000,0000	(00	0000	00	00)
*02 03	P-00 0000,0000	00	0000	02	00
	P-00 0000,0000	(00	0000	00	00)
	P-00 0000,0000	(00	0000	00	00)
	P-00 0000,0000	(00	0000	00	00)
	P-00 0000,0000	(00	0000	00	00)
	P-00 0000,0000	(00	0000	00	00)

*03 03	P-01 0100,1500	01	0004	02	00
	P-03 0100,4095	(00	0000	00	00)
	P-00 0000,0000	(00	0000	00	00)
	P-00 0000,0000	(00	0000	00	00)
	P-00 0000,0000	(00	0000	00	00)
	P-00 0000,0000	(00	0000	00	00)

*04 01	P-00 0000,0000	02	0002	00	01
	P-03 0200,3000	(00	0000	00	00)
	P-00 0000,0000	(00	0000	00	00)
	P-00 0000,0000	(00	0000	00	00)
	P-00 0000,0000	(00	0000	00	00)
	P-00 0000,0000	(00	0000	00	00)

*05 07	P-00 0000,0000	04	0013	00	00
	P-03 0100,3000	(00	0000	00	00)
	P-00 0000,0000	(00	0000	00	00)
	P-00 0000,0000	(00	0000	00	00)
	P-00 0000,0000	(00	0000	00	00)
	P-00 0000,0000	(00	0000	00	00)

*06 01	P-00 0000,0000	03	0001	01	00
	P-00 0103,0500	(04	0000	00	00)
	P-00 0000,0000	(00	0000	00	00)
	P-00 0000,0000	(00	0000	00	00)
	P-00 0000,0000	(00	0000	00	00)
	P-00 0000,0000	(00	0000	00	00)

Fig. 2 "DATA ACQUISITION" の画面

(2) リストモードにおいてADCI1~8(以下では標準ADCと呼ぶ。)以外からとり込むデータの個数が“# OF LIST PRM”のラインの()内に入力されEXTLSTとしてCOMTBLに入れられ、11/04に送られる。標準的なプログラムではここに指定した個数だけA00から始まるモジュールからデータを入力する。標準でないマイクロプログラムではデータをどこから読むかは作成者の自由である。

(3) リデュースドスペクトルのGATEの指定の欄にTYPE, THRESHOLD, TRL, TRUの4つの入力を追加した。TYPEがリデュースドスペクトルの種類を指定する。50以上のTYPEは11/55のRDSP55によって処理される。くわしくは第6章でのべる。なおGATEに対するパラメーター番号は当初のプログラムでは入力できなかったが、変更によって必要なものだけ入力するようになった。標準的なプログラムではこの番号が0のラインのGATEは使用されない。したがって“FULL-GATE”は入力する必要はない。これらのデータはAUXPARとしてCOMTBLに入れられ、**END**で11/04に送られる。

なおCAMACの構成を変更したり、ADCのビット長を変更したりした場合はリデュースドスペクトルに関する入力の全ラインに対してカーソルを通過させてエラーチェックをやり直す必要がある。この操作が終るまでプログラムは**NEXT** **ALT** *) **END**を禁止する。

3.2 **INIT** **END** の動作

INIT **END** の操作により、INITは入力されたパラメーターをチェックし、エラーがなければRDSP55を起動し、更に“SEND-DATA”ディレクティブによりリデュースドスペクトルの作成の際使用されるテーブルREDINF作成を指示する。11/55で作成するリデュースドスペクトルがない場合にはRDSP55は必要なフラグをセットしてEXITする。そうでない場合はRDSP55はデータ収集が開始され、DATAQCから“SEND-DATA”により、“BUFFER-FULL”が通知されるのを待つ状態になる。

続いてタスクCOMM04がINITにより起動される。COMM04は共有メモリーの先頭の8KWを他のメモリーへ退避させ(この領域が11/04にデータやプログラムを送るために使用される。), **04-ACTIVE**の状態をチェックし、オフであれば、タスクLODPRGを起動する。LODPRGは“CAMAC CONFIGURATION”の画面で指定された11/04のプログラムをディスクから読み共有メモリーの先頭(11/04から見て40000番地。以下共有メモリーの番地はすべて11/04から見た値を示すことにする。また番地はすべて8進法で記述する。)にロード、グラフィックディスプレイに40000からスタートされるよう表示を行う。ロードされたプログラムの先頭には共有メモリーのプログラムを11/04のローカルメモリー(0-37777番地)に移すプログラムがつけられており、11/04のプログラムATOMICが1000番地以後にロードされ、プログラムの実行はATOMICに引つがれる。ATOMICはTTYのインターラプトベクターのセット、MBDのリセット、CAMACへのBZ

* オペコンの**ALT**キーは当初のプログラムではオペコンの使用をINITからOPECONに移すために使用されていたが、今回の変更で画面を前にもどすようになっていた。(**NEXT** の逆)

の送出等を行い、MBDの7400番地以後に1個のCAMACコマンドを実行するためのマイクロプログラムをロードしPDPから起動されるチャンネル0にリンクする。このプログラムはCAMACのイニシャライズのために使用される。(第4.2節参照) ATOMICの起動は40000番地をクリアーすることでLODPRGに知らされ、LODPRGはEXITして、COMM04とATOMICの間で交信が始められる。交信はDR11-Cと共有メモリーを使用して行われ、57774と57776番地の2ワードがそれぞれ11/04, 11/55からの通信の内容を示すインターラプトステータスワードとして使用される。インターラプトステータスワードは附録5にまとめてある。交信はまずCOMM04がATOMICにデータを送りATOMICがそれに答える形で行われ、データ収集時のようにATOMIC側から交信が始められることはない。ATOMICに送られる情報はあとでのべるように **INIT** での変更の度合いに応じて必ずしもすべてが送り直されるとは限らないが、まずすべてが送られる場合についてのべる。

(1) COMM04は **INIT** で作成された、CAMACの構成、データ収集モード、ADCのビット長、リデュースドスペクトルに関するデータ、プリセット値、スペクトルを入れる共有メモリーの番地等のデータ(第8章にくわしくのべてある。)を共有メモリーにロードする。

(2) ATOMICは共有メモリーからデータを取込み、MBDをリセット、CAMACにBZを送出し、送られたデータにもとづいて使用されるGLに対してMBDおよび各クレートのLAMグレーダーにセットするマスクワードを作成する。続いて各モジュールに対して典型的なCAMACコマンドをMBDのチャンネル0を起動することによって実行し、XレスポンスがなければエラーテーブルにCNをセットする。(このチェックはコインシデンスユニットとADCインターフェースに対しては行われず、マイクロプログラムのEDITORによってセットされるイニシャライズコマンドを実行する際に行われる。他のモジュールに対しても同じ方法をとるようEDITORを書きかえる予定である。)次にサブルーチンRDTBLを呼びリデュースドスペクトルを作成する際使用するテーブルREDINFを作成する。Xチェックでエラーがあった場合はエラーテーブルを共有メモリーにロードし、COMM04はタスクPRINTを通じてCNをコンソールに出力する。

(3) COMM04は、マイクロプログラムをMBDのメモリーにロードするためのプログラムLOADERを共有メモリーにロードし、ATOMICはこれを70000番地以降に入れる。

(4) 次に必要とされるマイクロプログラムが1つずつ送られる。(マイクロプログラムの種類については第4.2節参照) まずマイクロプログラムとベアーになっているEDITORが共有メモリーにロードされ、ATOMICによって60000番地以降に移される。次にCOMM04はマイクロプログラムを40000番地からロードする。ここでロードされるEDITORとマイクロプログラムは“DATA ACQUISITION”の画面で指定されたプログラム番号のものである。ATOMICはEDITORを起動し、EDITORはマイクロプログラム中のCAMACコマンドに必要なCNをセットしたり、MBDのファイルレジスターにロードするデータのテーブルFREGにデータを入れたりする。EDITOR中にはCAMACをイニシャライズするためのコマンドがセットされているが、ATOMICはこれを取り出して、50000番地以降に1つのテーブルとしてまとめる。続いてLOADERが起動され、マイクロプログラムをMBDにロードする。この際のロード番地はCOMM04によって各マイクロプログラムの前につけられている。

る。

(5) COMM04は全情報の終了を送信し、ATOMICはこれを受けてデータ収集開始のための準備を行う。

まずLAMグレーダー、クロック、プリセットスケーラー、インターラプトレジスター等からのインターラプトおよびリストモードのマイクロプログラムの“BUFFER-FULL”のインターラプトに対するベクターがセットされ、次にCAMAC に対するイニシャライズが次のように行われる。

- MBDリセット、CAMACにBZ送出。
- MBDのマスクレジスターに(2)で作成されたマスクをロード。
- 各クレートコントローラーのINHIBITを解除、BDをイネィブル。
- LAMグレーダーに(2)で作成したマスクをロード。
- スケーラー等のイニシャライズ(4)でのべたようにこれらはEDITOR中にテーブルをセットするよう書きかえる予定)。
- (4)でロードされたマイクロプログラムMBDINTを起動、すべてのチャンネルのファイルレジスターにFREGに入っている値をロードし、各チャンネルがCAMACから対応するGLによって起動されるようにする。
- (4)で50000番地以降に作られたイニシャライズのためのCAMACコマンドをチャンネル0を起動することによって次々と実行する。XレスポンスがなければTTYにCNを出力する。

以上の終了後COMM04に“RUN ENABLE”を送信する。

(6) COMM04は“RUN ENABLE”を受けると、イベントフラグ55により終了をINITに通知しEXITする。この間Xチェック以外でエラーがあれば更にイベントフラグ33をセットしてエラーのあったことをINITに知らせる。INITはエラーがなければ RUN ENABLE と 11/04-ACTIVE のランプをオンにし、タスクDATACQを起動してEXITする。エラーがあった場合は“CAMAC CONFIGURATION”の画面の表示にもどる。

なお INIT END の際DATACQがRUN中の時は、INIT(リストダンプの磁気テープを使用している時)またはCOMM04は磁気テープとDR11-Cの解放(DETACH)をDATACQに要求する。DATACQはこれを受けてEXITする。この際それまで使用していた磁気テープが使用中止となっていればE-O-Vが磁気テープに書かれる。

COMM04によるATOMICとの交信の際すべての情報が送り出されるのは次の場合である。

- INITの開始時のTAG名入力要究に対して、“C.”以外を入力した時。
- CAMACの構成、使用するADC番号、ADCのビット長、マイクロプログラムの番号、リストバッファサイズのどれかに変更があった時(使用をやめるADCがあるだけの時は除く)。
- 11/04-ACTIVE のランプがオフの時。

- プリセット値が変更された時 (**PRESET** による変更は無関係。)
- 0でないマイクロプログラム番号がある時。

下記の変更しかなかった時は必要な情報だけが送られる。

- リストモード, 1パラメーターPHA, 2パラメーターPHAのどれかがとりやめになった時。
- リデュースドスペクトルに変更があった時。
- MEMORY MAPに変更があった時。

3.3 データ収集の動作

オペコンの **RUN ENABLE** ランプがオンになった後, オペコンあるいはCAMACからの要求によってデータ収集がスタートする。データ収集はCAMACからのLAM (GL=17-24) によってマイクロプログラムが起動され, CAMACからのデータを共有メモリーに書き込むことによって行われる。“STOP”中も含めてデータ収集中のATOMICからの通信はすべてDATACQが受ける。例外的に **MEMORY ADVANCE** の場合にだけタスクMEDORYが直接ATOMICからの応答を受ける。この間DATACQはDR11-CをDETACHする。ATOMICに対する送信はOPECONによっても行われる。

リストモードの収集を行わない時はATOMICもDATACQも定期的にスケーラーのデータを送受信するだけである。

リストモードの場合はリストバッファ一杯になるとリストモードのマイクロプログラムからATOMICに対してインターラプトが出される。この際マイクロプログラムのそのバッファに対応する“BUFFER-FULL”のフラグをセットし, 次のバッファに切替える。11/55で次のバッファの処理が終了していない時は, マイクロプログラムはコインシデンスユニットのLAMを禁止してリストモードの収集を中断する。インターラプトによってATOMICはDATACQに“BUFFER-FULL”を送信し, リデュースドスペクトルの作成が指定されていれば作成を開始する。この時前のバッファに対するリデュースドスペクトルの作成は中止され, 処理残りのイベント数がスペクトル毎の“LOST DATA”に加算される。コンソールに出力される“LIST-OVER RUN”, “REDUCED-OVER RUN”で示される数字は上記のリストモード中断, リデュースドスペクトル作成中止の回数である。DATACQは“BUFFER-FULL”の送信を受け, 一杯になったバッファの内容を別のバッファエリア(リストバッファに対応して2個ある)にコピーし磁気テープに対するダンプを開始する。この際同じ側のバッファに対する前回のダンプが終了していなければ終了を待ってからコピーが行われる。コピーが終了するとATOMICに対して“BUFFER-UNLOAD”を送信する。(磁気テープの指定がなければコピーは行わず, 直ちに“UNLOAD”を返す。)ここで11/55で作成するリデュースドスペクトルが指定されている場合にはDATACQは“SEND-DATA”ディレクティブによってRDSP55に対して“BUFFER-FULL”を送信する。RDSP55はこれを受けてリデュースドスペクトルの作成を開始する。この時ATOMICの場合と同様に前のバッファの処理は中断され“LOST DATA”に処理残りのイベント数

が加算される。

なおRDSP55はディスプレイのためのタスクDSUP, DSCONと同じくシステム中最低のプライオリティで動く。したがってプライオリティは高いタスクが頻繁に動く場合(例えばリストモードの入力レードが高くて、磁気テープの指定がない場合はほとんどのCPU時間がATOMICとの交信に使われる)にはRDSP55に割当てられるCPU時間は少くなり、場合によっては全くなくなることもある。DATACQは、送った“SEND-DATA”がRDSP55に受けとられずある回数以上たまった時には、それ以上“SEND-DATA”を行わず自分で“LOST DATA”の加算を行う。またRDSP55において“SEND-DATAによるAST^{*}”が禁止されている場合も同様にする。

ATOMICはDATACQから“BUFFER-UNLOAD”を受けるとそのバッファーに対する“BUFFER-FULL”のフラグをリセットする。ここでもしコインシデンスユニットのLAMが禁止されていれば、START/STOPのマイクロプログラムを起動してコインシデンスユニットのLAMをイネィブルしリストモードの収集を再開する。

START中はクロックからのLAMによって、ATOMICはスケーラーを読むマイクロプログラムを起動し定期的に(現在は1秒毎)スケーラーの値を11/55に転送する。この転送はプリセットスケーラーがプリセット値に達して収集がSTOPする時も行われる。

*) アシンクロナス・システムトラップ ソフトウェア的なタスクに対するインターラプト。

4. マイクロプログラムの作成

この章ではマイクロプログラムを作成することによるデータの取込み方に対する変更についてのべる。すでに述べたように、この変更はリストモードおよびPHAモードの形式内のものであるが、この形式を守りさえすればデータ取込みの際に何らかの条件を判定して、実験装置に対して何らかのコントロールのコマンドを出したりすることは可能であり、極端な場合には、データ収集のためのマイクロプログラムで全くデータ収集を行わず、コントロールだけを行うような変則的な使用をすることもプログラム作成者の自由である。

4.1 データ収集モードの定義

ここでおのおのデータ収集モードに対する形式上の制約をのべる。マイクロプログラムの作り方に対する制約については第4.2-5節でのべる。

(1) リストモード

コインシデンスユニットからのLAMによって起動されるマイクロプログラムLISTによって、リストバッファにデータを取込む。ここでコインシデンスユニットは現在用意されている標準的なモジュールである必要はなく、LAMを発生する機能が最低限必要なだけである。(この点は以下にのべるADCインターフェースについても同様である。) 一般には1つのLAMによって代表されるイベント毎に、“DATA ACQUISITION”の画面で入力されたワード数のデータをリストバッファに書き込む。一方のバッファが一杯になった時11/04に対してインターラプトを発生し、バッファを切替える。このインターラプトによって必要に応じて磁気テープのバッファのダンプとリデュースドスペクトル作成のサービスが受けられる。どのようなデータをどのような形で取込むかは任意である。例えば2個のデータの和をとるとか、2個のデータを1ワードにパックするとか、上位ビットを何らかのタグに使用する等が可能であるし、何らかの条件によってデータを捨ててもよい。

INIT 時の制約としてはADCインターフェース#1-8中の少なくとも2個を使用するよう指定する必要があるが、必要がなければこれらからデータを読まなくてもよい。

(2) 2パラメータPHA

コインシデンスユニットからのLAMによりマイクロプログラムPHA2が起動され、共有メモリー内の“MEMORY MAP”の画面で示される領域内のデータに必要な変更を加える。領域の大きさは**INIT**時に指定される2台のADCのビット数とトランケートビット数できまり、一般にはこの領域外のデータに変更を加えてはならない。これらのビット数と実際に取込むデータとの関連にはこれ以上の制約はない。

(3) 1パラメータPHA

指定されたADCインターフェースからのLAMによりマイクロプログラムPHA1が起動されデータの取込みを行う。スペクトル領域の大きさがADCのビット長できまる以外は2パラメータPHAと基本的な差はない。

4.2 マイクロプログラムの種類

INIT の段階で COMM04 により 11/04 に送られてくるマイクロプログラムには次のものがある。

(1) MBDINT

起 動 : ATOMIC
 チャンネル : 0-7
 プログラムコード : 0

ここでプログラムコードは各マイクロプログラムと EDITOR の先頭につけられているプログラムの種類を区別する番号である。

2つの異った目的で起動される。第1の場合は **INIT** 時および **MEMORY ADVANCE** 時であり、MBDのファイルレジスターに初期値を入れる。この際各チャンネルの CEL (チャンネルイネィブルラッチ) がセットされ CAMAC からの GL によって対応するチャンネルのプログラムが起動されるようになる。第2の場合はリストモードのデータ収集をやめる場合で、リストバッファのどこまでデータが入っているかを知るために起動される。この際リストバッファの残りの部分には -1 が入れられる。この2つの場合は PDR がポイントする番地に入れられているコードによって区別される。マイクロプログラムの終了は 11/04 にインターラプトを行うことで ATOMIC に知らされる。

プログラムは MBD のメモリーのはじめからロードされ、最初の部分は次のような構成になっている。

番 地	命 令
0	JVC
1	JP 3 (データ収集時は BK1)
2	JVC
3	CON BK0

0番地の“JVC”はCAMACからのGLにより対応するチャンネルのプログラムへジャンプするためのものであり、3番地以後がMBDINTの実験のプログラムになっている。1番地の“JP 3”命令は MBDINTが終了した後“BK1”命令に書きかえられる。この変更と2番地の“JVC”命令によって、以後ATOMICによってチャンネルが起動された時そのチャンネルのバンク1のCTRに入っている番地からプログラムが実行されるようになる。

(2) STTSTP

起 動 : ATOMIC
 チャンネル : 7
 プログラムコード : 1

データ収集のスタート・ストップを行うプログラムである。ATOMICによってセットされるPDRの値にしたがって下のような処理を行う。プログラムの終了はATOMIC中のステー

タスワードSTATUSを1にセットすることによってATOMICに通知される。

PDR=1 オベコンまたはCAMACからスタート入力があった場合であり、次のようなスタートの動作を行う。ゲートモジュールの出力端子0-5の出力をロジックレベル“1”にし、出力端子6からパルス出力を行う。

PDR=2 第3.3節でのべたように、リストモードの収集の際、両方のバッファが一杯になると、コインシデンスユニットのLAMは禁止される。その後DATAcq から“BUFFER-UNLOAD”の通信を受けた時STTSTPが起動されLAMの禁止を解除する。

PDR=3 CAMACへのSTOP入力、またはプリセットスケーラーがプリセット値に達した時発生するGLによるインターラプトを受けて起動され、次のようなストップ動作を行う。ゲートモジュールの出力端子0-5の出力をロジックレベル“0”にし、端子7からパルス出力を行う。

PDR=4 オベコンから **START** オフの入力があった時に起動される。動作はPDR=3と同じである。

標準的でないモジュールを使用してデータ収集を行う場合はこのプログラムを変更する必要がある場合がある。新しいモジュールを設計する時はゲート入力がない場合にはLAMが禁止されるようにしておくに変更が多い。

