「常陽」データ処理装置(JOYDAS)の

更新に係る基本設計

(動力炉・核燃料開発事業団 契約業務報告書)

1995年3月



株式会社 日立製作所

複製又はこの資料の入手については,下記にお問い合わせください。

〒311-13 茨城県東茨城郡大洗町成田町4002

動力炉·核燃料開発事業団

大洗工学センター システム開発推進部・技術管理室

Enquires about copyright and reproduction should be addressed to: Technology Management Section O-arai Engineering Center, Power Reactor and Nuclear Fuel Development Corporation 4002 Narita-cho, O-arai-machi, Higashi-Ibaraki, Ibaraki-ken, 311-13, Japan

動力炉·核燃料開発事業団 (Power Reactor and Nuclear Fuel Development Corporation)

1995年3月

「常陽」データ処理装置(JOYDAS)の更新に係わる基本設計 *

安江 等 **** 、 山谷 孝生 *****、 花摘 正治 *** 、 前田 彰彦 ***

要 旨

高速実験炉「常陽」のデータ処理装置(JOYDAS)の更新にあたり、単に現JOYDASシステムを継承するだけでなく、データ収集・収録の高速化、データ収録容量の拡大を図るとともに、プラント監視機能の視認性・操作性を向上させた最適な運転監視システムを構築するための中核となるJOY DASの更新仕様の基本設計を実施した。結果は次のとおりである。

- (1) データ収集機能は、サンプリング周期の高速化及びサポート点数の拡大を図ると共に、プラント 信号追加等のシステム増強に対応可能な分散化システムを採用する。
- (2) データ収録機能は、プラント信号をファイルに高速収録し、定常時と異常時に分けて外部ファイル(光磁気ディスク)に長期保存を可能とする。また、データの復元と提供を容易にできるようにオープン化を図る。
- (3) プラント監視機能は、最新のマンマシンデバイスを適用し、監視機能の高度化を図る。また、メニュー面面・階層化面面を採用し、マウスにより画面選択を容易に行えるようにする。 更に、プラント異常時には自動画面表示機能を採用し監視機能の強化を図る。
- (4) データ印字機能は、印字情報を電子化して蓄積し、必要に応じて編集・再出力できるようにす る。また、運転日誌に電子捺印機能を採用する。
- (5) 運転支援機能はワークステーション化を図るものとし、調整パラメータの追加・変更を容易にで きるようにする。
- (6)システム管理機能は、プラント信号追加等を容易にする入力点管理機能や図形表示画面の追加変 更可能な機能を導入し、システム管理者によるメンテナンスを可能とする。
- (7)ハードウェアは、最新のネットワーク技術や計算機技術を取り入れた計算機本体及び周辺装置で 構成すると共にプラントの増設・改造に対しても容易に対応できるような機器配置とする。また 中央制御室設置の監視デスクは前方の監視性を重視した構造とする。
 - ※ 本報告書は、株式会社 日立製作所が動力炉・核燃料開発事業団との契約により
 実施した業務の成果である。
 契約番号:061-C-0134
 事業団担当者:大洗工学センター 実験炉部技術課 市毛 聡
 ※※ 株式会社 日立製作所
 - ***** 日立エンジニアリング株式会社
 - ※※※※ 株式会社 日立情報制御システム

Basic Design for Improvement of the JOYO Data Acquisition System (JOYDAS)*

Hitoshi Yasue ***, Takao Yamaya ****, Masaharu Hanazumi **, Akihiko Maeda **,

Abstract

To improve the data acquisition system (JOYDAS) in the experimental fast reactor 'JOYO', the basic design for a new JOYDAS has been executed.

This new JOYDAS includes good features of the present system, while providing highspeed data collection and recording as well as increased data recording capacity.

The new JOYDAS serves as a core for configuration of an optimum operation monitoring system having improved visibility and operability of the plant monitoring function. The basic design results are listed below:

(1) A data collection function provides a shorter sampling period and increases the number of sampling points.

A decentralized system has been adopted to be ready for the addition of plant signals and other system extensions.

(2) The data collection function discriminates normal plant signals from abnormal ones for storage in an external memory (magnetic optical disk) at a high speed for a long time.

In addition, an open system is designed to allow data to be restored and supplied easily.

(3) A plant monitoring function adopts the latest man-machine devices to improve the monitoring screen functionally, and a menu screen and a hierarchical screen using mouse operation ensure easy screen selection.

An automatic screen display function is adopted to reinforce the monitoring function to be ready against plant troubles.

Various functions have also been improved for trend display.

(4) A data printing function stores electronic printing information to allow data to be edited, output, and displayed on the screen as required.

An electronic sealing function is adopted for operation logs.

- (5) An operation support function provides workstations with addable and changeable adjusting parameters.
- (6) An input signal management function and a graphic display function facilitate the addition and change of plant signals as a system management function so as to enable system operators to execute maintenance.
- (7) The specifications of a hardware unit consisting of a computer using the latest network technology, calculation techniques, and peripheral devices have been summarized, and its devices are arranged to be ready for extension and modifications of the plant.

The monitoring desk in the main control room is mainly designed for forward monitoring.

* Work performed by Hitachi, Ltd. under contract with Power Reactor and Nuclear Fuel Development Corporation.

Contract No. : 061-C-0134

Section and person in change : Satoshi Ichige, Experimental Reactor Technology Section,

- Experimental Reactor Division, O-arai Engineering Center
- ** Hitachi, Ltd.

**** Hitachi Information & Control Systems, Inc.

^{***} Hitachi Engineering Co., Ltd.

目 次

and the second second

	頁
 はじめに ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	1
2. 基本設計方針 ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	2
2.1 基本設計範囲 ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	2
 基本設計内容 ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	3
3.1 データ収集機能 ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	4
3.1.1 データ収集基本機能 ・・・・・・・・・・・・・・・・	4
3.1.1.1 スキャン周期の高速化 ・・・・・・・・・・・・・	4
3.1.1.2 入力点の実装検討 ・・・・・・・・・・・・・・・	5
3.1.1.3 プロセス入出力装置ゲインの相違 ・・・・・・・・・	13
3.1.1.4 入出力点管理仕様 ・・・・・・・・・・・・・・・ う	16
3.1.2 データ収集伝送機能 ・・・・・・・・・・・・・・・・ :	32
3.1.3 入出力点管理機能 ··········· ····· · ···· · · · · · ·	33
3.2 データ収録機能 ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・ :	36
3. 2.1 データ収録機能 ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・ 3.3	36
3.2.2 データ保存/復元機能 ・・・・・・・・・・・・・・・ :	39
3. 2. 2. 1 データ保存 ・・・・・・・・・・・・・・・・・ 3	39
3. 2. 2. 2 データ復元 ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・ 4	42
3.2.3 収録データ提供機能 ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	54
3.2.3.1 JOYCATデータ提供機能 ・・・・・・・・ ?	54
3.2.3.1.1 ハードウェア ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	54
3.2.3.1.2 ソフトウェア ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	56
3.2.3.1.3 検討結果 ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・ ?	57
3.2.3.2 ネットワークによるデータ提供方法 ・・・・・・・・・ 6	50
3.2.3.3 媒体によるデータ提供方法 ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	52
3.2.3.4 伝送ファイル構造 ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・ 6	52

•

	頁
3.3 プラント監視機能 ・・・・・・・・・・・・・・・・・	63
3.3.1 プラント監視機能 ・・・・・・・・・・・・・・・・・	63
3. 3. 1. 1 図形表示 ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	63
3. 3. 1. 1. 1 画面構成 ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	63
3.3.1.1.2 CRT画面選択方法 ・・・・・・・・・・・・・・	67
3. 3. 1. 1. 3 図形表示 ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	68
3.3.1.1.4 ガイド表示機能 ・・・・・・・・・・・・・・・	69
3.3.1.2 トレンド表示機能 ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	70
3.3.1.3 ディジタル表示機能 ・・・・・・・・・・・・・・・	75
3.3.2 異常時プラント集約表示機能 ・・・・・・・・・・・・・・	76
3.3.3 警報表示機能 ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	77
3.3.4 トリップシーケンス表示機能 ・・・・・・・・・・・	78
3.3.5 その他表示機能 ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	79
3.4 データ印字機能 ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	81
3.4.1 データ印字機能 ・・・・・・・・・・・・・・・・・	81
3.4.2 再印字機能 ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	82
3.4.3 印字情報編集機能 ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	82
3.5 運転試験支援機能 ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	88
3.6 システムハードウェア構成 ・・・・・・・・・・・・・・	91
3.6.1 ハードウェア仕様 ・・・・・・・・・・・・・・・・	92
3. 6. 1. 1 機器構成 ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	92
3. 6. 1. 2 機器仕様 ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	96
3.6.1.3 システム構成 ・・・・・・・・・・・・・・・・ 1	00

																							頁
3. 6. 2	中央監視	ディス	クク	D設	計				•	٠	•	•	•	•	•	٠	•	•	9	•	•	•	102
3. 6. 3	システム	異常処	理			٠	•	•	•	٠	•	•	•	•	•	•	٠	•	•	•	•	•	109
3. 6. 3. 1	異常出	力機器	1		٠	•	٠	•	•	٠	٠	٠	٠	•	•	٠	•	•	٠	•	•	•	109
3. 6. 3. 2	中央制	御盤ア	ナン	シ	' 	- ^	7				٠	٠	•	•	•	•	•	٠	•	•	•	•	110
3. 6. 3. 3	計算機	警報表	示ノ	ペネ	ル				•	٠	٠	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	112
3. 6. 3. 4	JOY	DAS	計算	郼機	確認	忍川	頁戶	4				• .	•	•	•	•	•	•	•	•	•	٠	113
3. 6. 3. 5	二重化	磁気テ	イフ	マク	装置	置回	司役	复抄	疑化	F				•	•	٠	•	•	•	•	•	•	114
3. 6. 4	レイアウ	ト設計	-		•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	٠	٠	٠	٠	117
3. 6. 4. 1	機器レ	イアウ	ト身	6件				•	٠	•	•	٠	•	٠	•	•	•	•	•	•	٠	•	117
3. 6. 4. 2	機器レ	イアウ	ነト			٠	•	•	•	•	•	٠	•	•	•	•	٠	٠	٠	٠	•	•	117
3.7 その	の他関連	事項			••	•	•	٠	٠	٠	٠		٠	•	٠	٠	٠	•	•	•	•	•	126
3. 7. 1	システム	管理機	牄			٠	•	•	•	٠	•	•	٠	•	•	•	•	•	•	•	٠	٠	127
3. 7. 1. 1	機能項	目		• •	•	٠	•	•	٠	٠	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	٠	127
3. 7. 1. 2	特記事	項		• •	• •	•	•	•	•	٠	٠	٠	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	129
3.7.2	既存電源	の流用	12-	っとい	て				•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	132
3. 7. 3	システム	更新工	程			•	•	•	•	٠	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	136
4. あと	がき	•	• •	• •	• •	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	138
5. 謝辞	£ .	•••	• •	• •	• •	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	139
6. 付録	ž (••		•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	140

V

					頁
表3.1.1.2-1	プロセス入出力装置実装点数 ・・・・・・	•	•	•	7
表3.1.1.2-2	新規追加候補入力点一覧表・・・・・・・・	•	•	٠	12
表3.1.1.3-1	アナログ入力ゲイン変更一覧表 ・・・・・	•	•	•,	14
表3.1.1.4-1	入出力信号種別一覧・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	٠	•	•	23
表3.1.1.4-2	検出器(変換器)種類一覧 ・・・・・・・	٠	٥	٠	24
表3.1.1.4-3	工学単位一覧・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	•	•	•	25
表3.1.1.4-4	変換種別コード表 ・・・・・・・・・・・	•	•	٠	26
表3.1.1.4-5	警報不感帯コード表 ・・・・・・・・・・	•	•	•	27
表3.1.1.4-6	入力電圧合理性チェックコード表 ・・・・	•	•	•	27
表3.1.1.4-7	微少入力切り捨て幅コード表 ・・・・・・	•	٠	•	27
表3.2.1-1	そ存容量検討 ・・・・・・・・・・・・・・・	•	•	•	38
表3.2.2.2-1	復元ファイル容量の検討(1サイクル(75日)分)・	•	٠	•	48
表3.2.3.1.2-3	1 JOYCAT伝送アナログ入力一覧表・	•	•	•	59
表3.3-1 プラ	マント監視表示画面一覧 ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	•	•	•	80
表3.4.1-1 月]字項目一覧 ・・・・・・・・・・・・・・・	•	•	•	83
表3.4.3-1 月]字データ編集の必要性の検討 ・・・・・・・	•	•	•	87
表3.6.2-1 デ	*スク置きタイプと監視盤組込タイプとの比較・・	.	•	•	106
表3.6.4.1-1	撤去装置、機器一覧表 ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	•	•	•	118
表3.6.4.1-2	既存流用機器一覧表・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	, ,	•	•	120
表3.7.3-1	「常陽」データ処理装置(JOYDAS)の更新工程(案) ・	• •	•	•	137

VI

図リスト

		頁
⊠3. 1. 1. 2−1	計算機室設置プロセス入出力装置	·
	(デジタル入力ユニット実装) ・・・・・	8
図3.1.1.2-2	計算機室設置プロセス入出力装置	
	(アナログ入力ユニット実装) ・・・・・	9
図3.1.1.2-3	格納容器内設置プロセス入出力装置	
	(アナログ入力ユニット実装) ・・・・・	10
図3.1.1.2-4	データ収集機能 ハードウェア構成 ・・・・・・	11
図3. 1. 1. 4-1	アナログ入力フォーマット(1/2) ・・・・・	28
図3.1.1.4-2	アナログ入力フォーマット(2/2) ・・・・・	29
図3.1.1.4-3	ディジタル入力フォーマット(1 / 2) ・・・・	30
図3.1.1.4-4	ディジタル入力フォーマット(2/2) ・・・・	31
図3.2-1 デー	-タ収録機能構成 ・・・・・・・・・・・・・・・	37
図3.2.2.1-1	光磁気ディスクデータ記録フォーマット案	
	(定常時ファイル) ・・・・・・・・	43
図3.2.2.1-2	光磁気ディスクデータ記録フォーマット案	
	(イベントファイル) ・・・・・・	44
図3.2.2.1-3	光磁気ディスクデータ記録フォーマット案	
	(事故時ファイル)・・・・・・・・・	45
図3.2.2.1-4	光磁気ディスクデータ記録フォーマット案	
	(警報/操作記録ファイル) ・・・・・	46
図3.2.2.1-5	光磁気ディスクデータ記録フォーマット案	
	(トレンドファイル) ・・・・・・	47
図3. 2. 3. 1. 2-1	し 伝送フォーマット ・・・・・・・・・・・	58
⊠3. 2. 3. 2−1	ネットワークによるデータ提供機能 ・・・・・・	61
図3. 3. 1. 1. 1-1	し 画面構成 ・・・・・・・・・・・・・・・・・・	66
図3.4.1-1 捺	印処理の流れ ・・・・・・・・・・・・・・・・・	85
図3.4.2-1 印]字データファイル出力手順 ・・・・・・・・・	86
図3.5-1 運転	試験支援機能の構成・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	89
図3.5-2 操作	基本フロー・・・・・・・・・・・・・・・・・・	90

図3.6.1.3-1 JOYDASハードウェアシステム構成 ・・・・ 101
図3.6.2-1 既存中央監視盤高さと中央制御盤監視計器 ・・・・ 104
図3.6.2-2 中央監視デスク高さと中央制御盤監視計器 ・・・・ 105
図3.6.2-3 中央操作室監視卓(案1) ・・・・・・・・・・ 107
図3.6.2-4 中央操作室監視卓(案2) ・・・・・・・・・・ 108
図3.6.3.2-1 中央制御盤アナンシェータ回路(案) ・・・・・ 111
図3.6.3.5-1 二重化磁気ディスク装置の状態遷移 ・・・・・・ 115
図3. 6. 4. 2-1 JOYDAS室機器配置図案 ・・・・・・・・ 121
図3. 6. 4. 2-2 JOYDAS室設置機器 ・・・・・・・・・ 122
図3.6.4.2-3 計算機室機器配置図案 ・・・・・・・・・・・ 123
図3.6.4.2-4 計算機室設置機器 ・・・・・・・・・・・・・・ 124
図3.6.4.2-5 中央制御室鳥瞰図 ・・・・・・・・・・・・・・ 125
図3.7.1.1-1 周辺装置操作操作フロー(例1) ・・・・・・ 130
図3.7.1.1-2 アナログ入力校正操作フロー(例2) ・・・・・ 131
図3.7.2-1 JOYDASシステム電源系統 ・・・・・・ 133
図3.7.2-2 計算機室分電盤概略分電回路 ・・・・・・・・・ 134
図3.7.2-3 JOYDAS室分電盤概略分電回路 ・・・・・・ 135

頁

1. はじめに

高速実験炉「常陽」では、スリーマイル島(TMI-2)事故に端を発してより一層のプ ラント運転信頼性の向上を図るため、「高速実験炉「常陽」運転支援システム開発基本 計画書」に基づき、運転支援システムの開発が行なわれている。これらの運転支援シス テムとしては、「常陽」データ処理装置(以降、JOYDAS)をはじめとして、運転支援シ ステム(以降、JOYCAT)、運転管理システム(以降、JOYPET)、制御棒操作ガイダンス システム(以降、ロッドガイダ)等がある。

一方、軽水炉においてもTMI-2事故、チェルノブイリ事故を契機に、原子力発電所の 安全性、運転信頼性の向上のため、異常早期検出、診断技術の研究開発、マン・マシ ン・インターフェイスの改良適用が図られてきている。特に運転員の状況把握、判断を 補助するためのマン・マシン技術の改良適用に関する改善が重点的に実施されている。 高速実験炉「常陽」では、照射能力の向上を目的としたMK-III計画が進められると共 に、より一層の安全性、運転信頼性向上を図るため、最新のマン・マシン技術の適用、 運転支援システムの高度化が望まれている。これに伴い、高速実験炉「常陽」の役割も 変化してくるものと考えられ、試験内容の変化等に柔軟に対応できるように、機能ソフ トをユーザ自身で容易に変更可能なシステムを配備することが要望されている。

本基本設計では、平成5年度に実施した概念設計の内容を踏まえて、データ収集・収録の高速化、データ収録容量の拡大の具体化、更には、各運転支援システム等との有機的な結合による最適な運転監視制御システム構築等の検討を実施した。

なお、検討にあたっては、軽水炉等でのマン・マシン・インターフェイス技術、異常 早期検出・診断技術の技術動向を踏まえ、運転支援機能の追加、視覚性・操作性の向上、 システム拡張性の向上等を達成させるとともに、既存装置(JOYCAT, JOYPET他)と有機 的に結合した運転監視制御システムの中核となる計算機システムの構築を目標とした。

2 基本設計方針

本基本設計は、現JOYDASシステムの全更新を目的に、平成5年度に実施した概念 設計結果を踏まえ、新JOYDASシステムの骨格を構築するとともに、そのソフトウェ ア・ハードウェア両面について機能の詳細(製作仕様決定を目的とする)を具体化するも のである。

本設計にあたっては、更新時期におけるハードウェアの進歩を念頭に、設計製作におい て最新のハードウェアが採用できるよう留意し、製作詳細設計への移行が容易に行えるよ うに配慮するものとする。

2.1 基本設計範囲

基本設計では、現JOYDASシステムの機能を継承するばかりでなく、更新計画に 併せて、データ収集・収録の高速化、データ収録容量の拡大、プラント監視機能の視覚 性・操作性の向上、システム拡張性の向上を図ることを念頭に、システム製作に必要と なる細部に渡る機能の設計仕様を凡例等を交えて数値的、体系化、有形化し、それに最 適なハードウェアの機能選定を行うこととする。具体的には、機能の詳細フロー(操作 方法の展開等処理手順)、詳細画面レイアウト、キー操作等の操作手順、データベース ファイル構造、使用するソフトウェア環境・仕様、ハードウェア環境・仕様等の設計を 行った。

また、各機能の基本設計にあたっては、以下の事項に留意して行った。

- (1) 画面選択、設定等の操作はマウスを主体とし、キーボードによる操作は必要 最小限に止める。
- (2) ウィンドウ画面を始めとする表示画面では、可能な限り表示範囲の拡縮、表示情報のスクロールを可能とし、視覚性を重視した設計とする。
- (3)システム管理の容易性を図る。

- 2 -

3. 基本設計内容

本設計は、下記項目に大別し、実際のシステム上で実現可能な範囲について検討を行った。

- ・データ収集機能
- ・データ収録機能
- ・プラント監視機能
- ・運転試験支援機能
- ・システム管理機能
- ・ハードウェア構成

3.1 データ収集機能

本機能はプラント信号を入力し、必要な工学値変換等を行うことによりプラントデ ータの収集とそれに必要なシステム管理を行う。

3.1.1 データ収集基本機能

データ収集基本機能はプラントデータ収集の同時性の観点から1台の計算機で処理す るものとし、データ入力点数は、アナログ1000点、ディジタル1500点、トリッ プシーケンス256点を基本に、サンプリング周期を、トリップシーケンスで1ms、 一般アナログ・ディジタルでは0.25、0.5、1、3、5secの5段階とする。

3.1.1.1 スキャン周期の高速化

スキャン周期の高速化を計るために以下の仕様項目を満足するプロセス入出力装置 を採用する。

(1) トリップシーケンス入力については専用のトリップシーケンス入力装置を採用す る。

最大896点(56語)のDIデータ取り込みと状態変化の検出が可能であり 、実装点数とスキャン分解能は下記仕様である。

最大スキャン分解能	実装最大点数(語数)
1msec	384点(24語)
2msec	768点(48語)
3msec	896点(56語)

- (2) アナログ入力用端末プラグインを高速化(1sec以下)可能な下記のものを採 用する。
 - ・トランス絶縁形
 - ・フォトカプラ絶縁形
 - ・差動半導体形

- 3.1.1.2 入力点の実装検討
 - (1) 検討方針

新JOYDASシステムにおける入力点用端末プラグインのプロセス入出力装置ユニットへの実装方法は下記の方針で検討する。

- ・計算機室の既設信号はケーブルが既設中継端子盤の中継端子台の所まで延線されており、ケーブルの余長がないので、既設入力点については新システムの中継端子盤は既設と同じ位置に設置すると共に、内部に実装する中継端子台もほぼ同一位置に配置し、端子台の割り付けも既設と同一にする必要がある。
- ・追加される入力点の信号については種別、取り出し場所等明確でないため、計算機 室に設置するプロセス入出力装置で取り込むものとする。
- ・格納容器内の既設信号は既設分散形プロセス入出力装置(H-7660)の端末プ ラグインを高速スキャン可能なものに交換する。
- ・追加される入力点で格納容器内で入力される信号については、既設の分散形プロセス入出力装置(H-7660)の実装予備を使用するが、実装予備が使用できない場合はプラグインを交換する。
- ・トリップシーケンス入力点は、計算機室に設置するトリップシーケンス入力専用プロセス入力装置で既設信号及び追加信号を入力する。
- ・アナログ出力は既設の分散形プロセス入出力装置から計算機室設置のプロセス入力 装置に変更する。

(2) 検討結果

既設点数に対応した端末プラグインの種類と枚数を表3.1.1.2-1に示す。

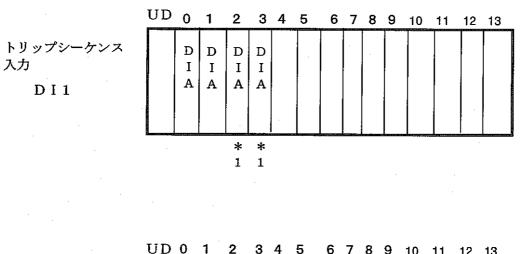
この端末プラグインをユニットに実装した結果を図3.1.1.2-1~図3.1.1.2-3に示 す。又、図3.1.1.2-1、図3.1.1.2-2については新JOYDASシステムでサポート必 要な入力点数(表3.1.1.2-1の合計)を実装した時のユニット構成も同時に示す。こ のユニットをプロセス入出力装置筐体に実装し、制御用LANで接続したデータ収集 機能ハードウェア構成を図3.1.1.2-4に示す。この結果、格納容器内のプロセス入出 力装置はそのまま流用することとし、計算機室の面数をアナログ用で1面、ディジタ ル用で1面の計2面とする。

(3) 今後の検討

既設入力点については上記の結果にて対応できるが、表3.1.1.2-2に示す新規追加 入力点については信号種別、取り出し場所、点数等により、計算機室及び格納容器以 外にプロセス入出力装置を設置する必要性が考えられる。その場合、計算機室設置の DI3、AI3, AI4の各ユニットの実装プラグインも再検討する必要がある。

表3.1.1.2-1 プロセス入出力装置実装点数

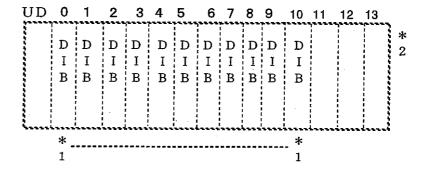
Νo	信号種別	旧JOYD 直結、分散	A S 室設置 型プロセス入 ・	.出力装	·····	格納容器内部 分散型プロセ		置.		実装点数	要求仕様
-		PI型式	点数/枚	枚	点数 (予備点)	PI型式	点数/枚	枚	点数 (予備点)	(トータル 予備点数)	安不正禄
1	サーモカップル入力										
2	電圧入力	AIA	16	22	352		8	25	200	568	900
3	電流入力				(80)	AIF		20	(71)	(165)	300
4	電圧入力(10V)	AIB	16	1	16 (14)						
5	サーチコイル(25Ω)	AIC	16	1	16 (16)			а. 1		16 (16)	8
6	サーチコイル(100Ω)	AID	16	0	0	AIG	6	9	54	54 (9)	4 8
7	スライド抵抗	AIE	16	1	$\begin{smallmatrix}1&6\\(1&0)\end{smallmatrix}$				(9)	16 (10)	8
8	トリップ入力	DIA		2	128 (35)					128(35)	250
9	ディシタル入力	DIB	64	11	704 (40)					704 (40)	1500
10	パルス入力	PIA	8	1	8 (4)				· ·	8 (4)	8
11											******
12	アナログ出力	AOA	8	1	8 (4)					8 (4)	8



ディジタル入力 DI2

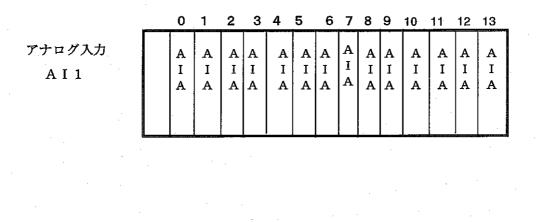
D D <th>_</th> <th><u> </u></th> <th>1</th> <th> <u>, s</u></th> <th>4</th> <th><u>о</u></th> <th>0</th> <th>/</th> <th>8</th> <th>9</th> <th>10</th> <th>11</th> <th>12</th> <th>13</th> <th></th>	_	<u> </u>	1	 <u>, s</u>	4	<u>о</u>	0	/	8	9	10	11	12	13	
		-	D I B		~									P I A	

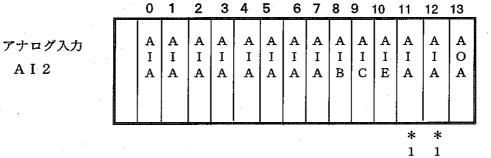




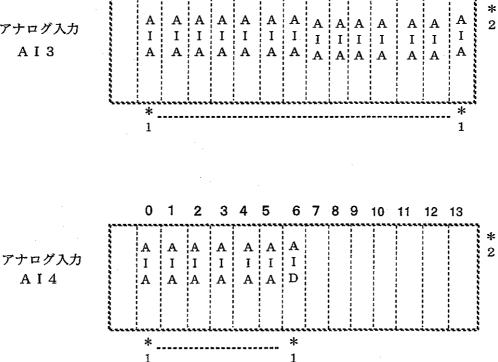
*1:新規追加入力点用プラグイン実装可能スロット *2:新規追加入力点用実装可能ユニット

図3.1.1.2-1 計算機室設置プロセス入出力装置 (デジタル入力ユニット実装)









0 1 2 3 4 5

*1:新規追加入力点用プラグイン実装可能スロット *2:新規追加入力点用実装可能ユニット

6 7 8 9 10 11 12 13

図3.1.1.2-2 計算機室設置プロセス入出力装置 (アナログ入力ユニット実装)

	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12
アナログ入力 DPIO1-1	A I 電源		A I F		P A C								
:													

アナログ入力 DPIO1-2

0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	11	12	
A I 電源		A I G		基準電圧	P A C							

アナ	ログ入力	
D P	I O 2	
	7	

0 1		3	4	5	6	7	8	9	10	11	12
A I 電 源	A I F	A I G		P A C							

アナログ入力 DPIO3

0	1	_	3	4	5		7	8	9	10	 12
A I 電 源		A I F	A I G	P A C							

(筐体、ユニット、RTD端末(54点)は既設流用)

図3.1.1.2-3 格納容器内設置プロセス入出力装置 (アナログ入力ユニット実装)

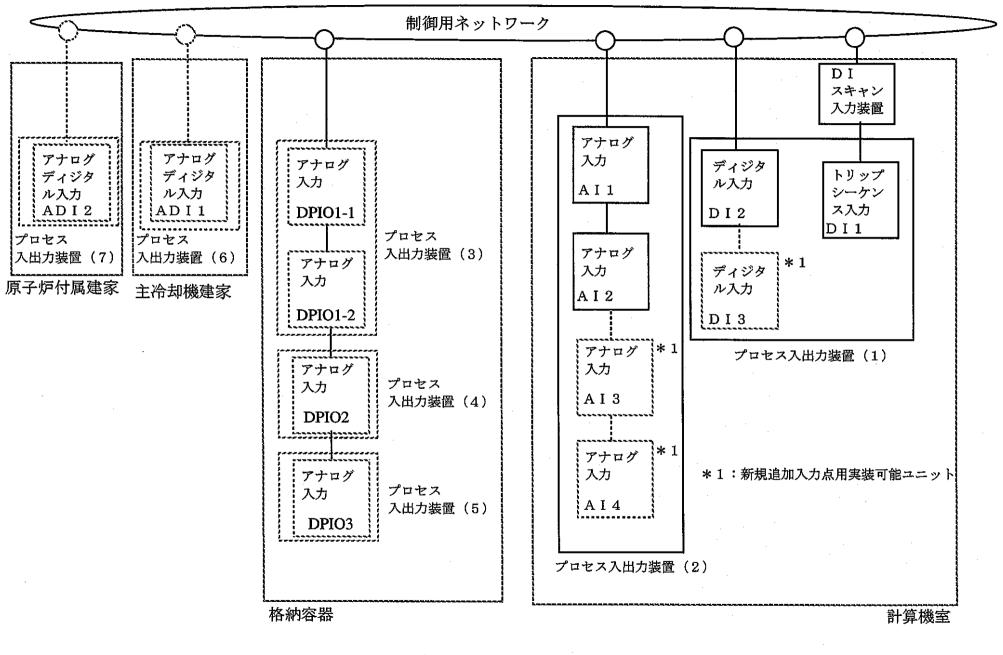


図3.1.1.2-4 データ収集機能 ハードウェア構成

- 11

表3.1.1.2-2 新規追加候補入力点一覧表

•

信号名称	点数	信号種別	信号取り出し箇所
炉容器変形量計算に用いる壁面温度	22		中央制御室
安全容器まわり温度	24		中央制御室
アイソレーション用格納容器雰囲気温度	30		中央制御室
アイソレーション用格納容器圧力	8		中央制御室
主冷却器入口空気温度	4		S-403, S-419
床上、床下O2濃度	2		中央制御室
2次系ガスクロ	6		S-414
リークジャケット圧力	1		中央制御室
N2、Ar タンクレベル・圧力	4		中央制御室
廃ガス処理系	9		中央制御室
2次主PL温度·流量比	2		S-402
2 次補助 P L 温度	2		A-505
FFD・CG法	$1\ 4$		R-601
電源喪失ガイダンス用デジタル入力	22		中央制御室
予熱N2ガス系	14		A-504
2次補助冷却系	12		A-505
2 次N a 純化系	7		中央制御室
2次N a 充填ドレン系	2		A-504
フレオン冷媒系	5		A-102
その他	1 5 0		
計	340		
	炉容器変形量計算に用いる壁面温度安全容器まわり温度アイソレーション用格納容器雰囲気温度アイソレーション用格納容器圧力主冷却器入口空気温度床上、床下O2濃度2次系ガスクロリークジャケット圧力N2、Arタンクレベル・圧力廃ガス処理系2次主PL温度・流量比2次補助PL温度FFD・CG法電源喪失ガイダンス用デジタル入力予熱N2ガス系2次補助冷却系2次Na純化系2次Na充填ドレン系フレオン冷媒系その他	炉容器変形量計算に用いる壁面温度22安全容器まわり温度24アイソレーション用格納容器雰囲気温度30アイソレーション用格納容器原力8主冷却器入口空気温度4床上、床下O2濃度22次系ガスクロ6リークジャケット圧力1N2、Arタンクレベル・圧力4廃ガス処理系92次主PL温度・流量比22次補助PL温度2FFD・CG法14電源喪失ガイダンス用デジタル入力22予熱N2ガス系142次補助冷却系122次Na純化系72次Na充填ドレン系2フレオン冷媒系5その他150	炉容器変形量計算に用いる壁面温度2 2安全容器まわり温度2 4アイソレーション用格納容器雰囲気温度3 0アイソレーション用格納容器原力8主冷却器入口空気温度4床上、床下O2濃度22次系ガスクロ6リークジャケット圧力1N2、Arタンクレベル・圧力4廃ガス処理系92次主PL温度・流量比22次補助PL温度2FFD・CG法1 4電源喪失ガイダンス用デジタル入力2 2予熱N2ガス系1 42次補助冷却系1 22次Na純化系72次Na充填ドレン系2その他15 0

V : 電圧入力 A : 電流入力 TH・C:サーモカップル入力 RTD : 測温抵抗体入力

3.1.1.3 プロセス入出力装置ゲインの相違

既設のプロセス入出力装置と更新後のプロセス入出力装置のアナログ入力のA MPゲインは、下記のように一部ゲインの倍率が異なっている。従って、アナロ グ入力について対象となる異なっているゲインを使用しているか調査する。

ゲイ ンコ	更新後プロセ	ス入出力装置	既設プロセン	、入出力装置	備考
-¥	AMPゲイン	4 Pゲイン 入力レンジ		AMPゲイン 入力レンジ	
1	500倍	$0 \sim 1.0 \mathrm{mV}$	500倍	$0 \sim 1 \ 0 \ mV$	
2	250倍	$0 \sim 2.0 \text{ mV}$	500/3倍	$0 \sim 3.0 \text{ mV}$	
3	100倍	$0\sim 50 \mathrm{mV}$	100倍	$0\sim 50\mathrm{mV}$	-
4	50倍	$0 \sim 1 \ 0 \ m V$	50倍	$0 \sim 1 \ 0 \ m V$	
5	10倍	$0\sim 5~0~0~mV$	50/3倍	$0\sim 3~0~0~mV$	
-6	5倍	$0 \sim 1 \text{ V}$	5倍	$0 \sim 1 \text{ V}$	
7 -	1倍	$0\sim 5 \mathrm{V}$	1倍	$0 \sim 5 \text{ V}$	
8	1/2倍	$0 \sim 1 \ 0 \ V$	1/2倍	$0 \sim 1 \ 0 \ V$	

表3.1.1.3-1には現システムの入力点について2と5のゲインコードのものを 一覧に表すと、その結果、これらの入力点は入力レンジがゲインコード2の0~ 20mV範囲外であるため、更新後のJOYDASではゲインコードを3に変更 する必要がある。

表3.1.1.3-1 アナログ入力ゲイン変更一覧表(1/2)

レンジ	`単位	: m	١V
-----	-----	-----	----

No	入力点No.	入力点略称	入力レンジ	即	E骰PI/O	更	更新後PI/O	更	新後PI/O	bite ala
		八刀茶畸杯	<u></u>	ゲイン	測定レンジ	ゲイン	測定レンジ	ゲイン	測定レンジ	備考
1	B001	原子炉入口Na温度(A)	$0 \sim 20.6$	2	0~30	2	0~20	3	0~50	*1
2	B002	原子炉入口Na温度(B)	$0 \sim 20.6$	2	0~30	2	0~20	3	0~50	*1
3	B025	オーバーフロー戻り配管温度A点	$0 \sim 24.9$	2	0~30	2	0~20	3	0~50	
4	C O 3 O	IHX2次入口Na温度(A)	$0 \sim 24.9$	2	0~30	2	0~20	3	0~50	
5	C O 3 1	IHX2次入口Na温度(B)	0~24.9	2	0~30	2	0~20	3	0~50	
6	C 0 3 2	IHX2次出口Na温度(A)	$0 \sim 24.9$	2	0~30	2	0~20	3	0~50	
7	C O 3 3	IHX2次出口Na温度(B)	$0 \sim 24.9$	2	0~30	2	0~20	3	0~50	······································
8	D000	1次補助系 I H X 入口 N a 温度	$0 \sim 24.9$	2	0~30	2	0~20	3	0~50	*1
9	D001	1次補助系IHX出口Na温度	$0 \sim 24.9$	2	0~30	2	0~20	3	0~50	*1
10	E003	1次コールドトラップエコ胴側出口Na温度	0~24.9	2	0~30	2	0~20	3	0~50	
11	E004	1次コールドトラップエコ胴側入口Na温度	0~24.9	2	0~30	2	0~20	3	0~50	
12	F000	燃料集合体出口Na温度(000)	$0 \sim 24.9$	2	0~30	2	$0 \sim 2 0$	3	0~50	
13	F117	燃料集合体出口Na温度(中心)	0~24.9	2	0~30	2	0~20	3	0~50	
14	L184	2 次ダンプタンク N a 温度	$0 \sim 24.9$	2	0~30	2	0~20	3	0~50	
15	L187	2 次コールドトラップ出ロN a 温度	$0 \sim 24.9$	2	0~30	2	0~20	3	0~50	
16	S 0 1 3	主循環ポンプケーシンク温度111B	$0 \sim 24.9$	2	0~30	2	$0 \sim 2 \ 0$	3	0~50	
17	S 0 1 7	主循環ポンプケーシンク温度112B	0~24.9	2	0~30	2	0~20	3	0~50	
18	S 0 2 4	主循環ポンプケーシンク温度136B	0~24.9	2	0~30	2	0~20	3	0~50	
19	S 0 2 5	主循環ポンプケーシンク温度137B	0~24.9	2	0~30	2	0~20	3	0~50	
20	S 0 2 6	原子炉容器壁面温度117	0~24.9	2	0~30	2	0~20	3	0~50	
21	S 0 2 7	オーバーフロー汲上配管温度L点	0~24.9	2	0~30	2	0~20	3	0~50	
22	S036	原子炉容器壁面温度125	$0 \sim 24.9$	2	0~30	2	0~20	3	0~50	

*1:JOYCAT伝送項目

<u>表3.1.1.3-1 アナログ入力ゲイン変更一覧表(2/2)</u>

レンジ単位:mV

No	入力点No.	ユートトのか	1 + 1 - 2 - 2 3	艮	无設PI/O	更	E新後PI/O	更	新後PI/O	1+++ -++
N U	//////////////////////////////////////	入力点略称	入力レンジ	ゲイン	測定レンジ	ゲイン	測定レンジ	ゲイン	測定レンジ	備考
23	S 0 3 7	原子炉容器壁面温度118	$0 \sim 24.9$	2	0~30	2	$0 \sim 2 \ 0$	3	0~50	
24	S 0 3 8	オーバーフローEMPダクト温度	$0 \sim 24.9$	2	0~30	2	$0 \sim 2 0$	3	0~50	
25	S039	主循環ポンプケーシンク温度136A	$0 \sim 24.9$	2	0~30	2	$0 \sim 2 \ 0$	3	0~50	
26	S040	主循環ポンプケーシンク温度137A	$0 \sim 24.9$	2	0~30	2	0~20	3	0~50	
27	S041	主循環ポンプケーシンク温度111A	0~24.9	2	0~30	2	0~20	3	0~50	
28	S042	主循環ポンプケーシンク温度112A	0~24.9	2	0~30	2	0~20	3	$0 \sim 5 0$	
29	S050	原子炉容器壁面温度126	$0 \sim 24.9$	2	0~30	2	0~20	3	0~50	
									-	
•										
]						
				1						
				1						
					1		· .			

3.1.1.4 入出力点管理仕様(I/Oリスト)

各入出力点は、電圧、電流等により入力されるが、それらを物理量や信号名等をあたえた型でデータを提示しなければならない。そのため各入出力点に意味付けをする項目を以下に示す。(図3.1.1.4-1~4に、I/Oリストフォーマットの例を示す。)

(1) アナログ入力

No.	項目名	記載內容	備考
1	TAG No.	計算機に入力する検出器(変換器)の番号を表す。 なお、TAG No. は実機にて使用しているもの と同じものを使用する。	
2	種類	入出力信号の種類を示す。 表3.1.1.4-1 入出力信号種別参照	
3	入力点略称	入力点の名称を簡略化したもので、メッセージ等の 出力に使用する。	
		許容文字数:20文字	
4	検 出 器 レンジ下限 器 レンジ上限	検出器(変換器)からの入力信号の上・下限値を示 す。	
	出 器 また は 変 換 器	入力信号のタイプを規定する。 表3.1.1.4-2 検出器(変換器)種類一覧参照	
5	測 レンジ下限 定 レンジ上限	検出器(変換器)からの入力信号の上・下限値に対 応する工学値を示す。	
	レ ン種類 ジ	該当入力点の工学単位。 表3.1.1.4-3 工学単位一覧参照	
6	小数点位置	入力点データを印字又は表示するときの小数点以下 桁数を規定する。	
		0:X(小数点以下桁数無し)1:X.X(小数点以下桁数1桁)2:X.XX(小数点以下桁数2桁)	
		 3:X.XXX (小数点以下桁数3桁) 4:X.XXXX (小数点以下桁数4桁) 8:X.XXE±X (小数点以下桁数2桁の指数) 	
		9:X. XE±XX(小数点以下桁数1桁の指数)	

No.	項目名	記載內容	備考
7	走査周期	計算機入力点の走査周期を規定する。	
		1:0.25 sec	
		2:0.50 sec	
		3:1.00 sec	
		4:3.00 sec	
		5:5.00 sec	
8	下限值	警報監視の上・下限値を示す。	
	数 首	数值:警報設定值(固定值警報) 	
		TAG No. : 警報設定値(可変値警報) ^(注1)	
	報	警報接点入力(注2)	
	上限值	スペース:警報監視無し	
	制	(注1)アナログ入力点TAG No.(擬似を含む)	
	73	を記入	
	限	(注2)警報接点ディジタル入力点のTAG No.を	
	<i>I</i> +	記入	
	值		
9	自条件	警報停止条件コードを番号を記入する。	
	動	0:該当プラント状態が"0"のとき自動警報停止	
		1:該当プラント状態が"1"のとき自動警報停止	
	瞥	2:該当プラント状態が"0"のとき自動走査除外	
		3:該当プラント状態が"1"のとき自動走査除外	
	報		
	TAG No.	プラント状態により自動警報停止(自動走査除外含	
	停	む)する時の条件となるディジタル入力点TAG No.	
		又は擬似ディジタル入力点TAG No.を記入する。	
	止		
10	亦投程则	 計算機入力信号を工学値変換する変換式種別コード	.
	変換種別	新昇破八万倍5を上手値変換,50変換、20座方= 1 番号を示す。	
11	不感带	警報チェックの不感帯幅コード番号を示す。	
	ן און אבוע דע וואבו	表3.1.1.4-5 警報不感帯幅コード表参照	

No.	項目名	記載内容	備考
12	フィルタリング、種別	ディジタル・フィルタリングの種別コードを示す。	
		コード 内 容 0・1 ディジタル・フィルタリング無し	
		2~20 移動平均計算 (注)コード番号が平均データ個数を示す。	
		21~27 指数平滑計算 (注)係数=(コード番号-20)/8	
12	合理性チェック		
1.0		司 昇機八万倍 50 上下 取占 理住 7 エック コー 下 番 5 を示す。	
		表3.1.1.4-6 入力電圧合理性チェックコード表参照	
14	引込線抵抗値		
15	冷接点補正	熱電対の冷接点温度補正用のアナログ入力点Tag No.	
	TAG No.	を記入する。	
16	工学値 ゲイン補正	工学単位データに対するゲイン補正比を下記にて記 入する。	
		数值:固定值補正	
	別	Tag No. : 可変値補正(アナログ入力点(擬似 含む))	
	6.0	コンプ	
		(用途例)温圧補正	
	補 入力電圧	入力電圧オフセット値 [mV] を記入する。	
		バスペース"のとき無補正。	
	正		, ,
		·	

No.	項目名		記載	内 容		備
17	ゲインNo.	プリアン	プ(増幅器)の	ゲインコード	番号を示す。	
			ゲイン	入 力 フ ル	スケール	
		1	500		0 m V	
		2	250	± 2	0 m V	
		3	100	± 5	0 m V	
		4	5 0	±10	0 m V	
		5	10	±50	0 m V	
		6	5	±	1 V	
		7	1	±	5 V	
		8	1/2	± 1	0 V	
18	微少入力切捨	 微少入力	切り捨て幅コー	ドを示す。		·
			1.4-7 微少入7		ード表参照	
			-			
19	I V抵抗	I V抵抗	値コード番号を	示す。		
					i	
		ゴード	入力電流	変換抵抗値	変換後電圧	
		1	$0 \sim 1.0 \text{ mA}$	100Ω	$0 \sim 1 \text{ V}$	
		2	$0 \sim 2.0 \text{ mA}$	50Ω	$0 \sim 1 \text{ V}$	
		3	$0\sim 5.0 \mathrm{mA}$	20Ω	$0 \sim 1 V$	
		4	$0 \sim 5.0 \text{ mA}$	100Ω	$0 \sim 5 V$	
		入出力信	言号の種別が電影	私入力のみ有効	,	
20	入力アドレス	データ入	力のためのアト	レスを規定す	る。	
						×
21	警報窓No.	プロセス	計算機にて警報	判定する項目	こついて 螫	
			可算機にて替載 規定する。			
22	警報種別	 警報メッ	セージのCRT	表示有無およる	びLBP印字	
			報種別コード番			
			報告が「「「」」	<u>//</u> //		
		2 : C				
			RT, LBP			
		4 : L				

(2) ディジタル入力

.

No.	項目名	記載内容	備	考
1	TAG No.	アナログ入力のNo.1参照。		
2	種類	アナログ入力のNo.2参照。		
3	 入力点略称	アナログ入力のNo. 3参照。		*=
			6 8 9 -	
4	状態(動作)	ディジタル入力信号の動作又は状態に対応した略称		
	コード	文字を規定する。		
5	警報有無	該当入力点の警報監視有無を規定する。		
		* : 警報監視有		
		スペース:警報監視無		
		デ、ジャッチカティーを		
6	警報状態	ディジタル入力信号の警報状態を記入する。 (警報監視有または、トリップシーケンス記録の場		ŀ
		合必ず記入する。)		
		0:入力信号が「0」のとき 警報状態、またはトリップ発生		
		1:入力信号が「1」のとき		
		警報状態、またはトリップ発生		

No.	項目名	記載内容	備考
7	自条件	アナログ入力のNo.7参照。	
	動		
	螫		
	報 TAG No	. アナログ入力のNo. 7参照。	
	停		
8	状態値反転 止	ディジタル入力信号の状態=0,1に対する状態(動作)コードを反転させる。	
		(例) 状態値反転	
		状態値反転 状態=0…停止 状態=0…起動	
		状態=1・・・起動 状態=1・・・停止	
9	警報窓No.	アナログ入力のNo.21参照。	
10	 警報種別	アナログ入力のNo.22参照。	
11	出力区分	状態変化時に出力するメッセージのレベルを記入す る。 F : 高速メッセージ出力 スペース:通常メッセージ出力	, <u>, , , , , , , , , , , , , , , , , , </u>
12	状変時起動分類	当該用途に"1"を記入する。	
		 ・トリップシーケンス記録 ・通常警報 ・動作記録 	
		 ・経過値記録 	

No.	項目名	記載内容	備
13	状変起動No.	状態変化時に起動する処理No.を記入する。	
- 1			
14	トリッン分類No.	プラントトリップ時の分類コードを記入する。	
15	入力アドレス	アナログ入力のNo.20参照。	

.

.

表3.1.1.4-1 入出力信号種別一覧

区分	記号	入出力信号種別	備考
	A	アナログ入力	
	В	擬似アナログ入力	
÷.,	J	定数(アナログ)	
入	К	計算値(アナログ)	
	С	ディジタル入力	
	Т	トリップ入力	
	Ι	割込入力	
	U	ディジタル入力(割込)	
	Е	擬似ディジタル	
	x	定数(ディジタル)	
力	Z	計算値(ディジタル)	
	Р	パルス入力	
	N	アナログ出力	
出			
	Q	ディジタル出力	信号関係
	L	ディジタル出力	ランプ関係
	R	パルス出力	
力	S	パルス出力	
共通	*	予備点	

.

表3.1.1.4-2	検出器	(変換器)	種類一覧

検出器(変換器)タイプ	備考				
電圧	mV				
電圧	V				
電流	mA				
熱電対 JIS-R					
熱電対 JIS-K	旧JIS記号:CA				
熱電対 JIS-E	旧JIS記号:CRC				
熱電対 JIS-J	旧JIS記号:IC				
熱電対 JIS-T	旧JIS記号:CC				
熱電対 JW-RE					
測温抵抗体 Pt25Ω	旧JIS				
測温抵抗体 Pt50Ω	旧JIS				
測温抵抗体 Pt100Ω	旧JIS				
測温抵抗体 Pt200Ω	旧JIS				
測温抵抗体 Cu25Ω	I∃JIS				
測温抵抗体 Cu50Ω	间JIS				
測温抵抗体 Cu100Ω	间JIS				
スライド抵抗					

表3.1.1.4-3 工学単位一覧

分類	単位名称	単 位	SI単位系	分類	単位名称	単 位	SI単位系	分類	単位名称	単 位	備考
温度	温度	°C	°C		ゲージ圧力	kg/cm ² g	Pa		周波数	Hz	Hz
	温度変化率	°C∕h	°C/h		絶対圧力	kg/cm²a	Pa			mV	mγ
	温度変化率	℃/min	℃/min		差圧	kg/cm ²	Pa		電圧	V	V
		·-··			真空度(水銀柱ゲージ圧)	mmHg	Pa	電気	電圧	kV	kV
	ミリメートル	mm	mm		真空度(水銀柱絶対圧)	mmHga	Ра		電流	A	A
長さ	センチメートル	CM	cm		真空度(水柱)	mmAq	Pa		電流	kA	kA
	メートル	m	m						電力	MW	MW
					ミリレントゲン/時	log_mR/h	log mC/Kg/h		電力	MVA	MVA
速度	秒速	14 A	m/s_		ミリレントゲン/時	mR/h	mC/kg/h		無効電力	Mvar	Mvar
KE IX.	エンタルピ		kJ/kg	放射線	<u>レントゲン/時</u>	R/h	C/kg/h		無効電力	Gvar	Gvar
	熱量	kcal/h	W	NX 21 NOK	濃度	μCi/cc	μ Bq/cc		<u>電力量</u>	MWh	MWh
熱量	熱量		MW		放出量	μCi	μ Bq		無効電力量	Mvarh	Mvarh
工業	熱量	kcal/s			<u>中性子束</u>	%	%		負荷変化率	MW/min	MW/min
	伝熱率	<u>kcal/h∙℃</u>			中性子束	cps	cps				
					中性子束	log cps	log cps		対数出力	log MW	log M₩
	流量(重量)	t/h	t/h		中性子束	nV	nV		単位熱出力	W/cm	W/cm
	流量(重量)	m ³ /h	m ³ /h		中性子束積算	nV∙s	nV∙s		熱貫流率	kcal/m²∙h•℃	•
1	流量(積算値)	Ton	Ton		<u>カウント</u>	log count	log count		熱出力	MW	MW
	流量(積算値)	1/s	1/s		<u>中性子束積算(*106)</u>	Mnvt	Mnvt	その他	導電率	μ Ծ∕cm	μ S/cm
流量	流量(積算値)	1/m	<u>1/m</u>			mSv/h	mSv/h		回転数	rpm	min ⁻¹
	流量(積算値)	Nm ³ /h	Nm ³ /h						回転数変化率	rpm/m	min ^{-1/min}
	流量(積算值)	km ³ /h	<u>km³/h</u>						水位変化率	mm/min	mm/min
	流量(積算值)	kg/s	kg/s						水位変化率	mm/h	_mm/h
									反応度	¢	¢
	重量	kg	kg						反応度	%∆K/K	%∆K/K
重量	比重	kg/m ³	kg/m ³					ł		m ³	m ³
***					<u>-</u>				パーセント	%	%
			<u> </u>						1/106	ppm	ppm
									1/109	ddđ	ppb
1									熱出力	Gwh	Gwh
									加速度	G	m/s^2

- 25 -

表3.1.1.4-4 変換種別コード表

コード	変 換 種 別
1	基準電圧
2	1 次式
3	1次分数式(導電率)
4	平方根(流量)
5	熱電対 JIS-R
6	熱電対 JIS-K (CA)
7	熱電対 JIS-E (CRC)
8	熱電対 JIS-J (IC)
9	熱電対 JIS-T (CC)
10	熱電対 JW-RE
11	測温抵抗体 Pt25Ω
12	測温抵抗体 Pt50Ω
13	測温抵抗体 Pt100Ω
14	測温抵抗体 Pt200Ω
15	測温抵抗体 Cu25Ω
16	測温抵抗体 Cu50Ω
17	測温抵抗体 Cu100Ω
18	スライド抵抗
19	指数(10E-1~10E+6)
20	指数(10E-2~10E+16)
21	7 折れ線近似(炉容器入口Na流量(A))
22	7 折れ線近似(炉容器入口Na流量(B))
23	7 折れ線近似(循環水ポンプ出口Na流量(A))
24	7 折れ線近似(循環水ポンプ出口Na流量(B))

表3.1.1.4-5 警報不感帯幅コード表

ゴード	警報不感带中	福比(%)	備考
	下限	上限	Viii ∽
1	0.0	0.0	
2	0.5	0.5	
3	1.0	1. 0	
4	2. 0	2. 0	
5	5.0	5.0	

表3.1.1.4-6 入力電圧合理性チェックコード表

	チェック幅	比(%)	不感帯幅比	(# *
ゴード	下限	上限	(%)	備考
1	0.0	0.0	0.0	
2	2. 0	2. 0	1. 0	
3	5.0	5.0	2. 0	
4	10.0	10.0	5.0	

表3.1.1.4-7 微少入力切り捨て幅コード表

コード	微少入力切り捨て幅比(%)	備考
1	切り捨て不要	
2	0.2	
3	1. 0	
4	5.0	

アナログ入力(1 / 2)

		種			検出器	または変換器		測定レ	ンジ	小数	走 査	警	限制限		自動警	報停止	備	F O
	TAG No.	別	入力点路称		レンジ 上 限	稙 類	下限値	上限值	工学単位	点位置	周 期	下限值	上限值	条 件	TAG	N o .	考	O R M
L			· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·					ļ		<u> </u>								A
┝		_																A
┝		_	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·					<u> </u>										A
┝	.	+								-				+				A
┝							_	+						$\left \right $				A
┝																		A
┢	<u></u>	+												+			+	A
┢										+	$\left \right $			+				A A
┢								<u> </u>			$\left \right $		<u> </u>	┼┼		.		A
F		-	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·				<u>·</u>			\square				+				A
┢								1	·					┼─┼			+	A
										\square				\uparrow				A
																		A
										Π								A
																-		A
																		A
								· ·								·		A
	·																	A
_		+												\square				A
L		╞					_											A
L														\square				A
						· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·								┞╷╽				A
-		-	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·					-						┞╿				A
																		A

図3.1.1.4-1 アナログ入力フォーマット(1/2)

•

アナログ入力(2/2)

Γ		,									L						入	ナ)	処	 理		諸	情		報						ブ	ヘカア	7 17	レス	뿉	¥ 幣			F
			種			_					変	不	72 19	I f	テチ	引	込線 抗値 RTD)	ř	治接 補	点		個	別	補	ĨĔ		ゲ	微少入力	有	変	7	フ	ユ 7	え オ	r\$		報	ŧ İ İ		O R
	TAG	No.	別		入 :	カ	点	略	称		換	感	加種	围	ᇍᆇ	抵	抗值		補	E		1. e.da 1 v		1-12			イ	少	-	化	γļ	7	- 5	1		幸	日種	備	考	R
			751								へ 個別	帶	955 J	E	E ツ ク	0	(עדא		TAG (TH.		1-1-3	評値グ	イン	補止	人刀 +7+/	電圧	ン	人	意	唱	抵	イ	ツジ	ッン	[No	別	J		М
ŀ			+			••					100	┢──		╈					\1n.	0/	 				470;	1.IIT	NO.	刀描			<u>n</u> .	~	<u>r r</u>	Ŧ	╧	INC	<u>`</u> +-	┢		В
ŀ			┢┤						•		+	┝		┢							 -				<u> </u>				-		\dashv	-	+	┿	+-	+	+	+		B
F	·		\square							 	╎			╀															+	_		_	<u> </u>		╋	-	╇	+		1
ŀ			$\left \cdot \right $							 	\vdash			╀		-									<u> </u>					_	_			+	+-		+	+		B
ł	<u>.</u>		$\left \cdot \right $								-	\vdash									 <u> </u>	<u> </u>							+	-		\dashv	+	╇		+	+	_		B
┝			$\left \right $							 	\vdash			╋		┢				-	 								_	_				+	╇	_	+	+		В
┝			$\left \right $							 	-			+							 					,			_	_				╇	╇	+	+	–		В
-			$\left \right $								 			+							 				<u> </u>				-	_				+	+-		╇	⊢		В
-											╞							-													_			\downarrow	+			–		В
								<u>-</u>			┣			+		-					 								_		_		_	+	_	_	+	┢		В
. -										•	┡			\downarrow							 								-			-	_	+		-	\perp	╞		В
- 29			╎┤							 	-			-																				_	╇	_	\perp	<u> </u>		В
Ĩ				· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·						 	┞		ļ			-													ļ				\perp	_			\perp	\vdash		В
Ļ										 		<u> </u>		╞															•		\downarrow		\perp	╇			\perp	\vdash		В
.										 						_					 <u> </u>													_	\perp			<u> </u>		В
Ļ							. <u>.</u>				L										 ļ													\perp	\perp			_		В
														_																-										В
																				•																				В
																																								В
	<u> </u>																																							В
																											-													В
L																															1			Τ						В
										 																							Τ	Τ	T	T	T	T		В
ſ																																		T	1			\top		в
ľ			Π								1			Γ															1				1	T	+	╈	\top	\top		В
ſ			Π								ſ			T																		1	+	\uparrow	\uparrow	╎	\uparrow	<u>†</u>		В

図3.1.1.4-2 アナログ入力フォーマット(2/2)

ディジタル入力(1/2)

	種		状態(動作	乍)コード	警 報	警 報		自動警報停止条件	状態		F O
TAG No.	別	入力点略称	状態=1	^{を)} コード 状態=0	有無	状態	条 件	TAG N₀.		備考	R M
	-	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·									С
	┥┥						\dashv				- C
	┼┼						-+		-		c
			· · · · ·		-		+		-		c c
<u> </u>						┢╍╌┠	+				c
·			<u> </u>				+		-		c
····			<u> </u>	·		┞┈┼					c
		<u> </u>					╡				c
											c
											С
											c
<u></u>											С
											С
										· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	С
											С
	╀╌┠╴						+				С
							+		+		С
	++				$\left \right $		+				C
	╂╌┠╸				\square	-+	+		+-	······································	C
	+	······		· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·			╉		+		C
······································				,			+	······	+		C C
<u> </u>			····	·					+		c c
·····	+		·			+	+	<u> </u>	-		c

図3.1.1.4-3 ディジタル入力フォーマット(1/2)

ディジタル入力(2/2)

						暬	暬		入	÷		4		理		者	傠		R	₩	4 1	分		ر 7	カア	۴ı	ス				 ····.
	種						報	田		状	態	\$ <u>3</u>	E 化	」 民	争 趙	۵ ۱	为	入 判	1	Ø	E ,			7	ュス	ポ	ビ				
TAG No.	別	Х	力点	点 略	称	報	種 別	ロ カ 区 分	トシー リーケー プン	i ș	通常 静 御 御 御 御 御 御 御 御 御 御 御 御 御	助乍记	経過値							声	モ リ シップ カ N	類 lo.		ア・ イ	ユ ス ニ ロ ツ ッ	イン	ット		備	考	
· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·						No.		分	λ	ŧ	锻	录	値							No				n	۲ ۲	- F					
																	Τ									•					
																				Τ						T					
																					1										
																															_
								\square					Τ					Π													
							Γ				Т																				
												Γ																·			
																					1-										_
												—																			
								\square		Т																		 			_
							Ì											Π			-										
																		\square							_						
													Τ				1.											 			
												1													\top	Τ					
											┢							\square								╞				• • •	
											╈	+-	-			1	+-			-	+			╡		╋					
						 1	\square						1			╈	-					<u> </u>		╡		┢		 			
	1							\square	\neg	-	╈	\top			╈	╈	\uparrow	$\left \cdot \right $					╡┤	+	-	┢					
										╡	-+-	+											┤╌╢			\top		·			
							\square				╈	1-		\square			\top		+		-		1	+	+	+	· ·	 			
						 					╈	+			+	+				+	+		+	-+	+	+		 			 _

図3.1.1.4-4 ディジタル入力フォーマット(2/2)

FORM D

データ収集機能とプラント監視機能を分散化するため、プラントデータベースのリア ルタイム伝送を考慮する。

プラントデータは、プロセス入出力装置で取り込み、リアルタイムにプラントデータ ベースに蓄積される。各装置は、汎用LAN(イーサネット)で接続し、プロトコルと しては、現在もっとも広く採用されているTCP/IPを用いるものとする。

なお、伝送項目、伝送フォーマット等の詳細については、製作段階の詳細設計にて行 うものとする。 入出力点管理機能は、下記の機能より構成するものとする。なお、入出力点管理機能 のマンマシン画面例を、付録.1に示す。

(1)入出力点管理情報の管理

(a)検索

Tag No. をキーとして、指定した入出力点の管理情報を表示する。

(b)表示

指定した範囲の入出力点の管理情報を表示する。

(c) 変更

検索機能にて表示した入出力点管理情報を、端末より変更入力する。 (追加、削除も含む)

(d) 登録

変更した入出力点管理情報を、データ収集機能が参照できるようにする。

- (e) プリントアウト現状の入出力点管理情報をプリンタに出力する。
- (2)予備入力点用カード・中継端子盤端子台の管理
 - (a) 検索

入力種別毎に予備端子を検索し表示する。

(b)表示

指定した入力点の中継端子盤端子台を表示する。

- (3)疑似入力点管理情報管理
 - (a) 検索

Tag No. をキーとして、指定した疑似入力点の管理情報を表示する。

(b)表示

指定した範囲の疑似入力点の管理情報を表示する。

(c)変更

検索機能にて表示した疑似入力点管理情報を、端末より変更入力する。 (追加、削除も含む)

(d) 登録

変更した疑似入力点管理情報を、データ収集機能が参照できるようにする。

- (e) プリントアウト現状の疑似入力点管理情報をプリンタに出力する。
- (4) 警報設定値の管理
 - (a) 検索

Tag No. をキーとして、指定した入力点の警報管理情報を表示する。

(b)表示

指定した範囲の入力点の警報管理情報を表示する。

(c) 変更

検索機能にて表示した入力点の警報管理情報を、端末より変更入力する。 (追加、削除も含む)

(d) 登録

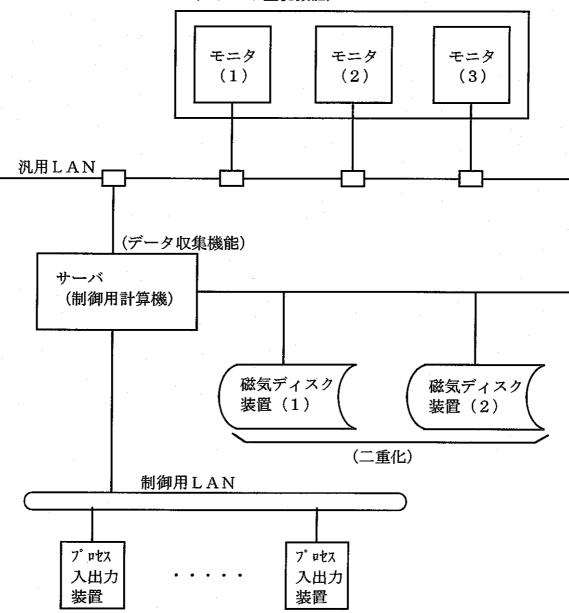
変更した入力点の警報管理情報を、データ収集機能が参照できるようにする。

(e) プリントアウト

現状の疑似入力点管理情報をプリンタに出力する。

(5)入出力点管理情報の共有化

データ収集機能・プラント監視機能等で必要となる入出力点管理情報は、サーバ 上の二重化磁気ディスク装置上で一元管理する。サーバからは、直接磁気ディスク ヘアクセスを行う。プラント監視機能については、汎用LANを介し磁気ディスク ヘアクセスを行う。



(プラント監視機能)

3.2 データ収録機能

本機能は収集されたデータの収録・保存と復元、それに必要なシステム管理を行うものである。データ収録機能の構成を図3.2-1に示す。

3.2.1 データ収録機能

データの収集は、プラントデータベースより0.25 s e c 周期で2時間ファイル にデータ収録し、ファイル記録条件成立時に各ファイルにデータを転送する。

データ収録装置(二重化ハードディスク)は、1年間分のデータが収録できる記憶 容量を確保する。

- ・事故時ファイル
 :90分データ(前5分、後90分の実質95分)
 - :6回/1時間(10分毎)データ
- ・トレンドファイル
 ・2hr, 6hr, 1day, 7day, 75day
 トレンド表示用データ
 - :0.25sec周期データ
- ・警報・操作記録ファイル
- ・トリップシーケンス記録ファイル
- (1) データ容量の検討

・定常時ファイル

・2時間ファイル

上記データファイルへ保存の対象となる入力点は、アナログ1000点、ディジタル1500点の合計2500点を対象とする。

表3.2.1-1に保存容量の検討結果を示す。

(2) 収録データ管理

本機能は、保存ファイルに蓄えられている収集データファイルの内、不要になった ファイルの削除等を行うものである。削除出来る対象ファイルは、運転員の任意要求 により、データ収集したトレンドファイル及び警報・操作記録ファイルとする。

また、トレンドファイルは、6時間トレンド4ケース、1日トレンド7ケースのフ アイルが自動で保存ファイルに蓄えられるものとする。各トレンドのケースが満杯時 には最も古いケースのファイルに上書き保存するものとする。

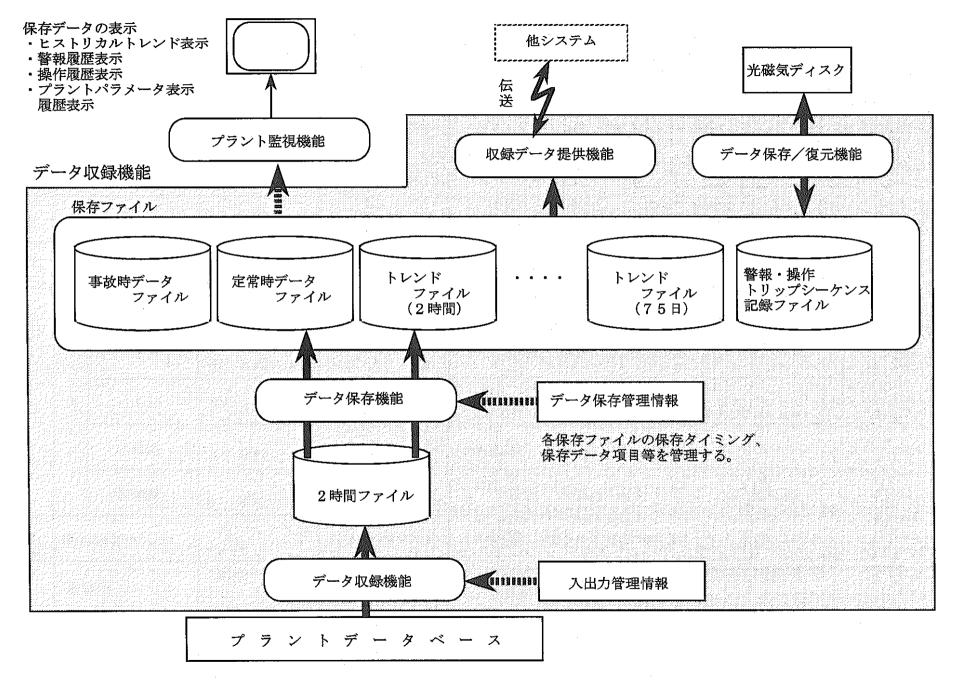


図3.2-1 データ収録機能構成

- 37 -

No.	種	重別	データ容量	総 容 量 (1年間)	保存仕様
1	事故	女時ファイル	35.1 Mバイト/回	176Mバイト	0.25秒每 max256点 95分(事故前後)5回分
2	定常	・時ファイル	474 Mバイト/年	474Mバイト	10分毎 全点 (2500点)
	<u>٦</u>	2時間	9.8Mバイト /ケース		7.5秒毎 全点(2500点)
3	レン	6 時間	9.8Mバイト /ケース	注1)	20秒毎 全点(2500点)
	ドファ	1日	9.8Mバイト /ケース	294Mバイト	80秒毎 全点(2500点)
	イル	7日	9.8Mバイト /ケース	· .	600秒毎 全点(2500点)
		75日	9.8Mバイト /ケース		6000秒每 全点(2500点)
4	2	時間ファイル	260Mバイト	注2)	0.25秒毎 全点(2500点)
5	警	報・操作記録 ファイル	1.3Mバイト	1. 3Mバイト	発生・回復及び操作時保存する。 (10000ケース/年 128バイト/ケース)
6		ップシーケンス ファイル	0.06M バイト/回	0. 3Mバイト	256点 5回分
	保存	ディスク容量		946Mバイト	

注1) トレンドファイルは9.8Mバイト/ケースとなるが、ハードディスク上には30ケース分の容量を確保する。 注2)2時間ファイルは、他のファイルへのデータ分配用の中間ファイルなので、保存の対象とはしない。(但し、トレンド 表示は可能とする。)

3.2.2 データ保存/復元機能

本機能はデータ収集ファイル(磁気ディスク)に格納されているデータを保存ファ イル(光磁気ディスク)へ格納する保存機能、さらに保存ファイル(光磁気デイスク)から復元ファイル(磁気ディスク)へデータを復元する機能からなる。

3.2.2.1 データ保存

(1) データ保存の方法

データを保存する光磁気ディスク装置は定常用とイベント用の2台とし、1台には 定常時ファイルを保存し、2台目には事故時ファイル、トレンドファイル、警報/操 作記録ファイル、トリップシーケンスファイルの複数ファイルが保存できるようにす る。

又、磁気ディスク保存ファイル容量は1年分を確保しているが保存忘れを防止する
 ため、光磁気ディスクへのデータ保存操作はサイクル単位に行うことを原則とする。
 (2) 光磁気ディスクファイルの検討

現在計画している5インチ光磁気ディスクの媒体容量は1枚当たり600MB(片面300MB)であるが、両面への自動入出力はサポートされていないので、光磁気 ディスク面の指定は計算機上で手動にて行う必要ある。

この為、光磁気ディスクファイルについては片面(300MB)単位で管理出来る ファイル構成をとる。

データ保存ファイルの中で容量が大きい定常時ファイルは1年間で約500MBと なるため、保存データが前後面に跨ることは避けられない。しかし、6ヶ月分のデー タ量なら片面に格納することが出来るので定常時ファイルについては6ヶ月分が格納 できるファイル構成とする。

また、事故時ファイル、トレンドファイル、警報操作記録ファイル、トリップシー ケンスファイルの格納に付いても光磁気デイスクの片面が300MBであることを考 慮し、事故時ファイルと警報操作記録ファイルを片面に、もう片面にはトレンドファ イルを約30ケース格納できるため光磁気ディスクファイルは固定とし、下記を基本 とする。

	A面	300MB
光磁気ディスクID:定常時	定常時ファイル6ヶ月分	
光磁気ディスクID:定常時	定常時ファイル6ヶ月分	
	B面	300MB

 A面
 300MB

 光磁気ディスクID:イベント1
 事故時ファイル+警報操作記録+トリップ シーケンス

 光磁気ディスクID:イベント2
 トレンドファイル

B面

300MB

- (3) 光ディスクフォーマット
 図3.2.2.1-1~図3.2.2.1-5にデータ保存(光磁気ディスク)のデータフォーマット案を示す。
- (4) データ保存単位

データ保存のタイミングは自動とせず、システム管理者の要求による光磁気ディス ク片面単位での保存を基本とする。

・定常時ファイル ・・・・・ 一括保存

前回保存済みを除き今回収集済み迄のデータについて光磁気ディスクの空容量分 (最大6ヶ月分)を保存する。

・事故時ファイル ・・・・・ 一括保存

未保存ケースに付いて、光磁気ディスクの空ケース分(最大5ケース)を保存する。

・トレンドファイル
 ・・・・・
 一括保存

未保存ケースについて、光磁気ディスクの空ケース分(最大30ケース)を格納 する。

・警報/操作記録ファイル ・・・・・ 一括保存

未保存ケースについて、光磁気ディスクの空ケース分(最大1年分)を格納する。

・トリップシーケンス記録ファイル ・ 一括保存

未保存ケースについて、光磁気ディスクの空ケース分(最大5ケース)を格納する。

(5) 保存忘れ防止策

光磁気ディスクに保存する操作が行われない場合には、磁気ディスク上の各保存 ファイル残容量に応じてメッセージを出力する。

保存ファイル名	保存忘れ防止表示条件
事故時ファイル	空ケースが1ケース未満の時
定常時ファイル	空容量が1ヶ月未満の時
トレンドファイル	空ケースが4ケース未満の時
警報・操作記録ファイル	空ケースが1000ケース未満の時
トリップシーケンス記録ファイル	空ケースが1ケース未満の時

(6) インデックス情報

データの保存にあたっては、インデックス情報をデータに付随して記録し、 復元時やデータの提供時に媒体に、何が記録されているかを管理する。

・ヘッダ

媒体やファイルを識別する情報である。

・管理情報

ファイルに格納されているデータに関する管理情報でJOYDASの入力点 データベースが変更になっても、保存データを正しく復元できるようにする情 報である。

(7) 光磁気ディスクの初期化(イニシャル)

光磁気ディスクの初期化(イニシャル)は光磁気ディスク装置に初期化(イニシャル)する媒体をセットし、片面毎に光磁気ディスクファイル ID(定常時・イベ ント1・イベント2)を指定し、初期化(イニシャル)する。

定常時 ・・・ 定常時ファイル用

イベント1 ・・・ 事故時・警報操作/トリップシーケンス記録ファイル用

イベント2 ・・・ トレンドファイル用

(8) 光磁気ディスク装置のバックアップ

光磁気ディスク装置は2台の装置で構成し、1台が故障した時でも光磁気ディス クへのファイル保存及び光磁気ディスクからのファイル復元を可能とする。

2台の装置に対する光磁気ディスクファイルの割り付けは行わず、どちらの装置 にセットしてもファイルアクセスを可能とし、運用にて装置1を定常時ファイルの 保存用、装置2を事故時・警報操作記録及びトレンド用に使い分ける。 3.2.2.2 データ復元

光磁気ディスクに保存されているデータを表示・印字・提供する場合には、一旦光 磁気ディスクから復元ファイル(磁気ディスク)にデータを取り込み、復元ファイル を介して処理する。

復元ファイルに復元する光磁気ディスクファイルが2面間に跨るデータであった場 合も復元可能とする。

- (1) 復元の単位
 - ・事故時ファイル

5ケース分の容量が有り、復元するケースを指定する。

・定常時ファイル

75日分の容量が有り、光磁気ディスクの6ヶ月分データから復元する期間を 指定する。

・トレンドファイル

各トレンド種別(2時間・6時間・1日・7日・75日)各1ケースの容量が あり、復元する光磁気ディスクのトレンド種別を指定する。

・警報・操作記録ファイル

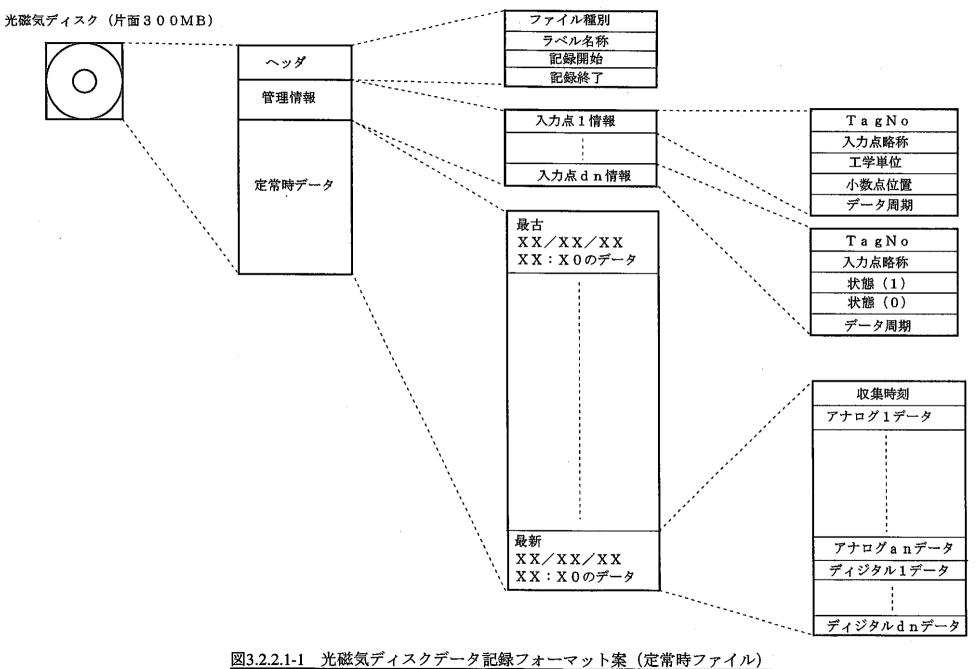
75日分の容量が有り、光磁気ディスクのデータから復元するケース及び期間 を指定する。

・トリップシーケンス記録ファイル

1ケース分で、復元するケースを指定する。

(2) データ容量の検討

上記を基に表3.2.2.2-1に復元ファイル容量の検討結果を示す。



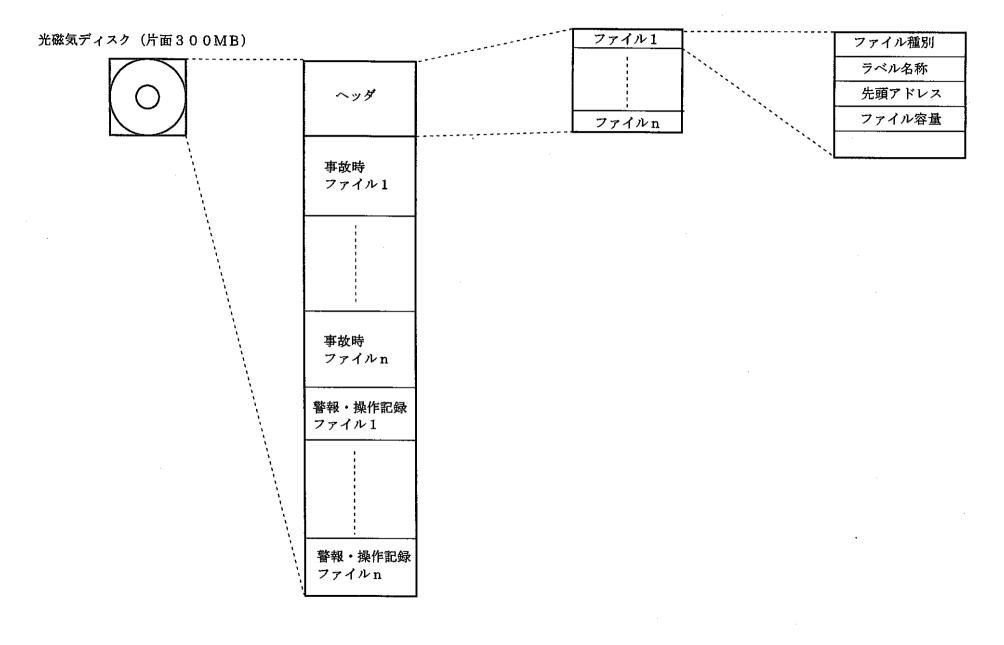


図3.2.2.1-2 光磁気ディスクデータ記録フォーマット案(イベントファイル)

- 44 -

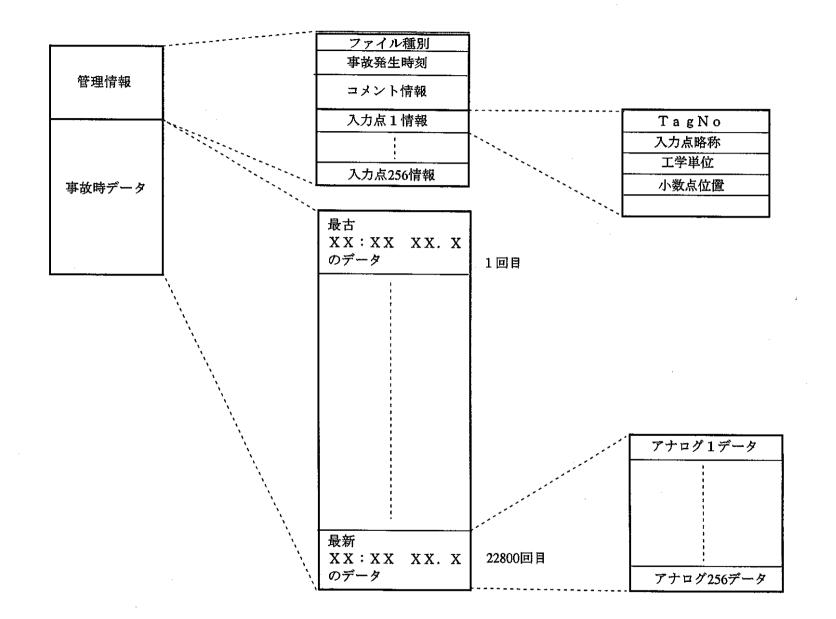


図3.2.2.1-3 光磁気ディスクデータ記録フォーマット案(事故時ファイル)

- 45 -

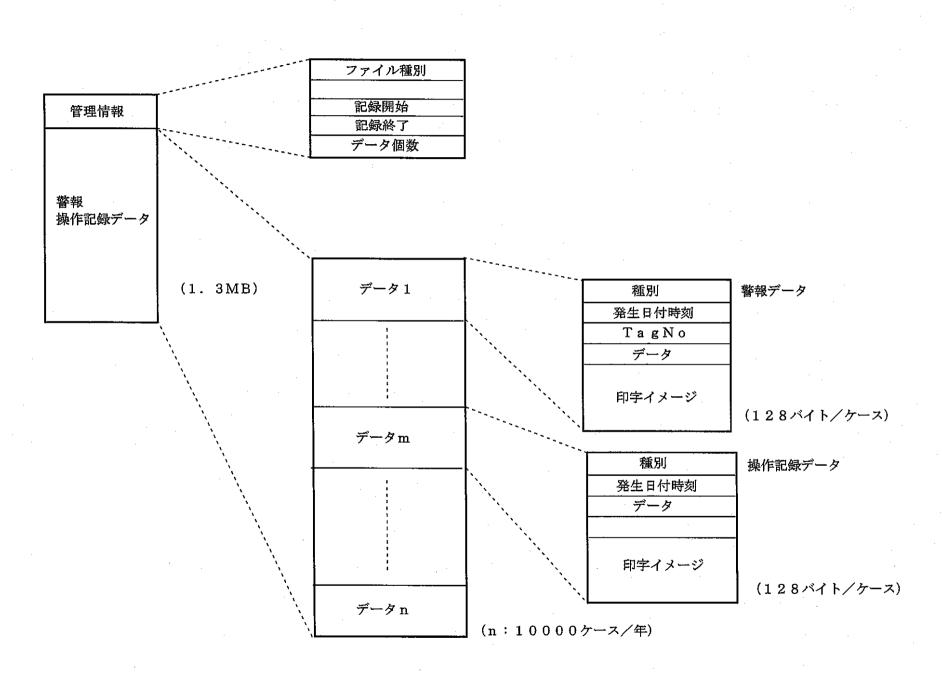
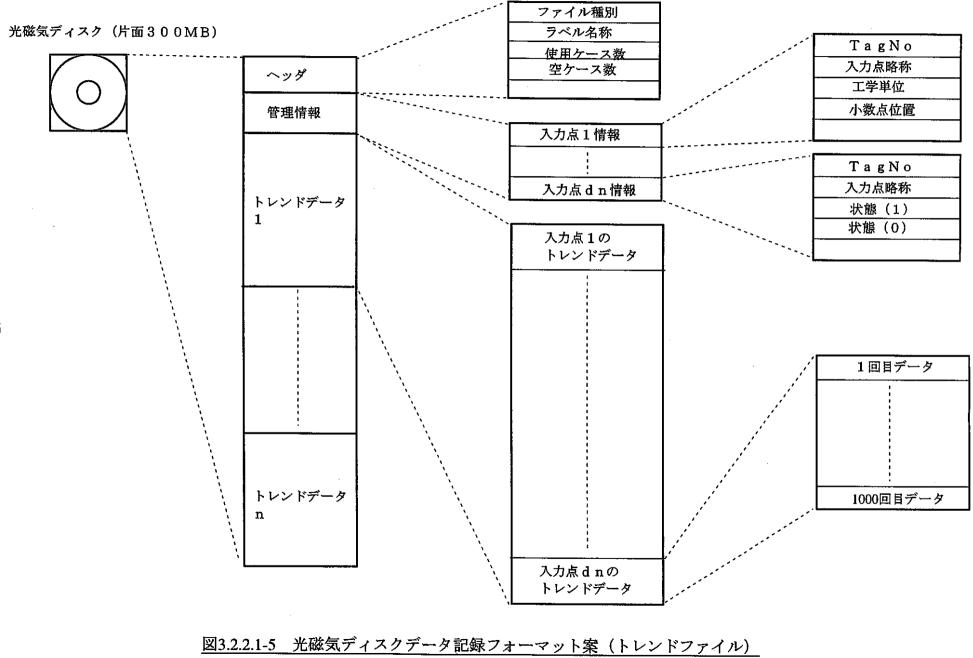


図3.2.2.1-4 光磁気ディスクデータ記録フォーマット案(警報/操作記録ファイル)(トリップシーケンスファイル)

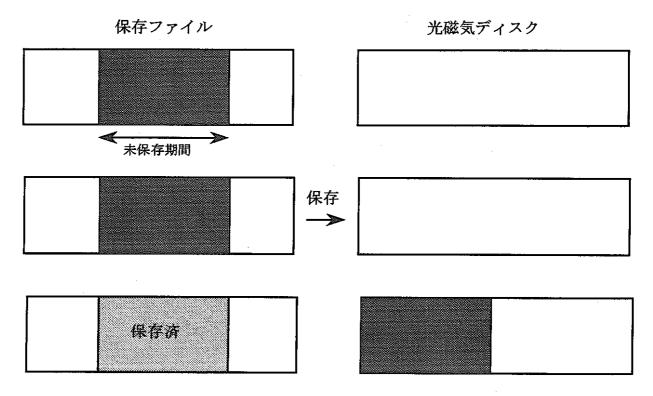


- 47

Νo.	種	t 別	復元対象	データ容量	同時復元可能 ファイル	備考
1	事故	時ファイル	5 回分	176Mバイト	\bigcirc	
2	定常	時ファイル	75日分	98Mバイト	0	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·
3	,	2 時間	2時間	9.8Mバイト	0	
0	ト レ ン	6 時間	6 時間	9. 8Mバイト	0	
	ドフ	1日	1日	9. 8Mバイト	0	
	アイル	7日	7日	9. 8Mバイト	\bigcirc	
		75日	75日	9. 8Mバイト	0	
4	警幸	報・操作記録 ファイル	75日	0. 32Mバイト	0	
5		ップシーケンス 录ファイル	1回分	0. 06Mバイト	0	
	復元	ファイル容量		324Mバイト		· · · ·

<u>表3.2.2.2-1 復元ファイル容量の検討(1サイクル(75日)分)</u>

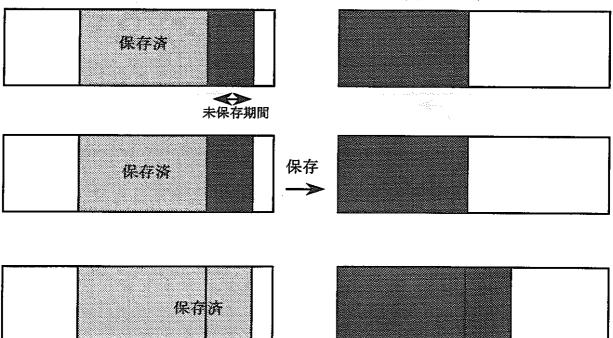
(1) 初期化光磁気ディスクに保存



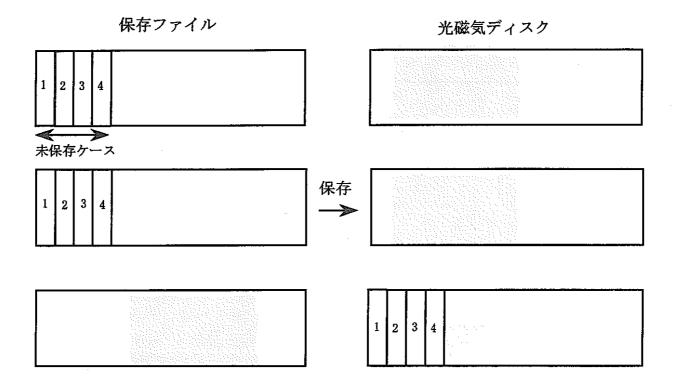
(2)保存データ有光磁気ディスクに再保存

保存ファイル

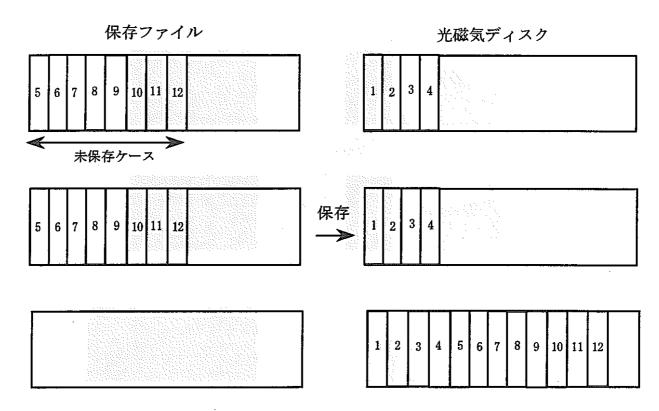
光磁気ディスク



(1) 初期化光磁気ディスクに保存

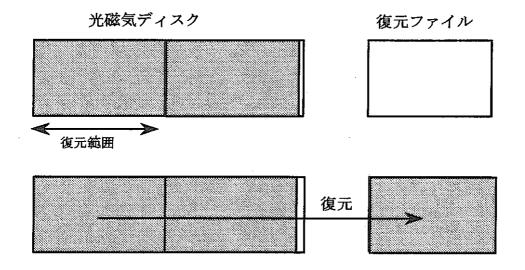


(2)保存データ有光磁気ディスクに再保存



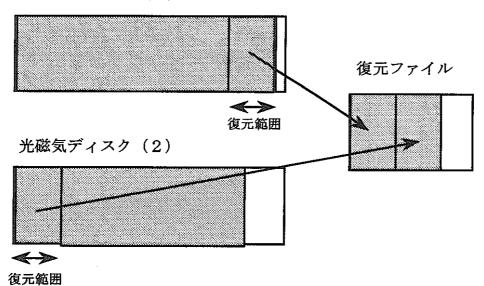
(ファイルのケース数は事故時ファイルは5ケース、トレンドファイルは30ケース)

(1) 1面の光磁気ディスクからの復元

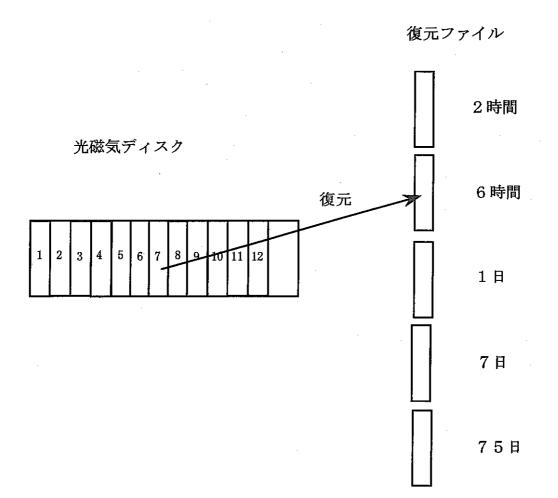


(2) データが2面に跨る光磁気ディスクからの復元

光磁気ディスク(1)



*1:光磁気ディスク2枚に跨るデータを復元出来る条件として、光磁気ディスク(1)の最終格納時刻と光磁気ディスク(2)の先頭格納時刻は10分差(連続)であること。



*1:復元ファイルは塗り潰し方式でデータを復元する

3.2.3 収録データ提供機能

3.2.3.1 JOYCATデータ提供機能

JOYDAS側の更新に当たり、既設JOYCATへのデータ伝送についてハー ドウェア・ソフトウェアを検討する。

3.2.3.1.1 ハードウェア

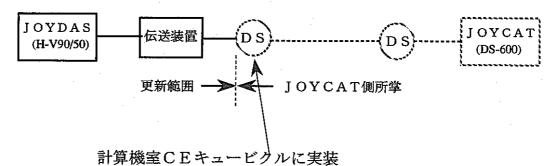
更新後のJOYDASシステムは既設と同仕様の伝送装置がサポートされている ため、従来通りデータセットにてデータ伝送が行える。

(1) 伝送装置

N o	項目	仕 様
1	伝送方式	直列伝送
2	伝送速度	9600bps
3	通信方式	4線式半二重通信方式
4	同期方式	独立(SYN)同期方式
5	起動方式	コンテンション方式
6	応答方式	相互(ACK0/ACK1)方式、絶対NCK方式
7	メッセージ形式	透過メッセージ形式
8	伝送コード	EBCDIC
9	誤り制御	CRC (X16+X15+X2+1)
10	伝送手順	BSC-1, $BSC-3$
11	伝送単位	ブロック伝送(2 ブロック/ケース)
12	伝送語数	1ブロック目:512バイト、2ブロック目:366バイト

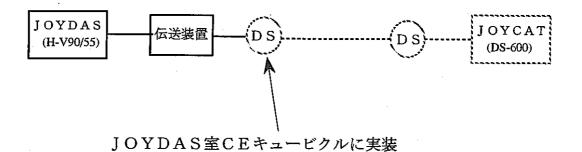
(2) ハードウェア構成

(既設構成)





(更新後構成)