(3) SCLTIM

起 動 : ATOMIC
 チャンネル : 1
 プログラムコード : 2

スケラー(プリセットスケラー、ライブタイムスケラー、12チャンネルスケラー)に関するプログラムである。PDRに処理のためのパラメーターブロックの番地が入れられており、その第1ワードが処理の種類を示すコードになっている。コードにより次のように処理が異なる。プログラムの終了はSTATUSを1にセットすることで示される。

コード 1 クロックからのGLによるインターラプトが生じた時、またはプリセットに達してデータ収集ストップの動作が行われた後起動され、スケラーのカウンタを読みATOMIC中のPS11以下に書き込む。PS11の番地はパラメーターブロックの第2ワードに入っている。

コード 2 オベコンから **SCALER** **CLEAR** の入力があった時起動される。プリセットスケラーに対してはパラメーターブロックの第2ワード以後に入っているプリセット値をダウンカウンタにロードし、他のスケラーはクリアする。

コード 3 **PRESET** によってプリセット値を変更した場合に起動され、パラメーターブロックの第2ワード以下に入れているプリセット値の変化分を、ダウンカウンタに加える。

(4) GLCLR

起 動 : ATOMIC
 チャンネル : 6
 プログラムコード : 6

クロック、プリセットスケーラー、LAMグレーダー、インターラプトレジスター等からGLによるインターラプトが発生した時LAMをクリアするプログラムである。

(5) PHA1

起 動 : CAMACからのGL
 チャンネル : 0-7
 プログラムコード : 3

ADCインターフェースからのGLにより起動され、1パラメーターPHAのデータ収集を行うプログラムである。1パラメーターPHAの個数に対応して、一般には複数個のプログラムがMBDにロードされる。

(6) PHA2

起 動 : CAMACからのGL
 チャンネル : 0-7
 プログラムコード : 4

コインシデンスユニットからのGLにより起動され、2パラメーターPHAのデータ収集を行うプログラムである。

(7) LIST

起 動 : CAMACからのGL
 チャンネル : 0-7
 プログラムコード : 5

コインシデンスユニットからのGLにより起動され、リストモードのデータ収集を行うプログラムである。現在のATOMICではデータレートが高い時、クロックのインターラプトとから合ってハングアップする可能性があるため、最低のプライオリティーのチャンネル0で動かした方がよい。

以上のプログラムは上にあげた順で11/55で送られてくる。ただしデータ収集のプログラムはその収集モードが指定された時だけ送られる。各プログラムの名前はファイル名でもある。

(8) CAMACコマンド実行のためのプログラム

起 動 : ATOMIC
 チャンネル : 0

このプログラムは先にあげた7個のプログラムと異なり単独のファイルとしては存在せず、

ATOMIC中に入れられており、第3.2節でのべたように、ATOMICの起動時にMBDにロードされる。CAMACイニシャライズのコマンドや、TTY入力によるCAMACコマンド(第7.3節参照)の実行のために使われる。プログラムの終了はSTATUSを1にセットすることによって示される。

CAMACコマンドを実行するためにはマクロPFCNAを使用して

PFCNA F,C,N,A,(DH,DL)

でコマンドのパラメータブロックを作り、その番地をPDXに入れてチャンネル0を起動すればよい。ここでFCNAは数字で入力する時は10進表示で入れる。DH,DLはデータの上位8ビットおよび下位16ビットであり、データを必要としないコマンドでは入れなくてもよい。(この場合は0にイニシャライズされる。)

PFCNAで作られるパラメータブロックは4ワードで次の構造になっている。

FCNA	
BC0/1	DH
DL	
Q	X

ここでFCNAはBARのビット構成で入れられ、除かれたF8のビットは次のBC0/1によって表される。READコマンドの場合にはデータがDH,DLに入れられる。コマンド実行時のQ,Xが4ワード目に入る。

4.3 マイクロプログラムとEDITORの構造

すでにのべたようにマイクロプログラムにはEDITORがペアーになっている。この節では附録1,2に示すリストモードのプログラムLISTを例にとって構造と役割りを説明する。

4.3.1 EDITOR

EDITORのソースファイルは

LIST.MAC

であり、ロードされるバイナリファイルは

LIST.ED_n

である。ここでnは INIT 時に指定するプログラム番号(0-9)であり、標準のプログラムでは0である。

EDITORの主な役割りは、INIT 時に設定されたデータをもとにしてマイクロプログラム中データの可変部分やファイルレジスタにロードする値のテーブルにデータを書き込むこと、およびCAMACイニシャライズのためのコマンドのテーブルをセットすることである。必要に応じてTTYにメッセージを出力したり、INIT で指定できないデータをTTYから入力することも可能である。(TTYを使用するためのサブルーチンに関しては第7章に

のべてある。)

附録1の①(以下1-①と書く)に示されているように“. ENABL ABS”を指定して絶対形式でアンプルされる。(RSX-11Mの標準の形式ではない。)マクロライブラリーINSTBD. MLBはMBDの命令をアセンブルするためのものであり、ATOMIC. MLBはEDITORがプログラムATOMICのサブルーチンとして動作するために必要なリンクを行うためである。INIT時に設定されCOMM04によってATOMICに送られたデータもATOMIC. MLBによってEDITOR中で使用できるようになっている。

プログラムの最初の部分(1-②)でまずロケーションカウンタが60000にセットされる。第1ワードにはEDITORのワードサイズ(EDITORの後半に入れられているマイクロプログラムのダミーは含まない。),第2ワードにはロード番地が,第3ワードには第4.2節のべたプログラムコードが入れられる。実際には第3ワード以後が60004番地以降にロードされる。第4ワードにCAMACイニシャライズのためのコマンドブロックの先頭番地を入れる。イニシャライズコマンドがない場合には-1を入れればよい。コマンドは1-⑧のようにPFCNAを使用してセットすればよい。コマンドブロックの最後にデリミッターとして-1を入れる。ここではCNが入れられておらずEDITORによって1-⑦で使用するモジュールのCNが入れられる。しかしいつも固定のCNで使用するモジュールの場合にはPFCNAで直接CNを入れてよい。

一般にEDITORの後半には1-⑨以下に見られるようにマイクロプログラムのダミーコードが入れられている。マイクロプログラムはこのダミーコードと同じ形で40000番地からロードされる。このダミーコードはEDITORがマイクロプログラムにデータを書き込む際のアドレスのリンクのために入れられており、マイクロプログラムを変更しない場合は入れなくてもよい。ダミーマイクロプログラムの先頭には3ワードの情報が入っている。(1-⑨)これらはCOMM04によって共有メモリーに入れられる情報である。第1ワードがマイクロプログラムのワードサイズ,第2ワードがMBDのコントロールメモリーのロード番地,第3ワードの下位バイトにはプログラムコード,上位バイトにはINIT時に指定したプログラム番号が入れられる。PHA1の場合にはいくつものプログラムがロードされる可能性があるので対応するパラメーター番号が第3ワードの最上位4ビットに入れられる。

なお現在COMM04がEDITORをロードするやり方では“. BLKW”, “. BLKB”, “RSWD”は正しくロードされないので使用してはならない。

4.3.2 マイクロプログラム

ソースファイルは

LIST. MPR

バイナリーファイルは

LIST. MBn

でnはプログラム番号であり、ペアーになっているEDITORと同じでなければならない。

マイクロプログラムはアセンブルする段階ではMBDのロード番地がきまらないので,0番地からロードされる形でアセンブルし,ロード番地がきまった段階でプログラム中で使用され

ている番地を修正する。この手続きは COMM0 がマイクロプログラムを 共有メモリーにロードする際サブルーチン MBDLNK によって行われる。マクロライブラリー BDINST. MLB はこの操作が可能な形にマイクロプログラムをアSEMBルするために使用される, EDITOR とちい“. ENABL ABS “を指定してはならない。

マイクロプログラムのロード番地を決定する際、プログラムが 256 ワード単位のページの境界を越える時は次のページの先頭からロードするようにしている。これはブランチ命令がページ内でのみ有効であることを考慮したものである。プログラムのサイズが 256 ワードをこえる時はブランチがページ内に入っているように注意する必要がある。

4.4 アSEMBルの手続き

標準的なマイクロプログラムと EDITOR のソースは 11/70 システムディスクの U. I. C. [10, 54] に入っている。(コマンド @ [10, 54] LSTMPR によってすべてのリストがとれる。)

ここでもリストモードのプログラムを例にとり、プログラム番号 3 のプログラムを作成することにする。最終的には 11/55 の DK1 に

```
[10, 14]LIST. ED3, LIST. MB3
```

を作成すればよい。

変更は一般に 11/70 で行う。まず [10, 54] に入っているソースを自分の U. I. C. へ例えば LISTSP の名前でコピーする。これに変更を加え(コピーせずに全く新しいものを作成することは自由である。)

```
MAC LIST. ED3=(1, 1)INSTBD/ML, ATOMIC/ML, {uic}LISTSP
MAC LIST. MB3=(1, 1)BDINST/ML, ATOMIC/ML, {uic}
```

```
LISTSP. MPR
```

によってアSEMBルする。作成したバイナリーファイルを 11/55 の DK1 に入れるディスクの自分の U. I. C. に移し(あるいは直接作成する), ディスクを 11/55 にロードし PIP で [10, 14] へ移す。(11/70 ではファイル保護機能のため直接 [10, 14] へは入れられない。)

当然のことであるが自分が管理していないディスクへの書き込みは管理している人の了解を得て慎重に行う必要がある。特に同じプログラム番号で異ったプログラムを登録すると混乱するので注意を要する。

4.5 マイクロプログラムの例

ここで実際のマイクロプログラムの作成あるいは変更を容易にするために、例として標準のいくつかのマイクロプログラムについてよりくわしくのべる。またデータ収集のマイクロプログラムではファイルレジスター中の特定のものをきまった目的に使用しなければならないものがあるので、それについてもふれる。

4.5.1 LIST

リストモードのEDITORのリストを附録1に、マイクロプログラムを附録2に示す。
ファイルレジスタは次のように使われている。

DAR: バッファ0の先頭番地
CCR: バッファ1の先頭番地
ILR: バッファ0の実際にデータが入る最後の番地
WCR: バッファ1の実際にデータが入る最後の番地
GP2: 次にデータを入れるバッファの番地
GP1: 1

以上のうちGP2以外は異った使い方をしてもよい。なおここで使用される番地はすべてワード単位の番地である。附録1の④(以下1-④と書く)でこれらに対する初期値がテーブルFREGにセットされている。

ADCからのデータは“DATA ACQUISITION”の画面で指定した順(パラメーター番号順)に読まれ、イベント毎(nパラメーターのリストモードならn個のデータで1イベント)にデリミッターを1ワード入れ、n+1語ずつバッファに入れられる。

LIST BUFFER **CLEAR** によってバッファ全体に-1が入れられるのでマイクロプログラムでは1ワードスキップすることによって-1のデリミッターをつけている。1つのイベントがバッファに入りきらない時は途中まで入れることはせず次のバッファに切替える。

マイクロプログラムにおいてはLIST0からはじまる部分とLIST1以下の部分がそれぞれバッファ0と1に対するプログラムであり、処理スピードを多少上げるためにほとんど同じコードをくり返してある。2-①でCAMACからデータを読みADCのビット長に対応するマスクとANDをとりリストバッファに書き込んでいる。このマスクはリデュースドスペクトルを作成する際に割当てられたメモリー領域以外に書き込まないように入れられたものである。現在では一般にリデュースドスペクトル作成の際にチェックを行っているのでこのマスク必ずしも必要ではない。データを読むCAMACコマンドとマスクは2-⑤に入れられており、EDITORによって1-⑤⑥でセットされる。なお2-⑤には32個までのADCのREADコマンドが入れられるようになっていて、nパラメーターの時はn+1番目のコマンドを0にしてデリミッターとして使用している。2-②ではバッファが一杯になったかどうか判定し一杯でなければ単にコインシデンスユニットのLAMをクリア(F10)してEXITする。一杯になった時は2-③でBFLG0=1と“BUFFER-0-FULL”のフラグをセットする。次にBFLG1をチェックして次のバッファであるバッファ1が一杯(まだ11/55で処理されていない)かどうかをチェックし、一杯であればコインシデンスユニットのLAMを禁止(F24)して、禁止したことをフラグCLDSBLを1にセットしてATOMICに知らせる。続いて2-④でLAMをクリアしGP2に入っているバッファの番地を次のバッファの先頭番地に書きかえて11/04に対してインターラプトを出してEXITする。この際前のインターラプトがまだ受けつけられていず、なおかつ他のチャンネルからのデマンドがあればEX1によってプログラムを一旦中断しより高いプライオリティのチャンネルの実行を優先

させる。

イニシャライズ時には1-⑧に入っているコマンドが実行される。ここではコインシデンスユニットに対してはLAMをイネィブルし(F26)し、LAMをクリアー(F10)している。またADCインターフェースに対してはLAMを禁止(F24A0)し、クリアー信号の送出をイネィブル(F26A1)している。このようにイニシャライズしてもGATEモジュールがリセットされており、コインシデンスユニットもADCインターフェースも **START** オンまでデータを受けつけることはない。

4.5.2 PHA1, PHA2

1パラメーターPHAのためのEDITORのリストを附録3に示す。(マイクロプログラムはEDITOR中にコピーがあるので別に示さない。)

PHA1ではファイルレジスターは次のようにイニシャライズされる。

DAR: スペクトル領域の先頭番地

ILR: オーバーフロー領域の先頭番地

CCR: ADC-READのCAMACコマンド

WCR: 3

これらのうちDARとILRは **MEMORY** **ADVANCE** の機能と両立させるために上のように入力しなければならないが、他のファイルレジスターの使い方はプログラム作成者の自由である。

附録3の④(以下④と書く)の上位バイトの上位4ビットにはCOMM04によってパラメーター番号が入れている。①ではこの番号から使用するADCインターフェースの番号を求め、以後ファイルレジスターの初期値テーブルFREGや、ADCインターフェースのCN等を参照する際に使用している。②では共有メモリーの割当てられたスペクトル領域の範囲外にデータを書き込まないように、**INIT** で指定したADCのビット長に相当するマスクをマイクロプログラム中のMASKにセットしている。イニシャライズのためにLAMとADCのクリアーをイネィブルするコマンドF26A0とF26A1が③に入れている。

⑤以下がマイクロプログラムである。⑤ではADCインターフェースからデータを読み、MASKとANDをとり、データに対応するスペクトル領域をインクリメントしてEXITする。ADCインターフェースはREADはコマンドF0でLAMのクリアー、ADCのクリアー、ADCインターフェースのデータレジスターのクリアーのすべて行われるように設計されているのでここではF0を実行するだけでよい。ただしインクリメントの結果オーバーフローが生じた場合には⑥以下で対応するオーバーフロー領域をイメクリメントする。オーバーフロー領域がインターラプトステータスワードと重なっている場合には11/04のローカルメモリーのOVFLOW以下の2ワードを使用する。

2パラメーターPHAのためのプログラムPHA2はPHA1と同様のプログラムであり、LAMがコインシデンスユニットから発生するのでコインシデンスユニットのLAMをクリアーすることと、2台のADCからのデータ N_x, N_y から

$$N = [N_y \cdot 2^{-TRX}] \cdot 2^{B_x - TRX} + N_x \cdot 2^{-TRX}$$

によって実効チャンネル数を計算して対応する領域をインクリメントすることが異っている。

ファイルレジスターの使用上の制限は

DAR : スペクトル領域の先頭番地

WCR : オーバーフロー領域の先頭番地
だけである。

5 リデュースドスペクトルの作成

ここではリストバッファ一杯になった時に開始されるリデュースドスペクトル(R, S. と省略する)の作成についてのべる。R, S. は当初リストモードのデータ収集のモニターのために設けられたが、データレートがあまり高くない場合には最終的なデータ収集の手段として使用でき単純なPHAモードのデータ収集に比べて柔軟性に富むデータ収集が可能になることに注目してよい。プログラミングは第8章にのべるデータの構成さえ理解していればきわめて容易で実験に合わせてその都度プログラムを書きかえて使用できる。したがって実験によってはリストモードであっても磁気テープへリストバッファをダンプすることは不要になる。

すでにのべたようにR, S. は主として11/04で作成されるが、11/55で作成することもできる。11/04のプログラムRDSP04と11/55のタスクRDSP55は、RDSP04がATOMICのデータを作用するのに対して、RDSP55は11/55のシステムのCOMMONであるCOMTBLを参照する点で異なるが、多くの場合同じ名前を使用しておりプログラムのステートメントもほとんど同じである。したがってここでは主としてRDSP04についてくわしくのべる。

11/04のプログラムATOMICはメインプログラムATMMANとR, S. に関する部分RDSP04から成っており、それぞれ別々のファイルになっている。RDSP04のリストを附録4に示す。RDSP04はRDTBLとREDSPCの2つのサブルーチンから成っており、RDTBLは **INIT** 時にセットされたデータからテーブルREDINFを作成し、REDSPCはバッファ一杯になった時起動され、REDINFを使用してR, S. を作成する。REDINFは各R, S. 毎に作成され、REDSPCがR, S. を能率よく作成できるように構成される。

附録4の①(以下①と省略)に見られるようにRDSP04もマクロライブラリーATOMIC, MLB によってATMMANとリンクされる。②⑭にあるようにRDTBLとREDSPCはそれぞれ番地ARDTBLとARDSPCからはじまる。現在ARDTBL=33000, ARDSPC=35400ととってある。(ATMMANおよびATOMIC, MLB中で定義、必要に応じて変えられる。)11/04のプログラムエリアはローカルメモリーだけであり37777番地までなのでこのはんい内でプログラムを作成しなければならない。必要に応じて使用しないR, S. の部分を削除すればよい。

R, S. は **INIT** 時に指定されるTYPE によって種類が識別される。RDTBLとREDSPC にはそれぞれのTYPE に対する処理ルーチンがある。TYPE は0-49がRDSP04に50-99がRDSP55に割当てられている。0および50が標準的なTYPEである。RDTBLでは⑧で、REDSPCでは⑮でTYPEにしたがって対応する処理ルーチンへブランチしている。新しいR, S. を追加するためにはこのあとに処理ルーチンを追加すればよい。

REDINFは次のように第1ワードにR, S. の個数が入れられ、以下各R, S. に対するテーブルがデミリッター177777。(=-1)でくぎられて並べられている。各R, S. に対するテーブルのサイズは一定ではない。

REDINF:	R, S. の個数
	R, S. #1 に対する テーブル
	- 1
	R, S. #2 に対する テーブル
	- 1

1 パラメーターの TYPE=0 の R, S. の REDINF は次の通りである。

オフセット	内 容
0	0 (=TYPE*4)
2	次の R, S. に対する REDINF の番地
4	"LOST DATA" の番地
6	バッファ中の処理すべきイベント数
8	次に処理するイベントの番地
10	R, S. を作成するパラメーターの番号*2 (0, 2, ……)
12	THRESHOLD
14	TRL
16	最大チャンネル数
18	REDCHN テーブルの番地
20	スペクトル領域の先頭番地
22	GATE のパラメーター番号*2 (0, 2, ……)
24	OFFSET (GATE の下限)
26	LIMIT (GATE の上限)

以下指定された GATE の個数だけ 3 ワードのブロックを入れる。

これらのうちオフセット 0-8 の 5 ワードは 2 パラメーターの R, S. も含めてすべての場合同じ形をとる。最後の R, S. に対してはオフセット 2 は 0 となる。オフセット 6, 8 はバッファ一杯になった時にセットされる。

RDTBL では ⑧ まででオフセット 10 までがセットされているので、⑨ 以下でオフセット 12 以降を作成すればよい。オフセット 10 の "パラメーター番号*2" は必要に応じて変更してもよい。なおプログラム中で使用するパラメーター番号は **INIT** の画面のパラメーター番号より 1 小さく 0 から始まる番号である。