3.2.3.1.2 ソフトウェア

データを伝送するための伝送フォーマット及び各データ自体の仕様となる伝送デ ータについて検討する。

伝送フォーマットについては図3.2.3.1.2-1に示すようにデータ個数により決定されるため、伝送データ容量等を増やさなければ特に問題ない。

伝送データはプロセス入出力装置の仕様によりデータ自体の仕様が決定されるが 、更新後は既設プロセス入出力装置と機種が異なるため検討する必要となる。

ディジタル入力のデータについては PIOの割り付けを既設と同一にすれば特に 問題ない。しかし、アナログ入力については下記仕様について検討する必要があ る。

AD(アナログ変換デジタル)値のコンデションコード

・アンプゲイン

(1) AD値のコンデションコード

既設のプロセス入出力装置のアナログデータのコンデションコード(CD)は 2ビットであり、更新後のプロセス入出力装置のコンデションコード(CD)は 3ビットとなっており、下記の違いがある。

アナログデータ(H-7600)

S	1	T	1	7			ſ	1	3		i C	2
		1										
					 	· · · ·						

CD

アナログデータ(H-7800)

S

Nº H-7800CD H-7600CD 備考 0.0 1 000 正常 スモールオーバーフロー 2 001 01 ラージオーバーフロー 3 11 010 アナログバスエラー 4 011 5 $1 \ 0 \ 0$ ----オーバーフロー及びアナログバスエラー 6 101 A/D変換T・O -----7 スキャン周期T・OV 110 8 -----AIC共通部異常 111

そこで、更新後のプロセス入出力装置のコンデションコード(CD)3ビット から既設のプロセス入出力装置のアナログデータのコンデションコード(CD) 2ビットにJOYDAS側にて変換し、具体的には更新後のプロセス入出力装置 でNo3~8の異常が発生したら、全て既設のプロセス入出力装置のNo3のC Dに置き換えて送信する。 (2) ゲインの相違

既設のプロセス入出力装置と更新後のプロセス入出力装置のアナログ入力のA MPゲインは、一部ゲインの倍率が異なっている。従って、伝送しているアナロ グ入力に異なっているゲインを使用しているか調査する。

ゲイ ンコ	更新後プロセ	ス入出力装置	既設プロセス	产业	
- 14	AMPゲイン	入力レンジ	AMPゲイン	入力レンジ	備考
1	500倍	$0 \sim 1 \ 0 \ m V$	500倍	$0 \sim 1.0 \text{ mV}$	
2	250倍	$0 \sim 2.0 \text{ mV}$	500/3倍	$0 \sim 3.0 \text{ mV}$	
3	100倍	$0\sim 5~0~\mathrm{mV}$	100倍	$0\sim 50\mathrm{mV}$	
4	50倍	$0 \sim 1 \ 0 \ 0 \ mV$	50倍	$0 \sim 1 \ 0 \ m V$	
5	10倍	$0\sim 5~0~0~mV$	50/3倍	$0 \sim 3 \ 0 \ m V$	
6	5倍	$0 \sim 1 \text{ V}$	5倍	$0 \sim 1 \text{ V}$	
7	1倍	$0 \sim 5 \text{ V}$	1倍	$0\sim 5 \text{ V}$	
8	1/2倍	$0 \sim 1 \ 0 \ V$	1/2倍	$0 \sim 1 \ 0 \ V$	

表3.2.3.1.2-1に示す様にJOYCAT伝送アナログ入力点にゲインコード2の ものが4点あり、対応については次の2案が考えられるが、JOYCAT側の変 更が発生しないa案とする。

(a) JOYDAS側でAD値を5/3倍し、既設のゲインコードに変換後JOYC ATに伝送する。

H-7600AD値 = H-7800AD値 * 5/3 (ゲインコード:2)

(b) ゲインコード3(0~50mV)はJOYCAT側でもサポートされている為 この4点をJOYCAT側でゲインコード3に変更する。

3.2.3.1.3 検討結果

以上のように、JOYCATリンケージについてはハードウェア及びソフトウェア 共にJOYCAT側の変更無し、又は有る場合でも最小限の変更で実現可能である。

0 15	16	3 1
年(西暦4桁)	月(1~12)	
日 (1~31)	予備	12 バイト
時分秒(ディジタル全点	系1回目の時刻) (m s)	
アナログ不良情報	(全点一括1点)	4バイト
ディジタル不良情報	(全点一括1点)	4バイト
予	備	▲ 1 2 バイト
ディジタル全点(736,	点) 1 (0 m s)	▲ 9 2 ▲ バイト
ディジタル全点(736	点)2 (250ms)	
ディジタル全点(736	点) 3 (5 0 0 m s)	
ディジタル全点(736)	点) 4 (7 5 0 m s)	736 バイト
ディジタル全点(736	点)5 (1000ms)	848 バイト
ディジタル全点(736	点)6 (1250ms)	
ディジタル全点(736	点) 7 _(1500ms)	
ディジタル全点(736	点) 8 (1 7 5 0 m s)	
アナログ1	アナログ2	
		80 バイト
アナログ39	アナログ40	

図3.2.3.1.2-1 伝送フォーマット

<u>表3.2.3.1.2-1 JOYCAT伝送アナログ入力一覧表</u>

Νo	入力点No.	入力点略称	更新後の取 込ゲイン	更新後の伝 送ゲイン	備考
1	A000	出力系中性子束(CH6)	4	4	
2	A002	出力系中性子束(CH8)	4	4	
3	A010	制御棒位置1	7	7	
4	A011	制御棒位置2	7	7	
5	A012	制御棒位置3	7	7	
6	A013	制御棒位置4	7	7	
7	A014	制御棒位置5	7	7	
8	A015	制御棒位置6	7	7	
9	B005	炉容器入口Na流量(A)	7	7	
10	B006	炉容器入口Na流量(B)	7	7	
11	B013	循環ポンプ回転数(A)	6	6	
12	B014	循環ポンプ回転数(B)	6	6	
13	B001	原子炉入口Na温度(A)	3	旧 2	変換
14	B002	原子炉入口Na温度(B)	3	旧 2	変換
15	B003	原子炉出口Na温度(A)	7	7	
16	B004	原子炉出口Na温度(B)	7	7	
17	B000	炉容器N a 液面	3	3	
18	B 0 2 4	オーバーフロータンク吸上Na 流量	3	3	
19	B022	オーバーフロータンク N a 液面	6	6	
20	L183	2次D/T Naレベル	7	7	
21	D003	1次補助系EMP Na流量	3	3	
22	D000	1次補助系 I HX入口 N a 温度	3	旧2	変換
23	D001	1次補助系 I H X 出口 N a 温度	3	旧 2	変換
24	D004	2次補助系冷却器入口Na温度	7	7	
25	D005	2次補助系冷却器出口Na温度	7	7	
26	C 0 1 8	2次主循環ポンプ出ロNa流量(A)	7	7	
27	C019	2次主循環ポンプ出口Na流量(B)	7	7	•••••
28	C000	主冷却器入口Na温度(A)	7	7	
29	C001	主冷却器入口Na温度(B)	7	7	
30	C 0 0 2	主冷却器出口Na温度(A1)	7	7	
31	C 0 0 3		7	7	
32	C 0 2 2	主送風機駆動電流(1A)	7	7	
33	C 0 2 3	主送風機駆動電流 (2A)	7	7	
34	C 0 2 4	主送風機駆動電流(1B)	7	7	
35	C 0 2 5	主送風機駆動電流(2 B)	7	7	

注)旧2はH-7600PIOのゲイン

3.2.3.2 ネットワークによるデータ提供方法

ネットワークによるデータの提供は、提供するデータを予め決めておいた磁気ディス ク内のディレクトリに作成する。提供依頼者は、ネットワークを介してこのディレクト リより、データを取り出すものとする。プロトコルとしては、TCP/IPを用いる。 また、データを取り出すためのファイル転送プロトコルとして、FTPを用いるものと する。FTPは、主にUNIX機で利用されてきたが、現在はメインフレームからパソ コンまでほとんどのコンピュータで使用可能である。

【データ提供手順】

(1) 提供データの選択

収録データの中から提供を受けるデータを選択、また選択データの加工(出力 範囲の指定等のデータハンドリング)を行う。

(2) 提供データの指定ディレクトリへの移動

(3) データの提供

データ提供依頼者によるデータの取り出し。データ提供依頼者は、ネットワークを介して、指定ディレクトリにアクセスを行い、FTPによりデータを取り出す。

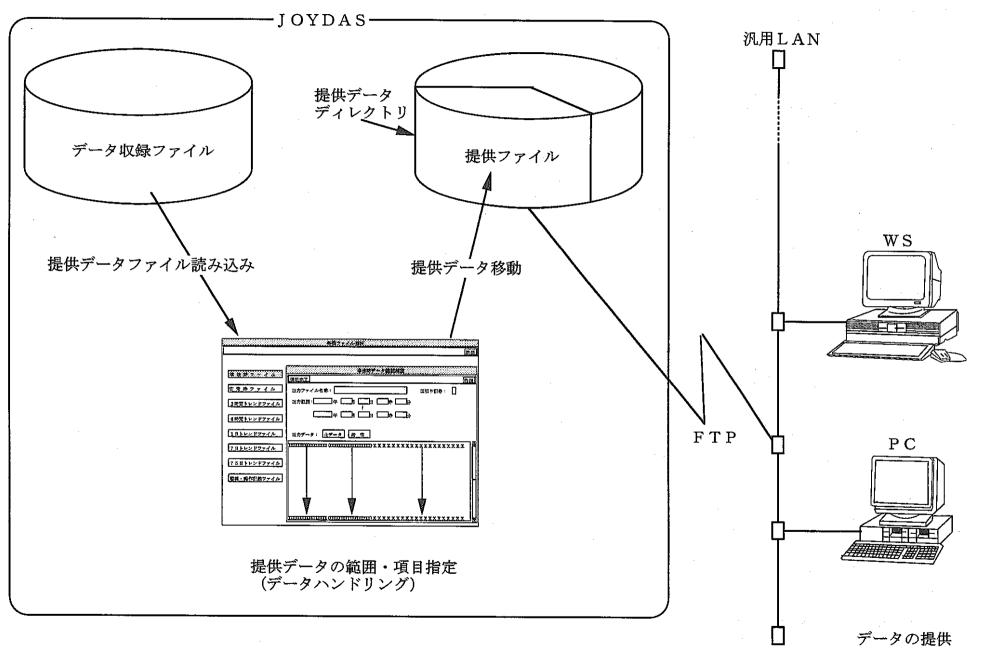


図3.2.3.2-1 ネットワークによるデータ提供機能

- 61 -

3.2.3.3 媒体によるデータ提供方法

媒体によるデータの提供の方法としては、3.5インチフロッピーディスク・DA T・カセットM/T等の媒体による提供が考えられる。各媒体へは、UNIXの一般的 なデータ保存・復元コマンドtarによりデータを保存する。また、媒体からのデータ の復元も同じコマンドにより行う。ただし、各媒体の制御機器は、機種による依存が高 いため、汎用的に他機種で使用できるとは限らない。このため今後詳細設計で、ハード 機種の決定を受けて再度検討するものとする。

3.2.3.4 伝送ファイル構造

提供するデータファイルは、提供依頼者が加工しやすい形で提供するものとする。提 供依頼側のデータの加工が、主にパソコン上で行われることを考慮し、データはテキス トファイルにて提供するものとする。また、データとデータの間に区切り記号を設ける ことにより、パソコン上の表計算ソフト(Excel等)上にそのままデータを展開で きるため、データ間の区切り記号についても考慮するものとする。

データ提供機能のマンマシン画面例を、付録.12に示す。

本機能は図形・グラフ・ガイダンス・ディジタル値表示等を用い、プラント各部の温 度、流量や機器の運転状態等、プラント内部のパラメータをCRTを通してリアルタイ ムで可視化し、ポインティングデバイス(マウス)による選択でプラント運転に必要な 情報を運転員に提供する機能とそれに必要なシステム管理を行うものである。

プラント監視用端末装置は3台で構成し、各端末毎に警報表示・図形表示・トレンド 表示と予め表示する画面を割り当てるものとするが、各端末とも独立に各表示を行える ものとする。

- 3.3.1 プラント監視機能
- 3.3.1.1 図形表示
- 3.3.1.1.1 画面構成
 - (1) 画面の表示エリアは下記により構成するものとする。 (図3.3.1.1.1-1参照)
 - (a)状態表示エリア
 - (b) メニュー選択エリア
 - (c) データ表示エリア
 - (2) 各表示エリアには以下のものを表示する。
 - (a)状態表示エリア
 - 1) 原子炉出力の現在値
 - 2) 現在日時
 - 3) 警報表示画面での警報発生の有無
 - 4)入力点監視表示画面での警報発生の有無
 - 5) トレンド画面スクロール中表示
 - 6)保存ファイル容量満杯表示
 - (b)メニュー選択表示エリア
 - 1) プラント監視機能選択釦
 - 2) 運転試験支援機能選択釦
 - 3) データ印字機能選択釦
 - 4)システム管理機能選択釦
 - 5) CRT画面のハードコピー釦

(c) データ表示エリア

各機能で選択・要求した結果のデータを表示する。

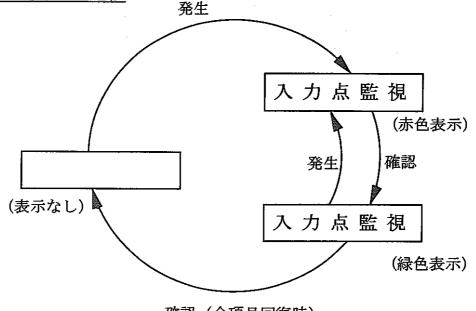
上記エリアのうち状態表示エリア・メニュー表示エリアは、常時表示する。したがって、どの画面を表示していても、警報の発生の監視・他機能への移行を容易に行うことができる。

- (3) 状態表示エリアの表示仕様
 - (a) 警報表示画面での警報発生の有無表示
 - 1) 警報発生(警報用信号ON)時、「警報」と赤色表示。
 - 2) 警報解除(警報用信号全点OFF)時、表示消去。

(c)入力点監視表示画面での警報発生の有無表示

- 1)入力点監視警報発生時、「入力点監視」と赤色表示。警報確認により緑 色表示。
- 2)入力点監視警報全点回復時、警報確認により表示消去。
- 3) 「入力点監視」と緑色表示中に、他の入力点監視警報が発生した場合、 「入力点監視」を再度赤色表示する。
- 4) 「入力点監視」は卸表示とし、本釦選択により入力点監視画面へ移動で きるものとする。

入力点監視表示の遷移



確認(全項目回復時)

尚、「警報」は卸表示とし、本卸選択により警報画面へ移動できるものと る。

- (d) トレンドスクロール中表示
 - 1)2時間トレンド画面でスクロール要求中、「スクロール中」と表示。
 - 2) スクロール取消により、「スクロール中」消去。

(e)保存ファイル容量満杯表示

1)保存ファイルの光磁気ディスクへの保存忘れ防止策として、保存ファイ ルの残容量が少なくなったタイミングで



のマークをブリンク表示する。

2)保存ファイルを光磁気ディスクヘセーブして、保存ファイル容量が確保 された時点で

のマークを消去する。

尚、残容量については、3.2.2.1(5)を参照のこと。

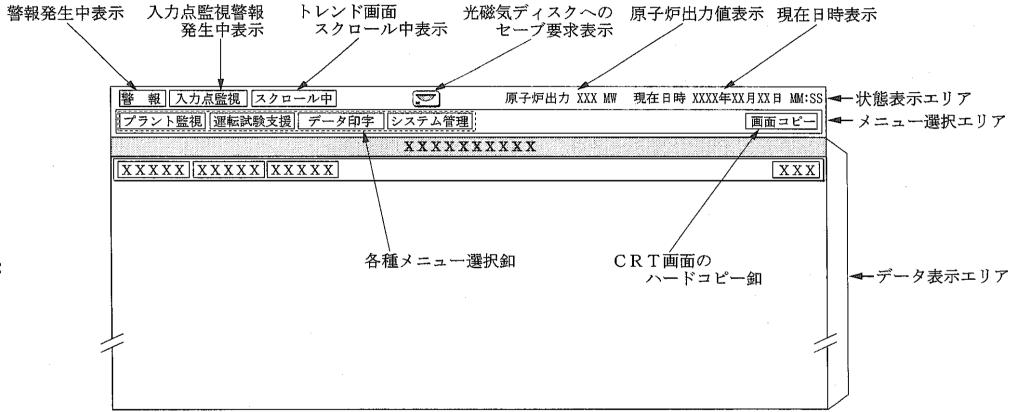


図3.3.1.1.1-1 画面構成

- 66 -

(1) メニュー画面からの選択

基本的なCRT画面の選択方法としてメニュー画面を表示し、本メニュー画面 から任意のCRT画面を選択できるものとする。

メニューはJOYDASの機能毎に設けるものとし、下記のメニューをCRT 画面上部に常時表示するものとする。

(a) プラント監視

(b) 運転試験支援

- (c)データ印字
- (d) システム管理

上記メニューは、釦となっており選択することにより各機能のメニューが表示 される。

(2) 警報表示から図形表示画面への移行

警報画面から関連する図形表示画面への移行が可能なものとする。

操作としては、警報表示画面の警報詳細表示部の警報窓をポインティングする ことにより、関連する図形画面へ移行するものとする。

例えば、警報表示画面において1次主冷却系の何らかの警報が発生していた場合、本警報項目をポインティングすることにより1次主冷却系の図形表示に移行 する。

(3) プラントサマリ画面からの系統画面への選択

図形表示画面においてプラントサマリ画面より、下位の系統画面の選択ができ るよう階層構成とする。プラントサマリ画面から選択可能な系統画面について は、画面内部に選択可能な画面名称を表示し、ポインティングにより系統画面に 移行する。なお、下位系統画面からプラントサマリ画面への移行も可能なものと する。 (1) 図形表示画面として以下の画面10枚を設けるものとする。

(表3.3-1参照)

- (a) サマリ画面
 - 1) プラントサマリ

プラント主要系統の運転状態を示す主要パラメータを表示する。

(b) 系統画面

1)原子炉系

原子炉まわりの運転状態を示す原子炉出力、Na液位、原子炉流入、 流出冷却材状態等のパラメータを表示する。

2) 一次主冷却系(A) 及び(B)

ー次主冷却系の運転状態を示す一次系出入口温度、流量、主循環ポン プ状態等のパラメータを表示する。

3) 二次主冷却系

二次主冷却系の運転状態を示す二次系出入口温度、流量、主冷却器状 態等のパラメータを表示する。

4) 補助冷却系

一次、二次補助冷却系の運転状態を示す出入口温度、流量等のパラメ ータを表示する。

5) 一次Na純化系+オーバーフロー系

ー次Na純化系、オーバーフロー系の運転状態を示すタンクNa液 位、運転流量、Na温度等のパラメータを表示する。

6)制御棒パターン

原子炉の運転状態を示す制御棒位置、S/A出口温度、出力レンジ中 性子束レベル等のパラメータを表示する。

7)隔離弁表示
 隔離弁状態を集約表示する。

付録. 3 図形表示画面(例)参照。

- (1) カイド表示として下記の画面9枚を設けるものとする。
 - (a) 電源喪失ガイド 電源喪失発生時における運転員の監視、操作項目を表示する。
 - (b) Na充填・ドレンガイド

N a 充填・ドレン操作時のガイドとしてタンク温度、ガス圧力、N a 液 位等を表示する。

(c) 出力上昇/下降時ガイド

出力上昇/下降時のガイドとして制御棒位置、炉出力、原子炉出口温度 等を表示する。

(d) 原子炉スクラムガイド

原子炉スクラム後のガイドとしてプラント状態を監視する上で重要な中 性子東レベル、原子炉出入口温度、主冷却器状態等を表示する。また、ト レンド項目として、原子炉出入口温度及び主冷却器出口温度を表示する。

(e)二次系ガイド

二次主循環ポンプトリップ後の二次系ガイドとして純化系電磁ポンプ、 CT状態、系統流量、主冷却器状態等を表示する。また、トレンド項目と しては、主冷却器出口温度を表示する。

付録. 4 ガイド表示画面(例)参照。

.

(1) パラメータの任意設定可能なトレンド表示として下記の画面を設けるものとする。

(a) リアルタイムトレンド

1)	2時間トレンド	• • •	10画面
2)	6時間トレンド	• • •	6 画面
3)	1日トレンド	• • •	6 画面
4)	7日トレンド	• • •	6 画面
5)	75日トレンド	• • •	6 画面

(b) ヒストリカルトレンド

1)	2 時間 トレンド	• • • .	10画面
2)	6 時間トレンド	• • •	6 画面
3)	1日トレンド		6 画面
4)	7日トレンド		6 画面
5)	75日トレンド		6 画面

(c) リアルタイムX-Yトレンド

1)	2時間トレンド	• • •	10画面
2)	6時間トレンド		6 画面
3)	1日トレンド	* * •	6 画面
4)	7日トレンド	• • •	6画面
5)	75日トレンド	• • •	6画面

(d) ヒストリカルX-Yトレンド

1)	2時間トレンド	• •	•	10画面
2)	6 時間トレンド	• •	•	6 画面
3)	1日トレンド	• •	•	6 画面
4)	7日トレンド	• •	٠	6 画面
5)	75日トレンド	• •	٠	6 画面

付録.5 トレンド表示画面(例)参照。

- (2) リアルタイムトレンド仕様
 - (a) 工学値レンジオートスケーリング

トレンド表示パラメータの工学値レンジは、運転員の任意設定がない場合はJOYDASにおける入力信号レンジにてオートスケーリングするものとする。なお、工学値レンジは運転員の操作により容易に変更可能なものとする。

(b) 工学値データ表示

トレンド表示グラフ内の任意の時刻における各表示パラメータの工学値 データをディジタル表示可能なものとする。このとき指定された時刻もあ わせて表示するものとする。

(C) グラフ重ね合わせ

収録済みトレンドファイルデータを重ね合わせ表示が可能なものとす る。また定常時ファイルからも日時指定によりデータを取り出してグラフ の重ね合わせ表示が可能なものとする。重ね合わせ可能な表示パラメータ は1パラメータとする。重ね合わせた表示パラメータは、グラフ移動キー により任意の位置へ移動可能なものとする。

(d) 目標值設定

トレンド表示画面に上限値/目標値/下限値を示すラインを表示可能な ものとする。目標値は1画面に1パラメータとする。目標値の指定は、ラ インのスタートポイントとラインの傾きを指定することにより行えるもの とする。スタートポイントの指定は、ポインティングデバイスによりトレ ンド画面内に指定出来るものとする。上限値/下限値の設定は目標値から の偏差により指定できるものとする。また、上限値/目標値/下限値は本 表示の取消または変更を行わない限り時間進行に伴い自動的に同一傾斜に て更新していくものとする。

(e)計算機警報表示

表示パラメータの中でJOYDAS計算機内部に設けた警報値を有する ものについては、その警報値を警報ラインとしてトレンド画面上に表示す ることができる。また、警報値逸脱により状態表示エリアに入力点監視警 報が表示される。これによりパラメータの監視をすることができる。 (f) トレンドラインの一時消去

画面のハードコピー時やトレンドラインが重なり合っているような場合 に、不要なトレンドラインを一時的に消去することができる。

(g) コメント表示

トレンド表示画面のハードコピー作成時に、本トレンドの目的等を残せ るように任意のコメント表示できるものとする。コメント表示はトレンド 画面内に表示エリアを設け、本エリア内に任意のコメントを入力できるも のとする。

(h) 2時間トレンド

2時間トレンドは表示範囲を1時間とし他の範囲はスクロールにより表示 が可能なものとする。スクロールは10分単位で表示範囲を移動出来るもの とする。スクロール中は画面がスクロール中であることがわかるようにす る。

(3) ヒストリカルトレンド仕様

ヒストリカルトレンド仕様は、リアルタイムトレンド仕様と同一とするが、目 標値設定の機能はないものとする。

- (4) リアルタイムX-Yトレンド仕様
 - (a) 工学値レンジオートスケーリング

トレンド表示パラメータの工学値レンジは、運転員の任意設定がない場合 はJOYDASにおける入力信号レンジにてオートスケーリングするものと する。なお、工学値レンジは運転員の操作により容易に変更可能なののとす る。

(b) 工学値データ表示

トレンド表示グラフ内の任意の時刻における各表示パラメータの工学値デ ータをディジタル表示可能なものとする。このと指定された時刻もあわせて 表示するものとする。

(c) 過去のデータ表示

トレンド表示している過去におけるデータポイントを表示可能なものとす る。(バックトレース)任意の時間を設定することにより、指定時刻まで自 動的に時間をさかのぼってデータポイントを表示するものとする。また、グ ラフ内の任意のポイントを指定することによっても、バックトレースが可能 なものとする。バックトレース中にバックトレースの一時停止、及びバック トレースの中止が指定できるものとする。なお、バックトレース中はデータ の更新は行わないものとする。

(d) フィッティングカーブ表示

トレンド表示画面に一次式のフィッティングカーブを表示可能なものとす る。表示可能なフィッティングカーブは1本とする。フィッティングカーブ の設定は、ポインティングデバイスによりラインの始点と終点を指定するこ とにより行うものとする。また、このフィッティングカーブ(一次式:Y= aX+b)の係数(a、b)を求めることができるものとする。

尚、一次式以外のフィッティングカーブは、データを外部へ取り出して外 部のツール(例えば、パソコン上のExcel等)にて行うものとする。そ のための、データリンケージ・データフォーマットについては、詳細設計の 段階にて行うものとする。

(e)コメント表示

トレンド表示画面のハードコピー作成時に、本トレンドの目的等を残せる ように任意のコメント表示できるものとする。コメント表示はトレンド画面 内に表示エリアを設け、本エリア内に任意のコメントを入力できるものとす る。 (5) ヒストリカルX-Yトレンド仕様

ヒストリカルトレンド仕様は、リアルタイムトレンド仕様と同一とする。

- (1) ディジタル表示画面として下記の画面13枚を設けるものとする。
 - (a) グループデータ表示
 任意データを表示パラメータとして表示できる。・・・10画面
 各グループに表示するパラメータは一覧表示より容易に変更できるものとする。
 - (b)熱交換データ表示 原子炉での熱発生から主冷却器での放熱までの熱移送に関する出力、温 度、流量等のパラメータを表示する。
 - (c)一次主冷却系流量

ー次主冷却系の流量、ポンプ回転数、ループ間偏差及びポンプ、オーバ ーフローコラムNa液位等のパラメータを表示する。

(d) ポンプ起動条件許可条件表示

ポンプ等の起動条件を監視する。また、本画面のハードコピーはチェッ クシートとして代用できるものとする。

付録. 6 ディジタル値表示画面(例)参照。

原子炉スクラム、1次主ポンプトリップ、2次主ポンプトリップ、電源喪失等の異 常発生時に、プラント状況の把握・対応操作支援を強化するため、全CRT画面に対 し最適監視画面を自動切替表示する。

(1) 自動切替条件

CRTの自動切替条件は、下記とする。

(a) 電源喪失による原子炉スクラム

(b) 電源喪失によらない原子炉スクラム

- (2) 自動表示画面 自動切替による表示画面は下記とする。
 - (a)電源喪失による原子炉スクラムの場合
 モニタ1:隔離弁状態表示画面
 モニタ3:電源喪失ガイド表示画面
 - (b)電源喪失によらない原子炉スクラムの場合 モニタ1:隔離弁状態表示画面 モニタ3:原子炉スクラムガイド表示画面

3.3.3 警報表示機能

プラント信号値異常による警報発生時に、警報に関する情報を提供する。

(1) 警報表示画面としては下記の画面を設けるものとする。

(a) 警報表示

警報表示は中央制御室盤の警報表示窓をタイル表示にて表示する。

- ・全体表示・・・・・・・・・・・・・・1枚
- ・中央制御室盤警報表示 ・・・ 16枚
- ・現場盤警報表示 ・・・・・・ 12枚

(b)計算機監視警報表示(1枚)

JOYDAS計算機内部に設けた上下限値を逸脱した項目についてメッ セージ表示を行う。

付録. 7 警報表示画面(例)参照。

3.3.4 トリップシーケンス表示機能

プラント異常発生時に収集されたトリップシーケンス情報を画面上に表示できるものとする。収集ケースは最大5ケースとする。トリップシーケンスのデータは、プラント異常発生時に自動的にデータを収集するものとする。なお、この自動収集の有無は、システム管理者により容易に指定できるものとする。

また、トリップシーケンス発生時、モニタ2にトリップシーケンス画面を自動表示 する。 プラント監視機能以外に下記機能についても、各種情報の表示を行う。なお、詳細 については、各機能の項目を参照のこと。

(1) データ収集機能

(2) データ収録機能

(3) データ印字機能

(4) 運転試験支援機能

プラント監視機能の表示画面の一覧を表3.3-1に、また各機能の表示画面(例)を 付録.1~7、9~11に示す。

図形表示	トレンド表示	ディジタル表示	警報表示	ガイド表示	トリッフ゜シーケンス
プラントサマリ	リアルタイムトレンド	グループデータ	警報	電源喪失	トリッフ゜シーケンス
原子炉系	ヒストリカルトレンド	熱交換データ	入力点監視	N a 充填・ドレン	
1次主冷却系(A)	X-Yリアルタイムトレンド	1次主冷却系流量		出力上昇/下降時	
1 次主冷却系(B)	X-Yヒストリカルトレンド	ポンプ起動条件		原子炉スクラム	
1次主冷却系				2次系	
2次主冷却系					
補助冷却系					
1次オーバーフロー/純化系					
制御棒パターン			·		
隔離弁状態表示				· · ·	

表3.3-1 プラント監視表示画面一覧

: スクラム時自動表示

: トリップシーケンス発生時、トリップシーケンス画面を自動表示する。

3.4 データ印字機能

本機能は、計算機で処理されたデータ、機器状態、プラント状態変化等をプリント出 力する機能と、それに必要なシステム管理を行うものである。

データ印字フォーマットの例を付録.8に、データ印字機能マンマシン画面の例を、 付録.9に示す。

3.4.1 データ印字機能

印字装置の台数は、アラームメッセージタイパ・帳票用タイパ1台、システムリスト 用1台のページプリンタ2台とする。プリンタは同一機種にて構成し、その間のバック アップが可能なようにする。印字の出力先は、中央制御室で要求されたものは、中央制 御室設置のページプリンタに出力し、JOYDAS室で要求されたものは、JOYDA S室設置のページプリンタに出力することを原則とする。また、日本語・罫線印字を使 用した印字フォーマットとする。さらに、印字情報のCRT表示や再印字を可能とす る。

(1) 印字項目

印字する項目を表3.4.1-1 印字項目一覧に示す。

(2) 電子捺印機能

現在運転日誌は、紙上に印字された運転日誌に捺印され管理されているが、新J OYDASでは運転日誌をファイルに蓄え過去にさかのぼって検索・CRT表示・ 再印字が可能なように検討を進めている。このため、ファイルに蓄えられた過去の 運転日誌管理においても、担当直の明確化のため各直長の印が必要になると考えら れる。また将来、運転日誌の電子化管理等も考慮し、各直長が、パスワード入力に より運転日誌の確認印を捺印する方式を準備する。(電子捺印方式)

なおパスワードは、各直長がそれぞれ持つものとするが、管理は各個人にまかさ れるため、パスワードの定期的な変更等により第三者による悪用を防止する必要が ある。捺印処理の流れを、図3.4.1-1に示す。

(3) 印字出力先変更

出力先は通常固定とするが、出力先を手動により指定変更可能とする。また、出 力先のページプリンタが故障発生した場合には、自動でもう1台のページプリンタ がバックアップする。

- (1) 印字情報をログファイルとして溜め込むことにより、印字データはCRT表示 や再印字を可能とする。
- (2)印字データのオープン化の検討として、印字データを運転員等の要求により、 テキストファイル形式としてファイルに出力する。出力されたファイルは、汎用 LANを介して外部に取り出せるものとする。 (図3.4.2-1参照)

3.4.3 印字情報編集機能

計装異常あるいは試験データ編集等によりデータの欠損生じた場合を考慮し、印字 データの編集機能を設ける。編集機能を設けるに当たり、各印字項目への影響を検討 した。(表3.4.3-1参照)この結果より、特に編集の必要性のある運転日誌の各印字項 目*について、データ修正の必要が生じた場合に、データの編集を可能とする。

注)*は、運転日誌の1/9~9/9(フォーマット参照)とする。

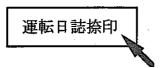
表3.4.1-1 印字項目一覧

No	項目	印字項目	フォーマット	ロク・ファイル	再印字	CRT	備考
1	システム異常印字	計算機異常	数行	0			
		入出力装置異常	数行	0			
		日付印字	一行	0			
2	入力点一覧印字	制限值一覧	一覧			0	
		データー覧	一覧			0	
		警報点一覧	一覧			0	
		データ設定一覧	一覧			. 0	
		不良入力一覧	一覧			0	
3	入力点警報印字	警報監視(制限値)	一行	0		0	
		警報監視(アンプオーバーフロー)	一行	0		0	
		警報監視(リーズナブルリミット)	一行	0		0	
		警報監視(ディジタル)	一行	0		0	
		S/A △T偏差監視	一行	0		0	
		異常反応度監視	一行	0		0	
4	プラント	運転記録(DI 状変)	一行	0			
	状態変化印字	出力中性子東レンジ切替	一行	0			
		運転モード切替SW記録	一行	0			
5	操作確認印字	データ印字	一行	0		0	
		データ設定	一行	0			
		操作除外	一行	0			
		制限值挿入	一行	0			
						[
		光磁気ディスク初期化	一行	0			
	日付・時刻設定	一行	0				
		周辺機器操作	一行	0			
		アナログ入力校正	一行	0		0	
		アナログ入力変換試験	一行	0		0	
		周辺機器テスト	一行	0			

			·····		-		
No	項目	印字項目	フォーマット	ロク・ファイル	再印字	CRT	備
	操作確認印字つづき	事故時前後記録出力	一行	0			
		CA熱電対誤差計算	一行	0			
		S/A温度規各値計算	一行	0			
		S/A温度△T基準値計算	一行	0			
		デマンド事故時前後記録	一行	0			
		異常反応度周期印字	一行	0			
			· ·				
6	収録データ	データ保存	一行	0			
	保存・復元印字	データ復元	一行	0			
		データ削除	一行	0			
7	プラント異常	事故時前後記録	一覧		0		
	経過値印字	デマンド事故時前後記録	一覧		Ö		
8		トリップシーケンス	一覧		0	.0	
	シーケンス印字						
9	計算結果印字	アナログ平均・標準偏差計算	一覧		0		-
		異常反応度周期印字	一覧		0		
		異常反応度定数印字	頁		0		
		実測S/A出口温度	頁		0	0	
		CA熱電対誤差計算印字	頁		. O	0	
		S/A温度規格値計算印字	_頁		0	0	
		S/A温度△T基準値計算印字	頁		0	0	
		S/A温度△T偏差値印字	頁		0	0	
ιq	運転日誌印字	運転時報	頁		0	0	
		運転日報	頁		0	0	
		運転月報	頁		0	0	

•

(1) 運転日誌捺印機能選択



明3直長	1直長	2直長	3直長
		K	

(2) 捺印個所選択

設定、 パスワード:XXXXXXXX

(3) パスワード設定

明3直長	1直長	2直長	3直長
		運転課 1995.04.07 日立	

(4) 捺印完了

図3.4.1-1 捺印処理の流れ

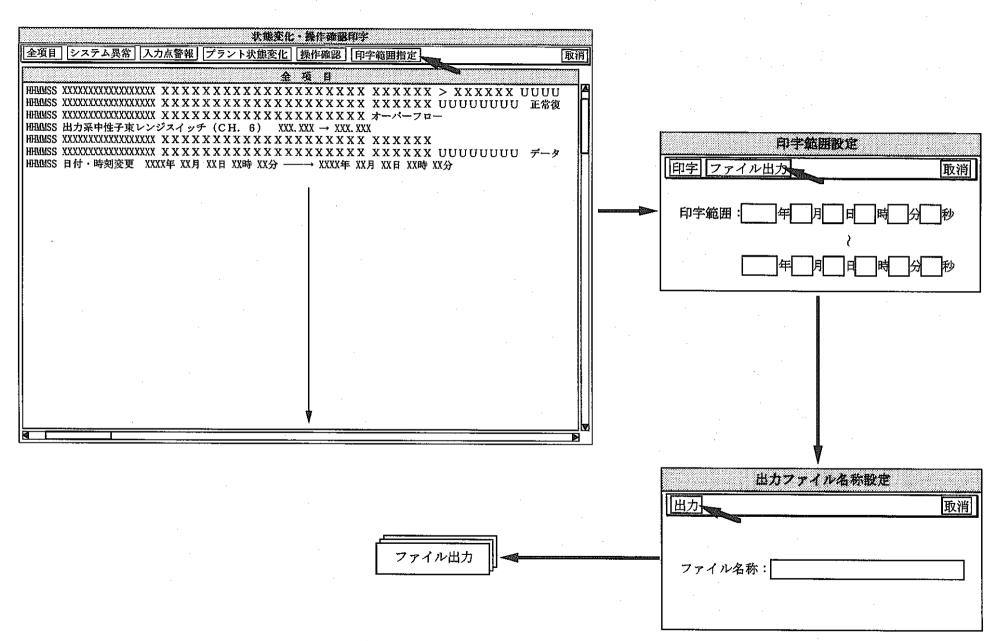


図3.4.2-1 印字データファイル出力手順

. 86 -

表3.4.3-1 印字データ編集の必要性の検討

印字項目	・データ	欠 損 に よ	る 影 響	編集の
	データの連続性	不定値データ	積算計算	必要性
システム異常印字				無し
入力点一覧印字	Δ	Δ -	—	無し
入力点警報印字		Δ		無し
プラント状態変化印字	Δ	Δ \cdot	. —	無し
操作確認印字	\bigtriangleup	\bigtriangleup	—	無し
収集データ保存・復元印字	\bigtriangleup	Δ	-	無し
プラント異常経過値印字	\bigtriangleup	\bigtriangleup	_	無し
トリップシーケンス印字	\bigtriangleup	Δ		無し
計算結果印字	Δ	Δ	Δ	無し
運転日誌印字	Ø	Ø	Ø	有り

◎:影響大

△:影響小

-:影響無し

3.5 運転試験支援機能

運転試験支援機能のなかで、プラント監視上特に必要とするデータ監視機能については、必要最小限の機能を準備する。

(1) ハードウエア構成

運転試験支援機能は、中央制御室に設置される3台のプラント監視用WS(ワークステーション)の内1台に機能を持たせたもので、この運転試験支援機 能とプラント監視を共用させるWSは通常固定とする。

ス、WSとJOYDAS計算機間は汎用LANで接続し、基本伝送はTCP / IPインターフェイスとする。

(2) 運転試験支援機能用計算処理

運転試験支援機能用WSはプラントデータベース(工学値テーブル)をサ ポートすることにより、プラントデータを工学値データより入力し、演算加 工後の計算結果を所定の工学値データ(計算値エリア)に格納すれば警報処 理や印字・表示をJOYDAS計算機と同様に処理できる。

この構成を図3.5-1に示す。

運転試験支援機能用計算処理は汎用的なプログラム言語(FORTRAN・C言語)を使用し作成することにより、追加・変更等のユーザ保守が容易に出来る。

(3) 運転試験支援機能用計算処理の起動

運転試験支援機能用計算処理の起動はシステム立ち上げ時の自動起動、運 転試験支援用WS操作によるデマンド起動及び秒単位での周期起動が必要で あり、これらをサポートする。

(4) デマンド操作方法

先ず始めに、各機能毎のデータ監視画面を表示し、表示画面中の操作項目 を選択設定する方式として、デマンド起動操作、データ監視画面表示操作等 の基本操作フローを図3.5-2に示す。 () のデータ量は約9Kバイト

② のデータ量は約3Kバイト(最大15Kバイト)

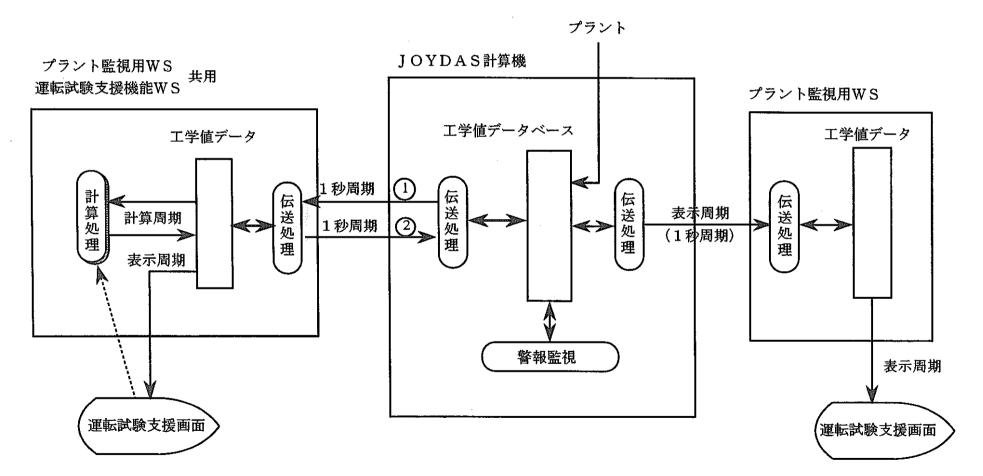


図3.5-1 運転試験支援機能の構成

✓ データの流れ✓ ジェージョン・

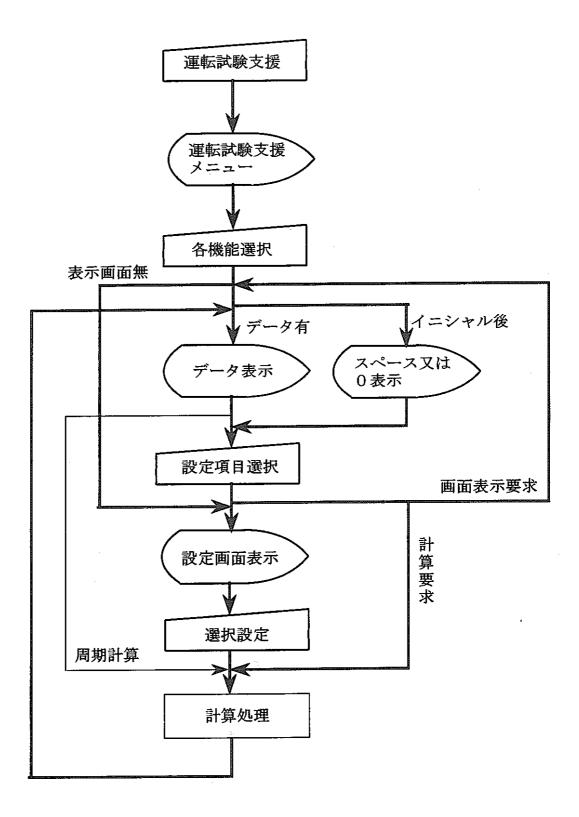


図3.5-2 操作基本フロー

3.6 システムハードウェア構成

JOYDASは24時間365日運転を行うことから、耐久性に優れ、かつ、本基本設計にて検討した機能を発揮できるハードウェア構成とするために下記項目を設計した。

・ハードウェア仕様

- ・中央監視デスクの設計
- ・システム異常処理
- ・レイアウト設計

3.6.1 ハードウェア仕様

3.6.1.1 機器構成

(1) 既設プラントデータ検出器及びその信号ケーブルは流用する。

(2) 電源は計算機室及びJOYDAS室設置の既設計算機用分電盤より供給するものと

し、必要に応じてNFB等を交換する。

(3) データ収集・収録用計算機は制御用計算機を使用し、信頼性を確保する。

又、データ収集・収録用計算機は

データ入力点数	アナログ	1000点、
	デジタル	1500点、
	トリップシーケンス	256点

サンプリング周期 アナログ・ディジタル 最速250msec

分解能 トリップシーケンス 1msec

を考慮した主メモリ容量を確保し、ディジタルを最速サンプリング、アナログはス キャン・工学値変換・警報等を含め約500点/secを目標に処理可能とする。

- (4) プラント監視装置にはワークステーションを用い、複数同一機種間でバックアップ が行える。
- (5)制御用計算機とプラント監視装置(ワークステーション)間は汎用LANで接続可 能とし、将来汎用機器の増設も可能なようにオープン化を図る。
- (6) プラントから収集したデータは2重化した磁気ディスク装置に格納し、1年間分の データ収録に必要な容量及び光磁気ディスク装置からの復元データを格納できる容量 を確保する。

(a) データ収集ファイル

- ・事故時ファイル
 ・定常時ファイル
 ・トレンドファイル
 ・トレンドファイル
 ・トレンド表示用データ)×30ケース
- ・警報・操作記録ファイル : 10000ケース/年

・トリップシーケンス

記録ファイル : 5ケース

- (b) データ復元ファイル
 - ・事故時ファイル : 95分データ(256点)×5回
 - ・定常時ファイル : 10分毎(2500点)×75日分
 - ・トレンドファイル : (2時間、6時間、1日、7日、75日トレンド表示
 用データ)×1ケース
 - ・警報・操作記録ファイル : 2500ケース/75日
 - ・トリップシーケンス

記録ファイル : 1ケース

- (7) データ収集ファイルの各ファイルデータは光磁気ディスク装置へ出力し保存出来る ものとする。
- (8) データ収集用プロセス入出力装置は、トリップシーケンス入力は集中形、その他プ ロセス入出力装置は分散化可能なものとする。

サンプリング周期はアナログ・ディジタル入力で最速250msec、トリップシ ーケンスの分解能は1msecを満足することとする。

設置場所及び実装点数については既設点数と下記新規点数を考慮したものとする。

(a)計算機室	アナログ入力	: 92点
	デジタル入力	: 9点
(b)格納容器内	アナログ入力	: 1点
	デジタル入力	: 40点
(c)原子炉付属建家	アナログ入力	: 16点
	デジタル入力	:111点
(D)冷却機建家	アナログ入力	: 14点
	デジタル入力	: 69点

- (9)プロセス入出力装置は筐体・ユニット・端末プラグイン等の追加・接続出来る拡張性を有し、将来トータルアナログ1000点、ディジタル1500点、トリップシーケンス256点迄の増設が可能なものとする。
- (10) 既設格納容器内プラントデータ入力については、格納容器との貫通部は同軸ケー ブル1本であり、この同軸ケーブルでインターフェイス可能な格納容器内分散型プ ロセス入出力装置で行うものとする。

又、既設格納容器内分散型プロセス入出力装置は流用し、アナログ入力の内スキャン高速化対応のため1部端末プラグインを交換するものとする。

(11) 印字装置には汎用LAN接続によるページプリンタを中央制御室及びJOYDA S計算機室に各1台設置する。

又、中央制御室にはプラント監視装置(WS)のハードコピー1台を設置する。
 (12) 既設JOYCATリンケージについては、JOYCAT側の変更が極力生じないよう既設通信装置と同一の下記仕様とし、既設データセット(変復調装置)を流用可能とする。

(a)伝送方式 直列伝送 9600bps (b)伝送速度 (c)通信方式 4線式半二重通信方式 (d) 同期方式 独立 (SYN) 同期方式 (e) 起動方式 コンテンション方式 (f) 応答方式 相互(ACK0/ACK1)方式、絶対NCK方式 透過メッセージ形式 (g)メッセージ形式 (h) 伝送コード EBCDIC (i) 誤り制御 CRC (X16+X15+X2+1) BSC-1, BSC-3(i) 伝送手順 (k)伝送単位 ブロック伝送(2ブロック/ケース) (1) 伝送語数 1ブロック目:512バイト 2ブロック目:366バイト

(13)中央制御室設置の中央監視デスクはプラント監視装置用のワークステーション3 台とハードコピー装置1台で構成すること。ページプリンタ1台は当直長後方に別 設置することで検討する。

前方の監視性が良くワークステーションのモデル変更にも対応できる外観構造の デスクとする。

- (14)外部装置(JOYCAT, JOYPET、MEDUSA、運転訓練シミュレータ等)から将来汎用LANを介して、JOYDASへデータのアクセスができる構成とする。
- (15) 既設プラント信号ケーブルとの取り合いは、格納容器内は分散形プロセス入出力 装置の設置場所、及び計算機室の既設中継端子盤の設置場所とし、コネクタ又は端 子台による接続とする。

中継端子盤は既設ケーブル余長及びケーブル物量等を考慮に入れ製作する。

3.6.1.2 機器仕様

(1) 中央演算処理装置	1式
・中央演算処理装置	
(a)主記憶語長	32ビット
(b)主記憶容量	最大256MB
(c)入出力バス	システムバス 66MB/秒
	標準バス 1.5MB/秒
・フロッピーディスク装置	
(a)型式	CPU内藏
(b)ディスクサイズ	3.5インチ
・カートリッジ磁気テープ装置	. 1
(a)型式	CPU内蔵
(b) 媒体容量	525MB
(2)コンソール入出力装置	1式
(a)モニターサイズ	14インチ
(b)表示文字数	1929字 (ANK)
	960字(漢字)
(c)文字種	英数字記号・カナ・JIS第一、第二水準漢字
(3)磁気ディスク装置	1式
(a) 媒体	5インチ固定ディスク
(b)容量	6 6 0 Mバイト/ドライブ
(c)その他	2重化構成
(4)光磁気ディスク装置	1式
(a)デッキ数	2デッキ
(b) 媒体	5インチ光磁気ディスク
(c)媒体容量	片面322MB、両面644MB
(5)ワークステーション	4式
(a)モニター	21インチ
(b)モニター分解能	1280x1024ドット
(c)その他	キーボード(JIS配列)、マウス付き . - 96-
	- 90 -

(6)カラーハードコピー	1式
(a)記録方式	熱転写方式
(b) コピー時間	55秒/枚
(c)用紙サイズ	A4サイズ
(d) インターフェース	R. G. Bビデオインターフェース
(7) ページプリンタ	2式
(ハードコピー兼用)	
(a)印字方式	半導体レーザービーム+乾式電子写真
(b)印字色	モノクロ
(c)用紙サイズ	A 4 (印字時)
(8)ネットワーク制御装置	1式
・汎用ネットワーク制御装置	
(a)適合規格	IEEE802.3(CSMA・CD)準拠
(b)伝送速度	10Mビット/秒
・データ収集用ネットワーク制御装制	
(a)通信方式	パケット通信・機能コード通信
(b)伝送速度	1 Mビット/秒
	10Mビット/秒
・通信制御装置	
(a)伝送手順	JIS基本伝送手順

 (b) 伝送速度
 9600bps

.

.

(9) プロセス入出力装置

1式

・計算機室プロセス入出力装置

(a) PIO点数

アナログ入力	(0 ⁻⁵ V)	:	368点
アナログ入力	(0 ⁻¹⁰ V)	:	16点
アナログ入力	(RTD)	•	16点
アナログ入力	(スライド抵抗)	:	16点
デジタル入力		:	704点
パルス入力		:	8点
アナログ出力		:	8点

・計算機室DIスキャン入力装置		
(a)トリップ入力点数	128点	
(b)分解能	1 m秒	

・格納容器内分散形プロセス入出力装置

(a)PIO点数	アナログ入力	アナログ入力	
	デジタル入力		: 48点

(筐体、ユニット、RTD端末(48点)は既設流用)

(b)その他

制御用LANインターフェース部

・原子炉付属建家プロセス入出力装置

(a)PIO点数	アナログ入力(0 ⁻ 5V)	:	1	6点
	デジタル入力	:]	12	28点

・主冷却機建家プロセス入出力装置

	(a) PIO点数	アナログ入力(0 ⁻ 5V)	:		1	6 点
		デジタル入力	:	1	2	8点
(10)	中継端子盤	2面				
	(a)キュービクル	標準筐体				
	(b) その他	AMPコネクタ				
		40・32端子TB				

(11)中央監視デスク	1式
(a)実装品	ワークステーション:3台
	ページプリンタ :1台
(12) 分電盤	1式
(a) 改造	FFB交換

3.6.1.3 システム構成

新JOYDASシステムのハードウェア構成を図3.6.1.3-1に示す。

中央監視デスク

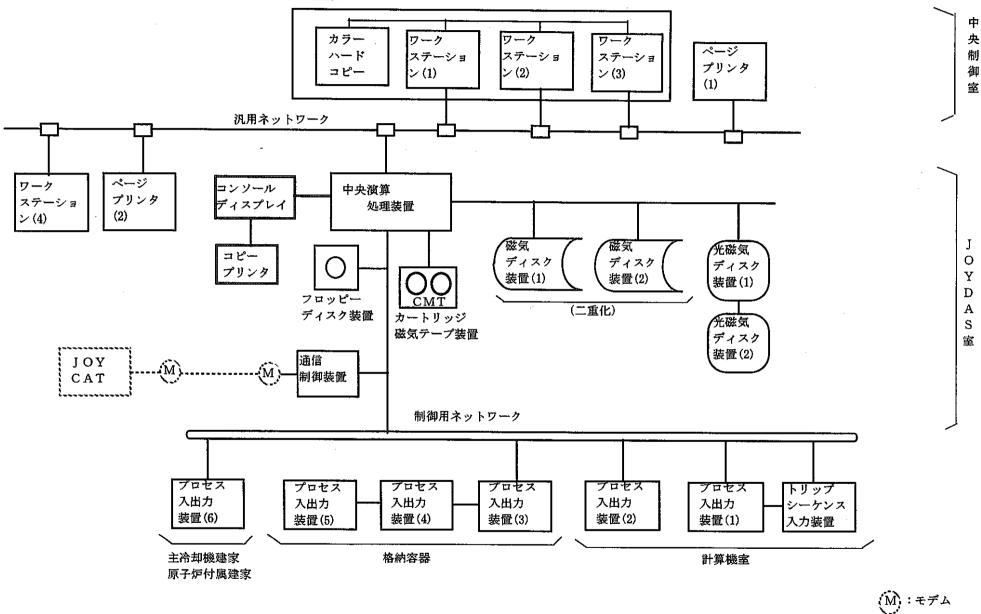


図3.6.1.3-1 JOYDASハードウェアシステム構成

- 101 -

3.6.2 中央監視デスクの設計

現JOYDASシステムのCRT表示装置は、CRT制御装置とCRTモニタで構成 されている。CRT制御装置はキュービクルに実装するタイプで、CRTモニタはJO YDAS室では標準デスクに設置している。また、中央制御室設置のCRTモニターは 中央監視卓に組込んでいる。

これに対し新JOYDASシステムのCRT表示装置はWS(ワークステーション) タイプを使用するため、下記項目を考慮し検討する。

- (a)運転員がJOYDAS中央監視盤の座位より前方の中央制御盤(#422~#425) の床上1100mmに設置されている計器を監視できる。
- (b) JOYDAS中央監視盤は市販OAデスクにWSを置いたイメージではなく、 原子力試験設備の監視にふさわしいイメージ。
- (c) デスク面の有効利用。
- (1) 中央監視盤前方監視性の検討

図3.6.2-1で示すように現中央監視盤の高さは1200mmであり、運転員が中 央監視盤の座位より前方の中央制御盤(#422~#425)の床から1100mmに設置 されている計器を監視することが出来ない。

新JOYDASでは中央制御盤の床から1100mmに設置されている計器を監 視デスク上部から監視できるようにすると、図3.6.2-2で示すように中央監視デ スクの高さは1160mm以下にする必要がある。(身長170cmを仮定)

(2) CRTモニター盤組込の検討

中央監視盤の構造については、現中央監視盤はCRTモニターを盤に組込んでいるが、新JOYDASではWS用CRTモニターを使用するために盤組込を前 提に設計されていない。

以上のことから、WS用CRTモニターの盤組込を行った場合と組込を行わな い場合の問題点を表3.6.2-1に示す。

この比較検討結果から新JOYDAS中央監視盤はデスク置きタイプを推奨する。

デスクタイプを採用することにより、モニターサイドの空間を監視に利用可能 であり圧迫感(中央制御室が広く感じる)が少なくなると考えられる。 (3) キーボード収納の検討

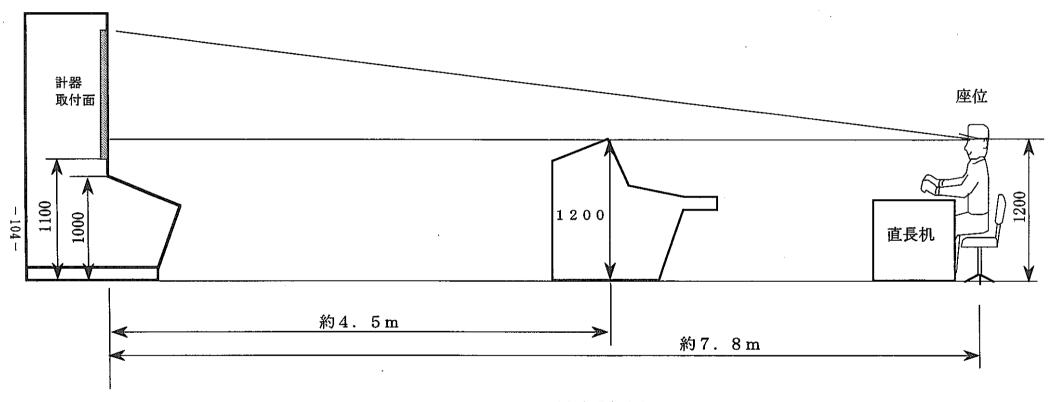
デスク面を広く有効に使用できるように、通常はキーボードをデスク下部の引 き出しに収納しておき、キーボード操作時にのみデスク上取り出して使用するも のとする。尚、数値入力に関してはテンキーを使用する。

(4) ハードコピー装置の検討

カラーハードコピー装置はビデオ信号接続距離も8mの制約がある為、カラー ハードコピー装置を使用した場合中央制御室と計算機室に設置する必要があり、 且つ、装置間でのバックアップも出来ない。

ページプリンタ装置は汎用LANで接続し、且つ、ハードコピー装置としても 使用できることから装置間のバックアップが可能である。新JOYDASシステ ムはページプリンタでハードコピー機能を兼用させる為、カラーハードコピーは 中央制御室のみの設置とする。

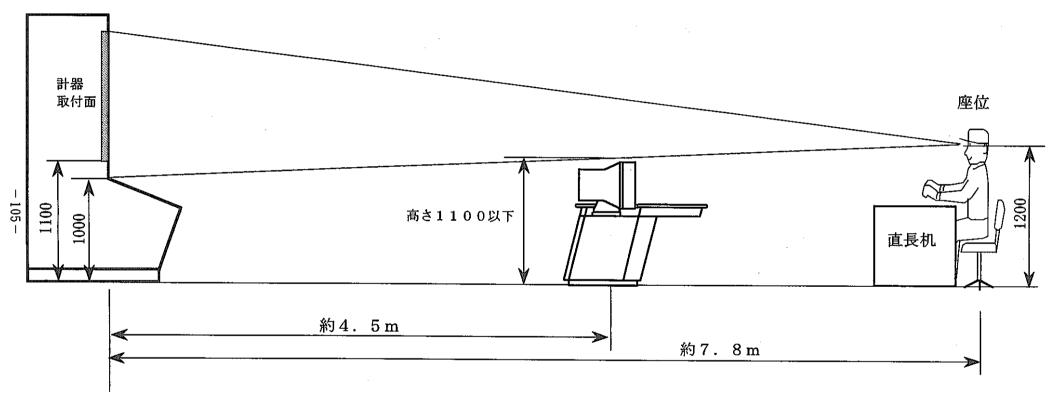
以上の検討結果から中央制御室に設置予定の装置で構成した監視デスクを図3.6.2-3 ~4に示す。



(中央制御盤)

(中央監視盤)

図3.6.2-1 既存中央監視盤高さと中央制御盤監視計器



(中央制御盤)

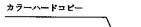
(中央監視デスク)

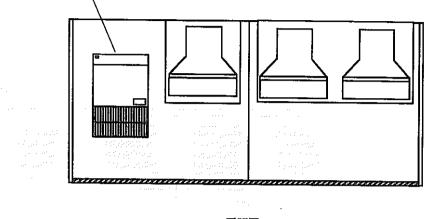
図3.6.2-2 中央監視デスク高さと中央制御盤監視計器

表3.6.2-1 デスク置きタイプと監視盤組込タイプとの比較

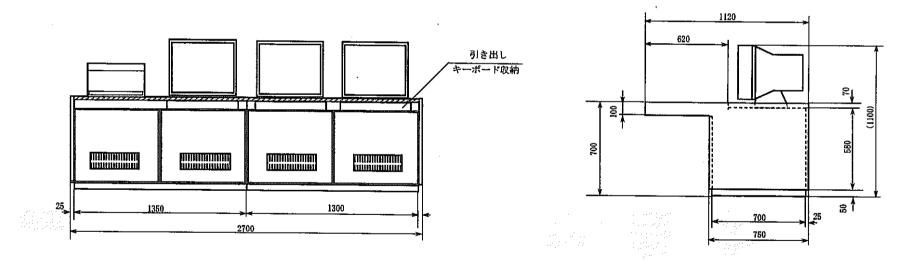
項目	デスクタイプ	監視盤タイプ
モデルチェンジ時 の対応	〇 モデル変更による形状、寸法変更 時の対応可能	× モデル変更による形状、寸法変更 時の対応不可(盤改造発生)
モニター調整時の 操作性	○ 操作スイッチがどの位置に付いていても容易	× 操作スイッチがモニター後面以外の 場合には調整困難(不可)
前方の監視性	し 上部・両脇から監視可	▲ 上部のみ監視可
高さ	0	△ 通気、実装構造によりデスクタイプ と比較し約50~100mm高くなる。
監視操作性	チルト台の特徴活かせる (上下・左右に画面移動)	× チルト台の特徴活かせない (画面固定)
ハードコピーの 設置デスク	〇 モニターデスクと 同一形状で設置可能	△ モニター組込デスクと 形状統一不可
総合評価	0	×

WS用ディスプレイ装置を使用した場合の検討結果を示す。





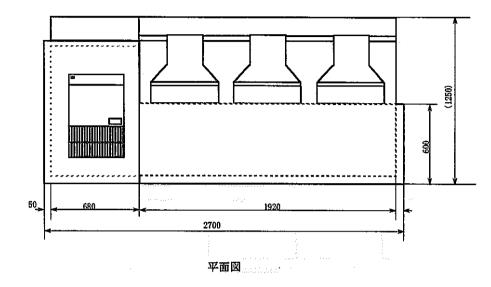


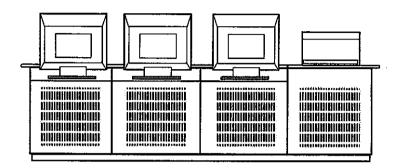




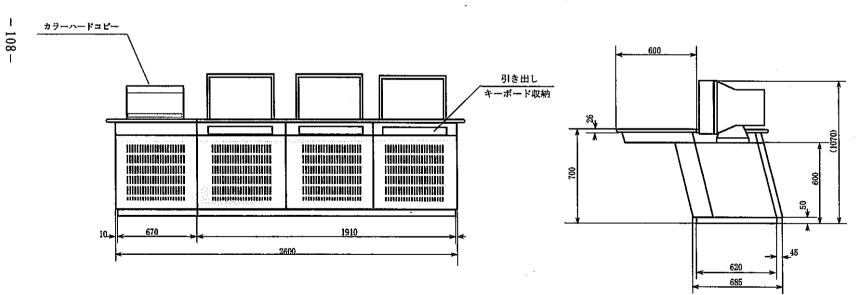
側面図

<u>図3.6.2-3</u> 中央操作室監視卓(案1)





背面図



正面図

側面図

図3.6.2-4 中央操作室監視卓(案2)

3.6.3 システム異常処理

JOYDAS計算機システム自身が自己の異常を検出し、異常監視及び異常表示を行 う機能である。

3.6.3.1 異常出力機器

異常を表示したり、出力する機器としては下記がある。

(1) 中央制御盤アナンシェータ

JOYDAS計算機の異常発生を運転員に認識してもらうためのもので、基本 的には一括警報である。

(2)計算機故障表示パネル

中央制御盤アナンシェータは計算機の一括警報であるため、特にハード検出故障 の場合はソフト検出故障のようにコンソール入出力装置にエラーメッセージ等が出 力されないため、警報表示パネルを設けそのランプを点灯することにより故障機器 、故障要因を認識する。

(3) コンソール入出力装置

プログラム実行時の各種プログラムエラー検出時や機器、装置に対し入出力 動作を行った時に異常が検出された場合に、その異常情報がエラーメッセージ として出力される。

(4) プラント監視装置

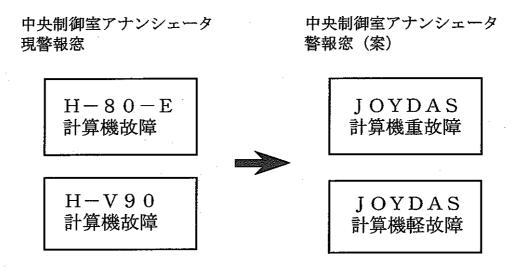
コンソール入出力装置に出力されるエラーメッセージは自動的に警報・操作記録ファイルに格納されるため、警報・操作記録の表示でエラーメッセージを確認することができる。

(5) ページプリンタ装置

警報・操作記録の印字操作でエラーメッセージを確認できる。

3.6.3.2 中央制御盤アナンシェータ

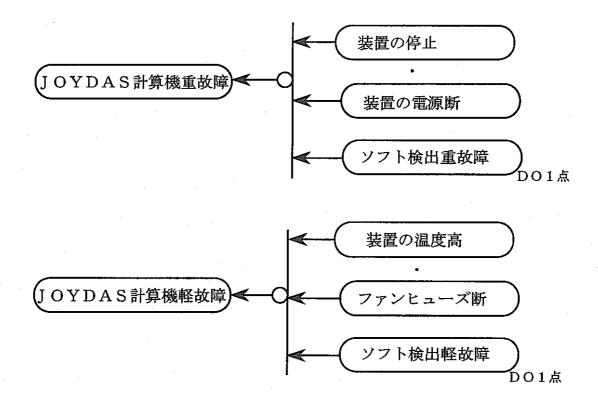
現JOYDAS計算機用として、中央制御盤アナンシェータはH-V90計算機異 常とH-80-E計算機異常の2個警報窓があり、設置場所の計算機に対して警報窓 を割り当てているがこれをJOYDAS計算機重故障とJOYDAS計算機軽故障に 分け、機器故障の程度を即判断出来るようにする。



既設はアラームタイパが設置され、計算機ソフト検出異常が発生した場合に、 即エラーメーセージを出力していたが、新システムではページプリンタとなるた め、システムエラーメッセージ(CPUエラー・I/Oエラー)は自動的には印 字されない。

この為、周辺装置操作画面や警報・操作記録の表示・印字等を用いて確認する 必要がある。この確認を促す為にソフト検出異常時にもアナンシェータを鳴動さ せる。

図3.6.3.2-1に重故障と軽故障の概略要因と概略回路を示す。



注) —O · · O R 回路

警報窓	異常要因
JOYDAS計算機重故障 (ハード検出重故障)	・中央処理装置の停止、電源断 ・磁気ディスク装置の電源断 ・プロセス入出力装置の電源断 ・ソフト検出重故障
JOYDAS計算機軽故障 (ハード検出軽故障)	・装置の温度高 ・ファンヒューズ断 ・ソフト検出軽故障

異常要因	異常内容
ソフト検出重故障	・プログラムエラー ・重要装置の入出力エラー(動作不良)
ソフト検出軽故障	・周辺装置入出力エラー(動作不良)

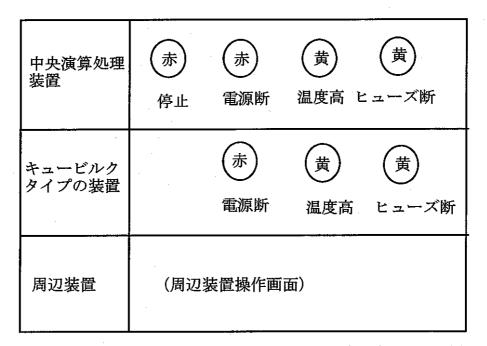
図3.6.3.2-1 中央制御盤アナンシェータ回路(案)

3.6.3.3 計算機警報表示パネル

JOYDAS計算機室のリレーキュービクル内蔵の警報表示パネルで各装置のハー ド検出異常を装置毎に検出要因をランプ表示する。

又、ランプ色は重故障と軽故障で区別する。

計算機警報表示パネル異常要因ランプ(案)



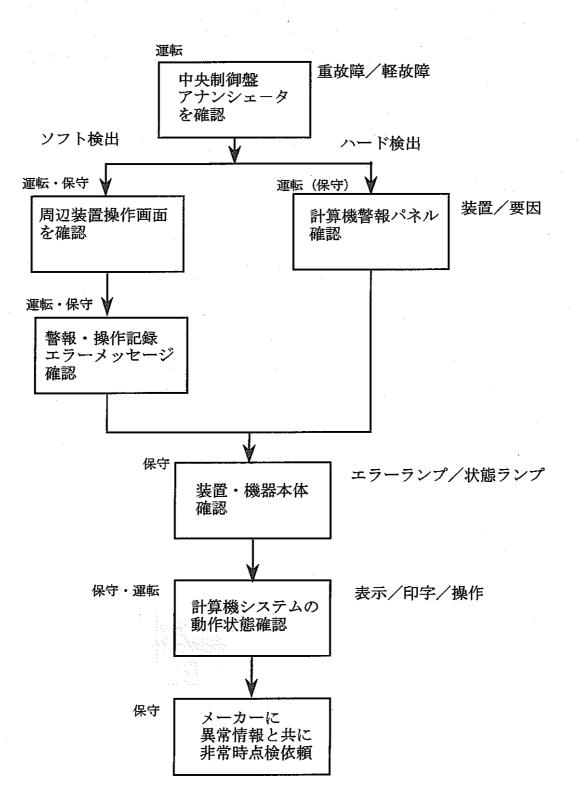
注)各機器・装置により要因が出力されないものがある。

格納容器内設置の分散型プロセス入出力装置については既設同様異常信号線を 新計算機室に延線出来ないため、ソフト検出異常のみとする。

計算機室設置の装置については、ソフト検出異常以外の要因表示は計算機室と JOYDAS室間の新設するケーブル物量と既設ケーブルトレイ等の条件が考え られる為、これらを考慮し調整決定する。

3.6.3.4 JOYDAS計算機確認順序

JOYDAS計算機の異常確認は下記順序で行う。



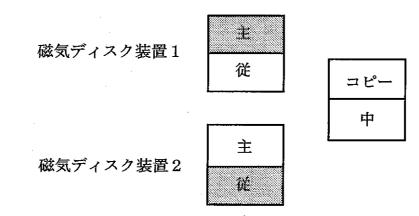
3.6.3.5 二重化磁気ディスク装置回復操作

磁気ディスク装置は二重化されており、この二重化状態が監視できるようになって いると共に、二重化の回復時には正常である磁気ディスク装置の内容を異常が発生し 回復した磁気ディスク装置にコピーする必要がある。

この二重化状態表示とコピー操作の為のランプ表示と操作釦を計算機警報表示パネルに設ける。

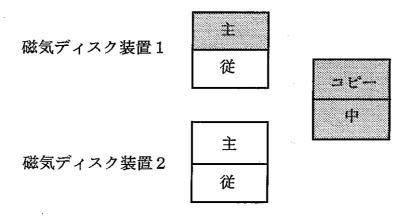
(1) 二重化磁気ディスク装置の状態表示

磁気ディスク装置が二重化状態(正常)で動作しているか否か監視できるように 二重化状態をランプ表示する。

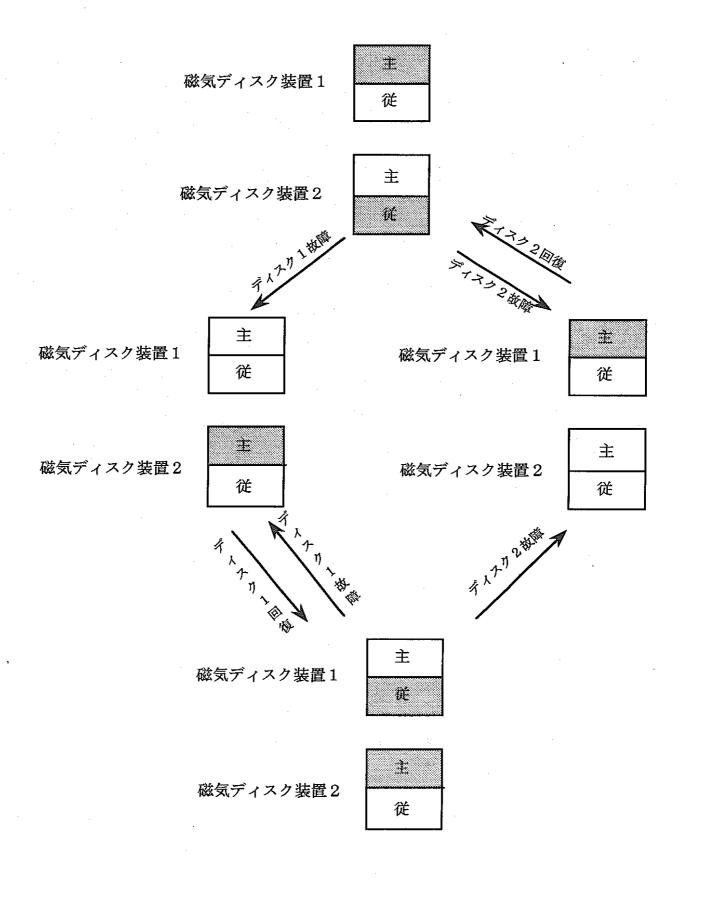


(2) 二重化磁気ディスク装置の回復操作

磁気ディスク装置の二重化状態(正常)に回復するための操作は、コピー釦を押 す。



磁気ディスク装置のコピー処理中はコピー中ランプが点灯し、コピー終了でコピ ー中ランプが消灯すると共に磁気ディスク装置は二重化状態に回復する。 図3.6.3.5-1に二重化磁気ディスク装置の故障と回復の状態遷移を示す。



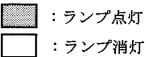


図3.6.3.5-1 二重化磁気ディスク装置の状態遷移

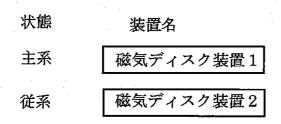
(3) 二重化磁気ディスク操作既設案

既設磁気ディスク装置も二重化されており、この二重化状態の表示と回復操作を既 設と同様に周辺装置操作で行う場合についても検討する。

状態表示はプラント監視装置でも表示可能とするが回復(コピー)操作はJOYD AS室のエンジニアコンソール(WS)のみ可能とする。

(a) 二重化状態の表示

二重化磁気ディスク装置の状態を周辺装置操作の画面に表示する。



状態表示をランプ表示で行った場合との対応は下記とする。

ランプ表示				状態	·
王		•	•	主系	(正常)
従	•	•	•	従系	(正常)
従	•	•		異常	

(b) 二重化の回復(コピー) 操作

異常の磁気ディスク装置を選択し、回復操作を行う。この操作により状態が主 系の磁気ディスク装置の内容を状態が異常の磁気ディスク装置にコピーし、コピ 一完了で磁気ディスク装置の二重化が正常復帰する。

	コピー前	コピー中	コピー完了
正常磁気ディスク 装置の状態表示	主系	主系	主系
異常発生/回復 磁気ディスク 装置の状態表示	異常	▶ → 複写	従系

- 3.6.4 レイアウト設計
- 3.6.4.1 機器レイアウト条件

更新に係わる機器の設置場所は、

- ・空調設備が整っている。
- ・分電盤が設置されている。
- ・既設機器を撤去した後にスペースができ、更新機器の設置が可能。

(表3.6.4.1-1に撤去機器を示す。)

・流用既存設備との取り合いが可能。但し、計算機室(A-710)に設置する装置は必要最小限とする。(表3.6.4.1-2に流用機器を示す。)

の条件からJOYDAS室、計算機室及び中央制御室とする。

3.6.4.2 機器レイアウト

フリーアクセスフロアである計算機室及びJOYDAS室のレイアウトは筐体チャンネルベース用架台を部分的に流用可能となるよう検討し、中央制御室設置の装置は ケーブル立ち上げ穴位置等も考慮する。

図3.6.4.2-1に中央処理装置を含むJOYDAS室の配置を示し、その装置の鳥瞰図 を図3.6.4.2-2に示す。

図3.6.4.2-3にはプロセス入出力装置関係の配置を示し、筐体鳥瞰図を図3.6.4.2-4 に示す。 表3.6.4.1-1 撤去装置、機器一覧表(1/2)

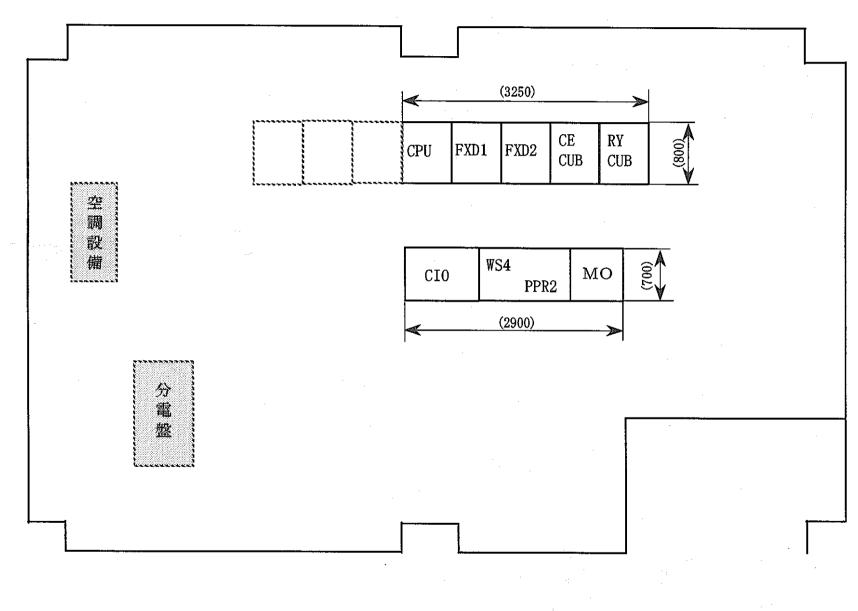
N	機器		<u>र्</u>	法	(mm)	重量		
No		略称	高さ	幅	奥行	(Kg)	設置場所	備考
1	中央演算処理装置	H-80E	1, 700	900	600	250	JOYDAS室	
2	拡張バス機構	EY-BUS	1, 700	650	600	200	JOYDAS室	
3	CRT制御裝置	CRT-CUB	1, 700	650	600	130	JOYDAS室	
4	固定ディスク記憶装置1	FX/DISC1	1, 200	600	850	150	JOYDAS室	
5	固定ディスク記憶装置2	FX/DISC2	1, 200	600	850	150	JOYDAS室	
6	コンソールCRT	C – C R T	1, 055	612	672	90	JOYDAS室	
7	分散形 PI/O装置ー2	D P I O – 2	800	600	300	40	旧計算機室	
8	プロセスカラーディスプレイ装置1	C R T – 1	1, 115	600	950	112	JOYDAS室	
9	中央監視盤		1, 200	1, 480	1, 440		中央制御室	プロセスカラーディスプレイ装置1、2
10	ビデオハードコピー装置	н∙с	995	600	700	65+30	中央制御室	
11	ラインプリンタ装置	L/P	986	774	996	190	JOYDAS室	
12	タイプライタ装置	T/W	1,000	750	554	96	中央制御室	
13	カード読取機	C/R	1, 120	600	700	110	JOYDAS室	••••••••••••••••••••••••••••••••••••••
14	磁気テープ装置	M∕T	1, 240	550	590	280	JOYDAS室	
15	中央演算処理装置	H-V90/50	1, 500	650	800	270	計算機室	
16	バス制御機構	BUS CUB	1, 500	650	800	210	計算機室	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·
17	固定ディスク記憶装置	FX CUB	1, 500	650	800	225	計算機室	
18	プロセス入出力装置	PIO CUB	1, 500	650	800	170	計算機室	
19	中継端子盤1	TB CUB1	1, 500	650	800	170	計算機室	

表3.6.4.1-1 撤去装置、機器一覧表(2/2)

No		政策	<u>.</u>	法	(mm)	重重	动要相武	備考
No	機器	略称	高さ	幅	奥行	(Kg)	設置場所	湘芍
20	中継端子盤2	TB CUB2	1, 500	650	800	170	計算機室	
21	コンソール入出力装置	C-DISP HCP	1, 064	1, 200	700	52	計算機室	ハードコピープリンタ
22	ラインプリンタ装置	L/P	986	774	996	190	計算機室	
23	カード読取機	C∕R	1, 120	700	700	110	計算機室	
24	グラフィックディスプレイ装置	G. CRT	1, 115	700	940	112	中央制御室	
				-				
						-	· ·	
						-		
					:			

表3.6.4.1-2 既存流用機器一覧表

N			<u>न</u> ्	法	(mm)	重量		
No	機 器	略称	高さ	幅	奥行	(Kg)	設置場所	備考
1	分散形 PI/O装置一1	DPIO-1	1, 700	650	600	<u> </u>	格納容器	
2	分散形 P I / O 装置 一 3	DPIO-3	800	600	300		格納容器	
3	分散形PI/O装置ー4	DPIO-4	800	600	300		格納容器	
4	データセット	modem					計算機室	バス制御機構内設置
5	分電盤		1, 700	1, 200	600		JOYDAS室	
6	H-500分電盤			600	600		計算機室	
								······································
	-							
								·
с								



<u>図3.6.4.2-1 JOYDAS室機器配置図案</u>

- 121 -

|--|

中央演算磁気ディスク 磁気ディスクCEリレー処理装置装置1装置2キューキュービクルビクルビクルビクル

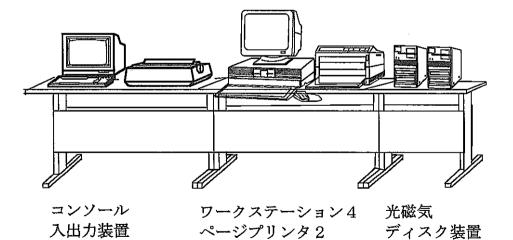
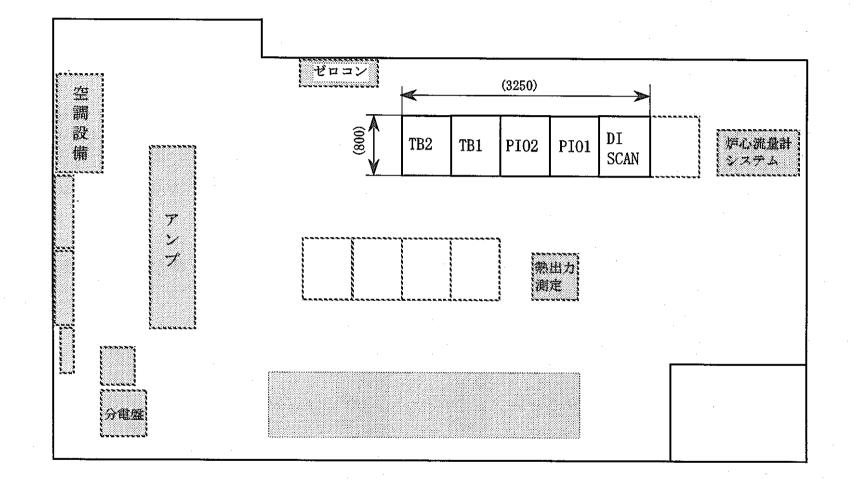
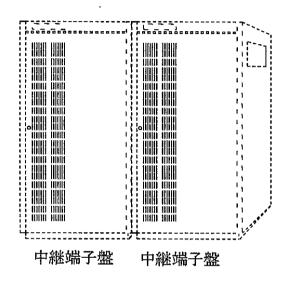


図3.6.4.2-2 JOYDAS室設置機器



<u>図3.6.4.2-3 計算機室機器配置図案</u>

- 123 -



·	中継 端子盤2	中継 端子盤 1	プロセス 入出力装置 2	プロセス 入出力装置 1	DIスキャン 入力装置	

 ・アナログ入力1000点、ディジ タル入力1500点、トリップシ ーケンス入力250点に拡張した 場合、上記中継端子盤を追加する 必要がある。

図3.6.4.2-4 計算機室設置機器

- 124 --

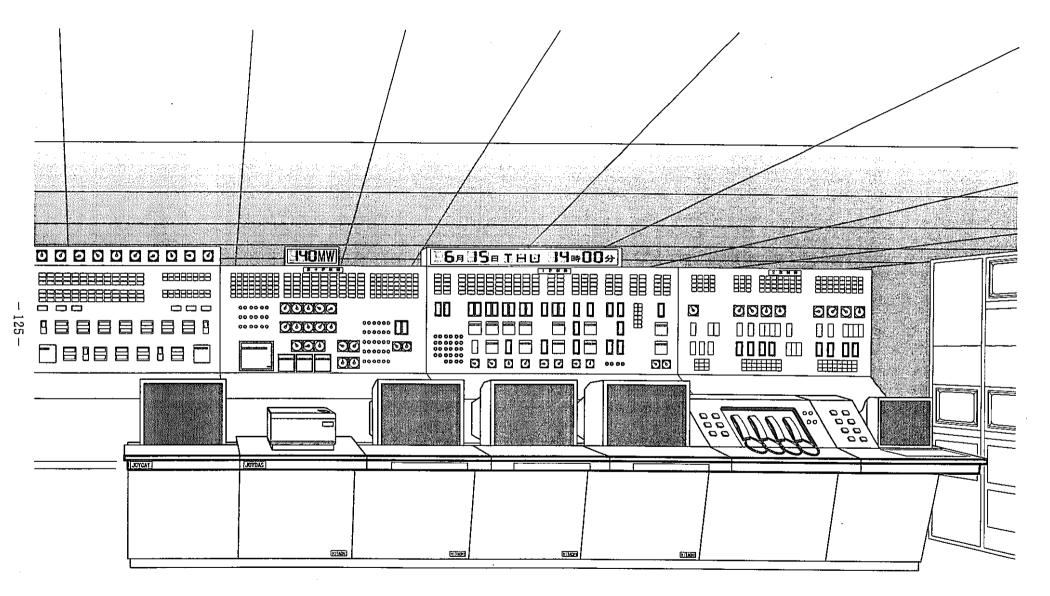


図3.6.4.2-5 中央制御室鳥瞰図

3.7 その他関連事項

.

本項では各機能に必要な補助機能は、各々の機能中に盛り込むものとするが共通のシステム管理機能やハードウェア・ソフトウェア以外の項目について検討する。

3.7.1 システム管理機能

本機能は、システム管理者がJOYDAS計算機室のエンジニアコンソール(WS) を使用し行うものであり、運転員が通常使う機能と区別する。

3.7.1.1 機能項目

本機能には下記のような項目を検討する。

- (1)パスワードの登録 操作・設定の利用者制限を行うためのパスワードの設定・変更を行う機能であ る。
- (2)日付・時刻設定 計算機時刻を標準時と合わせる場合に使用し、計算機時刻を設定時刻に修正す る。

但し、設定される時刻はYYYY年MM月DD日 HH時MM分00秒とする。

(3)周辺装置操作

周辺装置の保守時等に使用するもので、計算機からの自動印字出力を中止させた り、回復させたりする機能である。

又、印字装置については周辺装置テストによりテスト印字ができるものとする。

(4) P I / O除外回復

プロセス入出力装置の端末プラグイン故障時等で、活線挿抜可能なものについて はオンライン交換可能とするために、プラグイン単位での入力点操作除外・回復を 出来るようにする。

- (5) 光磁気ディスクイニシャル 定常時ファイルや事故時データファイル等を保存する光磁気ディスク媒体のイニ シャルを行う。
- (6) データ保存・復元

定常時ファイル、事故時ファイル、トレンドファイル、警報・操作記録ファイル 、トリップシーケンス記録ファィルを保存ファイルから光磁気ディスクに退避す る。

退避した光磁気ディスクから復元ファイルにデータを復元する。

(7) トリップシーケンス登録

試験の実施等による不要なトリップシーケンスデータの登録を除外する為に、 トリップシーケンス印字(表示)情報の保存を中止/再開する機能である。 但し、保存を中止している間のトリップシーケンス入力点の状態変化は入力点の 状態に反映される。

(8)入力点管理

入力点、擬似入力点、警報設定値の検索・表示・変更・取消・登録・印字を行 う。

(9) 工学値変換係数登録

入力点の工学値変換係数(7折れ線近似)の登録/削除を行う。 登録可能なケース数は最大20とする。

(10) アナログ入力変換試験

アナログ入力の検出器レンジ又は工学値レンジ変更後の確認の為に使用するもので、確認する入力点の0%、25%、50%、75%、100%検出器レンジ に対する工学値を表示する。

(11) アナログ入力校正

アナログ入力点の模擬入力印加による工学値変換試験を行うものである。 指定された入力点のデータを数回入力し、その平均値の計測値(mV値)、変換 工学値及び基準工学値との偏差を表示する。

(12) エンコン機能

中央制御室設置のプラント監視用(オペレータコンソール)はシステム管理機 能の1部機能を除き通常禁止されている。

本操作によりプラント監視装置(オペレータコンソール)に対してシステム管理 操作の全操作が可能とする。

(13) 作画機能

システム管理により画面の変更・追加・削除等の編集が容易にできる作画ツー ルを設けるものとする。本ツールにより既存の画面への表示パラメータの追加・ 削除、表示図形の変更等が、容易に行えるものとする。なお、システム管理者に より作画可能な画面は、図形表示画面とタイル表示の警報表示画面とする。

3.7.1.2 特記事項

(1) 中央制御室設置のプラント監視装置ではシステム管理機能操作の内、運転員が 行う必要がある下記の操作は可能とし、操作時のパスワード設定も不要とする。

・周辺装置操作

・データ復元

(2) JOYDAS室設置のエンジニアコンソールからの許可/禁止操作により、シ ステム管理機能の全操作を中央制御室設置のプラント監視装置でも行なえるよう にする。

又、パスワード等の設定もJOYDAS室設置のエンジニアコンソールから行う のと同様に設定する必要がある。

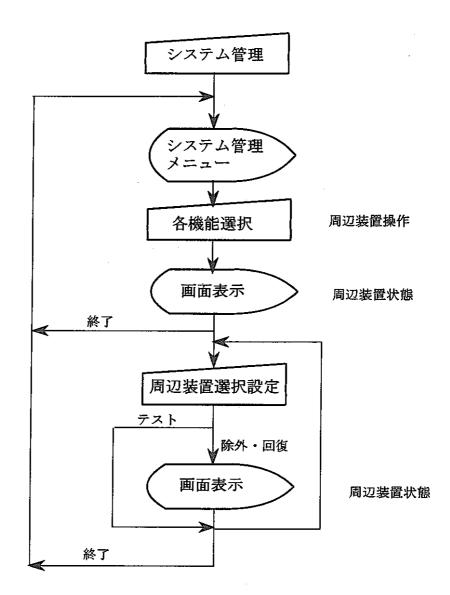


図3.7.1.1-1 周辺装置操作操作フロー(例1)

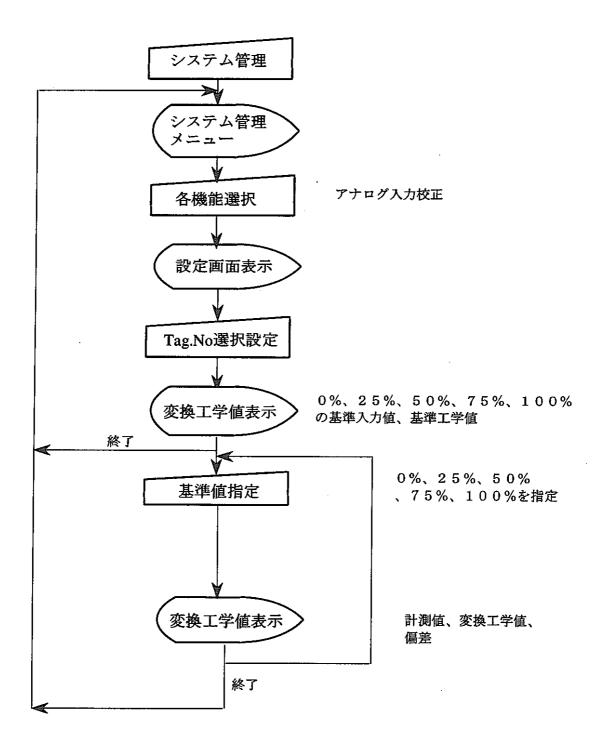


図3.7.1.1-2 アナログ入力校正操作フロー(例2)

3.7.2 既存電源の流用について

更新後の電源については既存電源設備より供給するので、既存電源設備(MG・計 算機室分電盤・JOYDAS室分電盤)の仕様を十分考慮に入れ設計する。 JOYDASシステム電源系統を図3.7.2-1に示す。

(1) 基本的に更新後の機器は下記の安定電源から供給することで検討した。

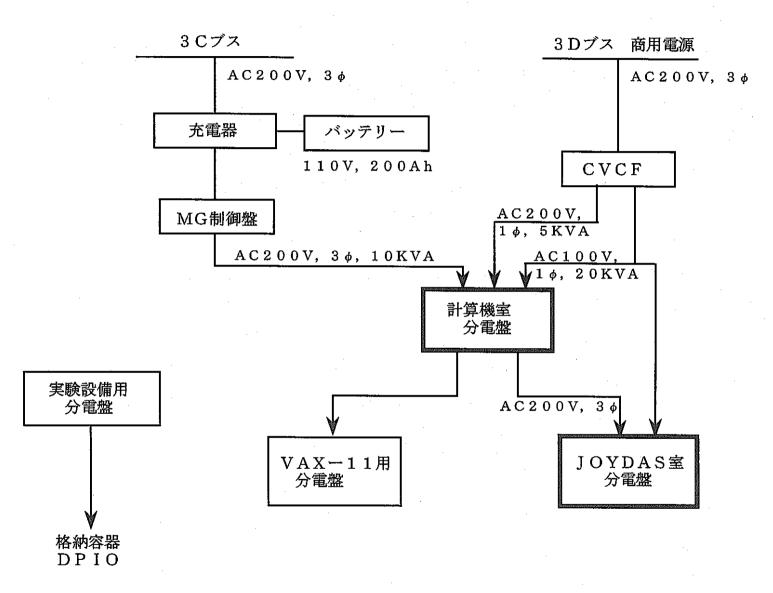
•	・計算機室分電盤	安定電源容量	20KVA (AC100V)	0 V)
	・計算機室分電盤	安定電源容量	5KVA (AC200V)	0 V)
	・JOYDAS室分電盤	安定電源容量	10KVA (AC100V)	0 V)
(2)	計算機室設置機器は計算機	幾室分電盤より電源	を供給する。	

計算機室分電盤の概略回路を図3.7.2-2に示す。

(3) JOYDAS室設置機器はJOYDAS室分電盤から供給する。

JOYDAS室分電盤の概略回路を図3.7.2-3に示す。

- (4) 中央制御室設置の既設機器はJOYDAS室分電盤から供給していたが、計 算機室分電盤はフィーダ数も多く、且つ、安定電源容量も十分なため計算機室 分電盤より供給する。
- (5) 格納容器内設置機器は実験設備用分電盤から供給する。
- (6)分電盤フィーダへの割付は機器の定常時電源容量及び起動時の突入電流を考 慮する。