"最大チャンネル数" は ADC のビット数を B とした時

$$B_{RS} = B - \text{TRL} - \text{TRU}$$

によって計算される有効ビット長に対応して

$$2^{**}B_{RS} - 1$$

によって与えられる。

TRL, TRU, THRESHOLD は INIT の画面の最初のGATEのラインのものが使用される。16ワードのテーブルMAXCHNには

$$MAXCHN(n) = 2^n - 1 \quad ; n = 1 - 16$$

が入っているので利用できる。

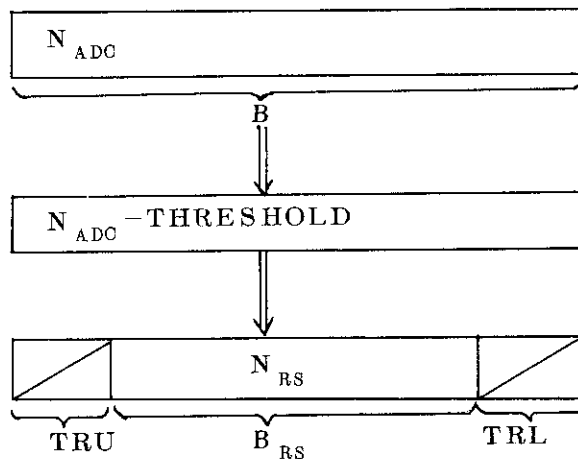
すべてのR, S, に対してスペクトル領域は B_{RS} できるサイズが割当てられているので、一般にはこの範囲内でスペクトルを作成しなければならない。上の場合の最大チャンネル数はこの目的で使用される。

REDCHNはR, S, の個数のワード数を持つテーブルで、各R, S, 毎に計算されたR, S, のチャンネル数 N_{RS} の2倍を入れる。第5.1.3節でのべるTYPE=3のR, S, ではREDCHNのテーブルをリストバッファと同様にあつかってR, S, 同志の間でGATEをかけることが可能になっている。オフセット18にはテーブル中のそのR, S, に割当てられた番地が入れられる。

なおREDCHNはイベント毎に書き直されるので、R, S, を作る際GATEからはずれたイベントに対しては対応するREDCHNをクリアーしておき、TYPE=3のR, S, では0チャンネルをはずしてGATEをセットするようにする。

GATEは使用するものだけがREDINFにセットされる。“DATA ACQUISITION”の画面でGATEのパラメータ番号を0(内部データは177。)としたラインおよび全チャンネルを含むGATEはⓉでチェックされテーブルから除かれる。

TYPE=0の1パラメータR, S, では N_{RS} はADCからのチャンネル数 N_{ADC} から次のように作られる。



TRLのビットは切捨てられ、上位のTRUビットがすべて0でなければスペクトルには加えられない。したがってADCに入るスペクトルのTHRESHOLD以上の必要な部分だけを必要な分解能でモニターできる。(リストダンプの磁気テープにはADCからの生のデータが入る。)

2 パラメーターのTYPE=0のREDINFは次のようになっている。

オフセット	内 容
0	$2(\text{TYPE} * 4 + 2)$
2	次のR, SのREDINFの番地
4	“LOST DATA”の番地
6	処理すべきイベント数
8	次に処理するイベントの番地
10	パラメーター・Xの番号*2(0, 2……)
12	パラメーター・Yの番号*2
14	TRX
16	TRY
18	BX-TRX(BX:パラメーター・Xのビット数)
20	スペクトル領域の先頭番地
22	GATEのパラメーター番号*2
24	OFFSET
26	LIMIT

以下セットされているGATEの個数だけくり返し。

RDTBLでは⑧においてオフセット18までがセットされている。守らなければならない形式はオフセット0-8までなので必要に応じてオフセット10以後は変えてよい。

5.1 リデュースドスペクトルの例

ここではいくつかのR, Sの例について説明を行い、実際にプログラムを書く時の参考にす。なお先にのべたようにR, Sは必要に応じて書き直されたり削除されたりするので、ここにあげる例もいつもこの形でディスクに入っているとは限らない。したがって実際の使用にあたってはその時点での使用マニュアルを参照する必要がある。

5.1.1 荷電分割法による位置スペクトル

1パラメーターのTYPE=1のR, Sとして入れられており、パラメーター番号 P_1, P_2 の2台のADCからのデータ N_1, N_2 から

$$N_{RS} = (N_2 \cdot 2^{B_{RS}}) / (N_1 + N_2)$$

$$B_{RS} = B_1 - \text{TRL} - \text{TRU}$$

によってスペクトルを作成する。ここで B_1 は N_1 のビット長である。 P_1 は“DATA ACQUISITION”の画面でR, Sのパラメーター番号PRMの欄で指定され、 P_2 は最初のラインのTHRESHOLDで指定される。(P_2 は最初のGATEのラインのGATEのバ

ラメーター番号を使用した方が使いやすかったかも知れない。) GATEの使用法はTYPE=0の場合と同じである。

REDINFは次のように作られる。

オフセット	内 容
0	4 (TYPE*4)
2-8	TYPE=0と同じ
10	$(P_1 - 1) * 2$
12	$(P_2 - P_1) * 2$
14	B_{RS}
16	REDCHNの番地
18	スペクトル領域の先頭番地
20	スペクトル領域の先頭番地
22	以下GATEのデータ

⑨のPOSTBLにはじまる部分がTYPE=1に対するREDINF作成のルーチンである。この段階でのレジスターの内容は⑧の上のコメントに書かれている。

処理ルーチンの先頭で⑨のように

CALL CALBIT

を行えばR5に B_{RS} が入る。(CALBITを呼ぶための条件はR3がテーブルAUXPAR中の第1番目のTHRESHOLDをポイントしていることである。R5以外のすべてのレジスターは保存される。) 次の⑩ではTHRESHOLDに入っている P_2 がリストモードのパラメーター数TLLSTのはんい内に入っているかどうかチェックし、入っていない時にはリストバッファ中のデリミッターをデータとして参照するようにしている。一般にTYPE≠0に対してはINIT時に入力データに対するチェックはR.S.のパラメーター番号, TRL, TRUを除いて行われない。(データがどのような目的で使用されるか不明のため。)したがってまちがった入力によって計算機がエラーを起さないように, RDTBLの段階でチェックを行う必要がある。ここでは大きすぎる入力をした場合にリストバッファより上の存在しない番地やデバイスの番地をアクセスする可能性をなくするための処置を行っている。TTYにエラーメッセージを出力すればもっと親切になる。⑪では $N_{RS} * 2$ を入れるためのREDCHNの番地をセットしている。

最後に

JMP STSTAD

を行うことによりオフセット20の“スペクトル領域の先頭番地”以下のデータがREDINFに入れられる。ここではR1がオフセット20をポイントしていることだけが必要である。

R.S.の作成はREDSPCの⑰-⑳で行われる。この時点でのレジスターの内容は⑮の上のコメントに書かれている通りである。R0とR5は保存されなければならないが他のレジスターは自由に使ってよい。⑰ではサブルーチンCHKGATを呼んでイベントがGATEの条件を満足しているかどうかのチェックを行っている。CHKGATの呼び方は

CALL CHKGAT
BR GATEからはずれた時のブランチ先
GATEを満した時の処理命令

であり、CALLの際R1が最初のGATEのパラメーター番号をポイントしていることが必要である。この場合は⑱へブランチしてREDCHNのテーブルをクリアーしている。⑲ではリストバッファから N_1, N_2 をとり、 $N_{RS} * 2$ を計算している。11/04は割算の命令を持っていないので引算とシフトによって行っている。⑲では $N_{RS} * 2$ をREDCHNに入れ、⑳で対応するスペクトル領域をインクリメントしている。オーバーフローが生じた時にはサブルーチンRDOVFを呼んで対応するオーバーフロー領域をインクリメントしている。この部分はいつもの形で使えばよい。(カウントを16ビットで打切ってよければRDOVFを呼ばなくてもよい。)インクリメントの前後でPSW(プロセッサステータスワード)を操作しているのは、この間MBDからの“BUFFER-FULL”のインターラプトを禁止することによって、オーバーフローが生じてからオーバーフロー領域をインクリメントする前にREDSPCルーチンが打切られ ことを防いでいる。(RDSP55ではこのような処置をしていないので原理的にはオーバーフローカウントの算え落しが起りうる。)

最後に

JMP ENDSP

を行うことによって次のR. S.の処理へ移る。

5.1.2 2個の入力の和のスペクトル

1パラメーターのTYPE=4はパラメーター番号 P_1, P_2 の2台のADCからのデータ N_1, N_2 から

$$N_{RS} = (N_1 + N_2) * 2^{-TRL}$$

によってスペクトルを作成する。 P_1, P_2 はTYPE=1と同様にR. S.のパラメーター番号と第1行のTHRESHOLDで指定される。有効ビット長は

$$B_{RS} = B_{P_1} - TRL - TRU$$

であり、 N_{RS} がこのビット長を越えた時はデータは捨てられる。GATEの使用法はTYPE=0と同じである。

REDINFは⑬で作成され次のような構成になっている。

オフセット	内 容
0	4 * 4
2-8	(TYPE=0と同じ形式)
10	($P_1 - 1$) * 2 (0, 2, 4 ……)
12	($P_2 - P_1$) * 2
14	最大チャンネル数 $2 * B_{RS} - 1$
16	REDCHNテーブルの番地

18 スペクトル領域の番地
20以下 GATEのデータ

⑬で実際にセットしているのはオフセット12-16の3ワードだけである。R, S.の作成は⑳で行われる。

5.1.3 作成されたりデュースドスペクトル間でのGATE

すでにのべたように、TYPE=3はREDCHNテーブルをリストバッファと同様に使用して、R, S.間でGATEをかけてスペクトルを作成する。

スペクトルを作成するR, S.の番号を第1行のTHRESHOLDで指定し、GATEとして使用するR, S.の番号を第2行以下のTYPEの欄で指定する。GATEの区間はTYPE=0の場合と同様に指定されるが、第1行が使用されないことと、GATEのパラメーター番号P-**の欄が無視されることが異なる。第2行以下でTYPEの欄が0の行はGATEとして使用されない。なおR, S.のパラメーター番号PRMは単に有効ビット長を決定するために使用され、作成されるR, S.との関係は必ずしもなくてもよい。

REDINFは⑫で作成され、次の構成となっている。

オフセット	内 容
0	3 * 4
2-8	(TYPE=0と同じ)
10	スペクトルを作成する N_{RS} が入っているREDCHNの番地
12	最大チャンネル数 * 2
14	スペクトル領域の先頭番地
16	GATEとして使用する N_{RS} が入っているREDCHNテーブルの番地
18	GATEの下限のチャンネル数
20	GATEの上限のチャンネル数
22以下	セットされているGATEの個数だけ16-20をくり返す。

ここでGATEの使用法が通常の場合と異なるのでオフセット16以下も⑫で直接セットしている。最後に

JMP SETDEL

によって、次のR, S.のためのREDINF作成に移る。この時R0がCMRED中の次のR, S.の情報の先頭をポイントしていなければならない。(最後のR, S.の場合はデリミッターの-1をポイントする。)

R, S.の作成は㉓, ㉔で行われる。GATEのチェックはサブルーチンCHKGATをCALLせずに、㉓で直接行っている。

5.2 変更の手続き

変更したRDSP04を組み込んで最終的にATOMIC, AAAを作成することにする。ここで第3.1節でのべたように、イクステンションAAAは“CAMAC CONFIGURATION”の画面でロードするプログラムを指定するための入力に対応する。

変更は11/70で行う。まず[10, 54]RDSP04, MACを自分のU, I, C. にコピーし、変更を行って

```
RD4AAA, MAC
```

を作成する。

次に

```
MAC RDSP04, AAA=[1, 1]INSTBD/ML, ATOMIC/ML,
```

```
[uic]RD4AAA
```

によってアSEMBルし、オブジェクトを11/55のDK1に入れるディスクに入れる。次にディスクを11/55にロードし

```
PIP DK1:[10, 14]ATOMIC, AAA=DK1:[10, 14]
```

```
ATMMAN, BIN, [uic]RDSP04, AAA/ME
```

によって11/04にロードするプログラムを作成する。タスクLODPRGは上のようにマージしたファイルをメモリー上に次々とオーバーライトして行くので、何個ものファイルをマージしてもよい。

11/55のタスクRDSP55の場合には

```
DK1:[5, 6]RDSP55, TSK
```

に代るタスクを作成すればよい。識別のためにイクステンションをTSKの代りに他の名前を使用することにする。

例えばRDSP55, BBBを作成することにする。11/70で[10, 54]RDSP55, MACを自分のU, I, C. にコピーし、変更を行ってRD5BBB, MACを作成し

```
MAC RD5BBB=RD5BBB
```

によってオブジェクトファイルを作成する。

次にコマンド入力

```
@ [10, 54]RDSP55BLD
```

を行うと、イクステンションの名前のキーインを要求されるのでBBBを入力すると、タスクRDSP55, BBBが自分のU, I, C. に作成される。これを11/55のDK1に移し

```
REM RDSP55
```

```
INS DK1:[uic]RDSP55, BBB
```

によってインストールすればよい。
このインストールの操作はコマンド

③ [1. 2] TANDEM

が行われた後で行う必要がある。

6. データ収集以外への応用および今後の拡張について

今回の拡張はデータのとり込み方の変更を容易にするためのものであるが、第4章でのべたように他の目的のために使用することは自由である。例えば実験装置に対して何らかのイニシャライズを行うことはどれかのマイクロプログラムのEDITOR中で容易に行える。(第3.2節でのべたように **INIT** **END** の際一般にCAMACに対してBZが出されるが、実験装置のコントロールのためには単にBDを禁止するだけに変更した方がよいかもしれない。) また本来はデータ収集のためのPHA1等のマイクロプログラムの、どれかの番号のプログラムを実験装置のコントロールのために使用すれば、CAMACからのLAMによって装置のコントロールを行うことが可能である。またスペクトル領域はどのような目的で使用してもよく必ずしもヒストグラムを作成しなくてもよい。

より一般的な拡張のためにはすでに設置されているインターラプトモジュールを使用すればよい。現在はこのモジュールからのLAMによってインターラプトサービスルーチンINTMDVが起動され、続いてマイクロプログラムSTTSTPが起動され、データ収集のストップを行っているだけである。INTMDVとSTTSTPを書きかえることによってかなり自由な拡張が可能となる。この場合変更の便宜を考えるとINTMDVも含めて、CAMACからのLAMに対するインターラプトサービスルーチンをRDSP04のように独立したファイルにした方がよいと思われる。独立させるためには単にリンクのために必要な番地をATOMIC、MLBに追加すればよい。必要に応じて何らかの出力モジュールを追加することは今回の拡張の範囲内で可能である。

現在11/04のメモリーが不足気味である。将来はメモリーマネージメントをつけられる上位機種にグレードアップする必要があるがさしあたり次のような解決策がある。ATMMAN中のイニシャライズに関連した部分の大部分はメモリー中に常駐している必要はない。現在マイクロプログラムをロードするためのLOADERが第3.2節でのべたように、イニシャライズ中だけ共有メモリーにロードされ動くが、上のべた部分をLOADERにつけてATMMANからとり除けば1kW程度のスペースが確保できる。この変更はATMMANを多少整理するだけで容易に行えるはずである。

また特殊なコントロールのために条件を入力する場合には“CAMAC CONFIGURATION”のEXTRA PARAMETERを使用するか、11/04でTTYから入力するやり方が可能であるが、より使いやすくするためにはINITのサブタスクを1つ追加してフリーパラメーターだけの画面を作ればよい。各パラメーターには名前の欄を設けて、例えば第1行で名前のフィールドを入力するかどうか指定し、指定すれば名前のフィールドにパラメーターの内容を示す任意の入力ができるようにすればよい。さらにこの画面の第1画面の“CAMAC CONFIGURATION”の画面の前に置き、必要な時だけ**ALT**キーによって表示するようにすれば、この画面を必要としない使用者にとってはこれまでと全く同じになる。これらのパラメーターは収集モードと直接関係ないので、特別のチェックは**INIT**段階では必要なく、サブタスクの作成は容易である。あとはこれらのパラメーターをCOMM04を通じてATOMICに送ればよいだけである。これらのパラメーターをCOMTBLに入れるためには、今回11/55のメモリーが8kW増えたので、COMTBLを2kWに拡張すればよいであろう。

7. TTYサービスルーチンおよびキーボードコマンド

イニシャライズ時等に必要に応じて11/04側でTTYに対する入出力が使用できる。またデータ収集ストップ時にはキーボードコマンドによってメモリーの内容をダンプしたり、CAMACコマンドを実行することが可能である。11/04はOSの下で動いていず、TTYもきちんとしたドライバプログラムによって管理されていない。したがってTTYの使用には多少の制約がある。TTYに対するインターラプトサービスルーチンはレベル0で動き、

START 時には入力を無視する。

7.1 TTYからの入力

プログラム中でTTYの入力は

```
CALL READ [ @ADREAD ]
```

を実行することによって、バッファータTYBUFに入力文字が入れられる。ここで[]はEDITORのようにATOMIC、MLBによってATMMANとリンクされているプログラム中でREADを使用する時は

```
CALL @ADREAD
```

によって行うことを示している。

入力は<CR>または<ESC>キーが入力されるか、80文字入力されることによって終了する。サブルーチンREADからのRETURN時には入力のステータスがIOSTに入れられる。IOSTの上位バイトには入力文字数(<CR>と<ESC>はバッファータには入れられるが文字数には数えられない。)が、下位バイトには次の完了コードが入る。

```
0: <CR>または80文字入力
2: <ESC>入力
```

TTYからの入力はREADによる他、<CTRL-C>で始まるキーボードコマンド(第7.3節参照)によっても使用される。両者はフラグTTYSTSによって

$$\text{TTYSTS} = \begin{cases} 100000 & ; \text{READ} \\ 1 & ; \text{コマンド入力} \end{cases}$$

と区別されている。入力終了後TTYSTSはクリアされる。

READの下ではいくつかの特殊キーが次のように使用される。

```
<CTRL-U> : 入力キャンセル、バッファータのはじめから入れ直す。
<DELETE> : 一字消去
<CTRL-O> : 無視される。
<CTRL-C> : 無視される。
```

なおREADにおいてはすべてのレジスターが保存される。

入力文字のデコードのためにサブルーチンDECBINとOCTBINが用意されている。

DECBINは10進数、OCTBINは8進数のデコードのために使用され、それぞれ

```
CALL DECBIN [@ADDTOB]
```

```
CALL OCTBIN [@ADOTOB]
```

によってCALLされる。CALLの際R0がデコードする文字列の先頭をポイントしていなければならない。デコードされたバイナリー数はR5に入れられ、R0はバッファ中のデリミターの次の文字をポイントしている。デコードは下に示すようなデリミターに出会うまで行われ、ステータスがDCDSTSに入れられる。DCDSTSの上位バイトにはデコードした文字数が、下位バイトにはデリミターを区別する完了コードが次のように入れられる。

完了コード	デリミター
0	<CR>
2	,
4	<LF>
6	\$
10	<ESC>
377	その他の数字でない文字(エラー)

先頭のスペースは無視される。負符号の入力は許される。オーバーフローのチェックは行わないので必要ならCALL側で文字数をチェックすればよい。

R0, R5以外のレジスターは保存される。

7.2 TTYへの出力

一連の文字列をTTYに出力するためには文字列の先頭番地をR5に入れ

```
CALL TALFW [@ADMMSGO]
```

文字列の最後にはデリミターとして0のバイトを入れなければならない。(ASCIZを使えばよい。)出力後R5はデリミターの0をポイントしており、他のレジスターは保存される。

内部データを6桁の8進数として出力するためにはR4にデータを入れて

```
CALL BOATYP [@ADOTYP]
```

を行えばよい。この場合すべてのレジスターが保存される。

内部データの10進表示のためにBTOD, BTOSDの変換サブルーチンが用意されている。

BTODは符号なし、BTOSDは符号付の変換である。使用法は

```
CALL BTOD [@ADBTD]
```

```
CALL BTOSD [@ADBTS]
```

である。必要な入力は次の通りである。

- R0 : 文字列を入れるバッファの先頭番地
- R1 : 文字数
- R2 : バイナリーデータ

変換終了後R0はバッファ中の次の番地をポイントしており、他のレジスターは保存される。なおR1で指定した文字数に変換した文字数より多い場合には先頭にスペースが入れられ、不足の時は全体に*が入れられる。

8進変換のためにはサブルーチンBTOOがあり

CALL BTOO [@ADBT00]

によって、R2に入れられたバイナリー数が、R0によってポイントされるバッファに6文字の8進数に変換されて入れられる。変換後R0はバッファ中の次の番地をポイントし、他のレジスターは保存される。

7.3 TTYキーボードコマンド

イニシャライズ完了後、データ収集ストップ時にはTTYからのキーボードコマンドが使用できる。キーボードコマンドは主としてプログラムのデバッグのために用意されている。