<u>図3.7.2-1</u> JOYDASシステム電源系統

- 133 -

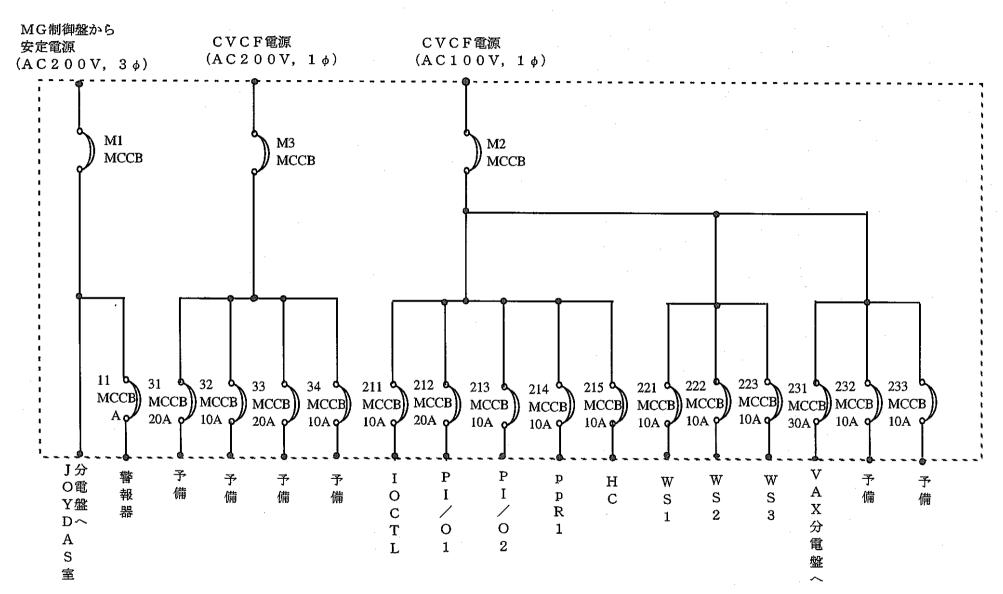


図3.7.2-2 計算機室分電盤概略分電回路

134 -

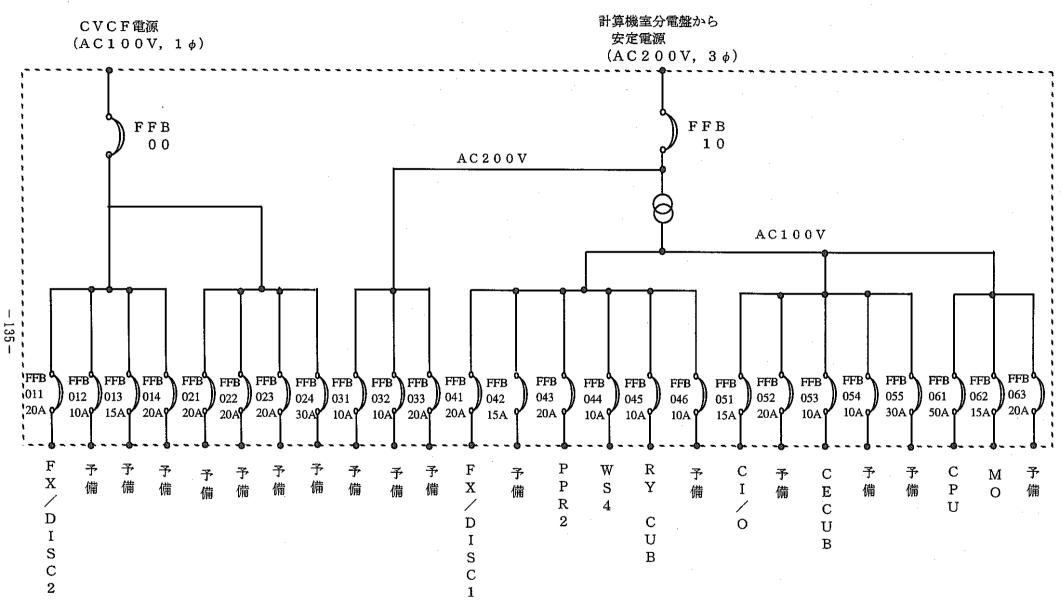


図3.7.2-3 JOYDAS室分電盤概略分電回路

3.7.3 システム更新工程

第12回定検期間中に既存システム撤去・システム据え付け・試験・調整等の現地 作業を完了させるためのJOYDASシステム更新工程表を3.7.3-1にしめす。

<u>表3.7.3-1 「常陽」データ処理装置(JOYDAS)の更新工程(案)</u>

月作業名	1 月	2 月	3 月	4 月	5 月	6 月	7 月	8 月	9 月	10 月	11 月	12 月	13 月	14 月	15 月	16 月	17 月	18 月	19 月	20 月	21 月	22 月	23 月	24 月	25 月	26 月
詳細システム設計										3																
ハードウェア製作・検査 ソフトウェア設計・製作																										
システム検査												-														
現地工事(撤去・据付)																				搬	7					
ハードウェア試験・検査																				8 8 8 8 8						ι
ソフトウェア試験・検査																									7	_

4. あとがき

「常陽」データ処理装置(JOYDAS)の更新に係わる基本設計において得ら れた結果は下記のとおりである。

- (1)データ収集機能は、サンプリング周期の高速化及びサポート点数の拡大を図ると共に、プラント信号追加等のシステム増強に対応可能な分散化システムを採用する。
- (2)データ収録機能は、プラント信号をファイルに高速収録し、定常時と異常時 に分けて外部ファイル(光磁気ディスク)に長期保存を可能とする。また、デ ータの復元と提供を容易にできるようにオープン化を図る。
- (3) プラント監視機能は、最新のマンマシンデバイスを適用し、監視機能の高度 化を図る。またマウス操作を始めメニュー画面・階層化画面を採用し、画面 選択を容易に行えるようにする。 更に、プラント異常時の自動画面表示機能を採用し監視機能の強化を図ると
- (4)データ印字機能は、印字情報を電子化して蓄積し、必要に応じて編集・再出 力できるようにすると共に画面表示も可能とする。また、運転日誌に電子捺 印機能を採用する。

共にトレンド表示は各種機能向上を図る。

- (5) 運転支援機能はワークステーション化を図るものとし、調整パラメータの追 加・変更をできるようにする。
- (6)システム管理機能はプラント信号追加等を容易にする入力点管理機能や図形 表示画面の追加変更可能な機能を導入し、システム管理者によるメンテナン スを可能とする。
- (7)システムハード構成は、最新のネットワーク技術や計算機技術を取り入れた 計算機本体及び周辺装置の仕様をまとめた。また中央制御室設置の監視デス クは前方の監視性を重視した構造にすると共にプラントの増設・改造に対し ても容易に対応できるような機器配置とする。

本業務の計画及び遂行に当たって、動力炉・核燃料開発事業団殿 大洗工学センタ ー 実験炉部 技術課ならびにワーキンググループの皆様方から多大な御指導、御協 力を戴いたことに深く感謝致します。 6. 付録

目次

. —

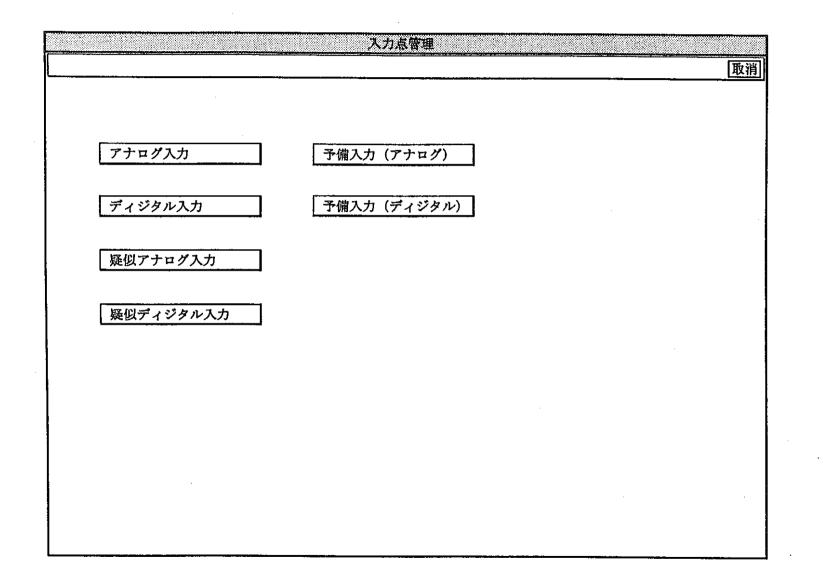
頁

.

付録.	1	入出力管理用マンマシン画面(例) ・・・・・・・・・・・	14 1
付録.	2	データ保存/復元機能サポート用マンマシン画面(例) ・・・・	169
付録.	3	図形表示画面(例) ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	181
付録.	4	ガイド表示画面(例) ・・・・・・・・・・・・・・・・・	185
付録.	5	トレンド表示画面(例) ・・・・・・・・・・・・・・・・・	187
付録.	6	ディジタル値表示画面(例) ・・・・・・・・・・・・・・	225
付録.	7	警報表示画面(例) ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	228
付録.	8	印字フォーマット(例) ・・・・・・・・・・・・・・	231
付録.	9	データ印字機能マンマシン画面(例) ・・・・・・・・・・	254
付録.	10	運転試験支援機能マンマシン画面(例) ・・・・・・・・・	277
付録.	11	システム管理操作画面(例)・・・・・・・・・・・・・・・・・・	280
付録.	12	データ提供機能マンマシン画面(例)・・・・・・・・・・・・	290

付録.1

入出力管理用マンマシン画面(例)



入力点管理画面

原子炉及び燃料取扱設備		原子炉冷却系統設備		原子炉格納設備	
回転プラグガス系	14	1次冷却系	31.1	格納容器雰囲気調整系	8
燃料つかみ部洗浄装置	21	2次冷却系	31.2	フレオン冷媒系	8
	24	1次補助冷却系	32.1		
燃料受入貯蔵設備Arガス系	25	2次補助冷却系	32.2	諾設備	
燃料洗浄/水冷却池水処理設備	26	1次オーバーフロー系	33	非常用電源設備	5
燃料受入貯蔵設備圧空系	27	1次Na純化系	34.1	圧縮空気供給設備	7
	28	2次Na純化系	34.2	補機/空調系冷却水系	7
	29	1次Na充填ドレン系	35.1	脱塩水供給設備	7
	78	2次Na充填ドレン系	35.2	メンテナンス設備	7
	241	1次Arガス系	36.1	原子炉付属建家空調換気設備	9
SFF水冷却浄化設備 6	520	2次Arガス系	36.2	主冷却機建家空調換気設備	9
		予熱N2ガス系	71	冷却水ろ過設備	13
		Arガス供給設備	73	一般排水設備	- 19
制御棒駆動機構Arガス系	12	N2ガス供給設備	74	プール水処理設備	41
<u>1次Arガスサンプリング系</u>	46	2次冷却系計装用空気系	75.2	メンテナンス設備	41
المراجع التلب المتعادية والمتعاد والمتعاد والمتعاد والمتعاد والمتعاد والمتعاد والمتعاد والمتعاد والمتعاد والمتع	100	格納容器貫通部冷却系	76.2	廃棄物処理建家空調換気設備	59
	111	安全容器呼吸系	83	SFF空調換気系	69
破損燃料集合体検出装置系	135	PCV L/T用N2ガス供給系	153	管理棟図書室蒸気·冷却水·給水系	70
		1次冷却系計装用N2ガス系	174	屋外給水設備	80
放射性廃棄物の廃棄設備		1次冷却系計装用圧縮空気系	175	運転訓練設備	109
Ar廃ガス処理系	61			ボイラ設備	110

系統一戰

系統一覧画面

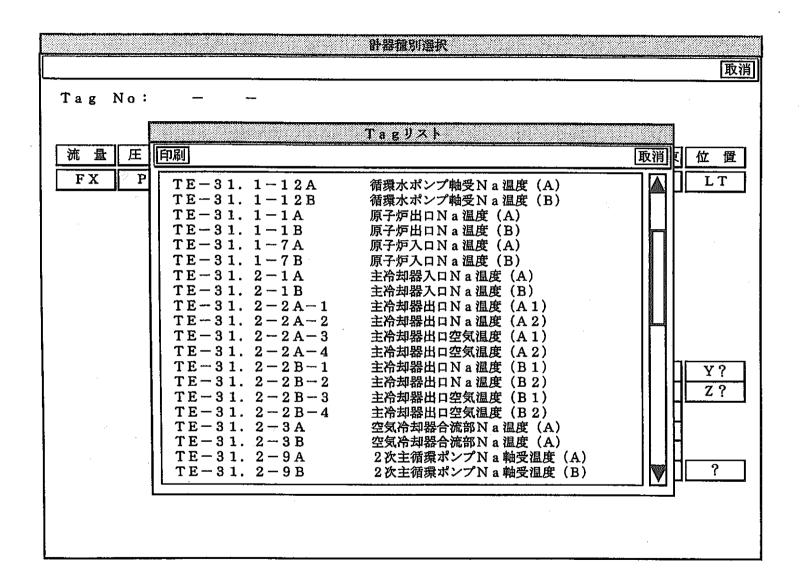
			計器種別達	脉				
							, <u></u>	取消
· · · -	—							
温度	水位	開度	回転数	電流	モニター	溃 度	中性子束	位置
TE	LX	POT	RC	AT	RIS	I/0	NTS	LT
TX					, <u></u>	·		
						-		
				A 2		M2		70
								Y? Z?
				C ?	Ι?	0?	U?	
							V ?	
								?
					<u> </u>			<u> </u>
	温度 TE	温度水位 TELX	温度水位開度 TELXPOT	 温度水位開度回転数 TELXPOTRC	温度水位開度回転数電流 TELXPOT RCAT TX A? B?	温度水位開度回転数電流モニター 丁E LX TE LX TX A? G? B? H? C? J? E? K?	温度水位開度回転数電流モニター 濃度 TE LX TE LX TX A? G? M? B? H? N? C? I? D? J? P? E? K? Q?	温度水位開度回転数電流モニター 濃度中性子束 TE LX POT RC AT RIS I/O NTS TX

.

- 144 -

•

計器種別選択画面



- 145 -

Tagリスト画面

			アナログ入力点				
入力	点登録 入力点削除						取消
Tag No	TE = 31. 1 = 12A	()	(循環水ポン	プ軸受Na	温度,)
検出署	器レンジ 下限:1	上限:5	人	出器種別電	正(V)		
測定	レンジ 下限:0	上限:50	0 1	〕学値単位 ℃	,		
		1 : X. X		走査周期 5	:5.00)sec	
	警報制限值 下限值:150 上限值:432						
	動警報停止条件 1の時自	助 警報停止	自動警報停止Tag	XXXXX	XXXXX	XXXXXX	XX
	変換種別 2:1次式		警報不感帯	不感带幅出	上(%):(下	限:0.5,上	限:0.5)
		・フィルタリング					
カ		, チェック幅比(%)		上限:2.0),	不感带幅比	:(%):1.0	
処		Ω (4	送店補正Tag				
日理							
	入力電圧オフセット値	mV	7 *1 ==== = = = = = 2 = =				
諸	<u>プリアンプゲイン</u> 一 一 が 少 入 力 切り が イン - ゲ イ - - - - - - - - - - - - -	$\frac{1}{3} + \frac{1}{2} + \frac{1}$	<u>, 八川ノルスター</u> つ	<u>-ル・エ 5 V)</u> 有意変化幅	r	ヿ デジット	
懠	I/V抵抗 無し	<i>N</i> 1 · 0 · 2		有息炙 怕啪			
報	▲ 1 / v / 2.1 / 1 / 1 / 1 / 1 / 1 / 1 / 1 / 1 / 1 /						
		CRT, LBP]		
P I/O情報	PI∕O割付	PI/Oキュービ プロセス入出力装 中継端子No 中継端子盤1	置1	ユニットNo. 3 TB座標 JX3	^{ス¤} "⊦No. 4	ポイントアドレス <u>8</u>	

- 146 -

アナログ入力点画面

.

	アナログ入力点	
入力点登録 入力点削除		取消
Tag No: $TE = 31$. $1 = 12A$	()(循	環水ポンプ軸受Na 温度)
検出器レンジ 下限: 1	上限: 5 検出器	種別 電圧 (V)
測定レンジ 下限:0	<u></u>	<u></u>
		<u> 取消</u> <u> 5:5.00</u> sec
警報制限值 下限值:150		2
自動警報停止条件 1の時自動警報	■ <u>□ (m</u> (<u>2</u>)英価/ シイノ ■ 電圧 (m V)	
入 フィルタリング ディジタル・フ	_ 電流(mA) ↓ 熱電対 JIS−R	$\underline{\text{min}}(M) \cdot (\underline{\text{min}} \cdot 0.5, \underline{\text{min}} \cdot 0.5)$
カ 合理性チェック コード:2,チ] 熱電対 JIS-K (CA)	,不感带幅比(%):1.0
処 引込線抵抗値 Ω	│ 熱電対 JIS-J(IC)	
工学値ゲル補正	- 熱電対 JIS-T(CC) - 熱電対 JW-RE	
理 入力電圧オフセット値	- 測温抵抗体 Pt25Ω	
諸 プリアンプゲイン ゲイン:	 測温抵抗体 Pt50Ω 測温抵抗体 Pt100Ω 	r)
	- 測温抵抗体 Pt200Ω	福 デジット
	】 測温抵抗体 Cu25Ω ■ 測温抵抗体 Cu50Ω	
報 警報窓 警報/vt-ジ*出力機器 CR1	測温抵抗体 Cu100Ω Γ スライド抵抗	
		ットNo. スロットNo. ホ イントアト レス
		3 4 8
		3座標
		<u>A 0</u>

入力点登	録 入力点削除				取消
	No:TE-31. 1-1) (循環水ポンプ)	軸受N a 温度)
	·ンジ 下限:1 ンジ 下限:0	上限:5 上限:500	検出器種別 工学値単位		
		工学判	位選択		
				<u>]</u>	取消
	温度 長さ 速度	熱量流量	重量 圧力 放射	村線 電気 その他	
자					
カ					
処					Ē
理					
諸					
情					
報					
P					
O 情 報	PI/O割付	<u>中継端子No.盤</u>	TB座標		

- 148 -

工学単位選択画面(1)

	アナログ	7入为点	
入力点登録 入力点削除			取消
Tag No: $TE = 3.1.$ 1 = 1 2 A	()(循環水ポンプ軸受Na温度	·)
検出器レンジ 下限: 1	上限:5	検出器種別 電圧 (V)	
測定レンジ 下限:0	上限: 500	工学値単位 ℃	
	工学单	立選択	
	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·		取消
温度 長さ 速度	熱量流量	重量 圧力 放射線 電気 その他	
지			
カ	温度単位	選択	
処		[取消]	
	単位略称	単位	
諸	温度 温度変化率	Շ Շ/հ	
	温度変化率	°C/min	
竹	L		
報			
P			
O <u>PI/O割付</u> 情 報 [<u>中継端子No.盤</u> 中継端子盤1	TB座標	
		JX3	

- 149 -

-

工学単位選択画面(2)

	7	*ナログ入力点
入力点登録入力点削除		取消
Tag No: $T E - 3 1$. $1 - 1$	2 A ()(循環水ポンプ軸受Na温度)
検出器レンジ 下限: 1	上限:5	検出器種別 電圧 (V)
測定レンジ 下限:0	上限:500	
	点位置 1:X. X	走查周期 5:5.00 sec
警報制限值 下限值:1		<u> 教点位置運択</u> : <u>432</u>
<u>自動警報停止条件</u> 1の)時自動警報停止	取消 KXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXX
	L次式 ジタル・フィルタ 1	形式 X X.X X.X
	$F : 2, F = \sqrt{2}$	X. XX 2.0), 不感带幅比(%);10
		X. XXX X. XXE \pm X
工学値ゲイン補正	無し 9	X. XE±XX
理 入力電圧オフセット値	mV	
諸 <u>プリアンプゲイン</u>		入力フルスケール:±5V)
微少入力切り捨	幅比(%) 1:0.2	有意変化幅 デジット
	<u>無し</u>	
報 警報窓 警報パッセージ 出力機	器 CRT, LBP	
	奋」UK1,LDP	
	PI/Oキュービク プロセス入出力装置	
O 情 報	中継端子No. 中継端子盤1	盘 TB座標 JX3

小数点位置選択画面

			アナログ入力。	Ŕ.		
入力。	点登録 入力点削除				· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	取消
Tag No	: TE = 31, 1 = 12	A ()(循調	₹水ポンプ軸受N a 温度)
検出器	器レンジ 下限: 1	上限:5		検出器	種別 電圧(V)	
測定	レンジ 下限:0	上限:50	0	工学値	単位 ℃	
		立置 1:X. X		走査周	期 5:5.00 sec	
			上 查周期選択		: 4 3 2	
	動警報停止条件 1の時	自動警報停		取消	<u> XXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXX</u>	
	変換種別 2:1岁		周 期 0.25	sec	感蒂幅比(%):(下限:0.5,上限:	0. 5)
		2	0.50	sec		
力	▲合理性チェック コード 引込線抵抗値	$\begin{array}{c c} 1 & 2, f_{\pm} \\ \hline \Omega & 4 \end{array}$	1	sec sec	2.0), 不感带幅比(%):1.0	
処		*"5		sec		
理	入力電圧オフセット値	mV				J
諸	プリアンプケイング	ギイン:1(コード:7	,入力フルス	ケール:	±5V)	
情	微少入力切り捨	ā比(%) 1:0.2		有意	な変化幅 デジット	
		ŧL			······	
報	警報窓					
	警報メッセージ出力機器	CRT, LBP			· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	
P I / O 情報	▶ I/O割付	PI/Oキュービ プロセス入出力装 中継端子No.	置1	TB/	yłNo. スロッłNo. ポイントアドレス 3 4 8 座標	
報	J	中継端子盤1		J	<u>X 3</u>	

- 151 -

走查周期選択画面

	アナログ入力点							
入力点	点登録 入力点削除	取消						
Tag No):TE-31.1-12A ()(循環水ポンプ軸受Na温度)						
検出器	器レンジ 下限: 1 上限: 5 検出器種別 電圧 (V)							
測定	レンジ 下限:0 上限:500 工学値単位] ℃							
	小数点位置 1:X. X 走査周期 5:5.00 sec							
	警報制限值 下限値:150 上限値:432							
自重	助警報停止条件 1の時自動警報停止 自動警報停止Tag XXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXX	X						
	変換種別 2:1次式 警報制限値選択 取消 原消	0.5)						
지	フィルタリング ディジタル・フ							
カ	合理性チェック コード:2, チ:							
処	引込線抵抗値 <u> </u>							
理	工学値が 12 補正 「変警報制限値 「 」 「 変 警報制限値 」							
	入力電圧オフセット値 警報制限値無し プリアンプゲイン ゲイン:1							
諸	- <u>→ 小// / / / · · · · · · · · · · · · · · ·</u>							
情								
報	警報窓							
	警報シッセージ出力機器 CRT, LBP							
P I	PI/OキュービクルNo. エットNo. スロットNo. ポイントアドレス プロセス入出力装置1 3 4 8							
) 情 報								

警報制限値選択画面(1)

	アナログ入力点
入力点登録 入力点削除	
Tag No: $TE - 31$. $1 - 12A$	()(循環水ポンプ軸受Na 温度)
検出器レンジ 下限: 1	上限: 5 検出器種別 電圧 (V)
測定レンジ 下限:0	上限: 500 工学値単位 ℃
	:X.X 走査周期 5:5.00 sec
警報制限值 下限值:150	
<u>自動警報停止条件</u> 1の時自動警報	
変換種別 2:1次式 入 7(ルウリング	警報制限值選択 感带幅比(%):(下限:0.5,上限:0.5)
カ 合理性チェック コード:2, チ:	2.0),不感带幅比(%):1.0
処 引込線抵抗値 Ω	固定警報制限值
	固定警報制限値設定
諸 プリアンプゲイン ゲイン 微少入力切り捨 幅比(%)	
情 <u>I/V抵抗</u> 無し	下限値: <u>XXXXXX</u>
報 警報窓 警報パッセージ、出力機器 C	
	<u> フロキュービクルNo. エッテNo. ポイントアト・レス</u> セス入出力装置1 3 4 8
情報 中継	端子盤 1 J X 3

警報制限值選択画面(2) (固定警報制限値設定)

アナログ入力点
[入力点登録][入力点削除][[取消]
Tag No:TE-31.1-12A ()(循環水ポンプ軸受Na温度)
検出器レンジ 下限:1 上限:5 検出器種別 電圧 (V)
測定レンジ 下限: 0 上限: 500 工学値単位 ℃
小数点位置 1:X. X 走査周期 5:5.00 sec
警報制限值 下限值:150 上限值:432
<u>自動警報停止条件</u> 1の時自動警報停止 自動警報停止Tag XXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXX
変換種別 2:1次式 警報制限値選択 フィルタリング ディジタル・フ 取消
カ 合理性チェック コード:2, チ: 2.0), 不感帯幅比(%):1.0
処 引込線抵抗値 Ω 固定警報制限値
工学値が 12補正 無し 可変 警報制限値 アク
可変警報制限値設定
諸 デリア 酸少入 取消 一一一 一一
報 警 X 下限値Tag XXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXX
I LRE LA CALL AND
O P1 AAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAAA
 報

警報制限値選択画面(3) (可変警報制限値設定)

.

アナログ入力点
[入力点登録] 入力点削除] 取消
Tag No:TE-31.1-12A ()(循環水ポンプ軸受Na温度)
検出器レンジ 下限: 1 上限: 5 検出器種別 電圧 (V)
測定レンジ 下限:0 上限:500 工学値単位 ℃
小数点位置 1:X.X 走査周期 5:5.00 sec
警報制限値 下限値:150 上限値:432
自動警報停止条件 1の時自動警報停止 自動警報停止Tag XXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXX
文換種別 2:1次 入 万//// アイジタ カ 6理性チェック ク 一下: のとき自動警報停止 型 入力電圧オフセット値
⁻ 「パルマデゲ 心」 グ 諸 ⁻ 「パワマデゲ 心」 グ 微少入力切り捨」幅 ⁻ 1/V抵抗 2のとき自動走査除外 ± 5 V) 間 1/V抵抗 1/V抵抗 至のとき自動走査除外 ± 5 V)
報 警報窓 警報/ッセージ出力機器 CRT, LBP
P I P I / OキュービクルNo. ユニットNo. スロットNo. ポ イントアト・レス O ウ ア I / O割付 ワロセス入出力装置1 3 4 8 中継端子No. 盤 TB座標 中継端子盤1 J X 3

自動警報停止条件設定画面

	アナログ入力点	
入力点登録 入力点削除		取
ag No: $TE - 31$. $1 - 1$	2 A)(循環水ポンプ軸受Na	温度
検出器レンジ 下限: □	変換種別選択]
測定レンジ 下限:0		
小数	コード 変換 種 別	e c
警報制限值	1 基準電圧	······································
自動警報停止条件	2 1次式	
	3 1次分数式 (導電率)	
	4 平方根(流盪)	
入 変換種別	5 熱電対 JIS-R	
71NAJV1*	6 熱電対 JIS-K (CA) 7 熱電対 JIS-E (CRC)	
カー合理性チェック	7 熱電対 JIS-E (CRC) 8 熱電対 JIS-J (IC)	
	9 熱電対 JIS-J (IC)	
処 引込線抵抗値	10 熱電対 JW-RE	
工学値がれ補正	11 測温抵抗体 Pt25Ω	
理 入力電圧オフセット値	12 測温抵抗体 Pt50Ω	
時 プリアンプゲイン	13 測温抵抗体 Pt100Ω	
	14 測温抵抗体 Pt200Ω	
樹 微少入力切り捨		デジット
I / V抵抗	16 測温抵抗体 Cu50Ω 17 測温抵抗体 Cu100Ω	
報警報窓	17 例温泡が伴 して100% 18 スライド抵抗	
	19 指数(10E-1~10E+6)	
警報メッセージ出力機	20 指数 $(10E-2\sim 10E+16)$	
P	21 7折れ線近似(炉容器入口Na流量(A))	#* /)/1 == 1 * 1
Î	22 7折れ線近似(炉容器入口Na流量(B))	ポイントアド レス
	23 7折れ線近似(循環水ポンプ出口Na流量(A))	
│ O │	24 7折れ線近似(循環水ポンプ出口Na流盪(B))	
		4

- 156 -

変換種別選択画面

	アナログ	入力点	
入力点登録 入力点削除			取消
Tag No: $TE - 31$. $1 - 12A$	()(循環水ポンプ軸受N a 温度)
検出器レンジ 下限:1	上限:5	検出器種別 電圧 (V)	
測定レンジ 下限:0	上限:500	工学値単位】℃	
	: X. X	<u>走</u> 查周期 5:5.00 sec	
警報制限值 下限值:150	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	上限值:432	
自動警報停止条件 1の時自動警	報停止 自動警報	l停止Tag 【XXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXX	XX
────────────────────────────────────		服不感带 不感带幅比(%): (下限:0.5, 上)	退:05)
入 7(ルタリング ディジタル・			<u>x · 0. 37</u>
カ 合理性チェック コード:2, ラ		取消 2.0), 不感带幅比(%):1.0]
処 引込線抵抗値 Ω			
工学値ゲイン補正 無し	日本市 100年 日本市 100年 日本市 100年	F幅比(%) 上限	
理 入力電圧オフモット値			
諸 プリアンプケイン ゲイン:	2 0.5	0.5 $\frac{1}{5}$ $\frac{5}{5}$	
宿 微少入力切り捨 幅比(%)	$\begin{array}{cccc} 3 & 1.0 \\ 4 & 2.0 \end{array}$	1.0 変化幅 デジット	
I/V抵抗 無し 報 警報窓	5 5.0	5.0	
	T, LBP		
	<u>I/OキュービクルN o</u> ロセス入出力装置 1	$\frac{1}{3}$	
	中継端子No.盤		
一	<u></u>		

警報不感帯選択画面

-

アナログ入力点
入力点登録 入力点削除 取利
Tag No:TE-31.1-12A ()(循環水ポンプ軸受Na温度)
検出器レンジ 下限: 1 上限: 5 検出器種別 電圧 (V)
測定レンジ 下限:0 上限:500 工学値単位 ℃
小数点位置 1:X.X 走査周期 5:5.00 sec
警報制限値 下限値:150 上限値:432
自動警報停止条件 1の時自動警報停止 自動警報停止Tag XXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXX
変換種別 2:1次式 フィルタリング条件選択 : (下限:0.5, 上限:0.5)
入 三 二 二 二 二 二 二 1
カ 合理性チェック コード:2
理 入力電圧オフセット値 □ ◎ 移動平均計算 平均データ個数: XX
諸 プリアンプ ゲ イン グイン ◎ 移動平滑計算 係数: X / 8
<u>警報メッセージ出力機器</u> CRT, LBP
$\begin{array}{ c c c c c c c c c c c c c c c c c c c$
情 ····································
報

フィルタリング条件選択画面

		アナログス	、力点	
入力点登録 入 力	5点削除			取消
Tag No : T E − 3 :	1. 1-12A	()(循環水ポン	プ軸受Na温度)
検出器レンジ 下	限:1	上限: 5	検出器種別 霍	注 (V)
測定レンジ 下	限:0	上限:500	工学値単位 ℃	
		: X. X	5	:5.00 sec
警報制限值	下限值:150		上限值:432	
自動警報停止条	件 1の時自動警報	身停止 自動警報停	手止Tag XXXXX	XXXXXXXXXXXXX
変換種	別 2:1次式		不感帯 不感帯幅比	Ł(%):(下限:0.5,上限:0.5)
入 711/91/2	が デ	合理性チェック条件違		1
カー合理性チョ	<u>197</u>			不感帯幅比(%):1.0
処 引込線抵		チェック幅比(%)	不感帯幅比	
		下限 上限	(%)	
		0.0 0.0		· · ·
諸 プリアンフ	2	2.0 2.0	1.0	
情 微少入2	<u>カ切り捨</u> 3 7抵抗 4	$\begin{array}{cccccccccccccccccccccccccccccccccccc$	- · ·	デジット
報警報		中小時以上的		
┃	→ジ出力機器 【CRT	, LBP	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	
	プロ	/〇キュービクルNo. セス入出力装置1	عت» الم. 3	ス¤ykNo. ポイントアドレス 4 8
O PI 情 報		中継端子No.盤 端子盤1	TB座標 JX3	

合理性チェック条件選択画面

		<u>ም</u> ታወグ入力	ካል
入力点	私登録 入力点削除		取消
Tag No	: TE - 31. 1 - 12A	· ()(循環水ポンプ軸受Na温度
検出器	まレンジ 下限: 1 上	限:5	検出器種別 電圧(V)
測定	レンジ 下限: 0 上	限:500	工学値単位 ℃
	小数点位置 1:X	. X	走查周期 5:5.00 sec
	B制限值 下限值:150		上限值:432
	物警報停止条件 1の時自動警報停」	上自動警報停止	<u>LTag</u> XXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXX
٦	<u>変換種別</u> 2:1次式 フィル列ング ディジタル・フ	工学値ゲイン補正選	
_カ	合理性チェック コード:2, チ:		2.0),不感带幅比(%):1.0
処	引込線抵抗値 Ω	固定值補正	
理	工学値ゲイン補正 無し 入力電圧オフセット値	可変値補正	
諸	プリアンプゲイン ゲイン:1	無補正	±5V)
懠	<u> 微少入力切り捨</u> 幅比(%) I /V抵抗		変化幅 デジット
報	▲ <u>1</u> / ▼ 月 / 月 / 月 / 月 / 月 / 月 / 月 / 月 / 月 /	······································	
	警報メッセージ出力機器 CRT, 1	BP	
P I / O 情報	プロセン)キュービクルNo. ×入出力装置1 <端子No.盤 ⁴ 盤1	ユニットNo. スロットNo. ポイントアドレス 3 4 8 TB座標 JX3

工学値ゲイン補正選択画面(1)

	アナログ入力点
入力点登録 入力点削除	取消
Tag No: $TE - 31$. $1 - 12A$ ()(循環水ポンプ軸受Na温度)
検出器レンジ 下限: 1 上限: 5	検出器種別 電圧 (V)
測定レンジ 下限:0 上限:50	0工学值単位 ℃
小数点位置 1:X. X	走査周期 5:5.00 sec
警報制限值 下限值:150	上限值:432
自動警報停止条件 1の時自動警報停止	自動警報停止Tag XXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXX
次 変換種別 2:1次式 カ 74ルタリング ディジタル・フ カ 合理性チェック コード:2, チ 処 引込線抵抗値 Ω 埋 入力電圧オフセット値 酸定 諸 プリアンプケイン ゲイン: 微少入力切り捨 幅比(%) 構正値: 警報窓	ダイン補正選択 感帯幅比(%):(下限:0.5,上限:0.5) 取消 2.0),不感帯幅比(%):1.0 固定値補正 2.0),不感帯幅比(%):1.0 固定値補正 5.0 反消 5.0 5.0 ジット
警報パッセージ 出力機器 CR P I I P I / Oキュービ 〇 P I / O割付 中継端子No. 中継端子盤1	置13_4_8

工学値ゲイン補正選択画面(2) (固定値補正設定)

		アナログ入力点
入力点登録入	力点削除	[取消]
Tag No: TE-3	1. 1-12A () (循環水ポンプ軸受Na温度)
│ 検出器レンジ Ⅰ	下限:1 上限:5	検出器種別 電圧 (V)
測定レンジ 7	下限:0 上限:500	0 工学値単位 ℃
	小数点位置 1:X.X	走查周期 5:5.00 sec
警報制限值		上限值:432
自動警報停止 多		自動警報停止Tag XXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXX
入 変換和 フィルタリン	<u>重別</u> 2:1次式	*イン補正選択 取消 取消
カートの理性が		2.0),不感带幅比(%):1.0
処引込線担		定值補正
	が小補正 無し 可	丁変値補正
理 入力電	网发	
諸 プリアン	[韵 定]	
情 微少入		デジット
	可変値補正T a g XXXX	
·	AAAA	
P I	プロセス入出力装飾	<u> 1 3 4</u> 7 1 8
	· <u>○ ○ ○ 八八山八級</u> · <u>○ ○ ○ 八八山八級</u> · 一一一一一一一一一一一一一一一一一一一一一一一一一一一一一一一一一一一一	
O P I 情 報	中継端子盤1	

工学値ゲイン補正選択画面(3) (可変値補正設定)

		アナロ	7入力点		
入力点	〔登録 【入力点削除】				取消
Tag No	TE - 31. 1 - 12A	()(循環水ポン	ィプ軸受N a 温度)
検出器	シンジ 下限: 1	上限: 5	検出器種別	電圧 (V)	
測定し	レンジ 下限:0	上限: 500		°C	
	小数点位置	: X. X	走査周期	5:5.00 sec	
警報	器制限值 下限值:150	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	上限值:43	2	
自動	1 の時自動警	報停止 自動警	報停止Tag XXXX	* * * * * * * * * * * * * * * * * * * *	X
入	変換種別2:1次式		報不感帯 不感帯幅	[比(%):(下限:0.5,上限	: 0.5)
	フィルタリング ディジタル・	プリアンプ	ゲイン選択		<i>,</i>
カ	合理性チェック コード:2,5		取消	不感帯幅比(%):1.0	
処		コード ゲイン	入力フルスケール		
理	工学値が	1 500	$\pm 10 \mathrm{mV}$	· · · · ·	
	入力電圧オフセット値 アリアンプゲイン ゲイン:	2 250 3 100	$\pm 20 \text{ mV}$ $\pm 50 \text{ mV}$	N	
諸	(数少入力切り捨) 幅比(%)	4 50	+100mV	/ /]
情	I/V抵抗 無し	5 10 6 5	$\pm 500 \text{mV}$ $\pm 1 \text{V}$	デジット	
報		$\begin{array}{c} 0 & 5 \\ 7 & 1 \end{array}$	$\pm 5 V$		
712	▲ <u>■ 報 心</u> 「警報メッセージ」出力機器 CR	8 1/2	±10V		
P I		$I / O + = - E / \nu N c$		ス¤ットNo. ポイントアドレス	
		ロセス入出力装置1		4 8	
O 情 報	PI/O割付	<u> 中継端子No.盤</u>	TB座標		
報		継端子盤1] X 3		

.

プリアンプゲイン選択画面

	アナログ入力点	
入力点	<u>急登録</u> 入力点削除	取消
Tag No	 :TE-31.1-12A)(循環水ポンプ軸受Na温度)
	よしンジ 下限: 上限: レンジ 下限: 上限: 上限: 上限: 上限: 上限: 上限: 下限: 上限:	
教士	小数点位置 1:X.X 走査周期 5:5.00 sec 限制限値 下限値:150 上限値:432	
	動警報停止条件 1の時自動警報停止 自動警報停止Tag XXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXX	
٦	変換種別 2:1次式 7イルタリング ディジタル・フィルタ 織少入力切捨幅比選択	. 5)
カ	<u> 合理性チェック</u> <u> コード:2, チェック</u> <u> 取消</u> <u> 取消</u> <u> 取消</u> <u> 取消</u> <u> 取消</u> <u> 取消</u> <u> 取消</u> <u> し</u> <u> 、</u> 、 、 、 、 、 、	<u> </u>
処	引込線抵抗値	\equiv
理		
		····-
諸	アリアンプ が $4 > 1 < 1$ 3 1.0 5 V) 微少入力切り捨 幅比(%) 1:0 4 5.0 化幅 デジット	
倩	<u> I/V抵抗</u> 無し	
報		<u> </u>
	警報メッセージ出力機器 CRT, LBP	
P I/O 情報	PI/OキュービクルNo. エニットNo. スロットNo. ポイントアト・レス プロセス入出力装置1 3 4 8 中継端子No. 盤 TB座標 中継端子盤1 JX3	

- 164 -

微少入力切り捨て幅比選択画面

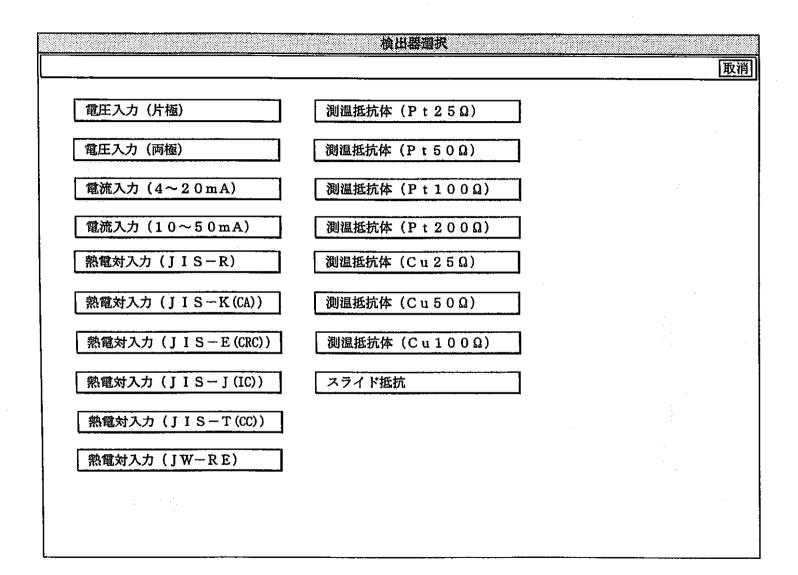
		アナログ入力点	
入力点	〔登録 入力点削除		取消
Tag No	: TE - 31. 1 - 1	2 A ()	(循環水ポンプ軸受Na温度)
検出器	キレンジ 下限:1	上限:5検/	出器種別 電圧(V)
測定	レンジ 下限:0		学値単位 ℃
			查周期 5:5.00 sec
警報	别限值 下限值:1		限值:432
自重	物警報停止条件	時自動警報停止自動警報停止Tag	XXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXX
	変換種別 2:	次式 警報不感帯	不感带幅比(%): (下限:0.5, 上限:0.5)
	フィルタリング ディ	1/V抵抗值選択	
カ	合理性チェックコー		取消上比(%):1.0
処	引込線抵抗值	コード 変換抵抗値 入力電流	
理	工学値ゲ化補正	1 100Ω 0~10mA	0~1V
	入力電圧オフセット値 プリアンプゲイン	$\begin{array}{cccccccccccccccccccccccccccccccccccc$	$\begin{array}{c c} 0 \sim 1 V \\ 0 \sim 1 V \end{array}$
諸	一次の人力切り捨	$4 100\Omega 0 \sim 50 \text{ mA}$	
情	I/V抵抗	<u> 無し</u>	
報	警報窓		
	警報メッセージ出力機	器 CRT, LBP	
P I / O 情報	PI/O割付	PI/OキュービクルNo. プロセス入出力装置1 中継端子No.盤 中継端子盤1	ユニットNo. スロットNo. ポイントアト・レス 3 4 8 TB座標 JX3

I V抵抗值選択画面

.

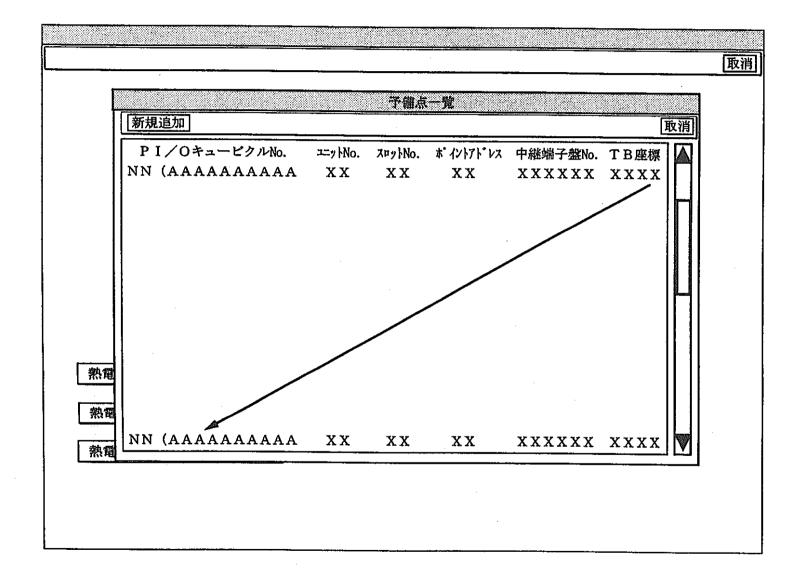
	アナログ入力点				
入力点登録 入力点削除	取消				
Tag No : T E - 3 1. $1 - 1 2 A$	() (循環水ポンプ軸受Na 温度)				
検出器レンジ 下限:1	上限: 5 検出器種別 電圧 (V)				
測定レンジ 下限:0	上限: 500 工学値単位 ℃				
小数点位置 1:2	X.X 走査周期 5:5.00 sec				
警報制限値 下限値:150 上限値:432					
自動警報停止条件 1の時自動警報停	追動警報停止Tag XXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXX				
入 変換種別 2:1次式 フィルタリング ディジタル・フィ	警報不感帯 不感帯幅比(%): (下限:0.5, 上限:0.5)				
力 合理性チェック コード:2, チェ					
引込線抵抗値 0					
2 処 工学値が22/補正 無し	コード 出力機器 1 警報出力無し				
□ ^理 入力電圧オフセット値	2 CRT				
諸 プリアンプゲイン ゲイン:1	3 CRT, LBP				
微少入力切り捨 幅比(%) 1					
報					
警報メッセージ出力機器 CRT,					
	OキュービクルNo. ユニットNo. スロットNo. ポイントアトッレス				
	ス入出力装置1 3 4 8				
	継端子No.盤 TB座標 計子盤1 JX3				

警報出力機器選択画面



- 167 -

検出器選択画面



予備点一覧画面

付録. 2

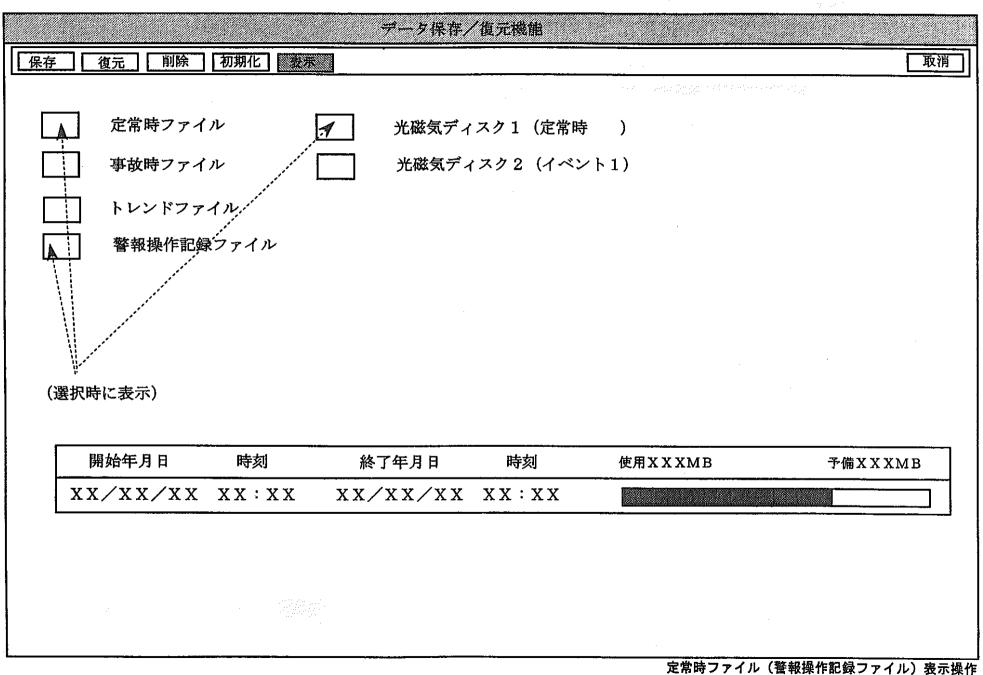
データ保存/復元機能サポート用マンマシン画面(例)

	データ保存/復元機能		
保存 復元 削除 初期化 表示		· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	[取消]
定常時 イベント1 定常時ファ イベント2	光磁気ディスク1(初期化未済)		
事故時ファイル	光磁気ディスク2(初期化未済)		
トレンドファイル			
警報操作記録ファイル			
L			光磁気ディスク1の初期化操作

- 170 -

尤做乳ナイスソーの10月間1C際TF

•



【保存】 復元 】 削除 初期化 数	データ保存/復	元機能		[取消]
 事故時ファイル 定常時ファイル トレンドファイル 	光磁気ラ	イスク1(定常時) イスク2(イベント1)		······································
警報操作記録ファイル	XX/XX/XX XX/XX/XX XX/XX/XX XX/XX/XX XX/XX/	ファイル種別 XX:XX 事故時ファイ XX:XX 事故時ファイ	1ル イル イル イル イル イル イル	
(選択時に表示)		XX:XX <>> XX:XX >	禄ファイル	
開始年月日 時刻 XX/XX/XX XX:XX	終了年月日 XX/XX/XX X	時刻 使用XXXI X:XX	MB 予備	

警報操作記録ファイル表示

			存/復元機能		
保存	復元 削除 初期化	表示	<u>, </u>		
	事故時ファイル	光	磁気ディスク	1 (定常時)	(光磁気ディスクに保存され
	定常時ファイル	光	磁気ディスク	2(イベント2)	ているトレンドファイルを 全て表示する)
	トレンドファイル	日付		ファイル種別	
	警報操作記録ファイル	XX/XX/XX	$\mathbf{X}\mathbf{X}:\mathbf{X}\mathbf{X}$	6 時間トレンドファイ	N
		XX/XX/XX	$\mathbf{X}\mathbf{X}:\mathbf{X}\mathbf{X}$	6 時間トレンドファイ	ル
		XX/XX/XX	$\mathbf{X}\mathbf{X}:\mathbf{X}\mathbf{X}$	6 時間トレンドファイ	n
1		XX/XX/XX	XX : XX	6 時間トレンドファイ	л
、 (トレン	・ドファイルの場合は			6 時間トレンドファイ	л
	「ディスクへの保存が	XX/XX/XX	$\mathbf{X}\mathbf{X}:\mathbf{X}\mathbf{X}$	6 時間トレンドファイ	N
	のトレンドファイル	XX/XX/XX	XX : XX	6 時間トレンドファイ	ル
を表示	(する)	XX/XX/XX	$\mathbf{X}\mathbf{X}:\mathbf{X}\mathbf{X}$	1 日トレンドファイ	л
		XX/XX/XX	$\mathbf{X}\mathbf{X}:\mathbf{X}\mathbf{X}$	1日トレンドファイ	ル
		XX/XX/XX	$\mathbf{X}\mathbf{X}:\mathbf{X}\mathbf{X}$	1日トレンドファイ	n III
t		XX/XX/XX	$\mathbf{X}\mathbf{X}:\mathbf{X}\mathbf{X}$	7日トレンドファイ	N
		XX/XX/XX	$\mathbf{X}\mathbf{X}:\mathbf{X}\mathbf{X}$	7日トレンドファイ	л III .
		XX/XX/XX	$\mathbf{X}\mathbf{X}:\mathbf{X}\mathbf{X}$	7日トレンドファイ	n III
				75日トレンドファイ	
		XX/XX/XX	$\mathbf{x}\mathbf{x}:\mathbf{x}\mathbf{x}$	75日トレンドファイ	· ル 🔲
			·		

- 173-

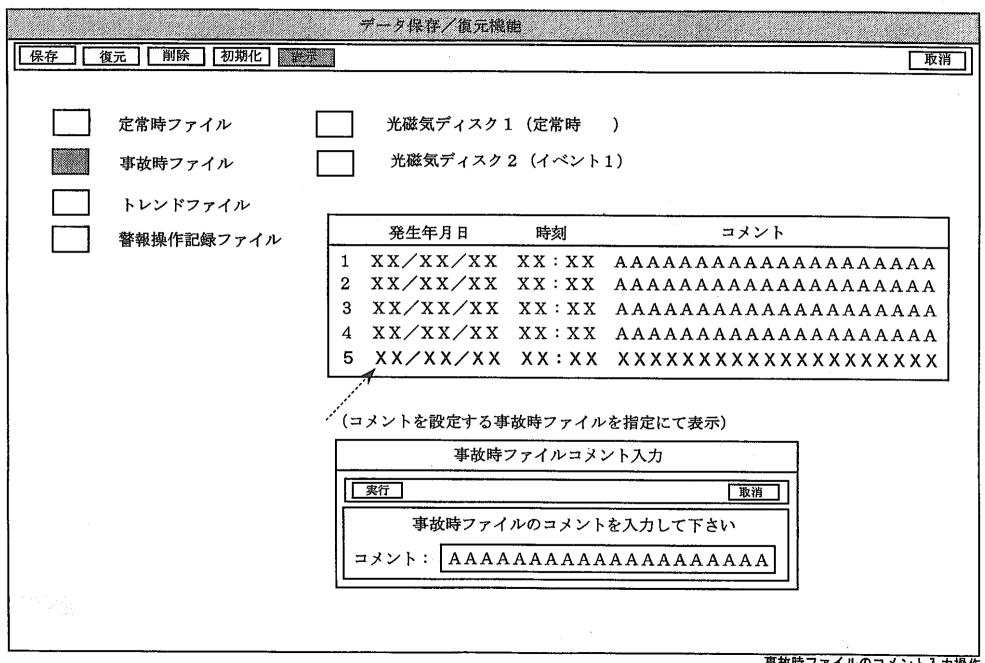
トレンドファイル表示

保存 復元 削除 初期化 麦赤	データ保存/復元機能]	取消
定常時ファイル [事故時ファイル [トレンドファイル 警報操作記録ファイル	光磁気ディスク1(定常時) 光磁気ディスク2(イベント1)	
	発生年月日 時刻 1 XX/XX/XX XX:XX 2 XX/XX/XX XX:XX	E.

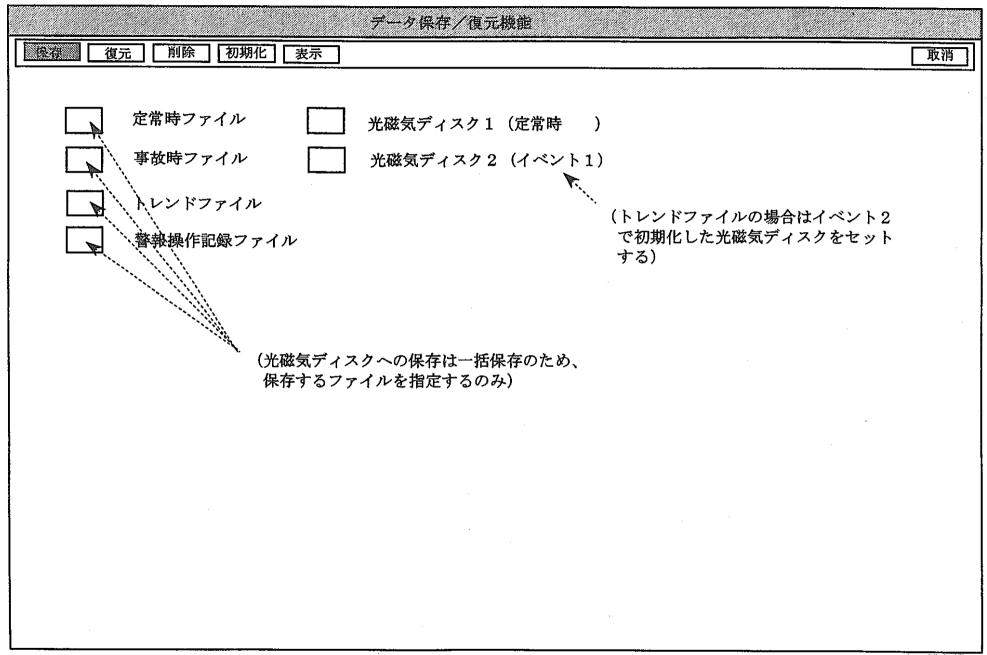
	発生年月日	時刻	コメント
1	XX/XX/XX	$\mathbf{X}\mathbf{X}:\mathbf{X}\mathbf{X}$	АААААААААААААААААААА
2	XX/XX/XX	$\mathbf{x}\mathbf{x}:\mathbf{x}\mathbf{x}$	ΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑ
3	XX/XX/XX	$\mathbf{X}\mathbf{X}:\mathbf{X}\mathbf{X}$	ΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑ
4	XX/XX/XX	$\mathbf{X}\mathbf{X}:\mathbf{X}\mathbf{X}$	ΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑ
5	XX/XX/XX	$\mathbf{X}\mathbf{X}:\mathbf{X}\mathbf{X}$	XXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXX

(光磁気ディスクに未保存のファイルが表示される)

事故時ファイル表示操作



事故時ファイルのコメント入力操作



データ保存/復元機能	
保存」「「「「」」「「」」「「」」「」」「「」」」「「」」」「「」」」「」」」「	取消
事故時ファイル 光磁気ディスク1(定常時) 定常時ファイル 光磁気ディスク2(イベント1) トレンドファイル 警報操作記録ファイル	
定常時ファイル復元入力	
[<u>実行</u>] [取消]	
定常時時ファイルの復元範囲を入力して下さい	
開始年月日 時刻 XX/XX/XX XX時XX分 ▲	
終了年月日 時刻 XX/XX/XX XX時XX分 ▼	

定常時ファイルの復元操作

	データ保存/復元機能	
保存。	初期化 表示	取消
事故時ファイン 定常時ファイン		
トレンドファ	日付 ファイル種別	
■ 警報操作記録:	XX/XX/XX XX:XX 事故時ファイル XX/XX/XX XX:XX:XX 事故時ファイル XX/XX/XX XX:XX:XX 事故時ファイル XX/XX/XX XX:XX YX:X XX/XX/XX XX:XX:XX 事故時ファイル XX/XX/XX YX:X YX:X YX:X/XX/XX YX:X YX:X YX:X/XX/X YX:X YX:X YX:X/XX/X YX:X YX:X YX:X/XX/X YX:X YX:X YX:X/XX:X YX:X YX:X YX:X/XX:X YX:X YX:X YX:X:X:X YX:X YX:X YX:X:X:X:X:X:X YX:X YX:X YX:X:X:X:X:X:X:X:X:X YX:	

事故時ファイル復元操作

	データ保存/復元機能		
保存 創除 初期化 表示		· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	取消
事故時ファイル 定常時ファイル	 光磁気ディスク1(気 光磁気ディスク2(4 		
トレンドファイル	日付	ファイル種別	
警報操作記録ファイル	XX/XX/XX XX:XX XX/XX/XX XX:XX XX/XX/XX XX:XX XX/XX/XX XX:XX XX/XX/XX XX:XX XX/XX/XX XX:XX	事故時ファイル 事故時ファイル 事故時ファイル 事故時ファイル 事故時ファイル	
警報操作記録ファ	イル復元入力	事故時ファイル 事故時ファイル	
	取消〕	警報操作記録ファイル	
	復元範囲を入力して下さい	警報操作記録ファイル	
開始年月日 時刻 XX/	✓XX/XX XX時XX分		
終了年月日 時刻 XX	/XX/XX XX時XX分		

警報操作記録ファイル復元操作

	事故時ファイル		磁気ディスク	1 (定常時)	
	定常時ファイル			2 (イベント2)	
	トレンドファイル	日付		ファイル種別	7
	警報操作記録ファイル	XX/XX/XX	X X : X X	6 時間トレンドファイル	
		XX/XX/XX	$\mathbf{x} \mathbf{x} : \mathbf{x} \mathbf{x}$	6時間トレンドファイル	
		XX/XX/XX	$\mathbf{X}\mathbf{X}:\mathbf{X}\mathbf{X}$	6時間トレンドファイル	
		XX/XX/XX	$\mathbf{x}\mathbf{x}:\mathbf{x}\mathbf{x}$	6時間トレンドファイル	
		XX/XX/XX	$\mathbf{X}\mathbf{X}:\mathbf{X}\mathbf{X}$	6時間トレンドファイル	
		XX/XX/XX	$\mathbf{X}\mathbf{X}:\mathbf{X}\mathbf{X}$	6時間トレンドファイル	
		X X / X X / X X	x x : x x	6時間トレンドファイル	
		XX/XX/XX	$\mathbf{X}\mathbf{X}:\mathbf{X}\mathbf{X}$	1日トレンドファイル	
		XX/XX/XX	$\mathbf{x}\mathbf{x}:\mathbf{x}\mathbf{x}$	1日トレンドファイル	
		XX/XX/XX	$\mathbf{X}\mathbf{X}:\mathbf{X}\mathbf{X}$	1日トレンドファイル	
		XX/XX/XX	$\mathbf{X}\mathbf{X} : \mathbf{X}\mathbf{X}$	7日トレンドファイル	
		XX/XX/XX		7日トレンドファイル	
		XX/XX/XX			
		· · ·		75日トレンドファイル	
				75日トレンドファイル	

トレンドファイル復元操作

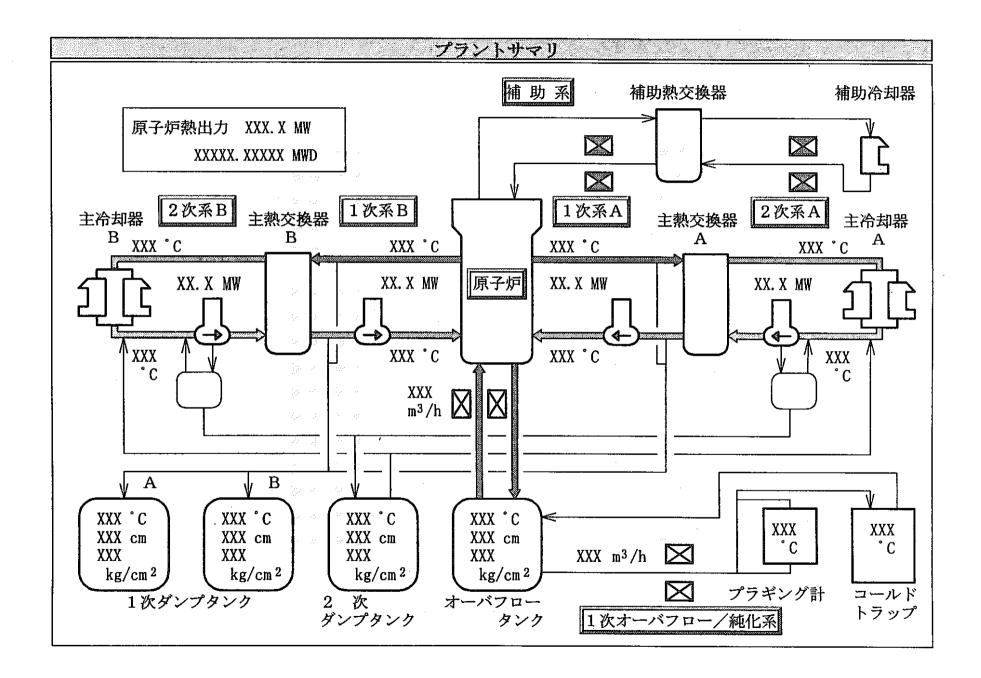
付録. 3

図形表示画面(例)

警報入力点監視スク	ロール中		原子炉出力 XXX MW 現在	日時 XXXX年XX月XX日 MM:SS
[プラント監視] 運転試験支	愛 データ印字	システム管理		画面コピー
		プラント監視	*==-	
次ページ				
図形表示	リアルタイム	ムトレンド表示	ディジタル表示	警報表示
プラントサマリ	2 時間	2時間X-Y	グループデータ表示	警報表示
原子炉系	6 時 間	6時間X-Y	熱交換データ表示	入力点監視
1次主冷却系(A)	18	1日X-Y	1次主冷却系流量	
1次主冷却系(B)	7日	7 日 X — Y	ポンプ起動許可条件表示	
1次主冷却系	75日	75 HX -Y		ガイド表示
2次主冷却系	 ヒストリカノ	レトレンド表示		電源喪失ガイド
補助冷却系	2 時 間	2時間X-Y		Na充填・ドレンガイド
1次オーバフロー/純化系	6時間	6時間X-Y		出力上昇/下降時ガイド
制御棒パターン	1日		トリップシーケンス	原子炉スクラムガイド
隔離弁状態表示	7日	7日X-Y		2次系ガイド
	75日	75 HX-Y		

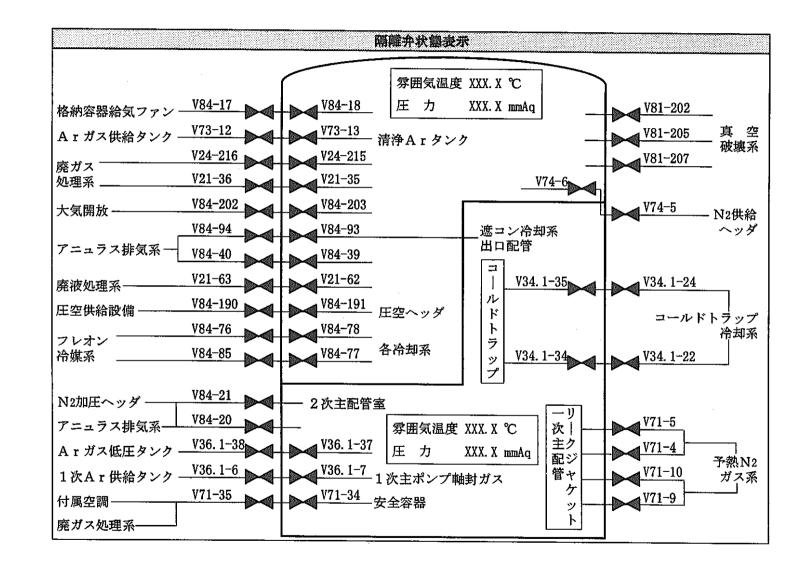
- 182 -

プラント監視メニュー画面



.

- 183 -



- 184 -

隔離弁状態表示画面

付録. 4

ガイド表示画面(例)

.

	原子	「炉スク	クラム発	连時刻 X	X時XX分X	X秒				
京子炉	1次主	冷却习	ĸ		放射線モニ	タ		(スクラ	4前)	
制御棒 励磁	断		А	В	スタック	α	X. XE±X	(X. XE	E±X)	ср
制御棒全数	入 主ポ:	ンプ	運転	運転		βγ	X. XE±X	(X. XE	E±X)	сp
1次オーバーフロー	*=	E9	停止	停止		γ	X. XE±X	(X. XE	E±X)	ср
電磁ポンプ 遅 短 弱 弱 辺 プ 近 で み よ XX.X	転流	戱	XXX. X	XXX.X m ³ /h	L					
	[四転	、数	XXXX	XXXX rpm						
原子炉熱出力 XXX.X M	2次主	冷却	<u>ж</u>		主冷却器					
	2次主	=冷却;	系 A	B		1 A	2 A	1 B :	2 B	
	<u>2次主</u> 主ポ:		<u> </u>	B 運転		1 A	2 A	1 B	2 B	
PRM6 レンジ X XXX.X % 7 レンジ X XXX.X % 8 レンジ X XXX.X %		ンプ	A 運転		主冷却器 プロア ブレーキ		2 A	1 B	2 B	
PRM6 レンジ X XXX.X % 7 レンジ X XXX.X % 8 レンジ X XXX.X %	主ポ: 流	ンプ	A 運転 XXX. X	運転	プロア		2 A ○ ○ ○		2 B	
PRM6 レンジ X XXX.X% 7 レンジ X XXX.X% 8 レンジ X XXX.X% IRM3 挿入 XXX.X%	主ポ: 流	ンプ 量	A 運転 XXX. X	運転	プロア ブレーキ	1 A () () () () () () () () () ()				%
PRM6 レンシ [*] X XXX.X% 7 レンシ [*] X XXX.X% 8 レンシ [*] X XXX.X% IRM3 挿入 XXX.X% 4 挿入 XXX.X%	主ポ: 流 1 次補	ンプ 量	A 運転 XXX.X 却系 A	運転 XXX.X m ³ /h B	ブロア ブレーキ ダンパ		XQJ	$\mathbb{Z} \bigcirc \mathbb{Q}$		% ~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~

原子炉スクラムガイド表示画面

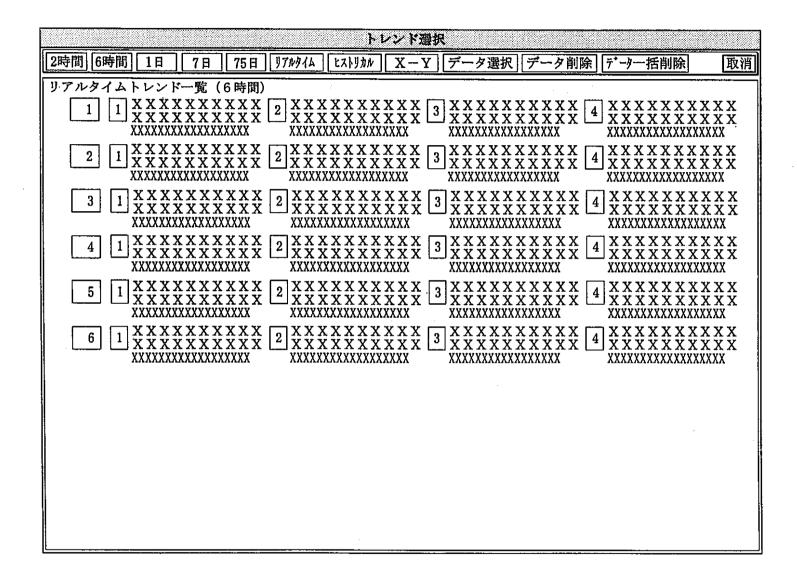
付録.5

トレンド表示画面(例)

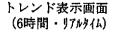
.

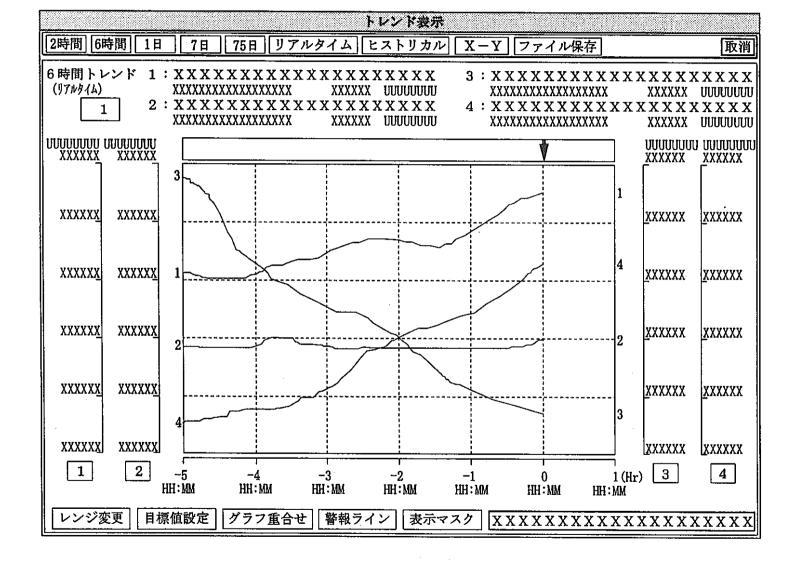
トレンド選択	
[2時間][6時間] 1日 [7日][75日] IJ7レタイム] [ヒストリカレ] X-Y] データ選択] データ削除] データー括削除] 取	x消
リアルタイムトレンド一覧(2時間)	
1 1 X X X X X X X X X X X X X X X X X X X	
2 1 X X X X X X X X X X 2 X X X X X X X	
3 1 X X X X X X X X X X 2 X X X X X X X X	
4 1 X X X X X X X X X Z 2 X X X X X X X X X	
5 1 X X X X X X X X X X 2 X X X X X X X X	
6 1 X X X X X X X X X X 2 X X X X X X X X	
7 1 X X X X X X X X X X X X X X X X X X X	:
8 1 X X X X X X X X X X X X X X X X X X X	
9 1 X X X X X X X X X X 2 X X X X X X X X	
10 1 X X X X X X X X X X X X X X X X X X X	

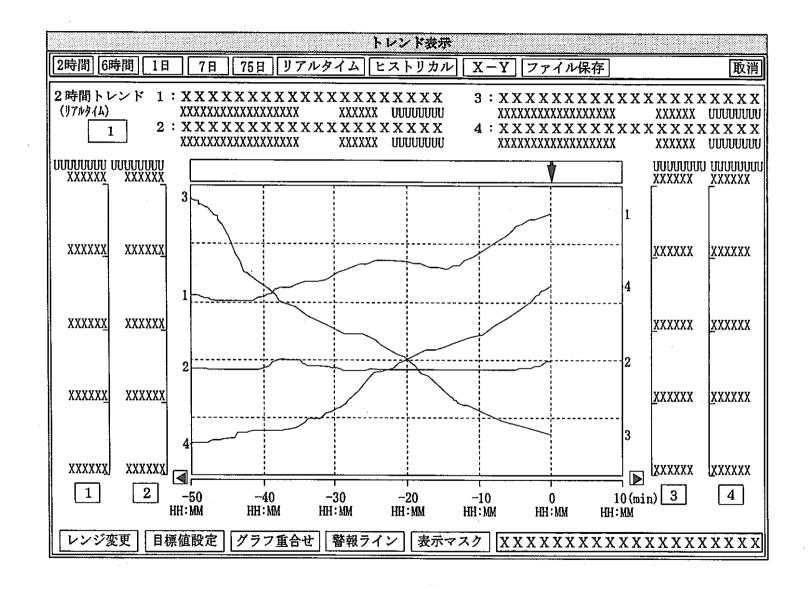
トレンド選択画面 (リアルタイムトレンド)



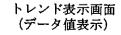
トレンド選択画面 (リアルタイムトレンド)

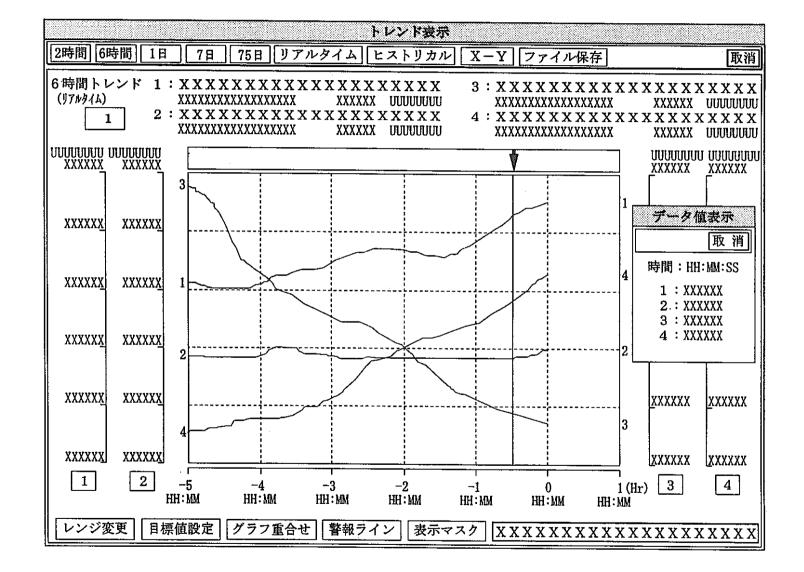


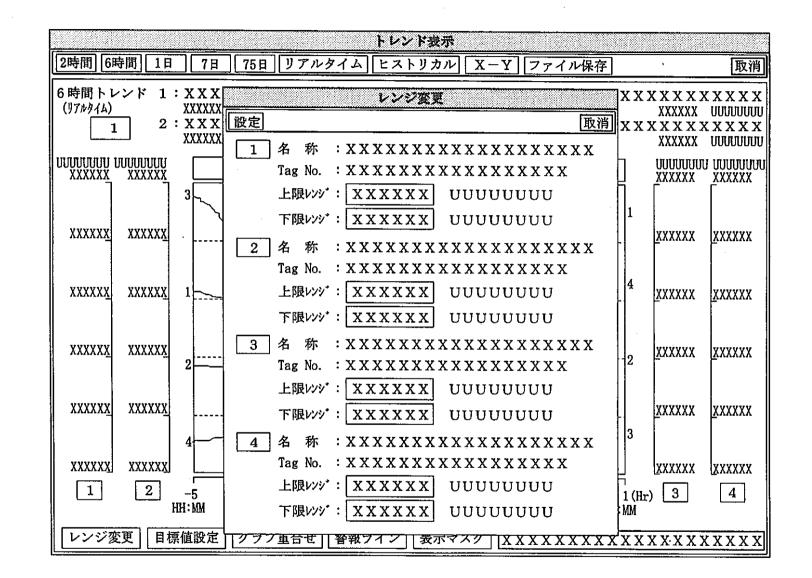




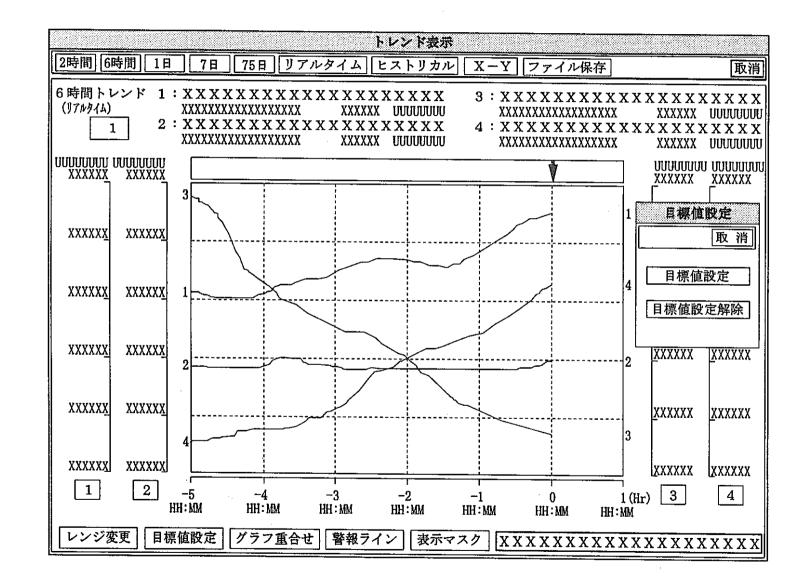
トレンド表示画面 (2時間・リアルタイム)



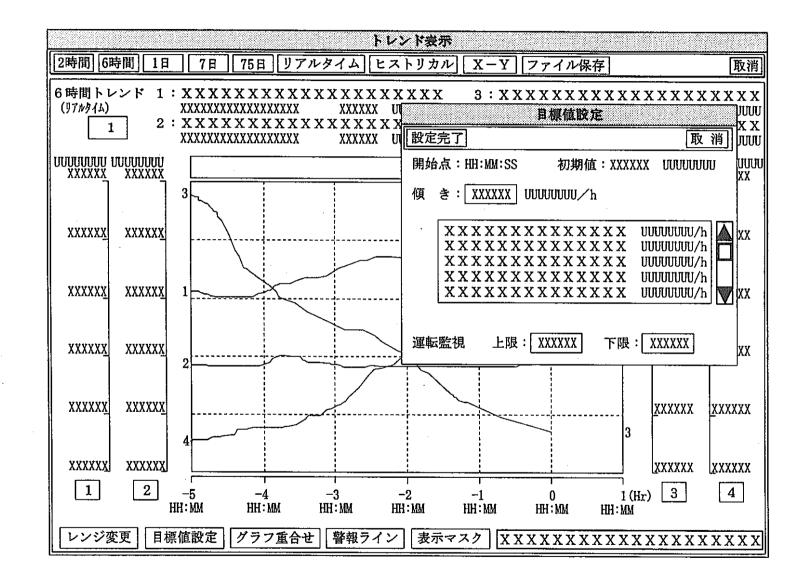




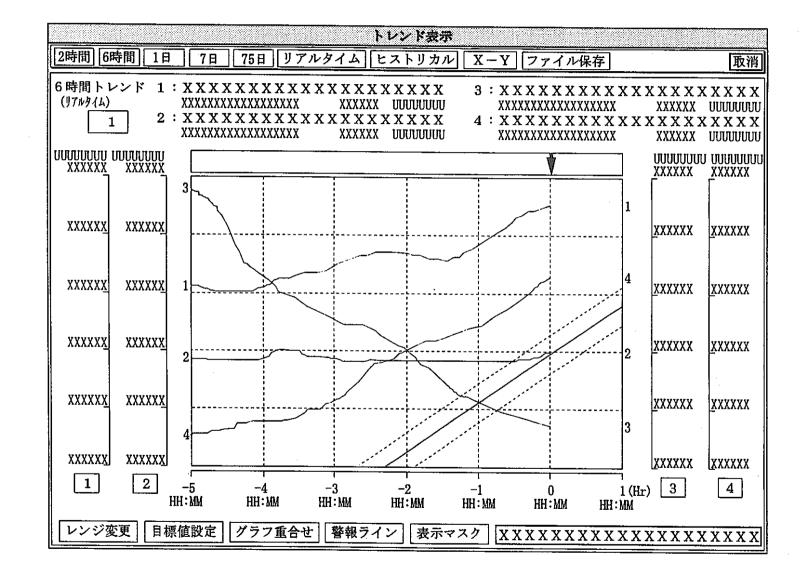
トレンド表示画面 (レンジ変更)



トレンド表示画面 (目標値設定1)



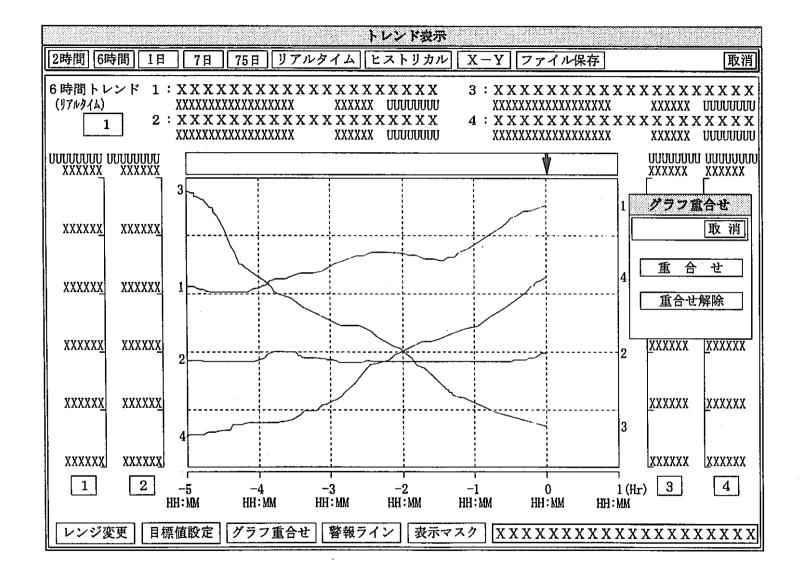
トレンド表示画面 (目標値設定 2)

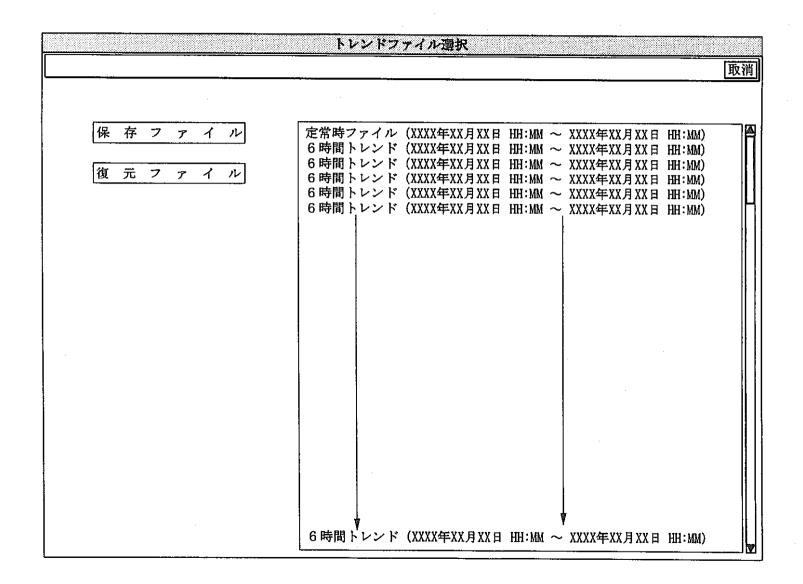


196 –

1

トレンド表示画面 (グラフ重合せ選択)





トレンド表示画面 (トレント^{*}ファイル選択)

					取
ag No: —	_,				
原子炉及び燃料取扱設備		原子炉冷却系統設備		原子炉格納設備	
回転プラグガス系	14	1次冷却系	31.1	格納容器雰囲気調整系	84
燃料つかみ部洗浄装置	21	2次冷却系	31.2	フレオン冷媒系	84
格納容器内燃料取扱Arガス設備	】24	1次補助冷却系	32.1		
燃料受入貯蔵設備Arガス系	25	2次補助冷却系	32.2	諸設備	
燃料洗浄/水冷却池水処理設備	計 26	1次オーバーフロー系	33	非常用電源設備	53
燃料受入貯蔵設備圧空系	27	1次Na純化系	34.1	圧縮空気供給設備	75
燃料取扱用キャスクカー系	28	2次Na純化系	34.2	補機/空調系冷却水系	76
トランスファロータArガス系	29	1次Na充填ドレン系	35.1	脱塩水供給設備	77
	78	2次Na充填ドレン系	35.2	メンテナンス設備	79
燃料浄化設備水素濃度計系	241	1次Arガス系	36.1	原子炉付属建家空調換気設備	92
SFF水冷却浄化設備	620	2次Arガス系	36.2	主冷却機建家空調換気設備	98
		予熱N2ガス系	71	冷却水ろ過設備	138
計測制御系統設備		Arガス供給設備	73	一般排水設備	192
制御棒駆動機構Arガス系	12	N2ガス供給設備	74	プール水処理設備	41
1次Arガスサンプリング系	46	2次冷却系計装用空気系	75.2	メンテナンス設備	410
床下O2濃度測定裝置系	100	格納容器貫通部冷却系	76.2	廃棄物処理建家空調換気設備	592
床下O2濃度測定装置系	111	安全容器呼吸系	83	SFF空調換気系	692
破損燃料集合体検出装置系	135	RCV L/T用N2ガス供給系	153	管理棟図審室蒸気·冷却水·給水系	700
	<u> </u>	1次冷却系計装用N2ガス系	174	屋外給水設備	800
放射性廃棄物の廃棄設備		1次冷却系計装用圧縮空気系	175	運転訓練設備	1092
Ar廃ガス処理系	61			ボイラ設備	1108
N2廃ガス/廃液処理系	62				
アルコール廃液処理装置系	206				
廃棄物処理建家廃液処理系	594				

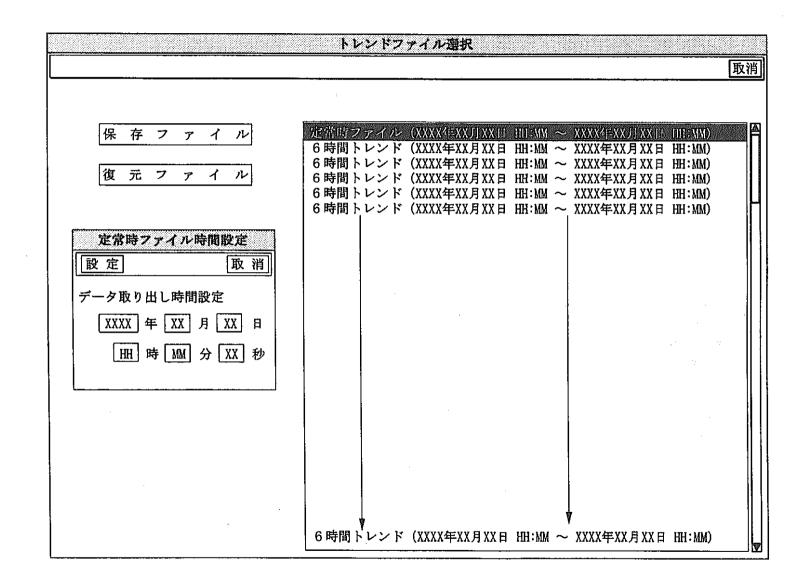
- 199 -

系統一覧画面

Tag N	0.	· · · · ·	-								
流量	<u></u> 庄 力	温度	水位	開度	回転数	電流	モニター	溃度	中性子束	位置	
FX	PX	TE	LX	POT	RC	AT	RIS	I/0	NTS		
	ter terre je 📕	ТХ				, <u></u>					
	:							2			
						A ?	G?	M ?	S?	Υ?	
						B? C?	H? 1?	N? 0?	T ? U ?	Ζ?	
	•	·				D?	 J ?	P ?	V?		
						E?	K?	Q?	W ?		
						F?	L?	R?	X ?	?	

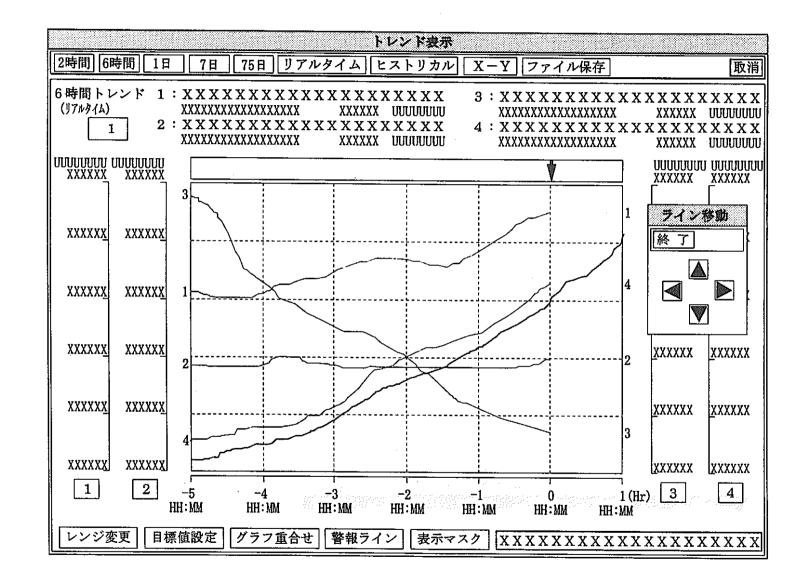
- 200 -

計器種別選択画面



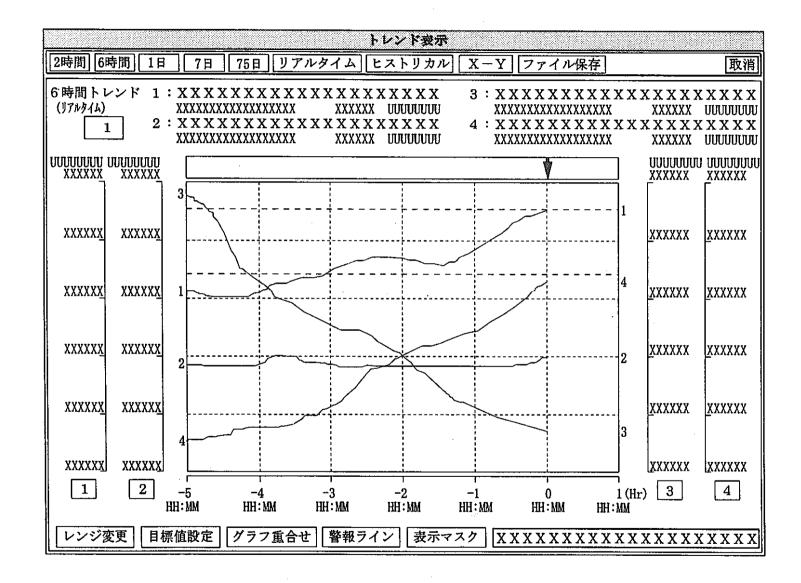
トレンド表示画面 (*\レ*ン)^{*}77(*w*選択・ 取出時間設定)

- 201 -

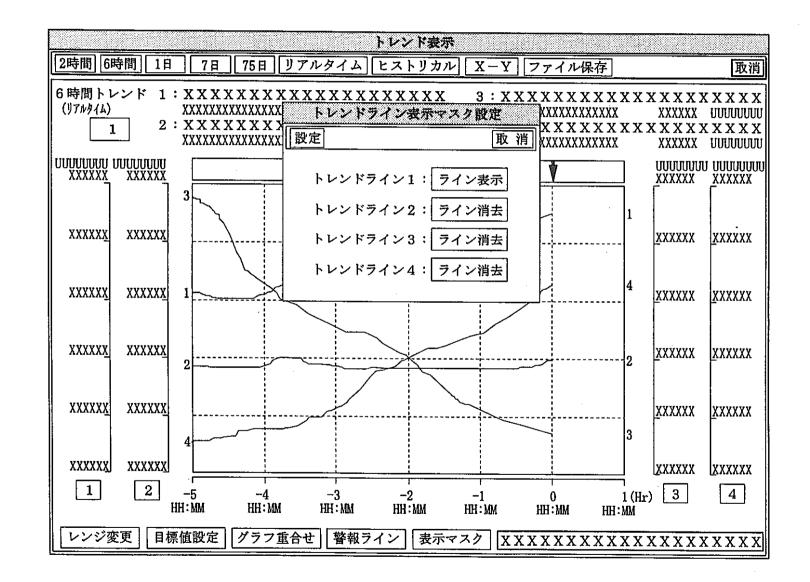


トレンド表示画面 (グラフ重合せ)

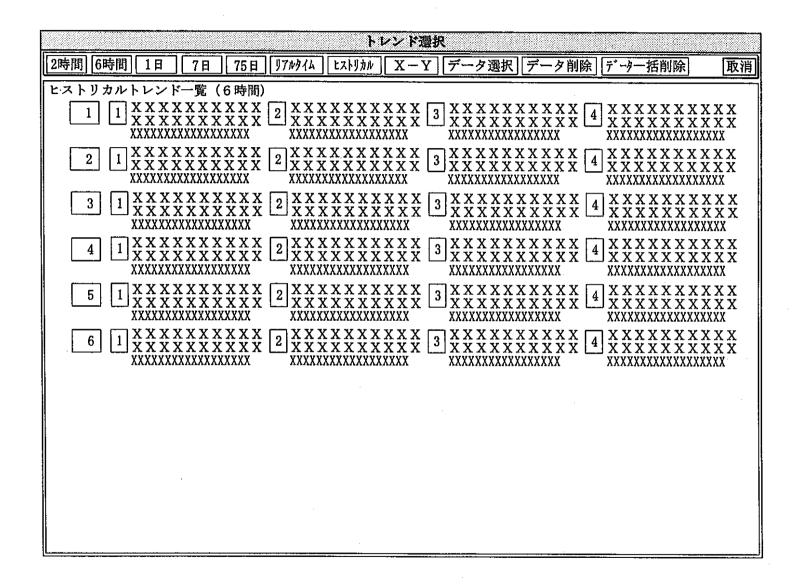
トレンド表示画面 (警報ライン)