キーボードコマンドは<CTRL-C>の入力によって開始され(>がエコーされる。) <CR>入力によって、コマンド入力が終了する。コマンド処理中はフラグINCMNDがセットされ、**START** ONは禁止される。

(1) メモリーダンプ

D, 開始番地, 終了番地

によって11/04のメモリーが8進表示でTTYから出力される。番地は8進数で入力する。

(2) MBDメモリーダンプ

M, 開始番地, 終了番地

によってMBDのコントロールメモリーの内容がDコマンドと同様にダンプされる。

(3) CAMACコマンド

C, F, C, N, A, DL, DH

によってCAMACコマンドが実行される。FCNAは10進数で入力され、データの下位16ビットDLと上位8ビットDHは8進数で入力される。データを必要としないコマンドではDL, DHは入力しなくてよい。デリミッターとして\$ <LF> <ESC> を使って、80文字内で何個かのコマンドを同時に入力することができる。コマンド実行後データとQ, XのレスポンスがTTYに出力される。

キーボードコマンドにおいても特殊キー<CTRL-U>と<DELETE>の意味はサブルーチンREADの場合と同様であるが、<CTRL-O>はダンプ出力を打切るために使用される。

8. プログラミング上必要なデータの構造

第4, 5章にのべたプログラミングを行うためには内部のデータの構造に関する知識が必要となる。同じデータが11/04側と11/55側の両方にある場合が多いので両方のデータについて同時にのべる。どちらのデータかを区別するため、11/04のデータの場合は11/04, 11/55のデータの場合はCOMTBLまたはRDSP55 (COMTBLに入っていない、タスクRDSP55内で定義されているデータ)と[]内に書くことにする。なお11/04のデータはすべてATOMIC, MLBによってリンクされるのでEDITORやRDSP04中で以下にあげる名前で利用できる。

この他、共有メモリーのデータ構成についての知識が必要なので、メモリーマップをFig.3に示す。

CAMAC [COMTBL]CMCMC[11/04] 23ワード

標準的なCAMACモジュールの構成に関するデータである。

0	LAMグレーダー1
2	" 2
4	コインシデンスユニット
6	ADCインターフェース1
8	" 2
1	" 3-7
20	" 8
22	GATEモジュール(COMMAND OUT)
24	クロック
26	パルスシェーパ
28	プリセットスケーラー1
30	" 2
32	12チャンネルスケーラー
34	*
36	インターラプトモジュール

各々のデータは次のようになっている。

15	13	12	8	7	3	2	0
C	N		GL		CH#		

ここでCH#はMBDのDMAチャンネルの番号でありコインシデンスユニットとADCインターフェースに対してだけ使用される。オフセット34はスケーラーのカスケードに関する情

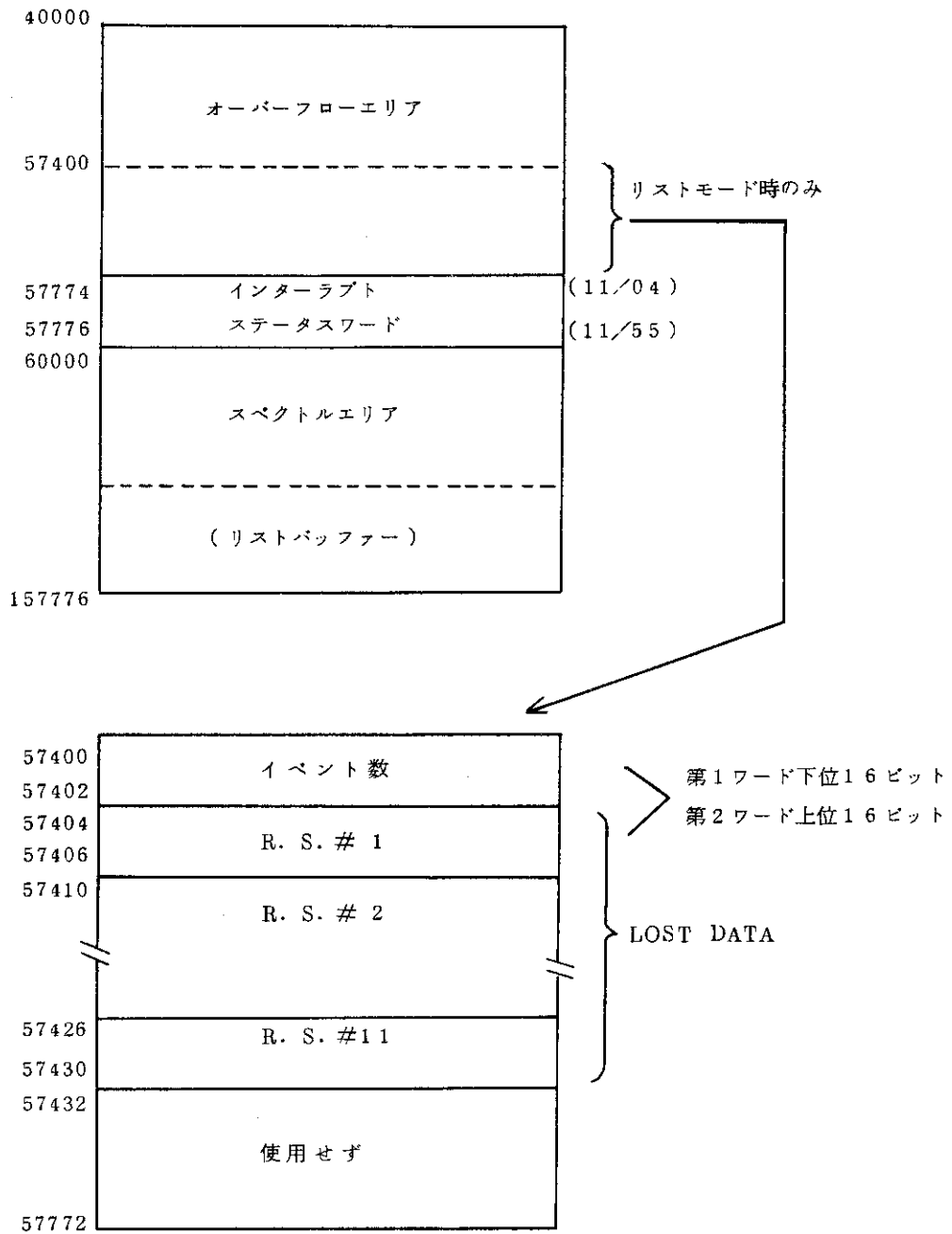


Fig. 3 共有メモリーのMAP

報であるが使用されていない。

なお第4章等でのべたように、“標準的”ということはマイクロプログラム等との関連において標準的であるだけであり（コインシデンスユニットからのLAMによりマイクロプログラムLISTが起動される等）ハードウェアとして標準的なモジュールである必要はない。

EXTRAC[COMTBL, 11/04] 24ワード

標準的でないCAMACモジュールの構成に関するテーブルでありA00-C07の順に各々1ワードずつ割当てられ、次のビット構成となっている。

15	13	12	8	7	3	2	0
C		N			X1		X2

X1, X2の意味はマイクロプログラムによって異なる。プログラム番号0のリストモードのプログラムではX1によってADCのビット長が指定され、X2は使用されない。

EXTRAP[COMTBL, 11/04] 12ワード

“CAMAC CONFIGURATION”の画面で入力される“EXTRA PARAMETER”のテーブルで最初の6ワードが10進入力のデータ、次の6ワードが8進入力のデータである。使用法は自由である。

ACQMOD[COMTBL] 10ワード

データ収集モードに関するテーブルで2パラメーターPHAを行うかどうかで構成が異なる。

(1) 2パラメーターPHAなしの場合

0	N _{IP}	MODE=0	
2	N _{LIST}	バッファサイズ	
4	ビット長	"	パラメーター1
6	"	"	" 2
1	"	"	"
18	"	"	パラメーター8

ここでN_{IP}, N_{LIST} は1パラメーターPHAの個数とリストモードで使用される標準的なADCの個数である。リストモードを行わない時はN_{LIST}は0となる。MODE=0によって2パラメーターPHAがないことを示す。バッファサイズは256ワード単位のブロック数で示される一方のリストバッファの大きさである。

(2) 2パラメーターPHAありの場合

0	N _{IP}	MODE=1	
2	ADC-Y番号	ADC-X番号	
4	Yビット長	Xビット長	
6	TRY	TRX	トランケート・ビット数
8	ビット長	ADC番号	パラメーター3

10	ビット長	A D C 番号	パラメーター 4
1	"	"	}
18	"	"	パラメーター 8

どちらの場合も使用されないパラメーターの欄は0になる。例えば2パラメーターPHAを行う場合で N_{1P} が1ならオフセット10以下は0となる。

CSABAT[COMTBL] 可変長, 最大20ワード

カレント・スペクトル・エリア・ブロック・アドレス・テーブルであり, データ収集中のスペクトル領域の先頭ブロック番号(0-63)とブロックサイズを示す。

0	サイズ	先頭番号	パラメーター 1
2	"	"	" 2
4	"	"	" 3
1	"	"	}
14	"	"	" 8
16	"	"	} R. S.がある時は その個数だけ
	"	"	
	- 1 (デリミッター)		

使用していないパラメーターおよびリストモードのパラメーターに対しては0が入る。2パラメーターPHAに対してはパラメーター1が使用されパラメーター2の欄は0となる。リデュースド・スペクトルのデータはオフセット16から始まる。

CMACQ[11/04] 6ワード

ACQMODとCSABATから作られるテーブルである。

(1) 2パラメーターPHAなし

0	N_{1P}	MODE=0	
2	N_{LIST}	リストバッファサイズ	
4	パラメーター 2	パラメーター 1	} A D C 番号
6	" 4	" 3	
8	" 6	" 5	
10	" 8	" 7	

使用していないパラメーターに対してはA D C 番号は0となる。

(2) 2パラメーターPHAあり

0	N_{1P}	MODE=1	
2	Xビット長	TRY	TRX
4	A D C - Y 番号	A D C - X 番号	
6	パラメーター 4	パラメーター 3	} A D C 番号
8	" 6	" 5	
10	" 8	" 7	

トランケートするビット数TRX, TRY はオフセット2の下位バイトの4ビットずつを使用する。

CMCSA [11/04] 可変長, 最大20ワード

ACQMODとCSABATから作られる。

0	ビット長	先頭ブロック番号	パラメーター1
2	"	"	" 2
1	"	"	}
14	"	"	" 8
16	ブロックサイズ	"	} R. S. の個数 だけ
	"	"	
	-1 (デリミッター)		

使用していないパラメーターに対しては0が入る。PHAのスペクトル(オフセット14まで)とリデュースドスペクトルの場合で上位バイトの意味が異なることに注意を要する。

SSTADR. [11/04] 可変長, 最大19ワード

各スペクトル領域の先頭番地のテーブルであり, サブルーチンRDTBLで作成される。

0	パラメーター1	} PHAモードでない パラメーターの場合は0となる。
2	" 2	
1	}	
14	" 8	} R. S. の個数だけ
16	R. S. 1	
	R. S. 2	

ACQSPL [COMTBL, 11/04] 9ワード

0	EXTLST
2	TTLLST
4	NGATE
6-16	6ワード未使用

EXTLST: リストモードで使用される標準ADC以外のパラメーター数

TTLLST: リストモードのパラメーター数

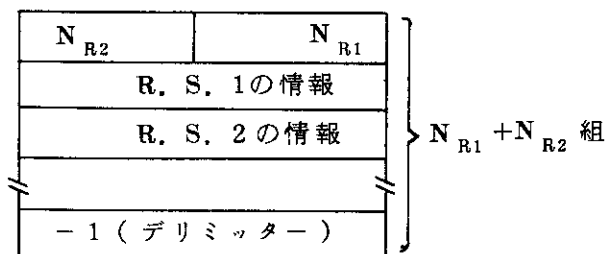
NGATE : 1パラメーターR. S. に対するGATEの行数(最大7)

これらの3ワードは上の名前参照できる。

REDSPC [COMTBL] 可変長, 最大300ワード

CMRED [11/04] 可変長, 最大200ワード

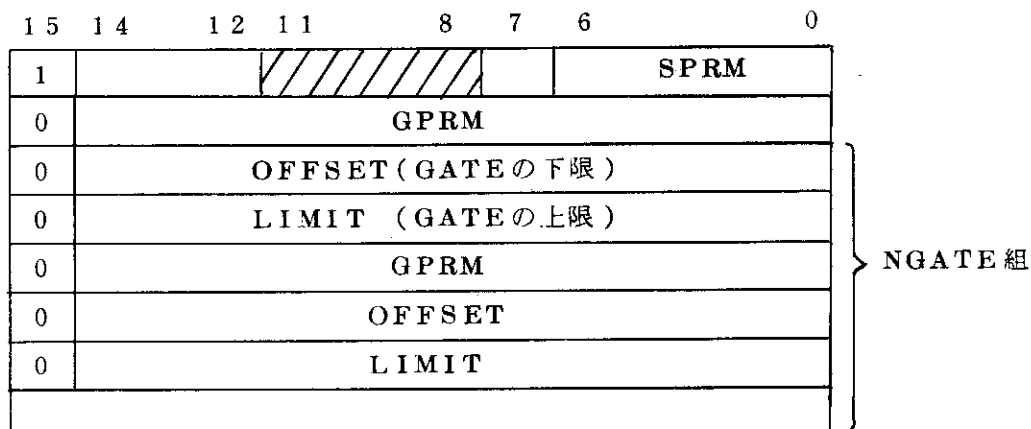
リデュースドスペクトルに関する情報である。



N_{R1} , N_{R2} はそれぞれ1パラメーター, 2パラメーターのリデュースドスペクトルの個数である。リデュースドスペクトルのない時は第1ワードが-1になる。

各リデュースドスペクトルの情報は1パラメーターと2パラメーターの場合で形が少し異なる。

(1) 1パラメーターR. S.の場合



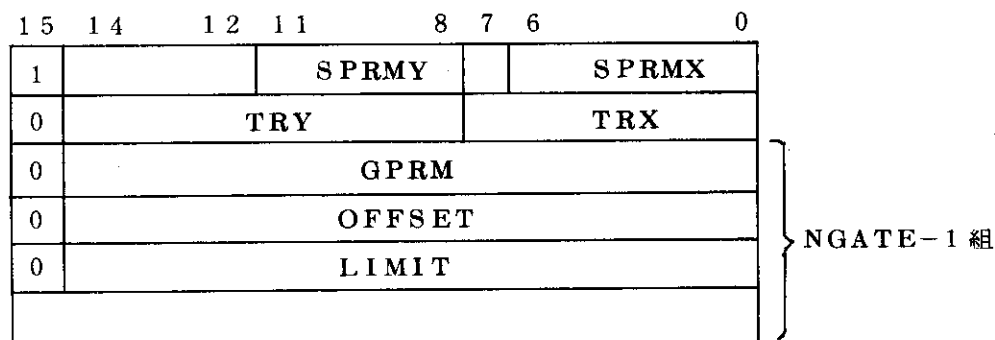
SPRM: R. S.を作るパラメーター番号(0, 1, 2.....)

GPRM: GATEのパラメーター番号。使用しないGATEに対しては177。

第1ワードのビット7, 12-14は **INIT** 時におけるリデュースドスペクトルの変更に関連して次のように使われている。

ビット	名 前	1の時の意味
7	SW0	テーブルをはじめて作る時
12	SW3	追加したR. S.
13	SW1	変更あり
14	SW2	とりやめにしたR. S.

(2) 2パラメーターR. S.の場合

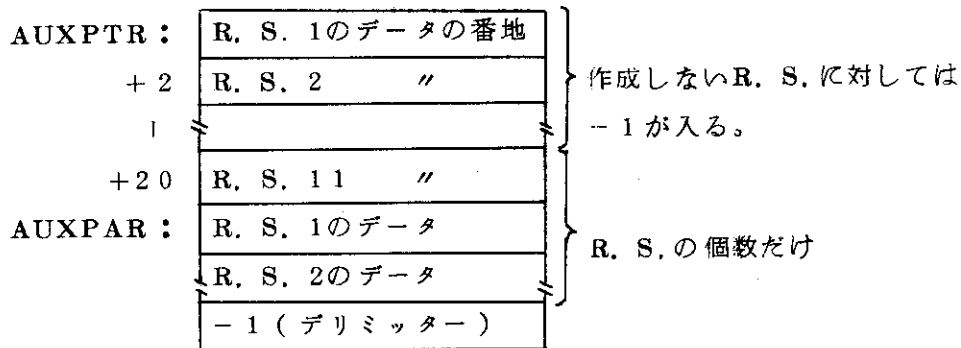


SPRMX, SPRMYはR. S.を作成するパラメーターの番号(0, 1, 2.....)であり, TRX, TRYはトランケートするビット数である。GATEのデータはリストモードのパラメーター数が2の時はない。SW0-3は1パラメーターR. S.の場合と同じである。

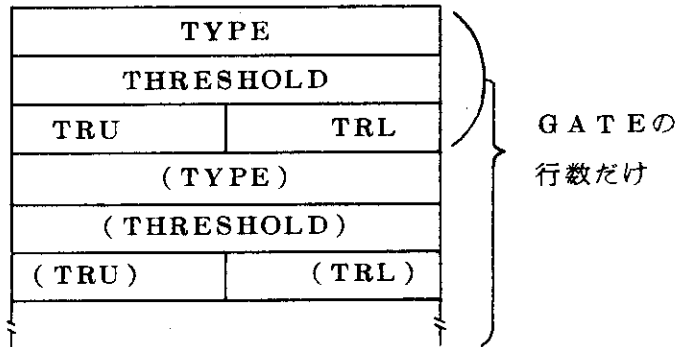
SW2のビットはあるR. S.の作成をとりやめにする時、他のR. S.の領域を変更しないために使用されている。しかしこれまでの使用経験ではこの処置はそれほど重要でなく(必要なら“MEMORY MAP”の画面で領域を指定できる)、またこのためにタスクEDIMODが複雑になっていることもあり、将来はSW0-3をすべてやめてパラメーター番号のために使用できるビット数を増した方がよいと思われる。

REDAUX[COMTBL, 11/04]可変長, 最大85ワード

各R. S.のTYPE, THRESHOLD, TRU, TRUを入れるテーブルAUXPARと、各々のR. S.に対するAUXPARの先頭番地のテーブルAUXPTRから成っている。AUXPTRは11/04では絶対番地であるがCOMTBL内ではAUXPARの先頭からのオフセットである。



各々のR. S.のデータは次の通りである。



2パラメーターのR. S.の場合はTHRESHOLD, TRU, TRUは入力されないがテーブルは同じ形をとる。

REDINF[COMTBL, 11/04] 可変長

COMTBL: 最大273ワード, 11/04: 最大400ワード

データの形式は第5章にのべた通りである。COMTBLではRDSP55で処理される分のデータが入っているが、11/04ではRDSP55で処理される分もダミーとして入っている。

REDCHN[RDSP55, 11/04] 11ワード

各R. S.で計算された N_{RS} の2倍を入れるテーブルである。(第5.1.3節参照)

MAXCHN[RDSP55, 11/04] 16ワード

MAXCHN(I) = 2**I - 1 I = 1, 16

FREG[11/04] 7*2*8ワード

MBDのファイルレジスタの初期値のテーブルである。主としてEDITORによってセットされる。FORTRAN的に書けばFREG(I, J, K)に対してJ=1, 2がバンク0, バンク1のレジスタセットに対応し, K=1-8がチャンネル0-7に対応し, Iは次のようにレジスタに対応する。