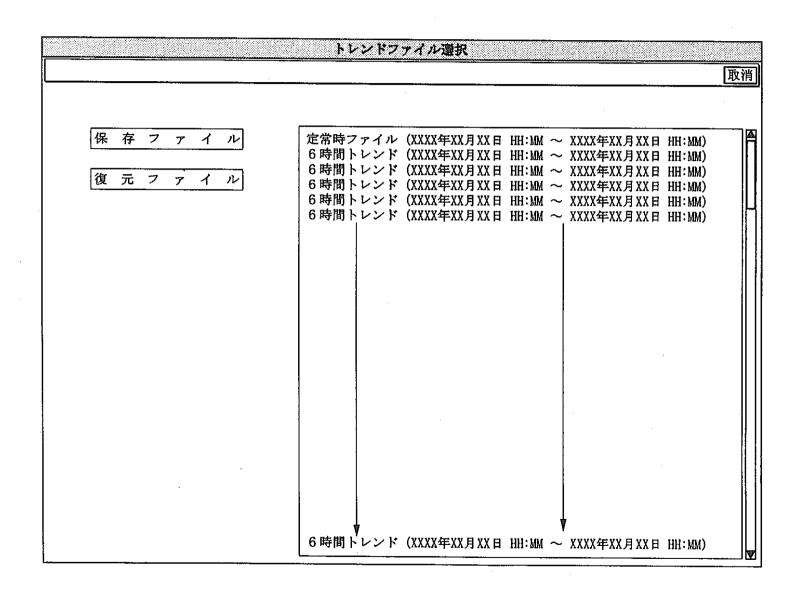
- 203 -

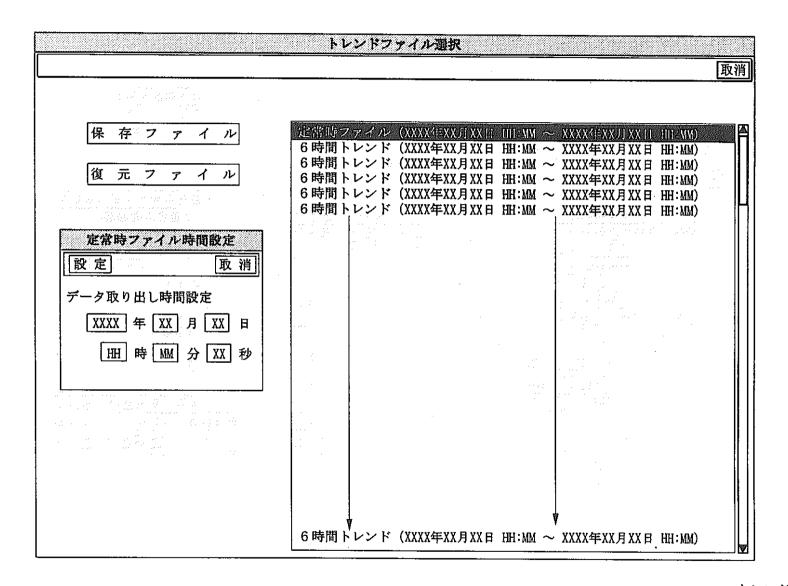


トレンド表示画面 (表示マスク)



トレンド選択画面 (ヒストリカルトレンド)





トレンド表示画面 (トレント^{*}ファイル選択・ヒストリカル 取出時間設定)

系統一覽

Tag No: —

回転プラグガス系

燃料つかみ部洗浄装置

燃料受入貯蔵設備Arガス系

燃料受入貯蔵設備圧空系

燃料取扱用キャスクカー系

燃料浄化設備水素濃度計系

制御棒駆動機構Arガス系

床下O2濃度測定装置系

床下O2濃度測定装置系

N2廃ガス/廃液処理系

アルコール廃液処理装置系

廃棄物処理建家廃液処理系

Ar廃ガス処理系

1次Arガスサンプリング系

破損燃料集合体検出装置系

放射性廃棄物の廃棄設備

SFF水冷却浄化設備

トランスファロータArガス系

計測制御系統設備

原子炉及び燃料取扱設備

格納容器内燃料取扱Arガス設備 24

燃料洗净/水冷却池水処理設備 26

原子炉冷却系統設備

1次冷却系

2次冷却系

1次補助冷却系

2次補助冷却系

1次Na純化系

2次Na純化系

1次Arガス系

2次Arガス系

予熱N2ガス系

Arガス供給設備

N2ガス供給設備

安全容器呼吸系

2次冷却系計装用空気

格納容器貫通部冷却系

RCV L/T用N2ガス供給

1次冷却系計装用N2大

1次冷却系計装用圧縮

1次オーバーフロー系

1次Na充填ドレン系

2次Na充填ドレン系

14

21

25

27

28

29

78

241

620

12

46

100

111

135

61

62

206

594

5. / 典	제품 그 나는 나는 사내에 나는
2備	原子炉格納設備
31.1	格納容器雰囲気調整系
31.2	フレオン冷媒系
32.1	
32.2	睹設備
33	非常用電源設備
34.1	圧縮空気供給設備
34.2	補機/空調系冷却水系
35.1	脱塩水供給設備
35.2	メンテナンス設備
36.1	原子炉付属建家空調換気設備
36.2	主冷却機建家空調換気設備
71	冷却水ろ過設備
73	一般排水設備
74	プール水処理設備
系 75.2	メンテナンス設備
76.2	廃棄物処理建家空調換気設備
83	SFF空調換気系
合系 153	管理棟図審室蒸気・冷却水・給水系
ガス系_174	屋外給水設備
空気系 175	運転訓練設備
and a state of the	ボイラ設備
しょうかい しょうていしょう みんかたい	

取消

84

84

53

75

76

77

79

92

98

138

192

411

416

592

692

700

800

1092

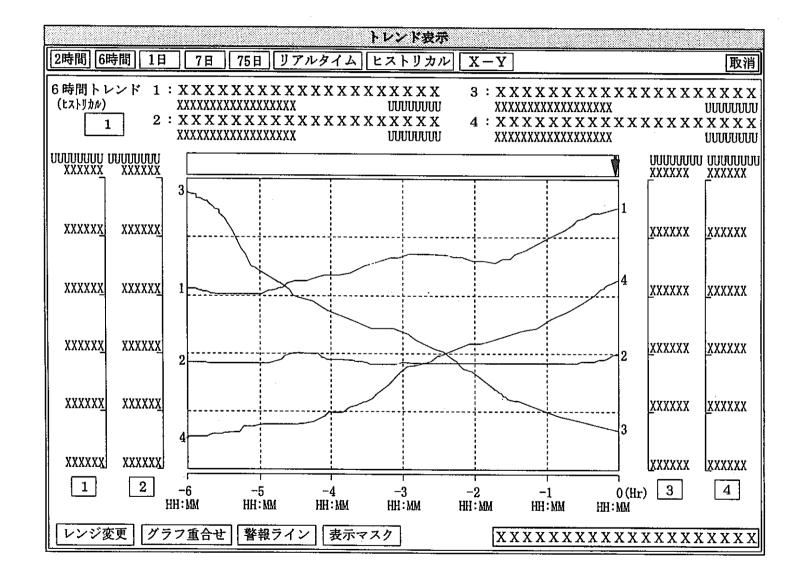
1108

208-

系統一覧画面

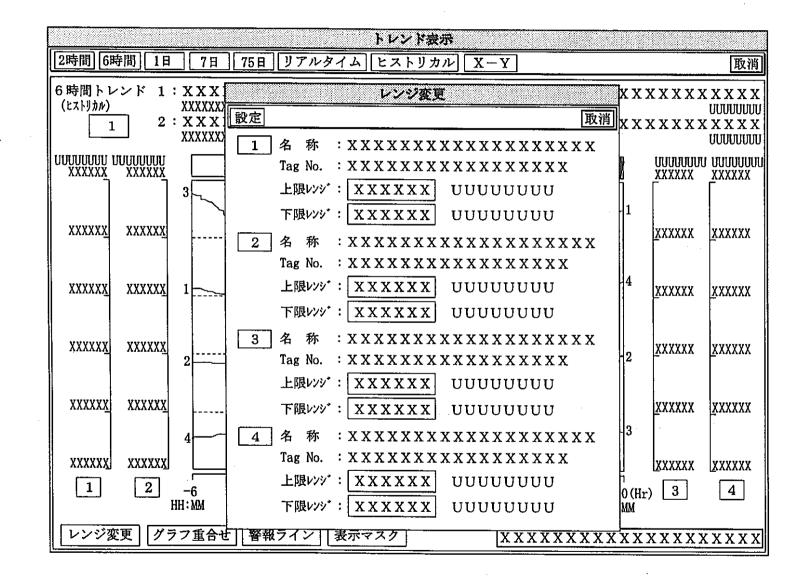
	計器 種別道	抉		取消
Tag No: — —				
流量 圧力 温度 水 FX PX TE L TX	位 開 度 回転数 X POT RC	電流 モニタ AT RIS		性子束 位 置 NTS LT
		A? G? B? H? C? I?	M? N? O?	S? Y? T? Z? U?
		D? J? E? K? F? L?	P ? Q ? R ?	V ? W ? X ? ?

計器種別選択画面

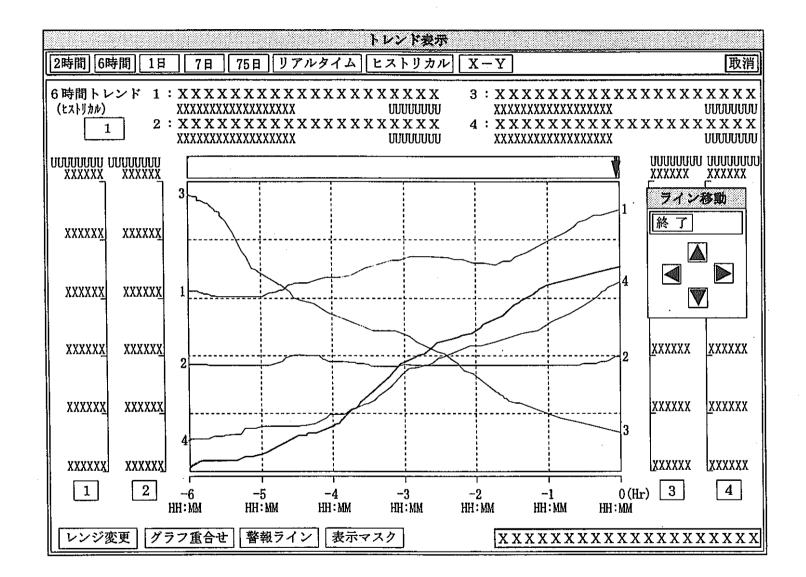


トレンド表示 2時間 6時間 1日 7日 75日 リアルタイム ヒストリカル X - Y取消 (ヒストリカル) ບບບບບບບບ 1 UUUUUUUU UUUUUUUU XXXXXX XXXXXX XXXXXX XXXXXX 3 データ値表示 取消 XXXXXX XXXXXX 時間:IHI:MM:SS 1 : XXXXXX 2 : XXXXXXXXXXXX XXXXXX з : ХХХХХХ **4** : XXXXXX XXXXXX XXXXXX ΙΧΧΧΧΧΙ ΙΧΧΧΧΑΙ 2 XXXXXX XXXXXX XXXXXX XXXXXX R XXXXXX XXXXXX XXXXXX XXXXXX 2 1 4 3 0(Hr) -2 -6 -5 -4 -3 -1 HH: MM HH:MM HH: MM HH: MM HH : MM HH:MM HH:MM 警報ライン レンジ変更 グラフ重合せ 表示マスク

トレンド表示画面 (データ値表示・ヒストリカル)



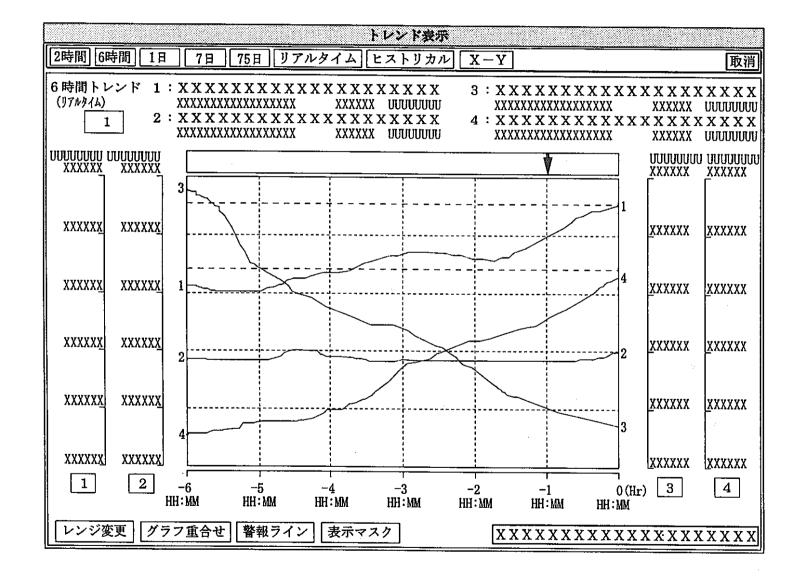
- 212 -



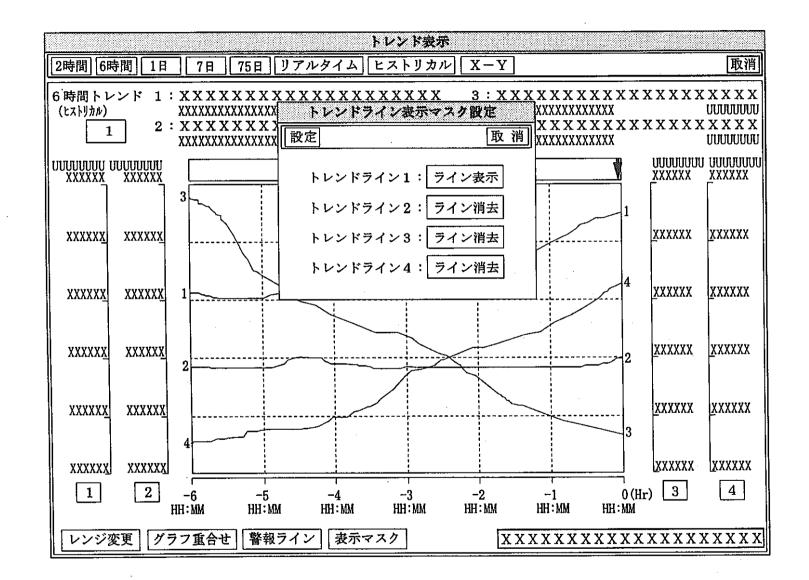
トレンド表示画面 (重合せ・ヒストリカル)

- 213 -

トレンド表示画面 (警報ライン・ヒストリカル)



- 214 -

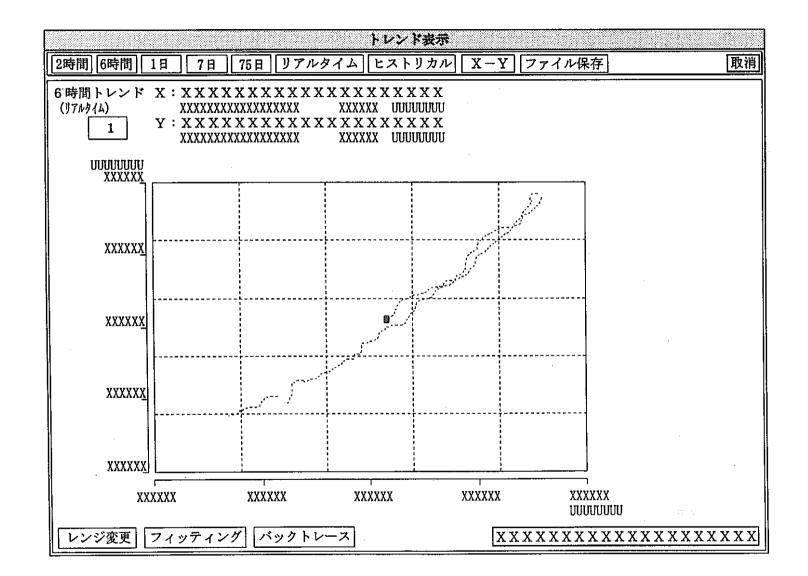


トレンド表示画面 (表示マスク・ヒストリカル)

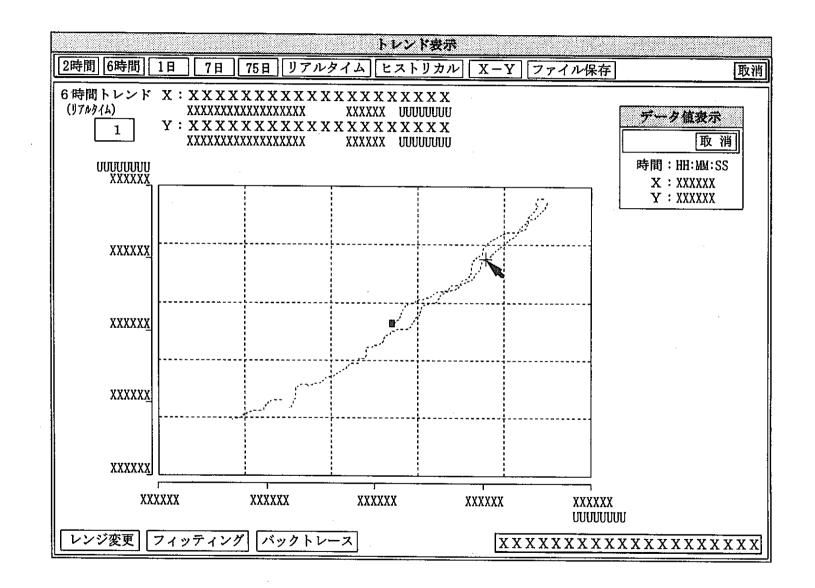
	/ ド選択
2時間 6時間 1日 7日 75日 リアルタイム ヒストリカル	X-Y データ選択 データ削除 データー括削除 取消
X-Yトレンド一覧(6時間)(リアルタイム) 1 X X X X X X X X X X X Y X X X X X X X X X X X X X X X X X X X	X-Yトレンド一覧(6時間) (ヒストリカル) 1 X X X X X X X X X X X X X X X X X X X
2 X X X X X X X X X X X X X X X X X X X	$ \begin{array}{ } \hline 2 \\ \hline X \\ x \\ x \\ x \\ x \\ x \\ x \\ x \\ x \\ x \\$
З X X X X X X X X X X X X X X X X X X X	3 X X X X X X X X X X X X X X X X X X X
$ \begin{array}{[c]{c}c} 4 \end{array} \begin{bmatrix} X \\ X \\ X \\ X \\ X \\ X \\ X \\ X \\ X \\ X$	$ \begin{array}{ } 4 \\ \hline x \\ x \\ x \\ x \\ x \\ x \\ x \\ x \\ x \\$
5 X X X X X X X X X X X X X X X X X X X	$ \begin{bmatrix} 5 \\ X \\ X \\ X \\ X \\ X \\ X \\ X \\ X \\ X \\$
$ \begin{bmatrix} 6 \\ X \\ X \\ X \\ X \\ X \\ X \\ X \\ X \\ X \\$	$ \begin{bmatrix} 6 \\ X \\ X \\ X \\ X \\ X \\ X \\ X \\ X \\ X \\$

トレンド選択画面 (X – Y トレンド)

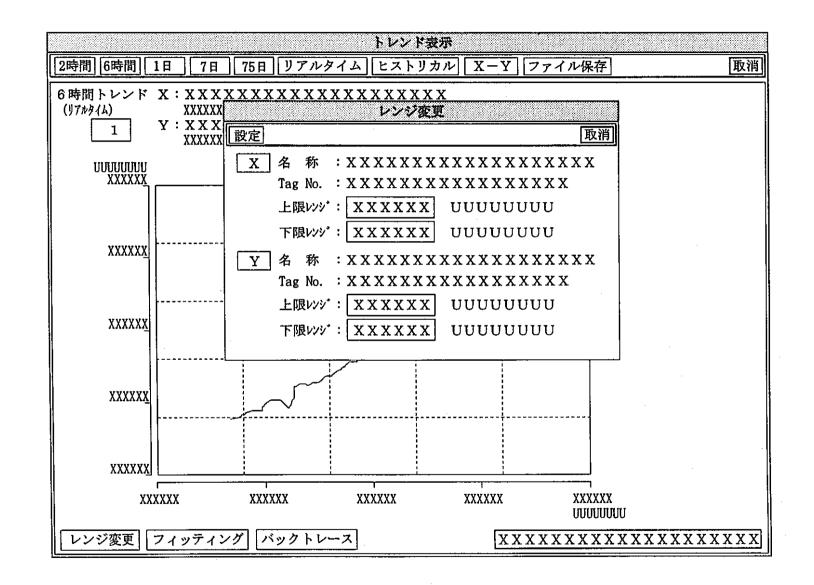
- 216 -



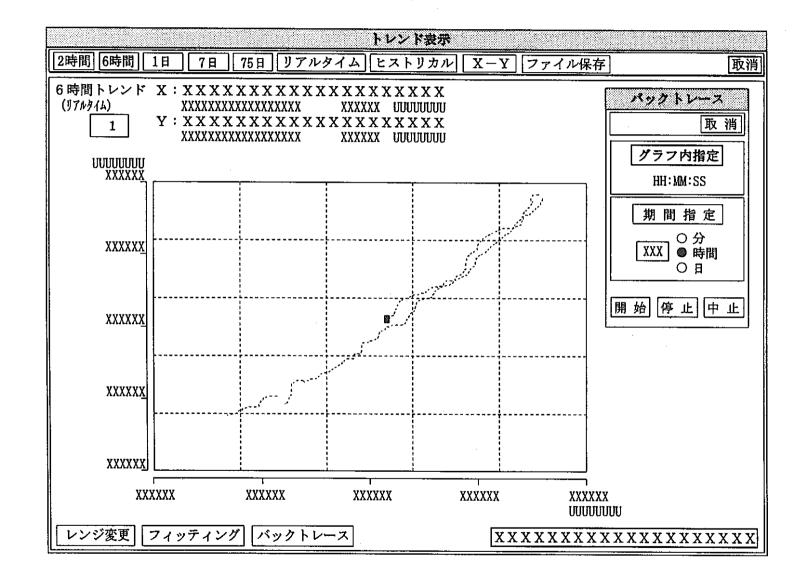
トレンド表示(X-Y) 画面



トレンド表示(X-Y)画面 (データ値表示)



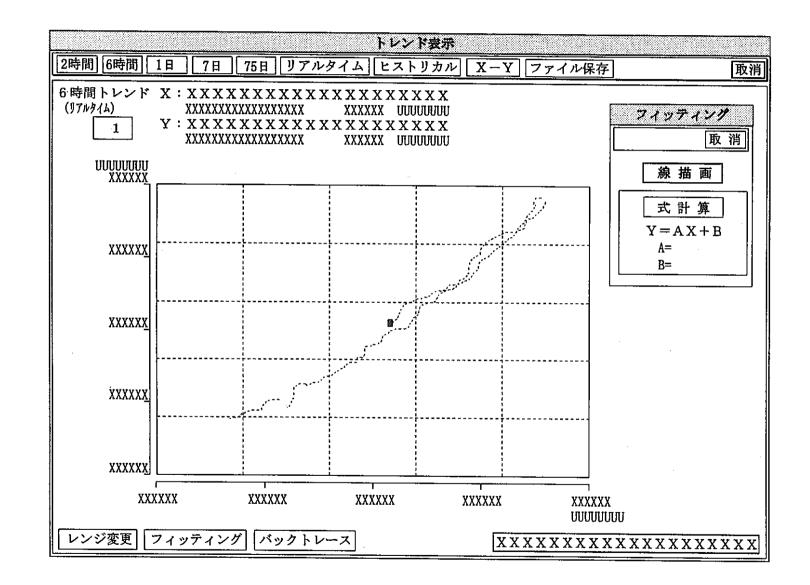
トレンド表示(X-Y)画面 (レンジ変更)

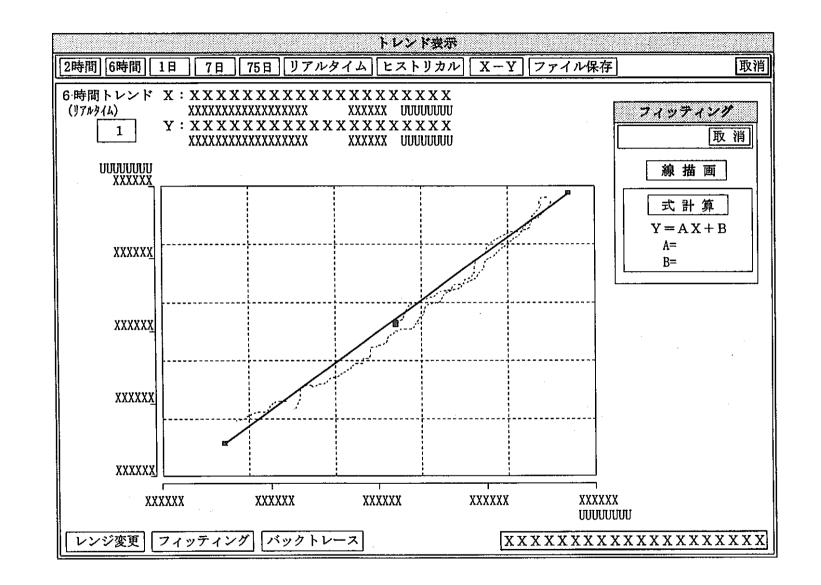


- 220 -

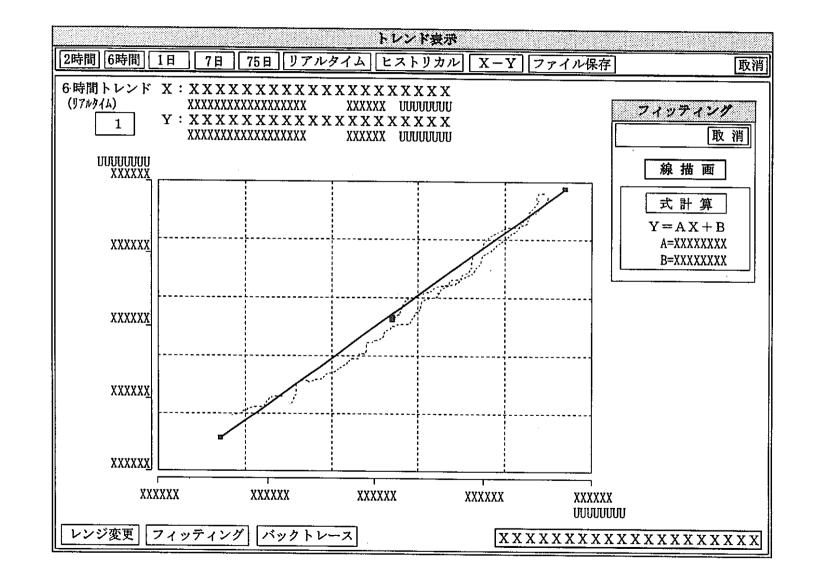
トレンド表示 7日 75日 リアルタイム X-Y ファイル保存 取消 2時間 6時間 1日 ヒストリカル パックトレース (リアルタイム) XXXXXX UUUUUUU 取消 Y:XXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXX 1 XXXXXX UUUUUUU グラフ内指定 UUUUUUUU XXXXXX HH:MM:SS 期間指定 〇分 XXXXXX XXX ● 時間 OB 開始 停止中止 XXXXXX XXXXXX XXXXXX XXXXXX XXXXXX XXXXXX XXXXXX XXXXXX UUUUUUUU レンジ変更 フィッティング バックトレース

トレンド表示(X-Y)画面 (バックトレース・グラフ内指定)





トレンド表示(X-Y)画面 (フィッティング・線描画)



付録. 6

ディジタル値表示画面(例)

	·			
ディジタル値				
Gr 1 Gr 2 Gr 3 Gr 4 Gr 5 Gr 6 Gr 7 Gr 8 Gr 9 Gr10	桁数変更テータ選択テ	*9削除	データー括削除	取消
Gr1 XXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXX				
	****	WWW.000		
	XXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXX	XXXXXXX	UUUUUUUU	
	XXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXX	XXXXXXX	UUUUUUUU	
	XXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXX	XXXXXXX		
	XXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXX	XXXXXXX		
	XXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXX	XXXXXXX		
	XXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXX	XXXXXXX	UUUUUUUU	
	XXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXX	XXXXXX XXXXXX		
	XXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXX			
	XXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXX	XXXXXXX		
	XXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXX	XXXXXX XXXXXX		
	XXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXX	XXXXXXX	00000000 00000000	
13 XXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXX	XXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXX	XXXXXXX		
	XXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXX	XXXXXXX	UUUUUUUU	
15 XXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXX	XXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXX	XXXXXXX	UUUUUUUUUUUUUUUUUUUUUUUUUUUUUUUUUUUUUUU	
16 XXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXX	XXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXX	XXXXXXX	UUUUUUUU	
	XXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXX	XXXXXXX	UUUUUUUUUUUUUUUUUUUUUUUUUUUUUUUUUUUUUUU	
	XXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXX	XXXXXXX	UUUUUUUU IAAAAAAAA	
	XXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXX	XXXXXXX	UUUUUUUU	
	XXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXX	XXXXXXX	UUUUUUUUUUUUUUUUUUUUUUUUUUUUUUUUUUUUUUU	
	XXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXX	XXXXXXX	UUUUUUUUU	
	XXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXX	XXXXXXX	UUUUUUUUUUUUUUUUUUUUUUUUUUUUUUUUUUUUUUU	
	XXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXX	XXXXXXX		
	лллаалалалалалалалалалалалалалалалалал	лал ала	υσουσου	

ディジタル値表示画面

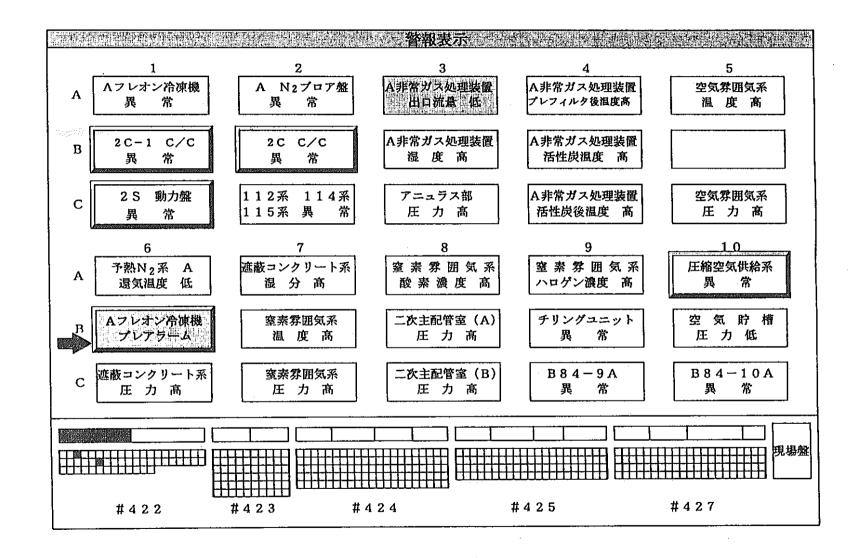
ディジタル値表示			
Gr 1]Gr 2]Gr 3]Gr 4]Gr 5]Gr 6]Gr 7]Gr 8]Gr 9]Gr10[桁数変更]デーク選択	「データ削除	データー括削除	取消
Gr1 XXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXX			
	xx xxxxxx	ບບບບບບບ	
		UUUUUUUU	-
		υυυυυυυ	
		UUUUUUUU	
5 XXXXXXXXXX XXXX		UUUUUUUU	
$\boxed{6} xxxxxxxxxx \qquad \Box xxxx. x \qquad xxxx$			
		บบบบบบบบบบบบบบบบบบบบบบบบบบบบบบบบบบบบบบบ	
$ \begin{array}{c} \hline \\ 8 \end{array} \times \times \times \times \times \times \times \times \times \times \times \times \times \times \times \times \times \times$		ບບບບບບບ	
9 XXXXXXXXXX XXX XXX XXX XXX	XXX XXXXX	ບບບບບບບ	
$\boxed{10} \text{ xxxxxxxxx} \qquad \Box \text{ x. xxxx} \qquad xxx$	XXX XXXXXX	ບບບບບບບ	
$\boxed{11} XXXXXXXXX \qquad \Box X. XXE \pm X \qquad XXX$	XXX XXXXXX	บบบบบบบบบบบบบบบบบบบบบบบบบบบบบบบบบบบบบบบ	
	XXX XXXXXX	ບບບບບບບບ	
$\square X. XE \pm XX$	XXX XXXXXX	υυυυυυυ	
14 XXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXX	XXX XXXXXX	ບບບບບບບ	
<u>15</u> x x x x x x x x x x x x x x x x x x x	XXXXXXX XXXX	ບບບບບບບ	
16 XXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXX	XXX XXXXXX	ບບບບບບບບ	
17 XXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXX	XXX XXXXXX	ບບບບບບບ	
<u>18</u> xxxxxxxxxxxxxxxxx xxxx xxxx xxxxx x x x	XXX XXXXXX	υυυυυυυ	
<u>19</u> x x x x x x x x x x x x x x x x x x x	XXX XXXXXX	ບບບບບບບບ	
20 XXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXX	XXX XXXXXX	ບບບບບບບ	
21 X X X X X X X X X X X X X X X X X X X	XXX XXXXXX	ບບບບບບບ	
22 x x x x x x x x x x x x x x x x x x	XXX XXXXXX	ບບບບບບບ	
23 XXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXX	XXX XXXXXX	ບບບບບບບ	

ディジタル値表示画面 (表示桁選択)

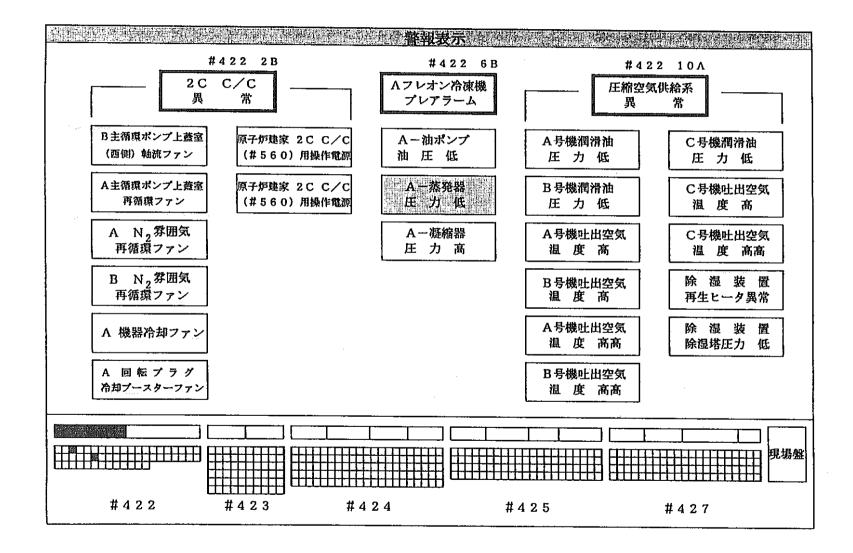
付録.7

警報表示画面(例)

.



- 229 -



付録. 8

印字フォーマット(例)

• •

1.システム異常印字

(1)計算機異常

(2)入出力装置異常

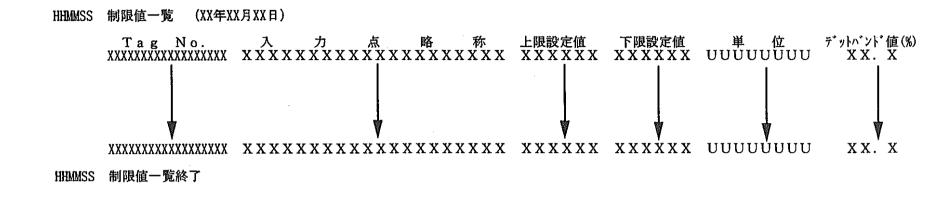
%KNL-E-XXX I/O error		WWW MMM DI	HH:MM:SS YYY	LOG=XXX
ERROR CODE =ZZZZZZZZ	(ΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑΑ	AAA)		
	ZZ CPU=ZZZZ			
EC =ZZZZZZZZ UNO=ZZZ	ZZZZZZ FNO=ZZZZZZZZ	RAD=27277777	DVA=7777777	ESR=77777777
MJR=2222222 TN =222	222227 PID=27277777	DST=77777777		

(3)日付印字

*** 日 付 XXXX年XX月XX日 XX時XX分XX秒 ***

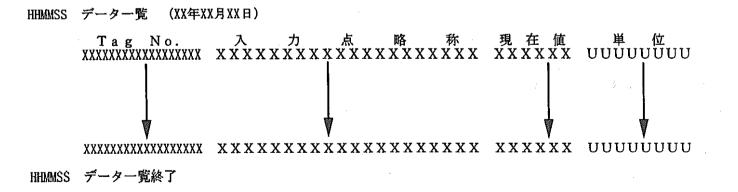
2. 入力点一覧印字

(1)制限值一覧



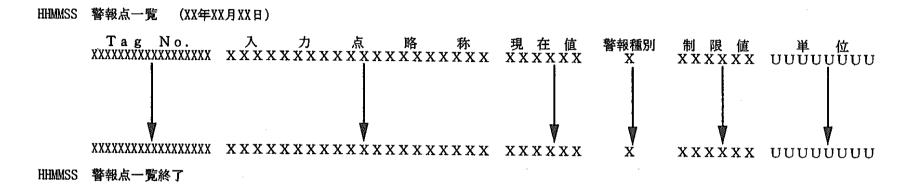
HHMSS 制限值一覧取消

(2) データー覧



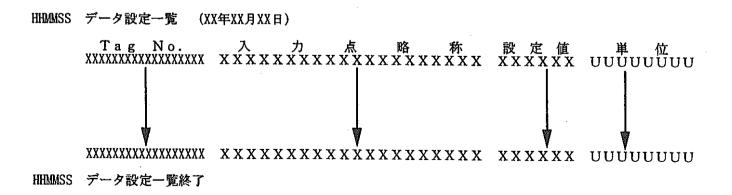
HHAMSS データー覧取消

(3) 警報点一覧



HHMMSS 警報点一覧取消

(4) データ設定一覧



HHMMSS データ設定一覧取消

(5)不良入力一覧

HHMMSS 不良入力一覧取消

3. 入力点警報印字

(1) 制限值(上下限值逸脱)

a)上限值逸脱

b)下限值逸脱

c)正常值復帰

(2)オーバーフロー

(3) 不良入力 (リーズナブルリミット逸脱)

(4) ディジタル警報

4. プラント状態変化印字

(1) 運転記録

(2) 出力中性子東レンジ切替

HHMMSS 出力系中性子東レンジスイッチ(CH. 6) XXX.XXX → XXX.XXX HHMMSS 出力系中性子東レンジスイッチ(CH. 7) XXX.XXX → XXX.XXX HHMMSS 出力系中性子東レンジスイッチ(CH. 8) XXX.XXX → XXX.XXX

(3) 運転モード切替SW記録

HDAMSS 運転モード切替スイッチ XXXXXXX → XXXXXXXX

5. 操作確認印字

(1) データ印字

a)アナログ・計算値・定数・パルスの場合

b)ディジタルの場合

(2) データ設定

a)アナログ・計算値・定数の場合

b)ディジタルの場合

(3) 走査除外

(4)日付・時刻変更

HHAMSS 日付・時刻変更 XXXX年 XX月 XX日 XX時 XX分 ← XXXX年 XX月 XX日 XX時 XX分

(6) アナログ入力校正

HHMMSS アナログ入力校正

HHMMSS アナログ入力校正(アンプオーバーフロー)

(7) アナログ入力変換試験

a) 電圧入力の場合(mV)

b) 電流入力の場合(mA)

(8) 周辺機器除外

HHMMSS XXXXXXXXXXXX 周辺機器除外

HHMMSS XXXXXXXXXXXX 周辺機器回復

(9) 周辺機器テスト

HHMMSS 周辺機器テスト

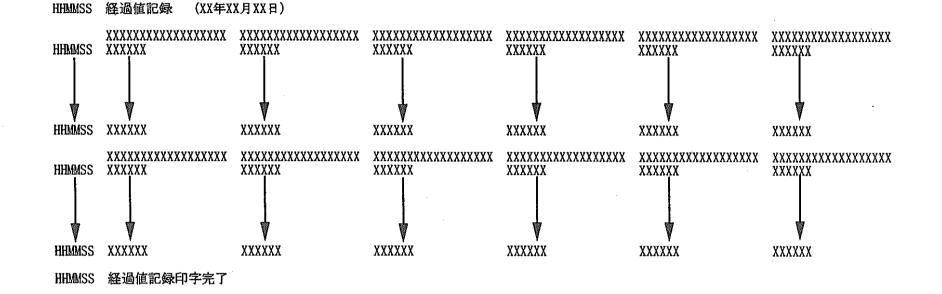
1234567890ABCDEFGHIJKLMNOPQRSTUVWXYZ! #\$%&, () *+' -. /:;<=>?[\]^-@ 1234567890ABCDEFGHIJKLMNOPQRSTUVWXYZ! #\$%&, () *+' -. /:;<=>?[\]^-@

1234567890ABCDEFGHIJKLMNOPQRSTUVWXYZ! #\$%&, () *+' -. /:;<=>?[\]^-@ 1234567890ABCDEFGHIJKLMNOPQRSTUVWXYZ! #\$%&, () *+' -. /:;<=>?[\]^-@

(10) デマンド経過値記録

HHMMSS デマンド経過値記録印字要求

7. プラント異常経過値印字



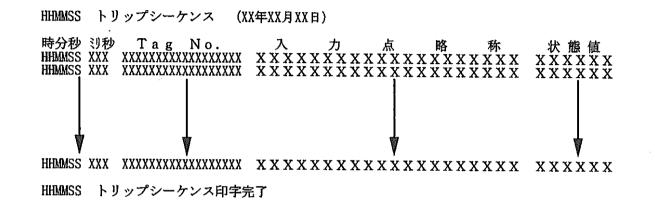
HHMMSS 経過値記録印字取消

.

HHMMSS 経過値記錄印字要求

241 -

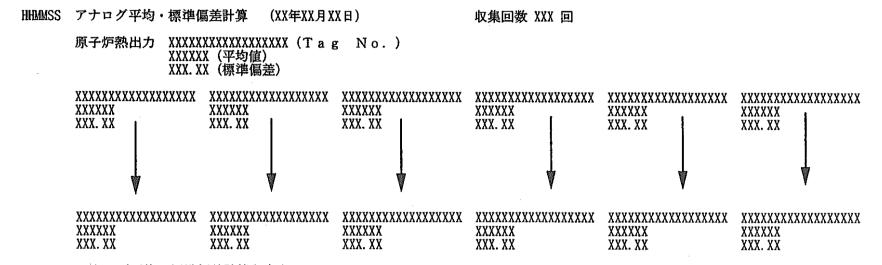
8. トリップシーケンス



- 242 --

9. 計算結果印字

(1) アナログ平均・標準偏差計算印字



HHMMSS アナログ平均・標準偏差計算印字完了

 原子炉
 課長
 課長代理
 運転管理
 明3直長
 1直長
 2直長
 3直長

JOYDAS XX年XX月XX日 X曜日

ログ1			原				子										
					中	性		子		% [−]			制	<u>系</u> 卸棒 位	2 置		
項	原子炉熟出力	運転モード	出 力 系 CH6	出 力 采 CH7	出 力 系 CH8	出力系平均值	中 間 系 CH3	中 間 系 CH4	中間 系 CH 5	起 動 系 CH1	起 動 CH2	制 御 棒 1	制御棒 2		制御 御 4	制御棒 5	制 御 棒 6
単 位	MW		%	%	%	%	%	%	%	CPS	CPS	mm	mm	· mm		ШB	mm
01:00 02:00 03:00 04:00 05:00 07:00 08:00 09:00 10:00 11:00 12:00 13:00 14:00 15:00 10:00 12:00 13:00 14:00 15:00 16:00 19:00 20:00 21:00	XXX. X XXX. X	XXXXX XXXXX XXXXX XXXXX XXXXX XXXXX XXXX	XXX. XX XXX. XX	XXX. XX XXX. XX	XXX. XX XXX. XX	XXX. XX XXX. XX	XXX. XX XXX. XX	XXX. XX XXX. XX	XXX. XX XXX. XX	X. XE \pm X X. XE \pm X	X. XE \pm X X. XE \pm X	XXX. X XXX. X	XXX. X XXX. X	XXX. X XXX. X	XXX. X XXX. X	XXX. X XXX. X	XXX. X XXX. X

JOYDAS 運転日報 1/9 XX-XX-XX

ログ2	1			1			次			冷			却			系			
		原	子	 炉	容	器	· 1		1 汝		循	環	ポン	プ				.11.	
項目	Na 液 面	入 口 N l 温 度 A	入 Na 温 度 B	出口 Na 温度 A	出口 Na 温度 B	入 口 Na 流 量 A	入 口 Na 流 量 B	Na 液面 A	Na 液面 B	軸受Na温度A	軸受Na温度B	吐出Na 圧力A	吐 出 Na 圧 力 B	回転速度A	回転速 度 B	オーバフロー管液位A	オーバフロー管液位B	サイフォン・ブレーカ 流量A	サイフォン・ブレーカ
単位	cm	°C	്	°C	°C	m³/h	m³/h	CM	cm	°C	°C	Kg/cm ²	Kg/cm ²	rpm	rpm	cm	cm	1/m	1/m
01:00 02:00 03:00 05:00 07:00 07:00 09:00 11:00 14:00 17:00 17:00 19:00 21:00 21:00 23:00 19:00 21:00	XX. X XX. X	XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XX	XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XX	XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XX	XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XX	XXXX XXXX XXXX XXXX XXXX XXXX XXXX XXXX XXXX	XXXX XXXX XXXX XXXX XXXX XXXX XXXX XXXX XXXX	XXX. X XXX. X	XXX. X XXX. X	XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XX	XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XX	XX. X XX. X	XX. X XX. X	XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XX	XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XX	XXXX. X XXXX. X	XXXX. X XXXX. X	XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XX	XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XX

- 245 -

JOYDAS 運転日報 2/9 XX-XX-XX

ログ4			燃		料		集		合	·····	体		出		П		Na	1	1		Ē	£		
項	0	1 A 1	1 B 1	1 C 1	1 D 1	1 E 1	1 F 1	2 A 1	2 B 1	2 C 1	2 D 1	2 E 1	2 F 1	3 A 1	3 B 1	3 C 1	3 D 1	3 E 1	3 F 1	4 A 1	4 C 1	4 E 1	5 A 3	5 D 3
単位	°C	്	°C	്	°C	°C																		
01:00 02:00 03:00 04:00 05:00 06:00 07:00 08:00 09:00 10:00 11:00 12:00 13:00 14:00 15:00 16:00 17:00 18:00 19:00 20:00 21:00 22:00 23:00 24:00	XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XX	XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XX	XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XX	XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XX	XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XX	XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XX	XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XX	XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XX	XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XX	XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XX	XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XX	XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XX	XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XX	XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XX	XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XX	XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XX	XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XX	XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XX	XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XX	XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XX	XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XX	XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XX	XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XX	XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XX
合 計 均 大 小	XXX XXX XXX XXX	XXX XXX XXX	XXX XXX XXX XXX	XXX XXX XXX	XXX XXX XXX	XXX XXX XXX XXX	XXX XXX XXX																	

JOYDAS 運転日報 4/9 XX-XX-XX

- 247 -

ログ5	補	助		系		Na		純	化		系	T.	ルゴ	~ > >	ガス	系		破損検	田系
1	改	系	2	次	系												7180-1		
項 H X 入 口 Na 目 選 定	IHX出口Na温度	EMP Na洗肉	冷却器入口Na温度	冷却器出口Na温度	EMP PNa流量	E M P 出 口 N 流 量	EMP吐出N a圧力	コールドトラップ内 Na温度	コールドトラップエコ 胴側出口Na温度	コールドトラップエコ 胴側入口Na温度	プラグ温度	原子炉カバー圧力	Arガス供給タンク圧力	低圧タンク圧力	主1次循環ポンプ 軸封ガス流量A	主1次循環ポンプ 軸封ガス流量 B	D N法B F 3	DN法BF10	C G 法
単位℃	°C Kg/cr		°C	°C	m³/h	m³/h	Kg/cm ²	°C	%	%	%	mmAq	Kg/cm ²	Kg/cm ²	1/m	1/m	CPS	CPS	CPS
01:00 XXX 02:00 XXX 03:00 XXX 03:00 XXX 04:00 XXX 05:00 XXX 05:00 XXX 06:00 XXX 07:00 XXX 09:00 XXX 10:00 XXX 10:00 XXX 11:00 XXX 13:00 XXX 15:00 XXX 16:00 XXX 17:00 XXX 18:00 XXX 19:00 XXX 20:00 XXX 21:00 XXX 23:00 XXX 24:00 XXX 24:00 XXX 24:00 XXX		X XXX X X X XXX X X X X XXX X X X XXX X X X XXX X X X XXX X X X X XXX X X X XXX X X X	XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XX	XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XX	XX. X XX. X	XX. X XX. X	XX. XX XX. XX	XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XX	XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XX	XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XX	XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XX	XXXXX XXXXX XXXXX XXXXX XXXXX XXXXX XXXX	XX. XX XX. XX	XX. XX XX. XX	X. XX X. XX	X. XX X. XX	X. XE = + X X. XE = + X	X. XE ± X X. XE ± X X X. XE ± X X. XE ± X X. XE ± X X. XE ± X X X. XE ± ± X X X. XE ± ± X X X. XE ± ± X X X. XE ± ± X X X. XE ± ± X X X. XE ± ± X X X. XE ± ± X X X. XE ± ± X X X. XE ± ± X X X. XE ± ± X X X. XE ± ± X X X. XE ± ± X X X. XE ± ± X X X. XE ± ± X X X. XE ± ± X X X. XE ± ± X X X X X X X X X X X X X X X X	X. XE \pm X X. XE \pm X