I	レジスタ
1	DAR
2	ILR
3	CCR
4	WCR
5	CTR
6	GP1
7	GP2

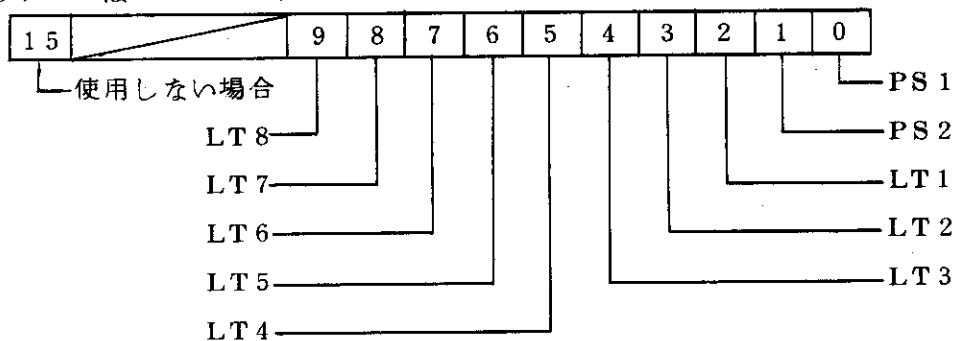
PRSTVL[COMTBL] 15ワード

CMPRE [11/04] 14ワード

スケーラーの使用状態とプリセット値に関するテーブルである。

0	タイマー	} スケーラーの割当て
2	電流積算計	
3	パラメーター1のライブタイム	
1		
18.	" 8 "	
20.	PS1プリセット値(下位16ビット)	
22.	" (上位16ビット)	
24.	PS2プリセット値(下位16ビット)	
26.	" (上位16ビット)	
28.	クロック周波数	11/04にはない。

オフセット0-18. 使用するスケーラーの割当てを示すテーブルで各々次のようなビット構成を持ち, "PRESET"の画面で割当てられたスケーラーに対応するビットがセットされる。これらのデータは11/04では使用されない。



オフセット28はCOMTBL中にだけあり, ビット0-6が 10^0-10^6 の周波数に対応する。

CURTS [COMTBL] PS11 [11/04] 44ワード

スケーラーの読みとり値が入るテーブルである。各々に2ワードずつ、下位16ビット、上位16ビットの順で割当てられる。

オフセット	スケーラー
0	PS1
4	PS2
8-36	LT1-8
40-84	12チャンネルスケーラー・0-11

OVRFLW [COMTBL] OVFLOW [11/04] 2ワード

インターラプトステータスワードの領域に対応するオーバーフローデータ

EVTCT [COMTBL] 2ワード

共有メモリー中の、リストモードのイベント数のコピー。第1ワードが下位16ビット、第2ワードが上位16ビット。DATACQによってセットされる。

LOSTCT [COMTBL] 2*11ワード

共有メモリー中の各R, S.の“LOST DATA”のコピー。各R, S.毎に下位16ビット、上位16ビットの順で2ワードずつ割当てられる。DATACQによってセットされる。

FBUF, SBUF, PBUF [11/04] 各1ワード

それぞれバッファ0, バッファ1, 一杯になったバッファの先頭番地である。

SIZE, LIST [11/04] 各1ワード

リストバッファの一方の大きさと、1イベントの長さであり、どちらもバイト単位である。

MASK [11/04] 1ワード

MBDのマスクレジスターにロードされるマスク。

CMSK1, CMSKC1 [11/04] 各1ワード

クレーン1のLAMグレーダーに送られるLAMのマスクで、CMSK1がGL=1-16, CMSKC1がGL=17-24のマスクである。

CMSK2, CMSKC2 [11/04] 各1ワード

クレーン2に対する上と同様のマスク。

TASK55 [11/04] 1ワード

DR11Cの11/55側での使用状態を示す。DATACQがDR11Cを使用している時ビッ

ト0がセットされる。

CLDSBL[11/04] 1ワード

両方のバッファ一杯になってコイシンデンスユニットのLAMが禁止されている時に1にセットされる。

STATUS[11/04] 1ワード

11/04がマイクロプログラムの終了を知るためのステータスワード。必要に応じてマイクロプログラムの最後で1にセットされる。

STOP[11/04] 1ワード

データ収集状態を示すフラグ。“STOP”(START オフ)でビット0が1にセットされる。プリセット値によって“STOP”になった時は更にビット15がセットされる。ビット15はSCALER CLEARによってクリアされる。実験装置のコントロールが終了するまで“START”したくない時は、このワードの他のビットを使用すればよい。

NEXTF[11/04] 1ワード

リストバッファ一杯になった時、次に使用するバッファが0であるか1であるかにしたがって0または1にセットされる。

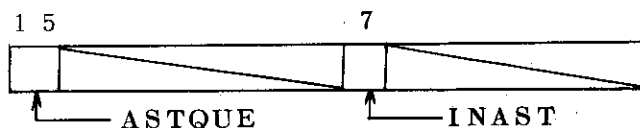
BFLG0, BFLG1[11/04] 各1ワード

リストバッファ一杯になった時マイクロプログラムLISTによって1にセットされ、DATACQから“BUFFER-UNLOAD”の通信を受けた時ATOMICによってクリアされる。各々がバッファ0および1に対応する。

WCD[11/04] 1ワード

一方のリストバッファに入るイベント数

REDFLG[COMTBL] 1ワード



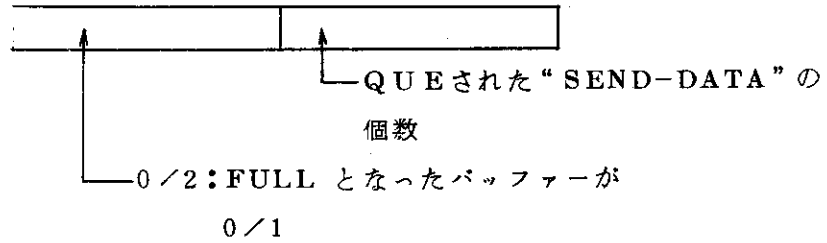
DATACQとRDSP55間の同期のために使用されるフラグビットである。

ASTQUE : DATACQがRDSP55に対して“BUFFER-FULL”の“SEND-DATA”ディレクティブを出す際に、RDSP55がASTサービスルーチン中にいなければセットされる。

INAST : RDSP55がASTサービスルーチン中にいる時にセットされる。

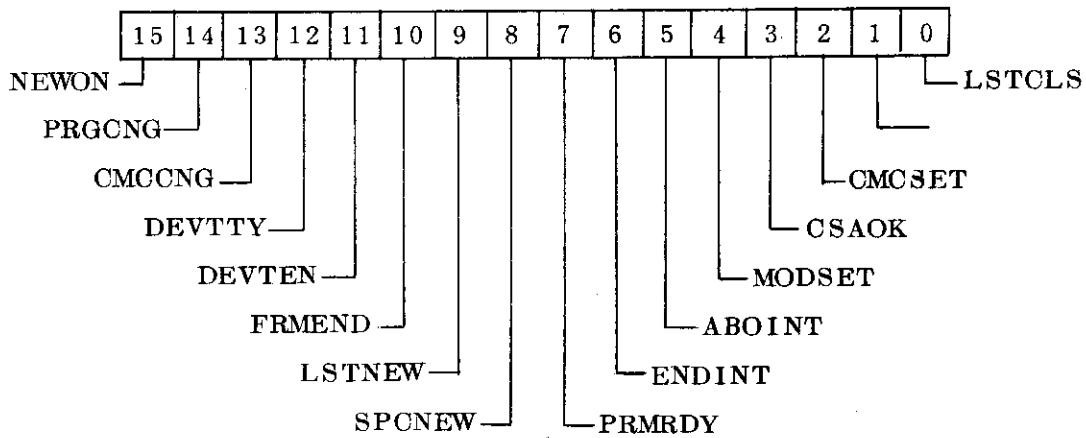
SNDCNT[COMTBL] 1ワード

DATAcqからRDSP55への“SEND-DATA”に関連して使用される。



ACQFLG+4[COMTBL]

INIT 時に使用されるフラグワードである。この解説にのべた範囲のプログラムの変更を行う場合には直接関係ないが、今回のプログラムの書きかえによって文献5) にのべられている内容と異った部分があるので今後のためにここにあげておく。



- NEWON : NEW オンでセット。
- PRGCNG : ATOMICのイクステンション名変更。
- CMCCNG : CAMAC構成に変更あり。
- DEVTTY : INIT がコンソールをATTACHしている。
- DEVTEN : INIT がオペコンをATTACHしている。
- FRMEND : 現在の画面で、全パラメーターがセットされた。
- LSTNEW : リストモードの収集モードに変更あり。
- SPCNEW : スペクトルダンプファイルCREATE。
- PRMRDY : 全画面のパラメーターがセットされた。
- ENDINT : INIT END 処理中。
- ABOINT : サブタスクABORT中。
- MODSET : EDIMODに入ったらセット。
- CMCSET : EDICMCに入ったらセット。
- LSTCLS : リストダンプファイルをクローズすべき時セット。

なおこれらのビット中には使用されていないものがある。

附録1 リストモード EDITOR のプログラムリスト

```

; LIST OF LIST,MAC
.TITLE LIST MODE
;*****
; ASSEMBLE COMMAND
; LIST.ED*=[1,1]INSTBD/ML,ATOMIC/ML,[U,I,C]LIST
;*****
; MODIFIED 25-SEP-80
.MCALL INSTBD,ATOMIC
INSTBD
ATOMIC
.ENABL AMA,ABS
.NLIST ME
.LIST MEB
] (1)

;
; EDITOR (LIST MODE)
;
.=60000
SFE: .WORD <END1-ST1>/2 ;SIZE OF EDITOR
SF1: .WORD .+2 ;LOAD ADR(EDITOR)
.WORD 5 ;KIND OF PROGRAM=LIST MODE
.WORD CMDBLK ;COMMAND BLOCK POINTER
(2)

;
;
CMP TLLST,#32. ;TOO LARGE # OF PRM?
BLOS OK ;NO, OK
MOV #ERRMSG,R5
CALL @ADMSG0
RETURN
ERRMSG: .ASCIZ <15><12>/# OF PRM IS TOO LARGE/<15><12>
.EVEN
(3)
OK: MOV CMC+4,R0 ;COINC. MODULE
BIC #177770,R0 ;GET C-L CH#
ASL R0
ASL R0
MOV R0,R1
ASL R0
ADD R0,R1
ASL R0
ADD R0,R1
ADD #FREG,R1 ;FREG POINTER
MOV FBUF,@R1 ;DAR=BASE ADR1
CLC
ROR (R1)+
MOV WCD,R2 ;# OF EVENTS IN A BUF
CLR R3
MOV TLLST,R4 ;# OF PRM
INC R4
1S: TST R4
BEQ 2S
ADD R2,R3
DEC R4
BR 1S
(4)

```

```

2S:   ASL      R3
      TST      -(R3)
      MOV      R3,R2
      ADD      FBUF,R3          ;LAST ADR OF BUF0
      CLC
      ROR      R3
      ADD      SBUF,R2        ;BUF1
      CLC
      ROR      R2
      MOV      R3,(R1)+       ;ILR=LAST0
      MOV      SBUF,@R1       ;CCR=BASE ADR2
      CLC
      ROR      (R1)+
      MOV      R2,(R1)+       ;WCR=LAST1
      MOV      @#40002,(R1)+  ;CTR=HEAD OF LIST MODE
      MOV      #1,(R1)+      ;GP1=1
      MOV      FBUF,@R1       ;GP2=DAR
      CLC
      ROR      (R1)+
      MOV      TTLST,-(SP)    ;# OF FRM
      MOV      #X3,R4
      MOV      #CMACQ+4,R1
      CLR      R0
      MOVVB   CMACQ+3,R2      ;# OF NORMAL ADC
      ASL      R2
      MOV      R2,OFFEXT
      CLR      R5
      3S:   CMP      R5,OFFEXT  ;PRM# (0,2,...)
      BLO     31S             ;NORMAL ADC?
      MOV      R5,R2
      SUB     OFFEXT,R2
      CMP      R2,#24.*2     ;IN EXTRA TABLE?
      BHIS   322S           ;NO, SET DUMMY CN
      MOV      EXTRAC(R2),R3
      BR      32S
31S:   MOVVB   (R1)+,R2      ;GET ADC#
      DEC     R2
      ASL     R2
      MOV     CMCMC+6(R2),R3 ;GET C N
32S:   ASR     R3
      ASR     R3
      ASR     R3
      ASR     R3
      BIC     #170017,R3
      BNE     321S
322S:  MOV     #7000,R3 ;ERRUR...DISCRIMINATE FROM DELIMITER
321S:  BIS     R3,ADC(R0)    ;SET CN
      BIS     R3,ADC+8.(R0)
      ADD     #16.,R0       ;NEXT ADC
      BIS     R3,(R4)+      ;READ ADC F C N A
      CMP     R5,OFFEXT     ;NORMAL ADC?
      BLO     33S
      MOV     EXTRAC(R2),R2
      ASR     R2

```

4

5

6

```

ASR      R2
ASR      R2
BR       34$
33$:    MOVB  CMCSA+1(R5),R2
34$:    BIC   #^C37,R2          ;BIT SIZE
        CMP  R2,#16.
        BLE  35$
        MOV  #16.,R2
35$:    ASL   R2
        MOV  MAXCHN-2(R2),(R4)+ ;MASK FUR DATA
        TST  (R5)+
        DEC  (SP)
        BNE  3$
        MOV  #-1,ADC(R0)      ;DELIMITER
        TST  (SP)+
        CLR  @R4              ;DELIMITER
        MOV  CMCMC+4,R0      ;C-L C N
        ASR  R0
        ASR  R0
        ASR  R0
        BIC  #170017,R0
        BIS  R0,CMDBLK
        BIS  R0,CMDBLK+8.
        BIS  R0,X0          ;CLR C-L
        BIS  R0,X1          ;DSBL C-L
        RTS  PC
OFFEXT:  0
CMDBLK: PFCNA 26,0,0,0      ;ENABL LAM
        PFCNA 10,0,0,0     ;CLR LAM
        .NLIST MEB
ADC:    .REPT 32.
        PFCNA 24,0,0,0     ;DSABL LAM
        PFCNA 26,0,0,1     ;ENABL CLEAR
        .ENDR
        .LIST  MEB
        .WORD -1          ;DELIMITER
END1:   .WORD  0
;
;*****
; FOLLOWING CODES ARE DUMMY MICRO-PROGRAM.
;   THEY ARE NOT USED.
;*****
; LIST MODE MICRO
;
        .=40000
STL:    .WORD  <END0-ST0>/2
STO:    .WORD  .-.        ;MICRO-PROGRAM LOAD ADDRESS (MB) MEMORY).
        ; SET BY COMM04.
        .WORD  5          ;KIND OF MICRO-PROGRAM

```

6

7

8

9

```

S=0
LISTO=$
      MV      GP2,MAK
      LCI     CLIST
      MV      MEM,BAK,BCO
      INM     CTR,CTR
RDO=$
      MV      MEM,ATR          ;MASK
      BCI     S,BRB
      :
      :
      :
***** SAME AS LIST.MPK *****
      :
      :
      :
CLIST=$
      .NLIST  MEB
X3:   .REPT   32.
      FCNA    0,0,0,0          ;READ ADC
      DATA   0                ;MASK
      .ENDR
      .LIST   MEB
      DATA   0                ;DELIMITER
CLAM=$
X0:   FCNA    10,0,0,0        ;CLR LAM
ADBFL=$
      DATA   BFLG0/2,BFLG1/2 ;ADDR OF BUF-FULL-FLAG
CLMSK=$
X1:   FCNA    24,0,0,0        ;DSABL LAM
DSBLCL=$
      DATA   CLDSBL/2        ;ADDR OF LAM-DSABL-FLAG
END0: .WORD   0
      .END

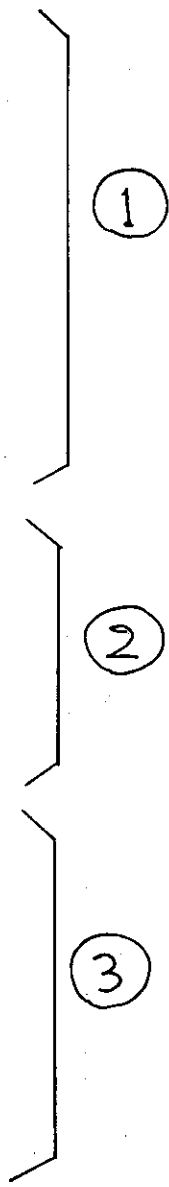
```

附録2 リストモードマイクロプログラムのリスト

```

; LIST OF LIST.MPR
;*****
; ASSEMBLE BY
;   MAC LIST.MB*=[1,1]BDINST/ML,ATOMIC/ML,[U.I.C]LIST.MPR
;   .TITLE LIST MODE MICRO-PRO
;   .MODIFIED 25-SEP-80
;   .MCALL BDINST,ATOMIC
;   BDINST
;   ATOMIC
;   .NLIST ME
;   .LIST MEB
;   .ENABL AMA
LIST0=$
    MV      GP2,MAR
    LCI     CLIST
    MV      MEM,BAR,BC0
    INM     CTR,CTR
RDO=$
    MV      MEM,ATR           ;MASK
    BCT     $,BRB
    AND     BDL,MDR,WTR
    INM     CTR,CTR
    MV      MEM,BAR
    BCT     CLO,ZF
    INM     CTR,CTR,BC0
    BCT     $,DCB
    INM     MAR,MAR
    JP      RDO
CLO=$
    BCT     $,DCB
    INM     MAR,MAR
    SB      ILR,0
    BCT     FULO,ZF
    LCI     CLAM
    MV      MEM,BAR,BC1
    LCI     LIST0
    INM     MAR,GP2,EX2
FULO=$
    LD      ADHFL
    DEP     MAR
    MV      GP1,MDR,WTR
    BCT     $,DCB
    INM     MAR,MAR,RDR
    BCT     $,DCB
    MV      MDR,0
    BCT     CLRLO,ZF
    LD      CLMSK
    DEP     BAR,BC1
    LD      DSBLCL
    DEP     MAR,WTR

```



```

CLRLO=$
    LCI    CLAM
    BCT    S, BRB
    MV     MEM, BAR, BC1
    BCT    S, DCB

INTO=$
    BCF    FINO, INB
    BCF    INTO, BDF
    LCI    INTO
    CON    EX1

FINO=$
    LCI    LIST1
    MV     CCR, GP2, INT
    CON    EX2

;
LIST1=$
    MV     GP2, MAR
    LCI    CLIST
    MV     MEM, BAR, BCO
    INM    CTR, CTR

RD1=$
    MV     MEM, ATR
    BCT    S, BRB
    AND    BDL, MDR, WTR      ; MASK
    INM    CTR, CTR
    MV     MEM, BAR
    BCT    CL1, ZF
    INM    CTR, CTR, BCO
    BCT    S, DCB
    INM    MAR, MAR
    JP     RD1

CL1=$
    BCT    S, DCB
    INM    MAR, MAR
    SB     WCR, 0
    BCT    FUL1, ZF
    LCI    CLAM
    MV     MEM, BAR, BC1
    LCI    LIST1
    INM    MAR, GP2, EX2

FUL1=$
    LD     ADBFL+1
    DEP    MAR
    MV     GP1, MDR, WTR
    BCT    S, DCB
    DEM    MAR, MAR, RDR
    BCI    S, DCB
    MV     MDR, 0
    BCT    CLR1, ZF
    LD     CLMSK
    DEP    BAR, BC1
    LD     DSBLCCL
    DEP    MAR, WTR

CLR1=$
    LCI    CLAM
    BCT    S, BRB

```

4


```

MV      MEM, BAR, BC1
BCT     S, DCB
INT1=S
BCF     FIN1, INB
BCF     INT1, BDF
LCI     INT1
CON     EX1
FIN1=S
LCI     LISTO
MV      DAR, GP2, INT
CON     EX2
CLIST=S
X3:     .NLIST  MEB
        .REPT  32.
        FCNA   0,0,0,0      ;READ ADC
        DATA  0           ;MASK
        .ENDR
        .LIST  MEB
        DATA  0           ;DELIMITER
CLAM=S
X0:     FCNA   10,0,0,0     ;CLEAR LAM
ADBFL=S
        DATA  BFLG0/2,BFLG1/2
CLMSK=S
X1:     FCNA   24,0,0,0    ;DISABLE LAM
DSBLCL=S
        DATA  CLDSBL/2
        .END
    
```

) (5)

附録3 1 パラメーターPHAのEDITORのプログラムリスト

```

; LIST OF PHA1.MAC
.TITLE 1-PARAMETER PHA (EDITOR)
;MODIFIED 26-JUN-80
.MCALL INSTBD
INSTBD
.NLIST ME
.LIST MEB
.ENABL AMA,ABS
.MCALL ATOMIC
ATOMIC
.=60000
P11EDS: <P11EDE-P11EDS-2>/2 ;SIZE
.WORD .+2 ;EDITOR LOAD ADDR
3 ;1PARA PHA
.WORD CMDBLK
MOVB 40005,R3
ASR R3
ASR R3
ASR R3
ASR R3
BIC #177760,R3 ;PRM#
MOV #FREG,R5
MOVH CMACQ+3(R3),R0 ;GET ADC#
BIC #177400,R0
DEC R0
ASL R0
MOV CMC+6(R0),R1 ;ADC CH#
MOV R1,R2
BIC #177770,R1
2S: TST R1
BEQ 1S ;FREG POINTER
ADD #28.,R5
DEC R1
BR 2S
1S: ASL R3 ;PRM# *2
MOV SSTADR-2(R3),@R5 ;DAR--BASE
CLC
ROR @R5
MOV (R5)+,R0
ASL R0
SUB #60000,R0
ASR R0
ASR R0
ADD #40000,R0
CLC
ROR R0
MOV R0,(R5)+ ;ILR--OVFLW
ASR R2
ASR R2
ASR R2
ASR R2
BIC #170017,R2 ;C N

```

①

```

BIS      R2,CMDBLK
BIS      R2,CMDBLK+8.
MOV      R2,(R5)+           ;CCR--READ ADC
MOV      #3,(R5)+           ;wCR
MOV      40002,(R5)+        ;CTR
MOVVB    CMCSA-1(R3),R0
BIC      #177400,R0         ;BIT NO.
MOV      #2,R1
4S:      DEC      R0
        BEQ      3S
        ASL      R1
        BR      4S
3S:      DEC      R1
        MOV      R1,MASK0     ;SET MASK
        RTS      PC
CMDBLK:  PFCNA    26,0,0,0     ;ENABL LAM
        PFCNA    26,0,0,1     ;ENABL CLEAR
        .WORD    -1
P11EDE:  0
;
;      1 PARA PHA
;      DAR--BASE
;      ILR--UVF
;      CCR--READ
;      wCR--3
;
;      .=40000
P11ST:  <P11ED-P11ST-2>/2     ;SIZE
        .WORD    .-           ;LOAD ADDR (SET BY MBDLWK)
        .BYTE    3,1*20+0     ;3: 1PARA PHA ← ④
        ;1: PRM# 0: PROG # (FOR SPECIAL MICPU-PRO)
        ;..... SET BY COMM04
SNGL=S
MV      CCR,BAR,BC0
LD      MASK
BCT     S,BR8
AND     BDL,GP2
AD      DAR,MAR,RDH
BCT     S,DCB
INM     MDR,MDR,wTR
BCT     S,DCB
BCT     UVFF,CF
CON     EX2
UVFF=S
MV      GP2,ATR
SRL     2
AD      ILR,GP1
LD      UVF      ;57774/2
SB      GP1,ATR
BCF     CK6,ZF
LCI     UVFLW    ;OVFLOW
JP      GETA-1
    
```

②

③

④

⑤

⑥

```

CK6=S
LD      OVF+1 ;57776/2
SB      GP1,ATR
BCF     GETA,ZF
LCI     OVFLW+1 ;OVFLOW+2
MV      MEM,GP1

GETA=S
MV      GP1,MAR,RDR
MV      GP2,ATR
AND     WCR,GP2
LCI     OVFDI
AD      GP2,ATR
AD      GP2,CTR
MV      MEM,GP1
INM     CTR,CTR
BCI     S,DCB
MV      MDR,ATR
AND     MEM,ATR
AD      GP1,ATR
AND     MEM,GP1
MV      MDR,ATR
IOR     MEM,ATR
EOR     MEM,ATR
AD      GP1,MDR,WTR
LCI     SNGL
BCI     S,DCB
CUN     EX2

OVFDI=S
DATA    1,17,20,360,400,7400,10000,170000

OVF=S
DATA    57774/2,57776/2

OVFLW=S
OVFLW0: DATA  OVFLOW/2,OVFLOW/2+1
MASK=S
MASK0:  DATA  0
PI1ED:  0
.END

```

⑥

⑦

附録4 リデュースドスペクトルのプログラムRDSP04のリスト

```

; LIST OF RDSP04.MAC
  .TITLE  REDUCED SPECTRA (11/04)
  .IDENT  /MPRO06/
;
  .MODIFIED 28-NOV-80
  .SBTTL  RDTBL AND SSTADR
  .ENABL  AMA,ABS
  .MCALL  ATOMIC,INSTBD
INSTBD
ATOMIC
;
;
; TABLE OF START ADDRESS
; AND
; TABLE FOR REDUCED SPECTRUM
;
Psw=177776
LOST=57404
.=ARDTBL
RDTBL:  MOV      #CMCSA,R0      ;FOR GET START ADR
        MOV      #SSTADR,R1
1S:     MOV      (R0)+,R2      ;GET BLOCK
7S:     BIC      #177400,R2
        MOV      #60000,R3    ;START OF CO-USED MEM
        SWAB     R2
        ASL      R2           ;BLOCK SIZE *512.
        ADD      R2,R3
3S:     MOV      R3,(R1)+     ;SET START ADR
        CMP      #-1,0R0     ;END?
        BNE     1S
        TST     GSTADR      ;ONLY GET STR ADR?
        BEQ     4S         ;NO
        CLR     GSTADR      ;Y
        RTS     PC
4S:     TSTB     CMACQ       ;LIST MODE?
        BEQ     5S
6S:     RTS     PC         ;NO
5S:     TSTB     CMACQ+3    ;ONLY 1PARA?
        BEQ     6S         ;Y
Gsize:  MOVVB    CMACQ+2,R1  ;GET LIST BUF SIZE
        BIC      #177400,R1
        SWAB     R1
        ASL      R1
2S:     MOV      R1,SIZE     ;GET SIZE
        MOV      #160000,R2  ;FOR START ADR
        SUB     R1,R2       ;2'ND BUF START ADR
        MOV     R2,SBUF
        SUB     R1,R2       ;1'ST BUF START ADR
        MOV     R2,FRUF
        MOV     TTLST,R0    ;GET P-NO. FOR LST MD
        INC     R0
        CLC

```

①

②

③

④

```

ROR      R1
CLR      R2
4S:     SUB      R0,R1      ;GET EVENT BLOCK NO.
        BMI     3S
        INC     R2
        BR     4S
3S:     MOV      R2,wCD     ;# OF EVENTS IN A BUFFER
        ASL     R0         ;DISTANCE APAR EVENT
        MOV     R0,LIST    ;TO BPARA EVENT
        MOV     CMRED,R0
        BNE     .+4.      ;NO RED SPEC
        RTS     PC
        CMP     #-1,R0
        BNE     .+4
        RTS     PC       ;NO RED SPEC
        MOV     R0,R1
        SWAB   R1
        BIC     #177400,R0
        BIC     #177400,R1
        MOV     R0,PRMCR1  ;# OF 1-PAR RED SPEC
        ADD     R1,R0
        MOV     R0,REDINF  ;RED SPEC NO.
        CLR     PTR
        MOV     #CMRED+2,R0 ;POINT
        MOV     #REDINF+2,R1 ;POINT
GTABLE:  CMP     @R0,#-1    ;ALL END?
        BEQ     ALEND0     ;Y
        BIT     #40000,@R0 ;ERASE? ;SW2 BIT ON?
        BEQ     NEW0      ;NO
        TST    (R0)+
1S:     TST    (R0)+
        BPL     1S        ;NEXT POINTER
        TST    -(R0)
        BR     GTABLE
G00:    INC     PTR       ;# OF RED SPEC
        BR     GTABLE
;
NEW0:   JSR     PC,GOTBL0  ;MAKE 1 BLOCK TABLE
        MOV     R1,R3     ;SAVE ADDR OF REDINF BLOCK
        MOV     #WURKA,R4
1S:     MOV     (R4)+,(R1)+ ;STORE
        CMP     @R4,#-1
        BNE     1S
        MOV     @R4,(R1)+
        BR     G00
ALEND0: CLR     2(R3)     ;SET NO NEXT POINTER
        MOV     TENDA,ENDA ;SET POINT END ADR
        CLR     FIRST
        RTS     PC
;

```

4

```

;
; MAKE REDUCED SPEC TABLE
; FOR A SPECTRUM INTO WORKA
; RO--CMRED
; RESULT--WORKA
; TEMP END ADR--TENDA
;
GOTBLO: MOV R1,-(SP) ;ADDR OF REDINF BLOCK
MOV #WORKA,R1
TST PRMCR1 ;1PARA END OR NOTHING?
BEQ 1S ;Y
CLR (R1)+ ;1PARA FLAG
BR 2S
1S: MOV #2,(R1)+ ;2PARA FLAG
2S: MOV R1,-(SP) ;ADDR OF "NEXT REDINF PNTR" IN WORKA
TST (R1)+ ;SET NEXT POINT AFTER END
MOV PCTR,R5 ;GET LOST POINT
ASL R5
ASL R5
ADD #LOST,R5
MOV R5,(R1)+ ;SET LOST POINTER
MOV #CD,(R1)+ ;INIT # OF EVENT TO BE HANDLED
TST (R1)+ ;CURNT BUF ADR SET AT END OF CH.
TST PRMCR1 ;2PARA?
BEQ PA2RA ;Y
MOV (R0)+,R1 ;1PARA
BIC #C177,R1 ;PRM# A
ASL (R1)+ ;PAR# *2
STRPAD: MOV PCTR,R2
ASL R2 ;SPC# (0,2,...)
MOV AUXPTR(R2),R3 ;AUXPAR PNTR
MOV (R3)+,R4 ;TYPE
TST PRMCR1 ;1PARA?
BEQ 10S ;NO
MOV R4,-12.(R1)
ASL -12.(R1)
ASL -12.(R1) ;SET TYPE*4
BR 20S
10S: CMP TTLST,#2
BNE 12S
CLR R4 ;NO TYPE FOR 2-ADC 2-PARA
12S: MOV R4,-20.(R1)
ASL -20.(R1)
ASL -20.(R1)
ADD #2,-20.(R1) ;SET TYPE*4+2 FOR 2-PARA
20S: TST R4
BNE SPCIAL ;SPECIAL REDSPC
TST PRMCR1 ;1PARA?
BEQ STSTAD ;NO
CALL CALBIT ;R5=BIT SIZE=TRL-TRU
MOV (R3)+,(R1)+ ;THRESHOLD
MOVEB (R3)+,R4 ;TRL
MOV R4,(R1)+ ;SET TRL
ASL R5
MOV MAXCHN-2(R5),(R1)+ ;MAX CH#

```

5

```

      MOV      #REDCHN,(R1)
      ADD      R2,(R1)+      ;REDCHN PNTR
STSTAD: MOV      SSTADR+16.(R2),(R1)+
SETGAT:
PRMBO:  MOV      @R0,@R1      ;GATE PAR#
      BMI      SETDEL        ;END
      CMP      @R1,#177      ;UNUSED GATE?
      BNE      10$           ;NO
      ADD      #6,R0         ;SKIP UNUSED GATE
      BR      PRMBO
10$:   TST      (R0)+
      ASL      (R1)+         ;SET PRM**2
      MOV      (R0)+,R4      ;GET OFFSET
      MOV      (R0)+,R5      ;GET LIMIT
      TST      R4
      BNE      30$           ;NOT FULL GATE
      MOV      -2(R1),-(SP)   ;PRM**2
      CALL     ADCBIT
      MOV      (SP)+,R3      ;BIT SIZE
      ASL      R3
      CMP      R5,MAXCHN-2(R3) ;LIMIT=MAX?
      BLT      30$           ;NOT FULL GATE
      TST      -(R1)         ;REMOVE GATE PAR**2
      BR      PRMBO
30$:   MOV      R4,(R1)+     ;SET OFFSET
      MOV      R5,(R1)+     ;SET LIMIT
      BR      PRMBO
SETDEL: MOV      #-1,(R1)+   ;Y SET DELIMITER
      SUB      #WURKA,R1
      MOV      R1,R4         ;SIZE OF TABLE
      MOV      (SP)+,R3      ;RESTORE ADDR OF "NXT REDINF PNTR"
      ADD      (SP),R4      ;POP & ADD ADDR OF THIS REDINF BLOCK
      MOV      R4,@R3       ;POINTER FOR NEXT BLOCK IN REDINF
      CMP      #-1,@R0      ;RED SPEC END?
      BNE      .+4
      CLR      @R3           ;NO NEXT POINTER
      MOV      R4,TENDA     ;TEMP ADR SAVE
      TST      PRMCR1       ;1 2 PARA?
      BEQ      10$         ;2
      DEC      PRMCR1
10$:   MOV      (SP)+,R1
      RTS      PC
PA2RA: MOV      (R0)+,R4
      MOV      R4,R5         ;GET PRM X Y
      BIC      #^C177,R4
      ASL      R4           ;PRM X
      MOV      R4,(R1)+
      SWAB     R5
      BIC      #^C17,R5
      ASL      R5
      MOV      R5,(R1)+     ;SET PRM Y
      MOV      @R0,R4       ;GET TRNCX

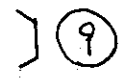
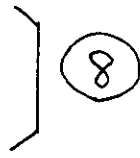
```



```

; TYPE*4+2
; SPACE FOR NEXT REDINF ADDR
; LOST DATA POINTER
; # OF EVENTS
; SPACE FOR LIST BUF ADDR
; PRMX*2 (0,2,....)
; PRMY*2 (")
; TRX
; TRY
; BX-TRX
;
; R0==>1ST GATE PAR# IN CMRED
; R1==>REDINF (NEXT TO "BX-TRX")
; R3==>THRESHOLD IN AUXPAR
; R4=TYPE
;
SPCL2P: CMP     R4,#1
        BNE     99S
        JMP     TPOS2P
99S:    JMP     OTHRED
;*****
;
; REDINF FOR POSITION DATA
POSTBL:
        CALL    CALBIT           ;R5=R-TRL-TRU
        MOV     (R3),R3          ;THRESHOLD=2ND PAR#
        BEQ     10S              ;ERROR
        DEC     R3
        CMP     R3,TLLST
        BLO     20S              ;OK
10S:    MOV     TTLST,R3         ;USE DELIMITER AS DATA !!!!!!!!!!!
20S:    ASL     R3
        SUB     -2(R1),R3        ;2*(PAR#2-PAR#1)
        MOV     R3,(R1)+
        MOV     R5,(R1)+
        MOV     R2,R1           ;SPC# (0,2,....)
        ADD     #REDCHN,(R1)+   ;REDCHN POINTER(FOR CALCAL)
        JMP     STSTAD          ;SET START ADDR AND GATES
;*****
;
; CALC'D CH# FOR BOTH SPEC. & GATE
;
; REDINF
; 3*4 (RED TYPE)
; NEXT REDINF POINTER
; LOST DATA POINTER
; # OF EVENTS
; LIST BUF POINTER
; REDCHN POINTER FOR SPEC
; MAX CH#*2
; START ADDR

```



```

; REDCHN POINTER FOR GATE
; OFFSET
; LIMIT
; .....
; .....
; -1
;
SPGTBL:
CALL CALBIT ;R5=BIT SIZE-TRL-TRU
MOV (R3)+,R4 ;THRESHOLD=RED SPC# TO USE
ASL R4
ADD #REDCHN-2,R4
MOV R4,-2(R1) ;REPLACE PAR**2
ASL R5
MOV MAXCHN-2(R5),(R1)
ASL (R1)+ ;MAX CH**2
MOV SSTADR+16.(R2),(R1)+ ;START ADDR
TST (R3)+ ;=>NEXT TYPE (GATE SPC#)
ADD #6,R0 ;=>GATE PAR# IN CMRED
10S: TST (R0)+ ;NEXT SPEC?
BMI 50$ ;YES
MOV (R3)+,R5 ;GATE SPC# (1,2,...)
BEQ 20$ ;SKIP
ASL R5
ADD #REDCHN-2,R5
MOV R5,(R1)+ ;REDCHN POINTER FOR GATE
MOV (R0)+,(R1)
ASL (R1)+ ;OFFSET*2
MOV (R0)+,(R1)
ASL (R1)+ ;LIMIT*2
ADD #4,R3
BR 10$
20S: ADD #4,R3 ;=>NEXT TYPE IN AUXPAR
ADD #4,R0 ;SKIP GATE
BR 10$
;
50S: TST -(R0)
JMP SETDEL
;

```

12

```

;*****
; REDINF FOR SUM OF 2-ADC
SUMTBL:
CALL CALBIT
MOV (R3),(R1) ;THRESHOLD=2ND PAR#
BEQ 10$
DEC (R1)
CMP (R1),TLLST
BLO 20$ ;OK
10S: MOV TLLST,(R1) ;USE DELIMITER FOR DATA !!!!!!!
20S: ASL (R1) ;2ND PAR**2 (0,2,...)
SUB -2(R1),(R1)+ ;2*(2ND PAR# - 1ST PAR#)
MOVVB 1(R3),R3 ;TRL
MOV R3,(R1)+
ASL R5 ;2*(B-TRL-TRU)

```

13

13

```

MOV     MAXCHN=2(R5),(R1)+      ;MAX CH#
MOV     R2,(R1)                 ;SPC# (0,2,...)
ADD     #REDCHN,(R1)+          ;REDCHN ADDR
JMP     STSTAD

;
;
;*****
;  REDINF FOR 2-DIM POSITION DETECTOR(1-PARA)
;    0   5*4
;
;    .....
;   10.  PAR**2  (P1)
;   12.  (P2-P1)*2
;   14.  (P3-P2)*2
;   16.  (P4-P3)*2
;   18.  B-TRL
;   20.  THRESHOLD*2
;   22.  (2***(B-TRL-TRU)-1)*2 ...MAX CH# *2
;   24.  REDCHN POINTER
;   26.  START ADDR
;   28.  GATES.....
;
;  N=((P3+P4)/(P1+P2+P3+P4))*2***(B-TRL)
;  NRS=N-THRESHOLD
;  TOP TRU BITS ARE TRUNCATED.
;  FOR GP1=1, NEXT PAR# IS P2.
;  FOR GP1=2, NEXT TO THE NEXT IS P2.
;  FOR GP1=0, NEXT PAR# IS P3 AND P2=P1 P4=P3.
;
TXYPUS:
MOV     R0,-(SP)                ;SAVE ADDR OF GATE
MOV     (R0),R0                 ;GP1=1
CMP     R0,#1                   ;0 OR 1?
BLOS   1S                      ;YES
CLR     R0                      ;SET TO 0
BR     11S
1S:    INC     R0
ASL     R0                      ;0,2,4
11S:   MOV     R0,R4
ASL     R4
ADD     R4,R0                   ;3*(0,2,4)
ADD     #OFFXY,R0
MOV     #3,R4
2S:    MOV     (R0)+,(R1)+      ;SET OFFSET FOR P2-4

```

```

DEC      R4
BNE     2$
CALL    CALBIT          ;R5=B-TRL-TRU
MOV     R5,(R1)
MOVB   3(R3),R0        ;TRU
ADD     R0,(R1)+       ;B=TRL
MOV     (R3),(R1)
ASL    (R1)+           ;THRESHOLD*2
ASL    R5
MOV     MAXCHN-2(R5),(R1)
ASL    (R1)+           ;MAX CH# *2
MOV     #REDCHN,(R1)
ADD     R2,(R1)+
MOV     (SP)+,R0       ;ADDR OF GATE
ADD     #6,R0          ;SKIP 1ST GATE
JMP     STSTAD

DFFXY:  0,2,0
        2,2,2
        4,-2,4
;
;
;*****
;  REDINE FOR
;    2-DIM POSITION SPECTRUM (2-PARA)
;    :
;    :
;  SPACE FOR LIST BUF ADDR
;  PRMX*2
;  BX-TRLX
;  THX
;  MAX-X ..2** (BX-TRX)-1
;  BX-TRLY
;  THY
;  MAX-Y ..2** (BX-TRY+EBY)-1  OR TOP OF LIST BUFF
;  BX-TRX
;  START ADDR
;
TPOS2P: SUB     #8.,R1          ;==>NEXT TO PRMX*2
        MOV     -2(R1),-(SP)    ;PRMX*2
        CALL    ADCBIT
        MOV     (SP),(R1)       ;B (=BX=BY)
        SUB     2(R0),(R1)+     ;B-TRLX
        RGE     5$
5$:     MOV     #1,-2(R1)
        MOV     4(R0),(R1)+     ;THX
        MOVB   -1(R0),R4        ;B-TRX
        MOV     R4,B.(R1)       ;SET "B-TRX"
        ASL    R4
        MOV     MAXCHN-2(R4),(R1)+ ;MAX-X
        MOV     (SP),(R1)       ;B
        SUB     8.(R0),(R1)+    ;B-TRLY
        BGT    10$
        MOV     #1,-2(R1)

```

```

10S:  MOV     10.(R0),(R1)+    ;THY
      MOV     (SP)+,R4        ;B
      MOV     -2(R0),R5
      ASR     R5
      ASR     R5
      ASR     R5
      ASR     R5
      BIC     #^C17,R5        ;TRY
      SUB     R5,R4           ;B-TRY
      ADD     4(R3),R4        ;B-TRY+EBY
      BGT     20S
      MOV     #1,R4
20S:  ASL     R4
      MOV     MAXCHN-2(R4),(R1) ;MAX-Y
; TEST TOP OF LIST BUF
      MOV     FBUF,R4
      MOV     SSTADR+16,(R2),R5
      MOV     R5,4(R1)        ;SET START ADDR
      SUB     R5,R4           ;AVAILABLE BYTES
      MOV     2(R1),R5        ;B-TRX... BIT SIZE FOR X
      CLC
      ROR     R4              ;# OF WORDS
30S:  ASR     R4              ;AVAILABLE Y-VALUE
      DEC     R5
      BNE     30S
      DEC     R4              ;MAX-Y
      CMP     R4,(R1)
      BGE     40S
      MOV     R4,(R1)        ;REPLACE MAX-Y
40S:  TST     (R0)+
      BPL     40S
      TST     -(R0)
      ADD     #6,R1          ;==>DELIMITER
      JMP     SETDEL
;
;
OIHRED: MOV     #-2,-12.(R1) ;DUMMY REDSPEC
10S:  TST     (R0)+
      BPL     10S
      TST     -(R0)
      JMP     SETDEL

```

```

;
;
;***** CALCULATE BIT SIZE
;      2(R3)=TRL,TRU
;      -2(R1)=PRM#*2 (0,2,...)
;      OUT... R5=B-TRL-TRU
CALBIT: MOV      R4,-(SP)
        MOV      -2(R1),-(SP)      ;PRM#*2
        CALL    ADCBIT
        MOV      (SP)+,R5          ;BIT SIZE OF ADC
        MOVB    2(R3),R4          ;TRL
        SUB     R4,R5
        MOVB    3(R3),R4          ;TRU
        SUB     R4,R5             ;B-TRL-TRU
        MOV     (SP)+,R4
        RETURN
;
;
;      IN:  2(SP)=2*PRM# (0,2,4,...)
;      OUT: (SP)=BIT SIZE
ADCBIT: MOV      R1,-(SP)
        MOVB    CMACQ+3,R1
        ASL     R1
        CMP     4(SP),R1          ;NORMAL ADC?
        BLO    10$               ;YES
        SUB     R1,4(SP)
        MOV     4(SP),R1          ;EXTRA MODULE # (0,2,4,...)
        MOV     EXTRAC(R1),R1
        ASR     R1
        ASR     R1
        ASR     R1
        BIC     #*C37,R1
        BR     20$
10$:    MOV     4(SP),R1
        MOVB    CMCSA+1(R1),R1
20$:    MOV     R1,4(SP)          ;PUT BIT SIZE INTO STACK
        MOV     (SP)+,R1
        RETURN

```



```

; START ADDR
; GATES
;
; (P2/(P1+P2))*2**8
;

```

POSITN:

```

      ADD      #12.,R1          ;=>GATE PAR#
      CALL    CHKGAT
      BR      9S
      MOV     R0,-(SP)         ;=>LIST BUF POINTER
      MOV     (R0)+,R3        ;DATA BUF ADDR
      ADD     (R0)+,R3        ;+PAR#*2
      CLR     R2              ;POSITION DATA
      MOV     (R3),R1 ;1ST DATA
      ADD     (R0)+,R3
      MOV     (R3),R3         ;2ND DATA
      ADD     R3,R1          ;P1+P2
      MOV     (R0)+,R4        ;BIT SIZE
1S:   ASL     R3
      CMP     R3,R1          ;* DIVIDE
      BLT     2S            ;* R3(=P2)
      SUB     R1,R3         ;* BY
      INC     R2            ;* R1(=P1+P2)
2S:   ASL     R2
      DEC     R4
      BNE     1S
4S:   MOV     R2,@(R0)+      ;SAVE CH#*2 FOR CALCAL]
      ADD     (R0),R2        ;+START ADDR
      BIS     #340,@#PSW
      ADD     #1,(R2)        ;INCREMENT
      BCC     5S
      JSR     PC,RDOVF       ;OVERFLOW
5S:   BIC     #340,@#PSW
      MOV     (SP)+,R0
      JMP     ENDSP
9S:   CLR     @8.(R0)
      JMP     ENDSP

```

```

;
;
;*****
; RED SPEC FOR POSITION SENSITIVE SSD
; REDINF
;
; 8
; NEXT REDINF POINTER
; LOST DATA POINTER
; # OF EVENTS
; LIST BUF POINTER
; PAR#*2
; 2*(PAR#2-PAR#1)
; BIT SIZE
; REDCHN POINTER
; START ADDR
; GATES
;

```

POSSSD:

```

ADD      #12.,R1          ;=>GATE
CALL     CHKGAT
BR       9S
MOV      R0,-(SP)
MOV      (R0)+,R3        ;DATA BUF PNTR
ADD      (R0)+,R3        ;DATA POINTER
MOV      (R3),R1        ;E
ADD      (R0)+,R3
MOV      (R3),R3        ;E*X
MOV      (R0)+,R4        ;BIT SIZE
CLR      R2              ;X
1S:      CMP      R3,R1
BLT      2S
SUB      R1,R3
INC      R2
2S:      ASL      R2          ;SERVE ALSO FOR BYTE ADDR.
ASL      R3              ;NEXT BIT
DEC      R4
BGT      1S
MOV      R2,@(R0)+      ;SAVE CH**2 FOR CALCAL
ADD      (R0),R2        ;+START ADDR
BIS      #340,@#PSW
ADD      #1,(R2)        ;ADD ONE
BCC      5S
JSR      PC,RDUVF
5S:      BIC      #340,@#PSW
MOV      (SP)+,R0
JMP      ENDSP
9S:      CLR      @8,(R0)
JMP      ENDSP
;
;*****
;
; RED SPEC IS MADE USING OTHER RED SPEC
;   FOR BOTH SPEC AND GATE (CH# IN REDCHN)
;
;   R0,R1=>LIST BUF POINTER
CALCAL:
10S:     ADD      #8.,R1
TST      (R1)           ;ALL GATE END?
BML      20S           ;YES
MOV      @(R1)+,R2      ;CH**2 FOR GATE
CMP      R2,(R1)+      ;>=OFFSET?
BLT      2S            ;NO
CMP      R2,(R1)+      ;<=LIMIT*2?
BGT      2S            ;NO
BR       10S          ;CHECK NEXT GATE
20S:     MOV      R0,R1
TST      (R1)+         ;=>REDCHN POINTER FOR SPC
MOV      @(R1)+,R2      ;CH**2 FOR SPC
CMP      R2,(R1)+      ;>MAXCHN**2?
BHI      2S            ;YES, DO NOT COUNT
ADD      (R1),R2        ;+START ADDR
BIS      #340,@#PSW

```

23

24


```

MOV      @R2,R2          ;GET X DATA
ADD      @R0,R3          ;DATA POINT Y
MOV      @R3,R3          ;GET Y DATA
MOV      (R1)+,R4        ;GET TRNC X
BEQ      11$
1$:      ASR      R2
DEC      R4
BNE      1$
11$:     MOV      (R1)+,R4        ;GET TRNC Y
BEQ      21$
2$:      ASR      R3
DEC      R4
BNE      2$
21$:     MOV      (R1)+,R4        ;SHIFT Y CTR
3$:      ASL      R3
DEC      R4
BNE      3$
BIS      R3,R2          ;ADR POINTER
ASL      R2
BR       RS10F0

;
;      COUNT OVER FLOW
;      R2--DATA
;
RDOVF:  MOV      R1,-(SP)
MOV      R2,-(SP)
MOV      R3,-(SP)
SUB      #60000,R2      ;FOR GET OVF AREA
MOV      R2,R1
ASR      R1
ASR      R1
ASR      R1
ASL      R1
ADD      #40000,R1
CMP      #57774,R1      ;STATUS AREA?
BGT      3$             ;NO
BEQ      4$             ;Y
MOV      #OVFLOW+2,R1  ;57776
BR       3$
4$:      MOV      #OVFLOW,R1
3$:      MOV      @R1,R3          ;GET OVF DATA
BIC      #177770,R2     ;GET BLOCK COUNT
ADD      ADDNO(R2),R3    ;INC OVF
BIC      CLRNO(R2),R3    ;CLR   OTHER BLK
BIC      CLRSLF(R2),@R1  ;CLR CORRESPONDING BIT
BIS      R3,@R1
MOV      (SP)+,R3
MOV      (SP)+,R2
MOV      (SP)+,R1
RTS      PC
;

```

26


```

1S:   CLR      R2
      ASL      R3
      CMP      R3,R1
      BLO      2S
      SUB      R1,R3
      INC      R2
2S:   ASL      R2
      DEC      R4
      BNE      1S
      SUB      (R0)+,R2          ;-THRESH#2
      BMI      3S
      CMP      R2,(R0)+          ;=<MAX CH#?
      BLOS     4S                ;YES
      MOV      -2(R0),R2
      BR       4S
3S:   CLR      R2
      TST      (R0)+
4S:   MOV      R2,@(R0)+          ;SAVE IN REDCHN
      ADD      (R0),R2
      BIS      #340,@#PSW
      ADD      #1,(R2)
      HCC      5S
      CALL     RDDVF
5S:   BIC      #340,@#PSW
      MOV      (SP)+,R0
      JMP      ENDSP
99S:  CLR      @16,(R0)
      JMP      ENDSP
;*****
; 2-DIM POSITION DETECTOR (2-PARA)
XYPOS2: MOV     R0,-(SP)
        MOV     R5,-(SP)
        MOV     (R0)+,R2          ;LIST BUF ADDR
        ADD     (R0)+,R2          ;=>P0
        MOV     (R2)+,Q00         ;P0
        MOV     (R2)+,R3         ;P1
        MOV     (R2)+,R1         ;P2
        ADD     R3,R1            ;P1+P2
        MOV     (R2)+,Q22        ;P3
        CALL    DIV2
        MOV     R2,R5            ;NX
        MOV     Q22,R3          ;P3
        MOV     Q00,R1          ;P0
        ADD     R3,R1            ;P0+P3
        CALL    DIV2
        MOV     (R0)+,R4         ;B-TRX
2S:    ASL      R2                ;SHIFT NY FOR NX
      DEC      R4
      BNE      2S
      BIS      R5,R2            ;NY,NX
      ASL      R2
      ADD     (R0),R2           ;+START ADDR
      INC     (R2)

```

```

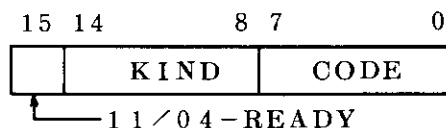
        MOV      (SP)+,R5
        MOV      (SP)+,R0
        JMP      ENDSP
000:    0
022:    0
;
DIV2:   MOV      (R0)+,R4          ;B-TRLX(Y)
        CLR      R2
1S:     ASL      R2
        ASL      R3
        CMP      R3,R1
        BLO     2S
        SUB      R1,R3
        INC      R2
2S:     DEC      R4
        BNE     1S
        SUB      (R0)+,R2          ;NX(Y)=NX(Y)-THX(Y)
        BMI     3S
        CMP      R2,(R0)+          ;MAX-X(Y)
        BLOS    4S
        MOV      -2(R0),R2        ;TRUNC AT MAX
        RETURN
3S:     CLR      R2
        TST      (R0)+
4S:     RETURN
;
ADDNO:  1,20,400,10000
CLRNO:  177760,177417,170377,7777
CLRSLF: 17,360,7400,170000
        .END

```

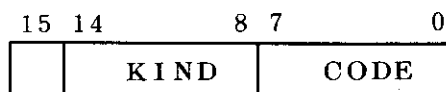

附録5 DR11Cとインターラプトステータスワード

11/55と11/04の交信のためにDR11Cが使用されるが、交信を容易にするために Fig. 3 に示したように2ワードのインターラプトステータスワードを共有メモリーに設けている。これらのビット構成は次のようになっている。

11/04→11/55 (57774番地)



11/55→11/04 (57776番地)



CODEとKINDは下に示すように交信の内容を示すために使用される。11/04-READYのビットは交信の同期をとるために使用され、11/04が新たに11/55にデータを送る際と11/55からデータを受信したというインターラプトを受けた際に1にセットされ、11/55のDR11Cのドライバーがデータを受けとった時クリアされる。11/55でIO.RLBのQIOが出された時このビットがセットされていないとI/OステータスワードにIE.DNRが返される。この時一般にはもう一度QIOを出す。CODEとKINDは次のように使用されている。両者とも8進数で示す。

(1) 11/04→11/55

CODE	KIND	意味
1	0	START ON OK
	1	" NG
2	0	START OFF OK
	1	" NG
3	0	EXTERNAL START
4	0	EXTERNAL STOP (LAM GRADER, INT, MODULE)
	1	" (SCALER)
5	0	リストバッファ-0 FULL
	1	" 1 "
10*	0	スケララーのデータ送信
11	0	SCALER CLEAR OK
	1	" NG
12	0	PRESET値変更 OK
	1	" NG

13	0	MEMORY ADVANCE OK
	1	" NG
15	0	INIT 時のデータ。正常受信
	2	CAMAC NO-X
	3	RUN-ENABLE
100	0	DR11C DETACH OK

ここで*)はDR11Cを通じてデータが送られる場合で第1ワードが転送語数第2ワード以降がデータである。これ以外の場合はDR11Cの出力レジスターはクリアされる。

(2) 11/55→11/04

CODE	KIND	意味
1	0	START ON
2	0	START OFF
3	0	EXTERNAL START 受信
4	0	EXTERNAL STOP 受信
5	0	リストバッファ0 "UNLOAD"
	1	" 1 "
11	0	SCALER CLEAR
12*)	0	PRESET 値変更 PS1, PS2
	1	" PS1
	2	" PS2
13*)	0	MEMORY ADVANCE R. S. は固定
	1	" R. S. も ADVANCE
15	0	COMM04による INIT 時の送信 データ収集モード全パラメーター
	1	LOADER
	2	EDITOR
	3	マイクロプログラム
	4	リストモードとりやめ
	5	2パラメーターPHAとりやめ
	6*)	1パラメーターPHAとりやめ
	7	R. S. 変更
10	送信終了	
17	送信打ち切り (ABORT)	
20	0	LIST·BUF CLEAR
	1	リストバッファの残りに-1をセット
21	0	インターラプトステータスワードに相当するオーバーフロー エリアのクリア
100	0	DR11C DETACH
	1	DATAcqによるDR11C ATTACH

ここで*)はDR11Cを通じてデータが11/04に送られる場合で第1ワードが転送語数、第2ワード以降がデータとなる。INIT時の送信ではデータは共有メモリを通じて送られる。ただし1パラメータのPHAとりやめの場合はとりやめるADCインターフェースの番号がDR11Cを通じて1語ずつ送られる。

11/55側からDR11Cを使用する際はIO, RLBとIO, WLBのQIOを使用する。それぞれのパラメータブロックの使用法は次の通りである。

QIOS IO, RLB,, <buff addr, n, ST04, 100000>

QIOS IO, WLB,, <buff addr, n, ST55>

ここで“buff addr”はタスク内のバッファの番地、nはバイト数、ST04とST55はそれぞれのインターラプトステータスワードの番地(タスク内の)、10000は11/04-READYのビットを示している。IO, RLBの場合一般には11/04からの転送語数が不明なので最大値をバイト数に指定する。実際の転送語数はI/Oステータスワードの第2ワードに入る。なおIO, WLBの場合にはバッファの先頭にインターラプトステータスワードを入れる。逆にIO, RLBの場合はインターラプトステータスワードがバッファの第1ワードに入られる。

附録6 イベントフラグと“SEND-DATA”

タスク間の交信のためにコモンイベントフラグと“SEND-DATA”ディレクティブが使われる。

(1) コモンイベントフラグ

フラグ	関連タスク	意味
33	RDSP55→INIT	RDSP55 Active
	COMM04→INIT	11/04との交信でエラー
	EDICMC→INIT	CAMAC構成に変化あり
	LODPRG→COMM04	ATOMICロード・エラー
34	RDSP55→INIT	REDINF作成完了
	DATACQ→MEMORY	DR11C Detach完了
35	MEMORY→DATACQ	DR11C Detach完了
41	RTA →OPECON	RTA EXIT
42	サブタスク →INIT	次の文字入力要求
	DSCON →OPECON	DSCON EXIT
43	DSCON →DSUP	ディスプレイ完了
	↘RTDSUP	
44	DATACQ→OPECON	リストダンプMTクローズ完了
	↘INIT	
45	INIT →サブタスク	文字入力あり
46	HDCOPY→INIT	ハードコピー完了
	↘DSCON	
	↘DSMSG	
	INIT, OPECON	HDCOPY オフでセット
47	OPECON→DSMSG	プリセット値変更完了
	MEMORY→DSMSG	MEMORY MAP変更完了
48	PSが使用	
49	“	
50	OPECON→DSCON	イベントあり
	↘DSMSG	
51	DSUP →DSCON	ディスプレイデータ作成完了
	↗RTDSUP	
52	DATACQ→INIT	DATACQ Active
	↘COMM04	
	↘MEMORY	

53	OPECON → INIT ↓ RTA ↓ DUMP	コンソール I/O Kill 完了
54	サブタスク → INIT OPECON → INIT ↓ RTA	EXIT, Rerun オペコンイベント発生
	INIT	オペコン, TTY入力発生
55	COMM04 → INIT	COMM04 EXIT
56	OPECON → INIT	オペコン I/O Kill 完了

(2) SEND-DATA

“SEND-DATA”ディレクティブは13ワードのデータを他のタスクに送ることができるが、データ収集システムではいつも先頭の1ワードだけを使用している。

データ	関連タスク	意味
0	INIT → DATAcq COMM04 ↗	DR11C Detach, EXIT 要求
	OPECON → DSUP ↓ DSCON	EXIT 要求
1	INIT → RDSP55	REDINF 作成要求
2	OPECON → DATAcq INIT ↗	リストダンプファイルクローズ要求 (E-O-V)
3	OPECON → DATAcq	リストバッファークリアー要求
4	INIT ↘ LSTOUT → OPECON RTA ↗	コンソール Detach 完了
	DATAcq → RDSP55	“BUFFER-FULL”
	MEMORY → DATAcq	DR11C Detach 要求
5	INIT → OPECON	オペコン Detach 完了
6	INIT → COMM04	11/04との交信打切要求
7	INIT → サブタスク	NEXT イベント発生
8	INIT → サブタスク	NEW イベント発生
9	INIT → OPECON RTA ↗	コンソール Detach 要求
10	INIT → OPECON	オペコン Detach 要求
11	INIT → OPECON	INIT 終了通知

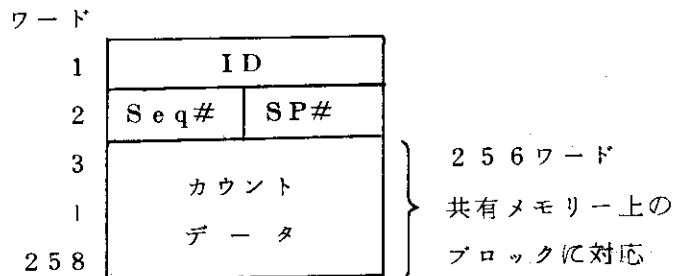
附録7 磁気テープのFORMAT

(1) スペクトル・ダンプ

スペクトルの磁気テープへのダンプは800BPIで、258ワード単位のブロックで行われる。テープの先頭にRSX-11Mの標準のボリュームヘッダー(80バイト)がつけられる。1回の測定単位でダンプされ、各ダンプ毎にIDがつけられ、ダンプ毎に1ずつインクリメントされる。ダンプファイル指定時に複数回のダンプを指定した時もその毎にIDは1ずつ大きくなる。またダンプ毎にEOFマークがつけられる。実際にはダンプの度にEOFが2個(EOV)がつけられ、次のダンプでEOFを1個消してからダンプを行う。したがってダンプの途中で止めない限りスペクトルダンプの磁気テープにはEOVが付いている。テープ上のブロック構成をFig. 4に示す。

各IDに対して“MEMORY MAP”の画面の順につけられたスペクトル番号(SP#)の順にスペクトルがダンプされる。各スペクトルのはじめにはヘッダーブロックがつけられる。ヘッダーブロックの内容はスペクトルによりFig. 5-7のように異なる。

スペクトルのデータはまず下位16ビットのスペクトルブロックが次に上位4ビットのオーバーフローブロックの順でダンプされる。各々次のようになっている。



ここでSeq#は1つのスペクトル内でつけられたブロック番号で次のようになっている。

ヘッダーブロック : 0
 スペクトルブロック : 1, 2, 3……
 オーバーフローブロック : -1, -2, -3……

(2) リスト・ダンプ

リストバッファのダンプはスペクトルダンプの場合と異なり1600BPIの記録密度で行われる。テープの先頭にRSX11Mの標準のボリュームヘッダーがつけられることはスペクトルの場合と同じであるが、ダンプのブロックサイズはリストバッファのサイズ+1ワードである。第1ブロックはヘッダーブロックであり **INIT** の情報が入っている。しかし途中で収集モードが変更になった場合でも、磁気テープを代えないかぎり、ヘッダーブロックは書かれない。(この場合にはコンソールに警告がでる。)またダンプ毎にEOFをつけることをせず、リストモードがとりやめになった時と磁気テープへのダンプをやめた時および **PHA** オフの時にだけEOVを書く。したがって上の場合以外で途中で磁気テープをはずすと、後の使

用上不便なことがあるので注意を要する。なおヘッダーブロックのサイズもリストバッファのサイズ+1ワードである。

テーブルのブロック構成をFig. 8に、ヘッダーブロックの構成をFig. 9に示す。

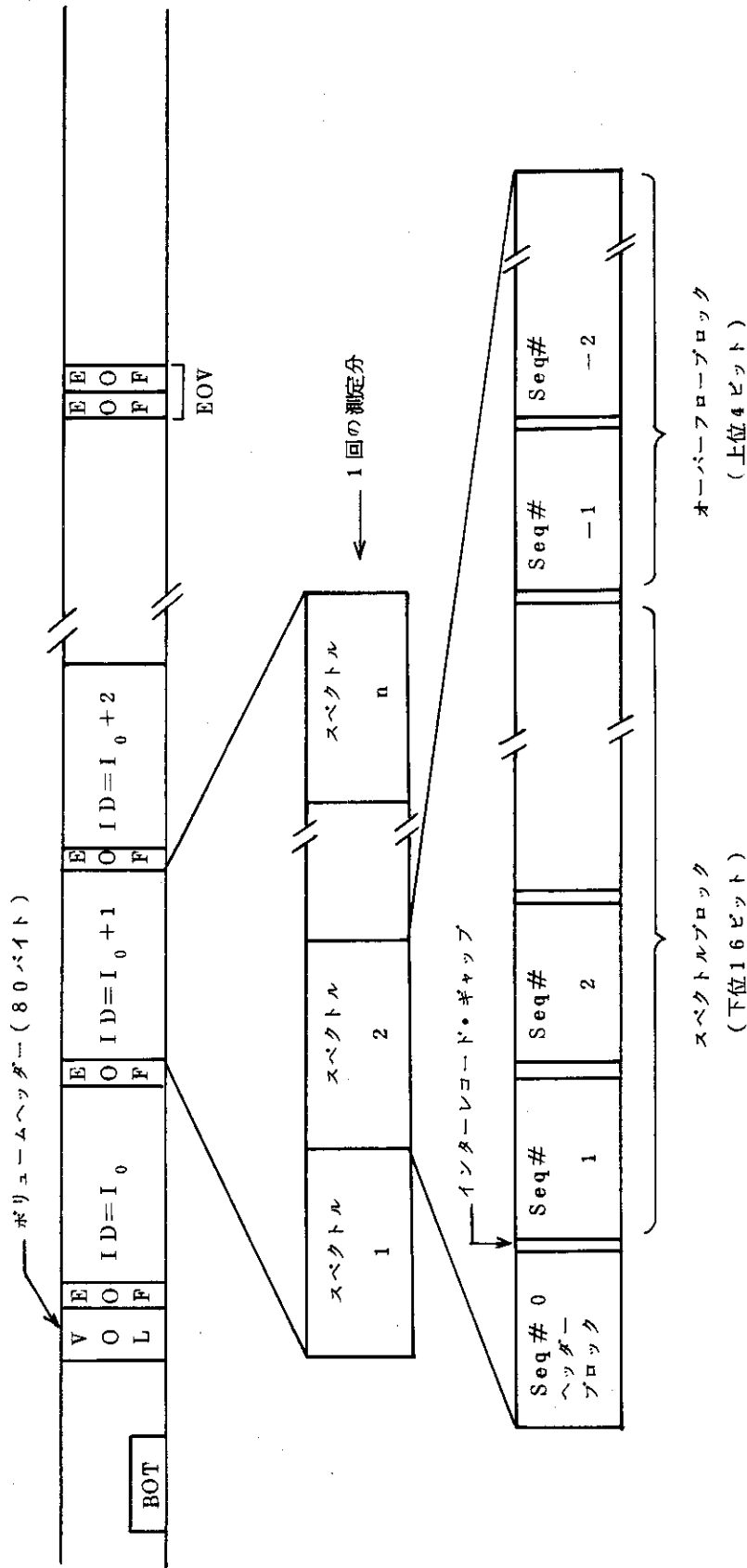


Fig. 4 スペクトル・ダンプ・テープのブロック構成

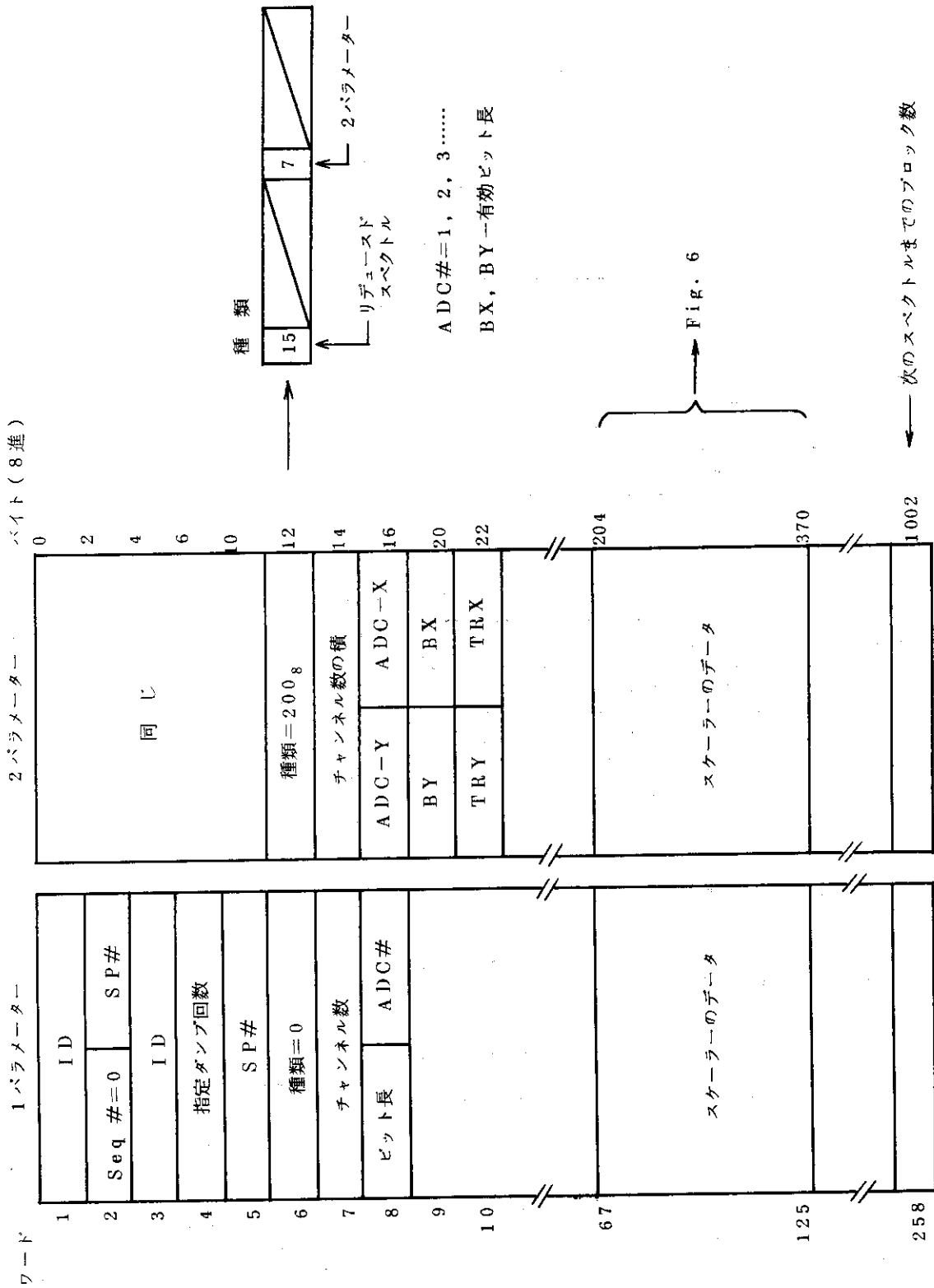
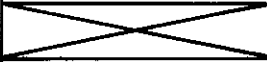


Fig. 5 PHAモードのヘッダブロック

ワード		バイト(8進)
67	PS 1 (下位)	204
68	(上位)	206
69	PS 2	210
70		212
71	LT 1	214
72		216
73	LT 2-8	220
86		252
87	12CH SCALER #0	254
88		256
89	" #1-11	260
110		332
111	TIMER	334
112	BEAM CURRENT	336
113	PRM#1のLT	340
114	PRM#2-8のLT	342
120		356
121	TIMER PRESET値	360
122	(SEC・FREQ)	362
123	BEAM CURRENT	364
124	PRESET値	366
125	使用周波数	370

} SCALERの割付
 第8章 CMPRE
 → BIT0-6:10⁰⁻⁶

Fig. 6 ヘッダーブロックのスケーラーデータ

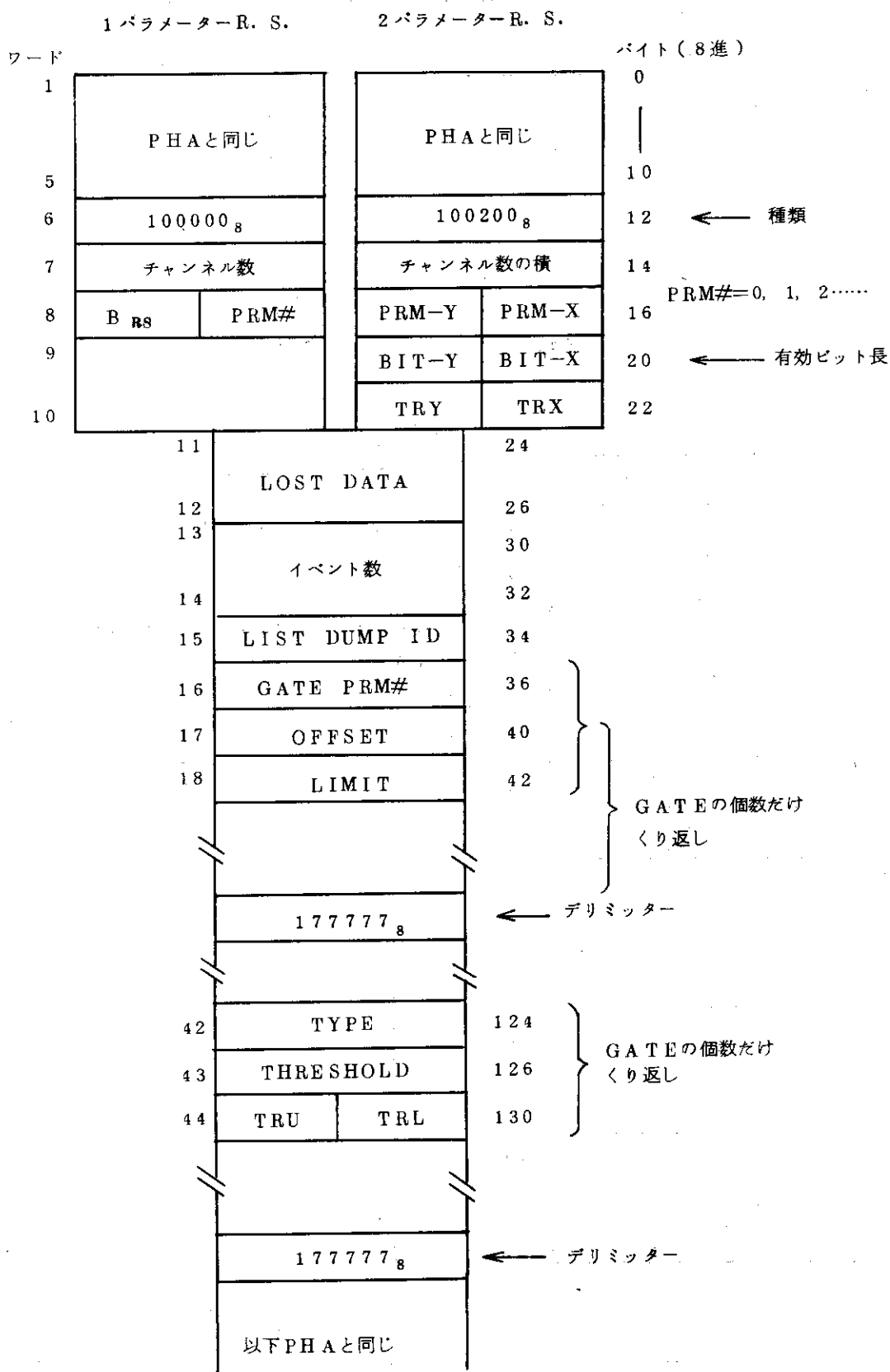


Fig. 7 リデュースドスペクトルのヘッダーブロック

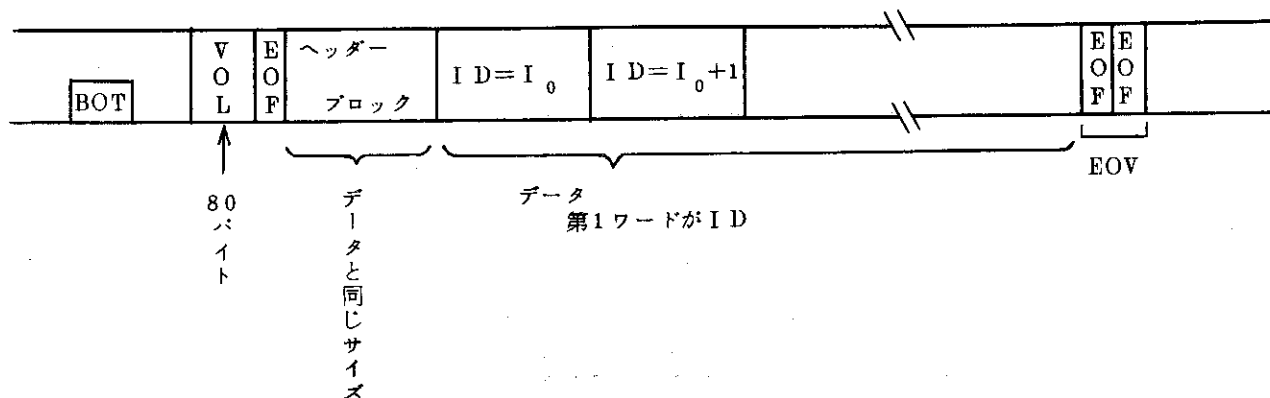


Fig. 8 リストダンプ磁気テープのブロック構成

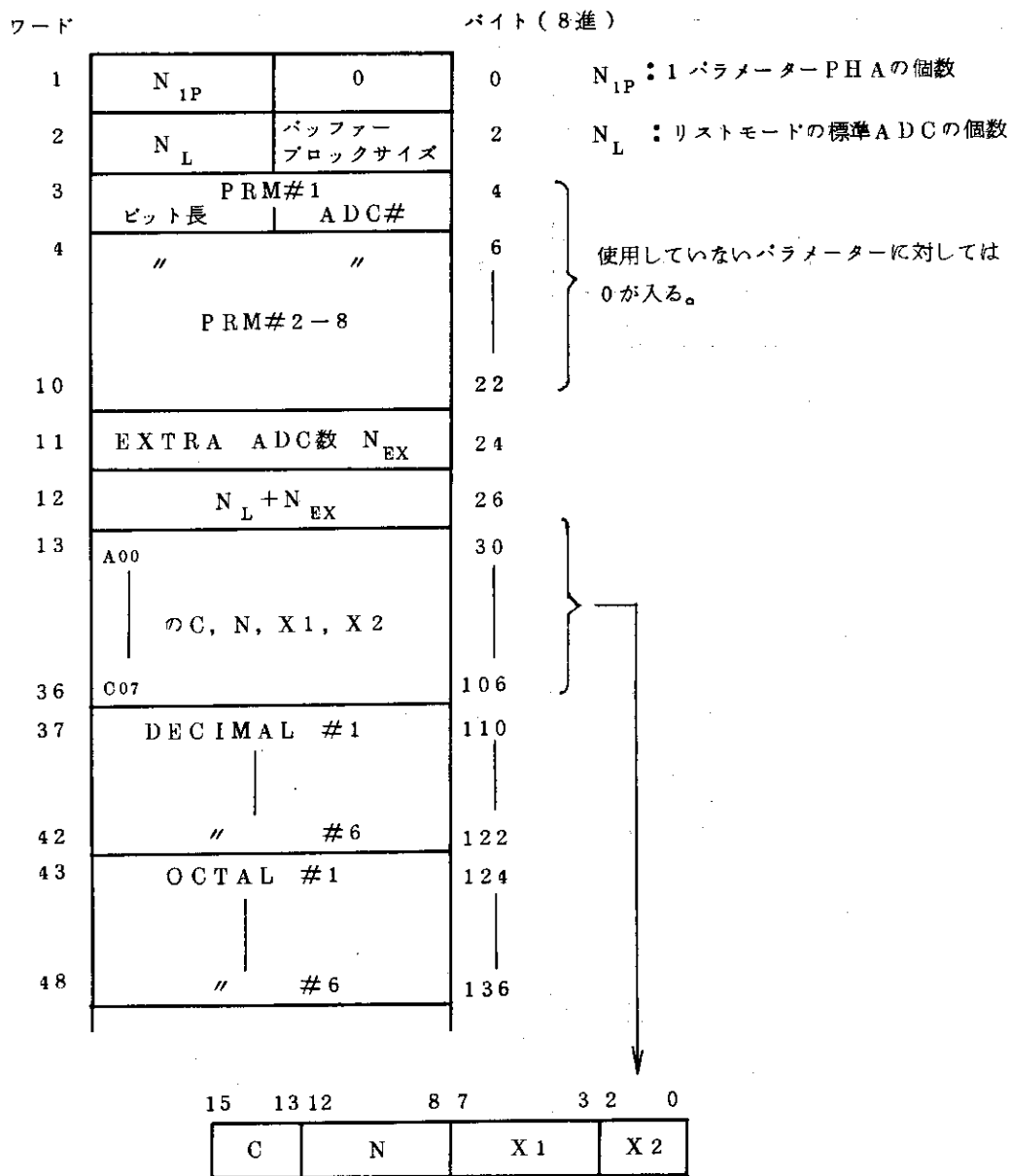


Fig. 9 リストダンプ磁気テープのヘッダーブロック

参 考 文 献

- 1) 菊地, 富田, 河原崎, 大内, 竹内, 丸山: JAERI-M 9136, 原研20MVタンデム加速器データ収集・処理システム
- 2) BiRa 社: MBD-11 Programmer's Manual
- 3) DEC社: PDP-11 Processor Handbook
- 4) DEC社: MACRO-11 Reference Manual
- 5) 理経コンピューター社: 原研20MVタンデム・データ収集システム (内部仕様書)