ログ6		格	納	容	器			遮断	ョン	クリー	-	オ	ーバフ	7 12	系		反	応	度	
	床	上		床	<u></u>										210					
項目	圧力	雰囲気温度	圧力	雰囲気温度	N₂ 系入口 流量	№系出口流量	安全容器内NNガス圧力	№ ガス入口流量	№ガス入口温度	№ガス出口流量	N₂ガス出口温度	オーバフロータンク Na温度	オーバフロータンク Na液面	オーバフロータンク カバーガス圧力	オーバフロータンク 吹上Na流量	残留反応度	動特性反応度	制御棒反応度	燃焼反応度	フィードバック反応度
単位	mnAq	°C	mmAq	°C	Nm³∕h	N⊡³/h	mmAq	№³/h	°C	Nm³/h	°C	°C	cm	Kg/cm ²	m³/h	¢	¢	¢	¢	.¢
01:00 02:00 03:00 04:00 05:00 06:00 07:00 08:00 09:00 11:00 12:00 13:00 14:00 15:00 16:00 17:00 18:00 19:00 20:00 21:00 21:00 21:00 21:00 19:00 21:00 19:00 21:00 19:00 21:00 10:00	XX. X XX. X	XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XX	XX. X XX. X	XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XX	XXX. X XXX. X	XXX. X XXX. X	XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XX	XXX. X XXX. X	XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XX	XXX. X XXX. X	XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XX	XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XX	XXX. X XXX. X	XX. XX XX. XX	XX. X XX. X	XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XX	XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XX	XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XX	XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XX	XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XX

JOYDAS 運転日報 6/9 XX-XX-XX

- 249 -

1

ログ7			大			Ē			転			プ			ラ		<u> </u>	グ		
	0°	方	向	外 1	則	90	・方	向	外	側	15		向内	側		向内側			l	
項 月	遮蔽材受箱 GL3670	遮蔽材受箱 GL−−4160	遮蔽材受箱 GL-4640	断熱材 GL 4640	底板 GL5130	遮蔽材受箱 GL-3670	遮蔽材受箱 GL-4160	遮蔽材受箱 GL-4640	断熟材上部 GL-4640	底板 GL 5130	遮蔽材受箱 GL-3670	遮蔽材受箱 GL-4160		底板 GL-5360	。 遊磁材受箱 GL-4160	3 日本 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1	支持フランジ部 1	支持フランジ部 2	支持フランジ部3	支持フランジ部4
単位	°C	°C	°C	°C	്	°C	°C	°C	°C	ĉ	°C	°C	°C	°C	°C	ç	°C	°C	°C	- ¢
01:00 02:00 03:00 04:00 05:00 07:00 08:00 09:00 10:00 11:00 12:00 13:00 14:00 15:00 16:00 17:00 18:00 19:00 20:00	XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XX	XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XX	XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XX	XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XX	XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XX	XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XX	XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XX	XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XX	XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XX	XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XX	XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XX	XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XX	XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XX	XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XX	XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XX	XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XX	XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XX	XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XX	XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XX	XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XX
21:00 22:00 23:00 24:00	XXX XXX XXX XXX XXX	XXX XXX XXX XXX XXX XXX	XXX XXX XXX XXX XXX	XXX XXX XXX XXX XXX XXX	XXX XXX XXX XXX XXX	XXX XXX XXX XXX XXX XXX	XXX XXX XXX XXX XXX XXX	XXX XXX XXX XXX XXX	XXX XXX XXX XXX XXX	XXX XXX XXX XXX XXX	XXX XXX XXX XXX XXX XXX	XXX XXX XXX XXX XXX XXX	XXX XXX XXX XXX XXX XXX	XXX XXX XXX XXX XXX	XXX XXX XXX XXX XXX XXX	XXX XXX XXX XXX XXX XXX	XXX XXX XXX XXX XXX XXX	XXX XXX XXX XXX XXX XXX	XXX XXX XXX XXX XXX XXX	XXX XXX XXX XXX XXX XXX
合平最 最	xxx	XXX	xxx	XXX	XXX															

JOYDAS 運転日報 7/9 XX-XX-XX

ログ8	4	ス	<u>ት</u> ተ		タ	気		象	エリアモニタ	漏犯	电 量	 	
項	スタック排気 α	スタック排気 β	スタ ツク排気 γ	ガスモニタ	スタック流量	気温	風向	風速	格納容器床上放射線(ツエリアモニタ)	コンクリート遮蔽体冷却材漏洩量	床下№系漏洩量		
単位	CPS	CPS	CPS	CPS	Nm³/h	°C		m/s	mSv/h	Nm³/h	Nm³/h		-
07:00 07:00 09:00 10:00 11:00 12:00 13:00 14:00 15:00 16:00 17:00 18:00 19:00 20:00 21:00 22:00 23:00 24:00	X. XXE±XX X. XXE±XX X. XXE±XX X. XXE±XX X. XXE±XX	X. XXE ±XX X. XXE ±XX	X. XXE ±XX X. XXE ±XX	X. XXE ±XX X. XXE ±XX	X. XXE ± XX X. XXE ± XX	XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XX	XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XX	XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XX	X. XXE ± XX X. XXE ± XX	XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XX	XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XXX XX		
合 計 均 大 小	X. XXE±XX	X. XXE±XX	X. XXE±XX	X. XXE±XX									

JOYDAS 運転日報 8/9 XX-XX-XX

- 251 -

	グ9	9	ス	ト	Ξ	タ	気		象	エリアモニタ	漏	見 量		
	項	N₂ ガス循環系	格納容器空調換気系	№ 排気 系	廃ガスタンク入口	廃ガスタンク出口(高	廃ガスタンク出口 低	廃ガスタン ク室	格納容器空調換気系	N₂放出系流量	廃ガス放出系流量 高	廃ガス放出系流量 低		
東	•	CPS	CPS	CPS	CPS	CPS	CPS	CPS	CPS	Nm³/h	Nm³/h	Nm³/h		
08 09 10 11 11 11 11 11 11 11 11 11 11 11 11	B:00 9:00 0:00 1:00 2:00 3:00 4:00 5:00 6:00 7:00 8:00 9:00 0:00 1:00 2:00 3:00 4:00	X. XXE ±XX X. XXE ±XX	X. XXE \pm XX X. XXE \pm XX	A. AAE $\pm XX$ X. XXE $\pm XX$	X. XXE±XX X. XXE±XX	X. XXE ± XX X. XXE ± XX	A. AAE ± XX X. XXE ± XX	X. XXE±XX X. XXE±XX	X. XXE ± XX X. XXE ± XX	X. XXE ± XX X. XXE ± XX	X. XXE±XX X. XXE±XX	X. XXE ± XX X. XXE ± XX		
合平最最	計均大小	X. XXE±XX	X. XXE±XX	X. XXE±XX	X. XXE±XX	X. XXE±XX	X. XXE±XX	X. XXE±XX	X. XXE±XX	X. XXE±XX	X. XXE±XX	X. XXE±XX		

- 252 -

JOYDAS ХХ年ХХ月ХХ日 Х曜日

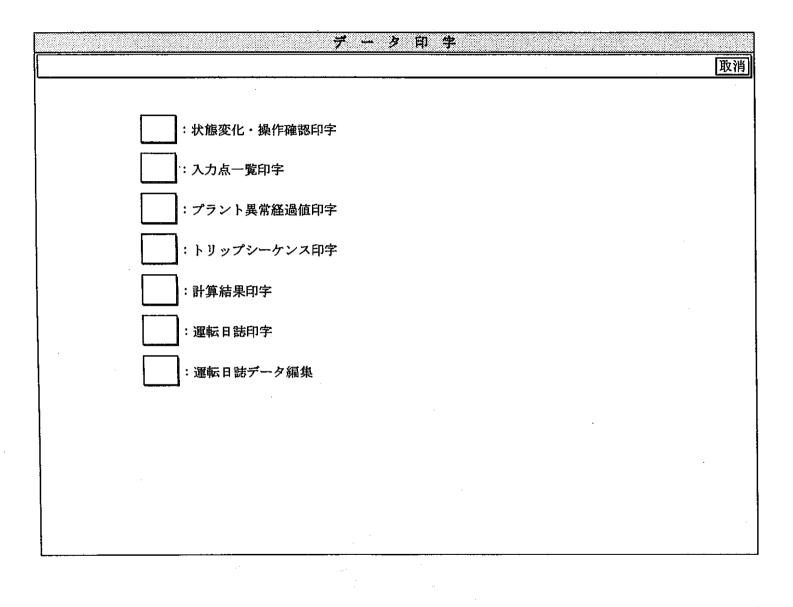
日月報			原		子		炉	<u>ن</u>	ž.	転		実		績]
				起	動		1	亭	바		ス		または	ハーフ	スクラ	Д
項	原子炉熱出力積算値	運転時間	起動回数	最新の起動日時	2回前の起動日時	3回前の起動日時	停止回数	最新の停止日時	2回前の停止日時	3回前の停止 日時	発生回数	最新の発生日時	2回前の発生日時	3 回前の発生日時	4 回前の発生日時	5 回前の発生日時
単位	Mwh	時間	Ē	年月日 時分秒	年月日 時分秒	年月日 時分秒	E	年月日 時分秒	年月日 時分秒	年月日 時分秒	D	年月日 時分秒	年月日 時分秒	年月日 時分秒	年月日 時分秒	年月日 時分秒
日報	X. XXE±XX	XXX. X	XXX	YY/MM/DD HH:MM	YY/MM/DD HH:MM	YY/MM/DD HH:MM	ХХХ	YY/MM/DD HH:MM	YY/MM/DD HH:MM	YY/MM/DD HH:MM	XXX	YY/MM/DD HH:MM	YY/MM/DÐ HH:MM	YY/MM/DD HH:MM	YY/MM/DD HH:MM	YY/MM/DD HH:MM
月報	X. XXE±XX	XXX. X	XXX	YY/MM/DD HH:MM	YY/MM/DD HH:MM	YY/MM/DD HH:MM	XXX	YY/MM/DD HH:MM	YY/MM/DD HH:MM	YY/MM/DD HH:MM	XXX	YY/MM/DD HH:MM	YY/MM/DD HH:MM	YY/MM/DD HH:MM	YY/MM/DD HH:MM	YY/MM/DD HH:MM
										• ••• ••• •			• • • • • • • • •	••••••		
日日却				冷				X)魚	• • • • • • • • • • • •	胡元		宝	•	海	
日月報	主合力	<u>主</u> 系ポン	/ プ 遅 挿	冷	主冷却	却 スポン		系	運主 冷去		<u>転</u> ア運車	云時間	実主冷去	』器 ブ г	 □ ア 起 勇	め回 数
項	<u>主冷</u> 劫 1 A	主 1 系 ポン 2 A	/ プ 運 車 1 B		主 冷 却 1 A	<u></u> ガ系ポン 2 A		系)回数 2 B	運 主 冷 去 1 A			云 時 間 2 B	実 主 冷 ま 1 A	り器 ブ r 2 A		<u>か回数</u> 2 B
	1	1系ポン 2	1	运時間	1	系ポン 2	プ起動 1)回数 2	主 冷 去 1	1)器ブロ 2	· ア 運 車 1	2	主 冷 去	2	コア起重 1	2
項	1	1系ポン 2	1	运時間	1	系ポン 2	プ起動 1)回数 2	主 冷 去 1	1)器ブロ 2	· ア 運 車 1	2	主 冷 去	2	コア起重 1	2
項目	1 A	1 系 ポン 2 A	1 B	云時間 2 B	1 A	系 ポン 2 A	プ 起 動 1 B) 回 数 2 B	主 冷 去 1 A	N器プロ 2 A	ア運車 1 B	2 B	主 冷 去 1 A	2 A	コア起動 1 B	2 B

JOYDAS 運転日月報 XX-XX-XX

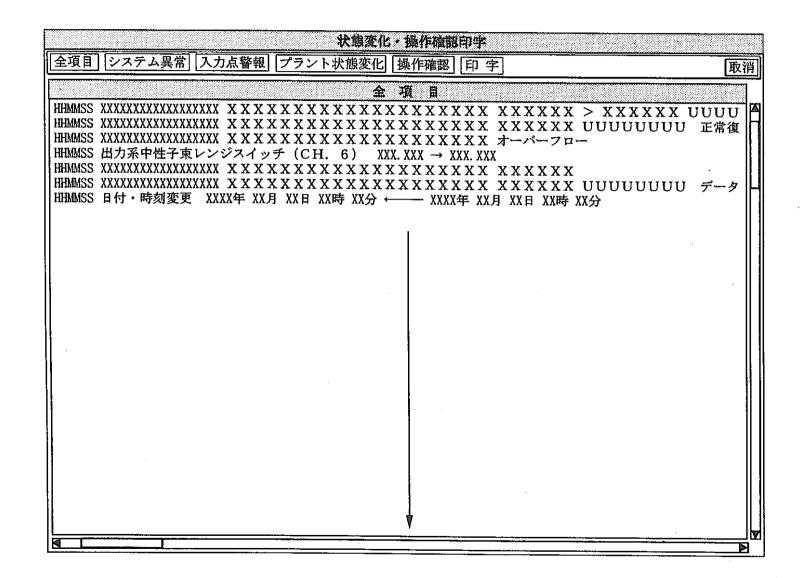
- 253 -

付録.9

データ印字機能マンマシン画面(例)

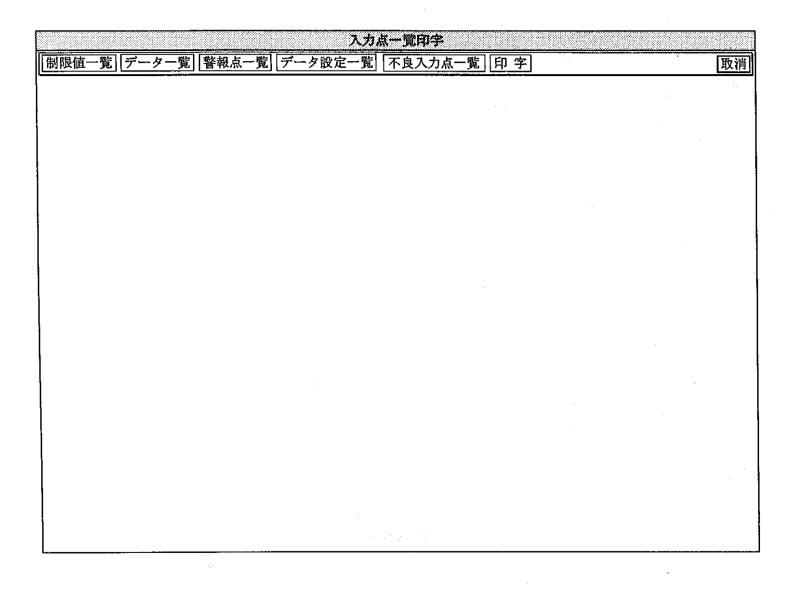


データ印字機能選択画面

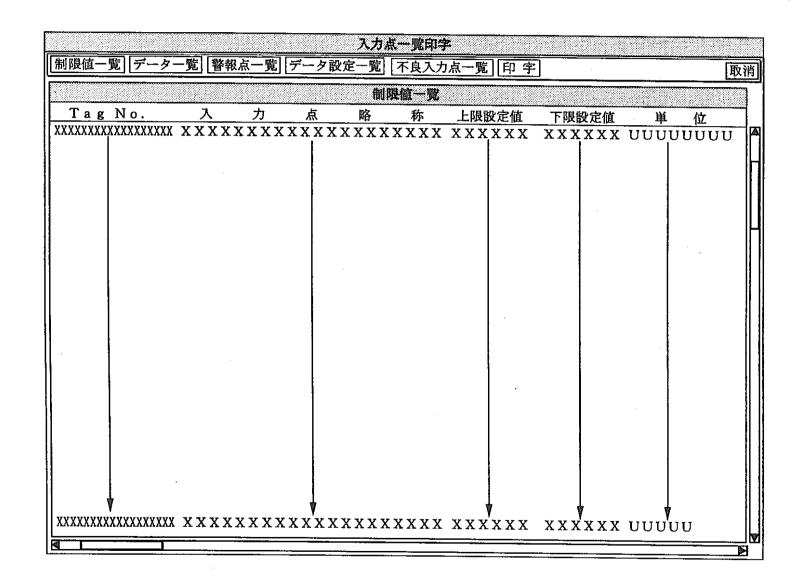


- 256 -

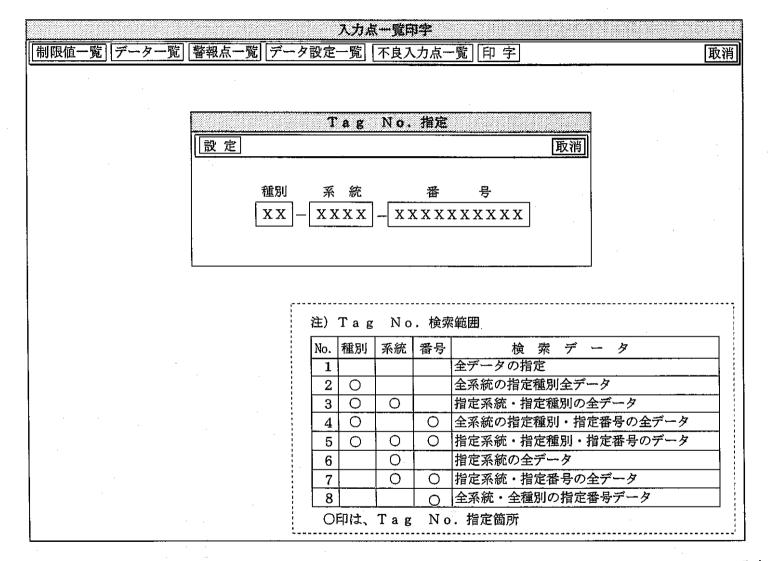
状態変化・操作確認印字画面



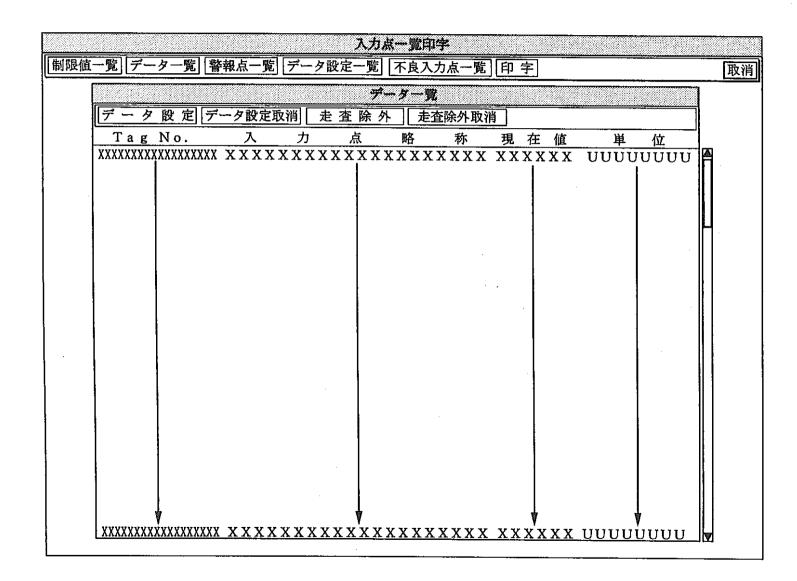
入力点一覧印字画面



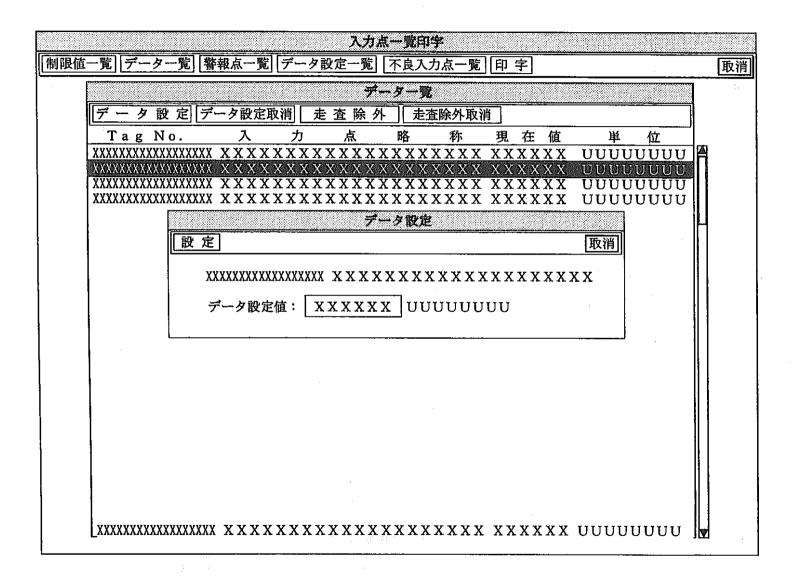
入力点一覧印字画面 (制限値一覧)



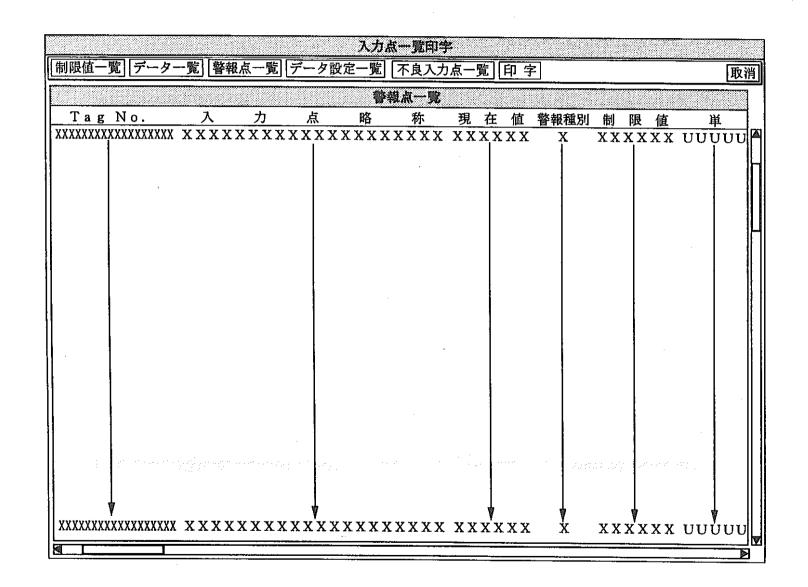
入力点一覧印字画面 (Tag No.指定)



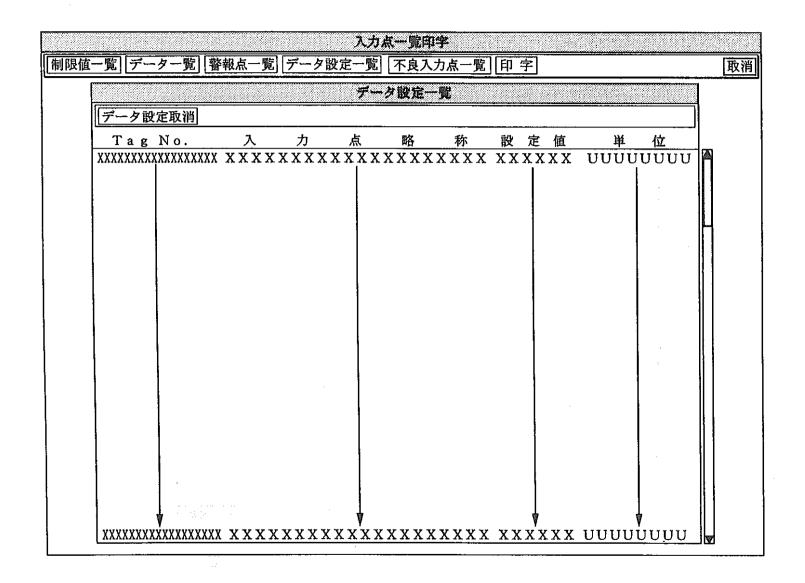
入力点一覧印字画面 (データー覧)



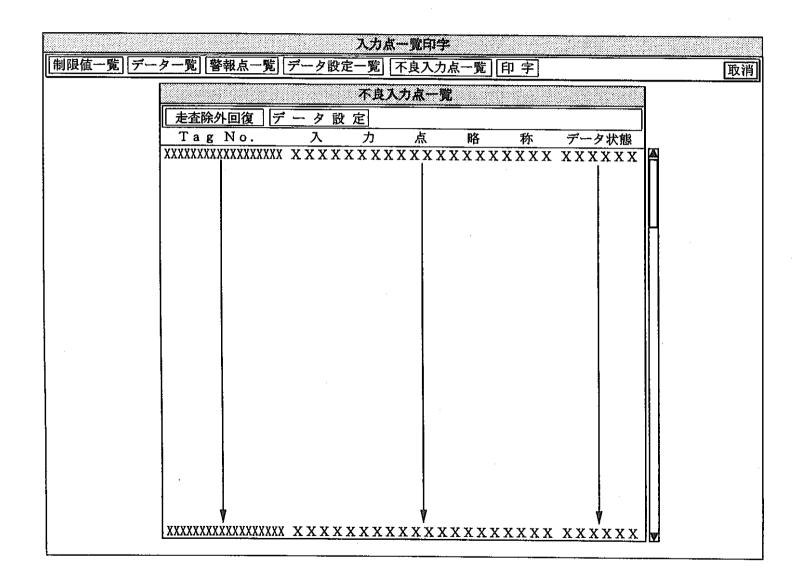
入力点一覧印字画面 (データ設定)



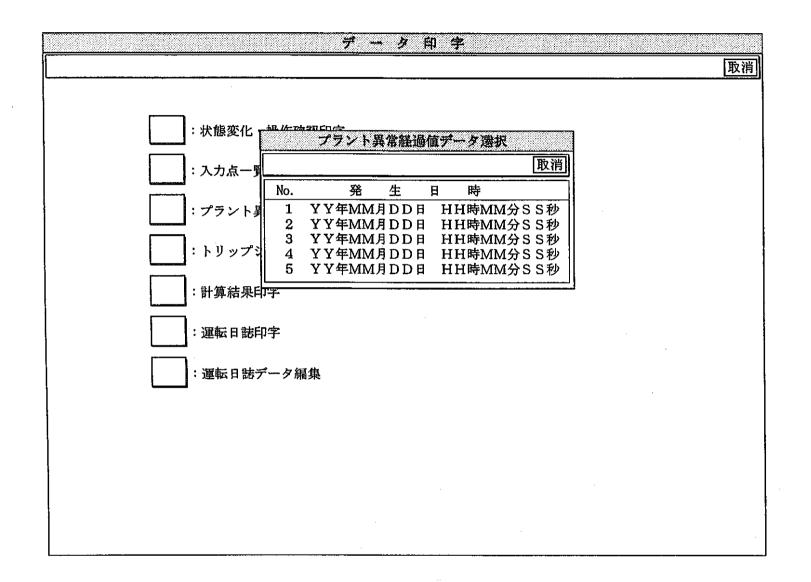
入力点一覧印字画面 (警報点一覧)



入力点一覧印字画面 (データ設定一覧)



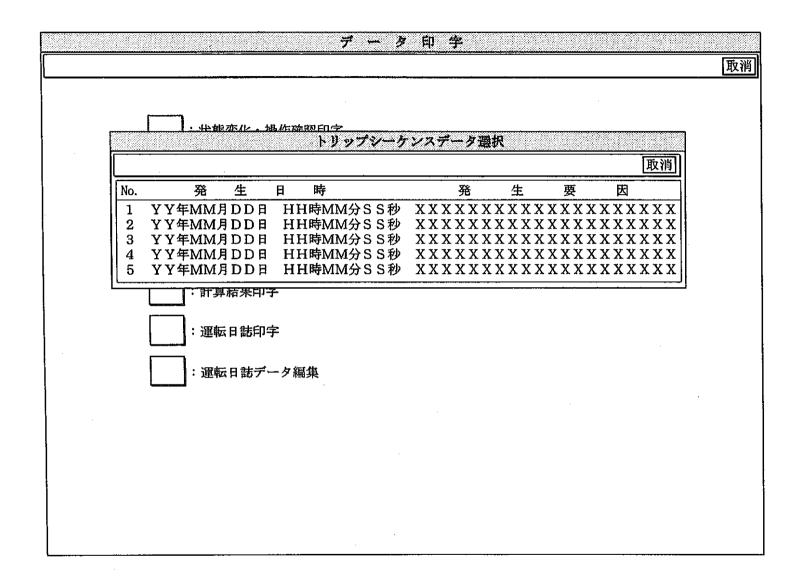
入力点一覧印字画面 (不良入力点一覧)



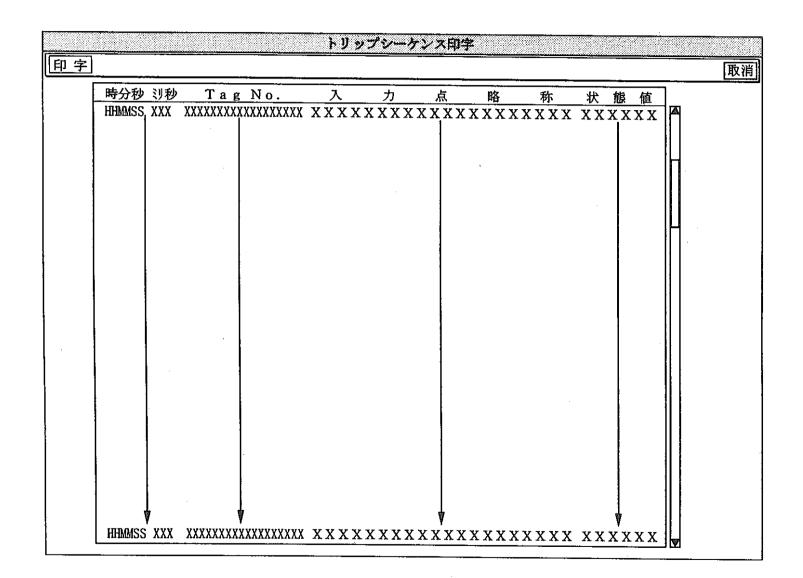
プラント異常経過値データ選択画面

HMMSS HMMSS	XXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXX	XXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXX	XXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXX	XXXXXX	XXXXXXXXXXXXXXXXXXXX XXXXXX XXXXXX
V HMMSS	¥ xxxxxx	¥ XXXXXX	¥ XXXXXX	V XXXXXX	XXXXXX

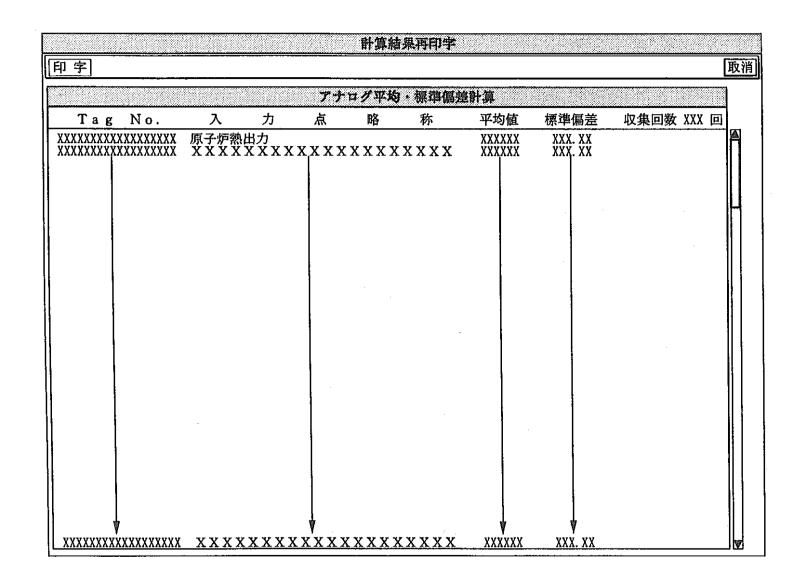
プラント異常経過値印字画面



トリップシーケンスデータ選択画面

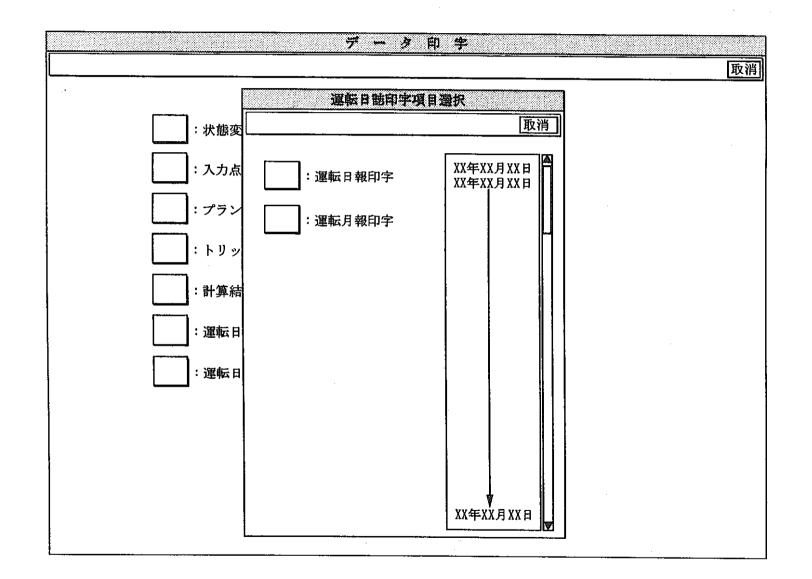


トリップシーケンス印字画面



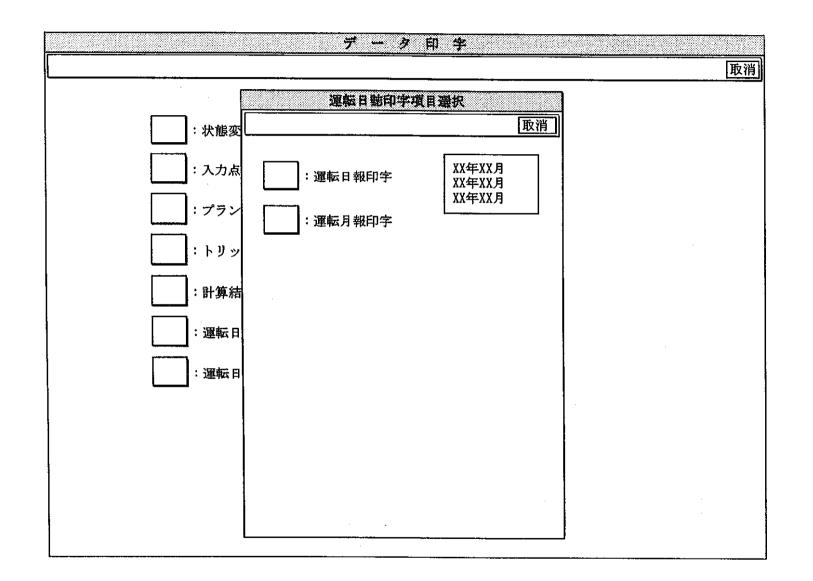
計算結果再印字画面 (アナログ平均値・標準偏差計算印字)

- 269 -



				<u></u>		副教師学					
				グ5 ロク		7 ログ8	3 ログ9	日月報	印字	全印字	取消
JOYDA	S	<u> </u>	XX月XX	X日 X曜	日					1	
ログ1	r	[原		中	 性	}	子	 束	炉	
項	原子炉熱出力	運転 モー ド	出力系CH6	出力系CH7	T 出力系C H 8	出力系平均値	中間系 CH 3	┮ 中間系CH4	中間系CH5	起動系 CH 1	起動 系 C H 2
単 位	MW		%	%	%	%	%	%	%	CPS	CPS
02:00 03:00 04:00 05:00 06:00 07:00 08:00 09:00 10:00 11:00 12:00 13:00 14:00 15:00 16:00 16:00 18:00 19:00	XX. X	XXXX	XXX. XX	XXX. XX	XXX. XX	XXX. XX	XXX. XX	XXX. XX	XXX. XX	X. XE±X	X. XE±X X. XE±X

運転日報印字画面



運転日誌印字項目選択画面 (月報選択)

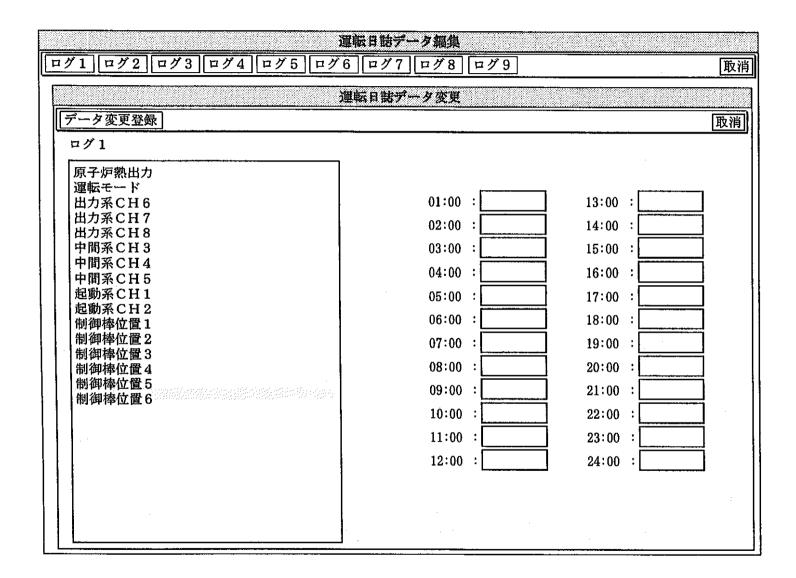
						運転	月報印字						
印	字											取消	
ĴΟ	DYI	DAS	X X 年	XX月X	X日 X曜	E							
日月	報			原		子		炉		運			
項		原	運			中 性		1 11	子	東			
		原子炉熱出力積算値	運転時間	起動回数	最新の起動日時	2回前の起動日時	3回前の起動日時	停止回数	最新の停止日時	2回前の停止日時	3 回前の停止日時	発生回数	
苚	位	Mwh	時間	Ē	年月日 時分秒	年月日 時分秒	年月日 時分秒	п	年月日 時分秒	年月日 時分秒	年月日 時分秒	回	
日	報	X. XXE±XX	XXX. X	XXX	YY/MM/DD HH:MM	YY/MM/DD HH:MM	YY/MM/DD HH:MM	XXX	YY/MM/DD HH:MM	YY/MM/DD HH:MM	YY/MM/DD HH:MM	XXX	
月	報	X. XXE±XX	XXX. X	XXX	YY/MM/DD HH:MM	YY/MM/DD HH:MM	YY/MM/DD HH:MM	XXX	YY/MM/DD HH:MM	YY/MM/DD HH:MM	YY/MM/DD HH:MM	XXX	
П	月報		 主	<u></u>	冷	ŧ					·····	転	
		主冷劫	「系ポン	プ運転			▼ 系 ポ ン		り回 数	主冷步	お器ブロ		
	項	1 A	2 A	1 B	2 B	1 A	2 A	1 B	2 B	1 A	2 A	1 B	
	Ħ												
峀	位	時間	時間	時間	時間	回	回	回	Ð	時間	時間	時間	
日	報	XXX. X	XXX. X	XXX. X	XXX. X	XXX	XXX	XXX	XXX	XXX. X	XXX. X	XXX. X	
月	報	XXX. X	XXX. X	XXX. X	XXX. X	XXX	XXX	XXX	XXX	XXX. X	XXX. X	XXX. X	
8												Þ	

運転月報印字画面

- 273 -

<u> ログ1</u> 1	コグ2 ロク	*3 ログ4 に	コグ5 ログ6	ログ7	ログ8	ログ9	 	取消
						<u> </u>	 	1.00110
		-						
N.,								

運転日誌データ編集画面(1) (運転日誌編集ログ選択)



運転日誌データ編集画面(2) (運転日誌変更データ選択)

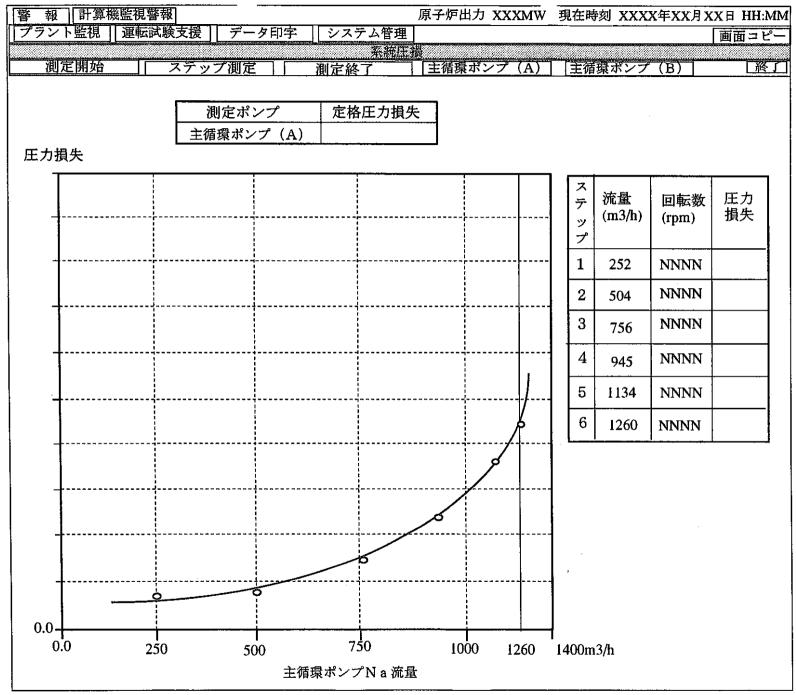
	選転日誌データ変更	
データ変更登録		 取
ログ1 原子炉熱出力 運転モード 出力系CH6 出力系CH7 加力系CH3 中間系CH3 中間系CH3 中間系CH4 中間系CH5 起動系CH1 起動系CH1 起動系CH2 制御棒位置1 制御棒位置2 制御棒位置3 制御棒位置5 制御棒位置6	X X X X X X X X X X X X X X X X X 01:00 : XXXXXXXX 02:00 : XXXXXXXX 03:00 : XXXXXXXX 04:00 : XXXXXXXX 04:00 : XXXXXXXX 05:00 : XXXXXXXX 06:00 : XXXXXXXX 06:00 : XXXXXXXX 07:00 : XXXXXXXX 09:00 : XXXXXXXX 10:00 : XXXXXXXX 11:00 : XXXXXXXX 12:00 : XXXXXXXX	X X X X X UUUUUUU 13:00 : XXXXXXX 14:00 : XXXXXXX 15:00 : XXXXXXX 16:00 : XXXXXXX 17:00 : XXXXXXX 18:00 : XXXXXXX 19:00 : XXXXXXX 20:00 : XXXXXXX 20:00 : XXXXXXX 21:00 : XXXXXXX 21:00 : XXXXXXX 22:00 : XXXXXXX 22:00 : XXXXXXX 23:00 : XXXXXXX 24:00 : XXXXXXX

- 276 -

運転日誌データ編集画面(3) (運転日誌データ変更) 付録. 10

運転試験支援機能マンマシン画面(例)

報 計算 ラント監視	▶機監視警 ┃ 運転詞		データ印	 字 シン	マテム管理	原子炉出	カ XXXM	₩ 現在時刻	刻 XXXX4	FXX月XX日 H 面面	
潮定開始	<u>. 1</u>	ステッフ	御定	測定;	<u>終了</u>] [主循環	ポ <u>ンプ(A</u>) 主循:	<u> 柔ポンプ(</u>	(B) [
		次回計測 NNNN n		入口流量 NNNN m		回転数(INNN.N 1		口流量(E NN m3/h		云数(B) IN.N rpm	
2		1次主循!	景ポンプ	(A)		1 次主循環ポンプ (B)					
テップ	流量 (m3/h)	回転数 (rpm)	Q ーH 曲線上 の流量	Q-H 曲線上 の揚程	圧力 損失	流量 (m3/h)	回転数 (rpm)	Q-H 曲線上 の流量	Q-H 曲線上 の揚程	圧力 損失	
1	252	NNNN									
2	504	NNNN			•				· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·		
3	756	NNNN									
4	945	NNNN									
5	1134	NNNN		· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·							
6	1260	NNNN						· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·			



- 279 -

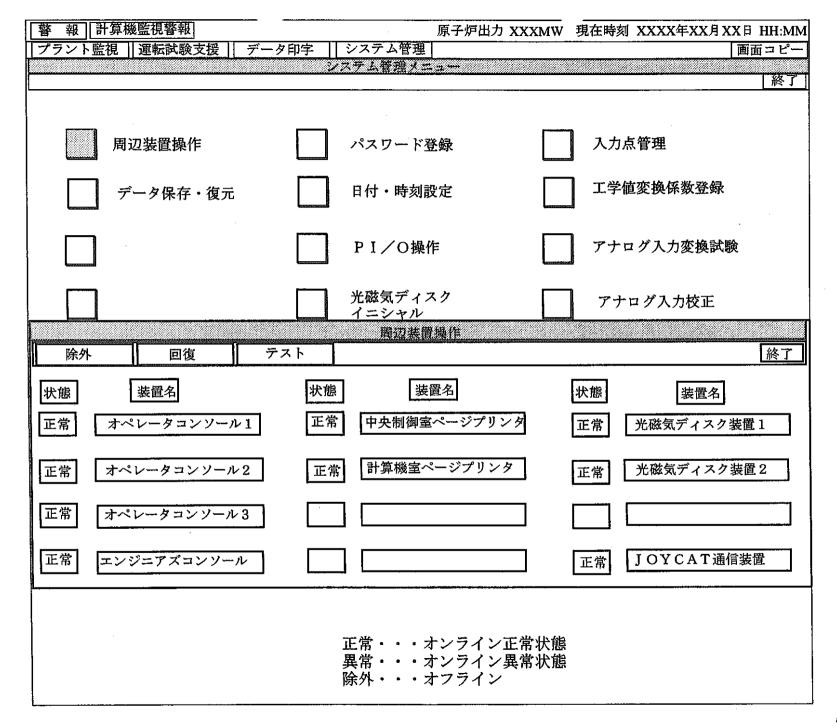
系統圧損

付録. 11

システム管理操作画面 (例)

	著 報 計算機監視警報		XXXMW 現在時刻 XXXX年XX月XX日 HH:MM
	[プラント監視 運転試験支援 🗦	データ印字 システム管理	画面コピー
		システム管理メニュー	終了
		_	
	周辺装置操作	パスワード登録	入力点管理
	データ保存・復元	日付・時刻設定	工学値変換係数登録
		lance	
		P I /O 操作	アナログ入力変換試験
		F I / OBATE	リアロシハ川変換成級
			personal second s
-		光磁気ディスク イニシャル	アナログ入力校正
-			
ໄ ວ		トリップシーケンス	作画
90 1			
		エンコン操作	
		arguet range of	
		· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	

警報 計算機監視警報		原子炉出力 XXXMV	W 現在時刻 XXXX年XX月XX日 HH:MM
プラント監視 運転試験支援 デ		システム管理	
	<u> </u>	ステム管理メニュー	
			施了
周辺装置操作			
同辺表直操作		パスワード登録	入力点管理
データ保存・復元		日付・時刻設定	工学値変換係数登録
Cartigo of a state			
		_	_
		P I /O 操作	アナログ入力変換試験
	المسيبي المسترجة		
		光磁気ディスク	
		イニシャル	アナログ入力校正
		• • • •	
		トリップシーケンス	(作画)
		記録	作画
		エンコン操作	
			日村、時刻設定
		設定	
		日付 XX年XX月X	X日 時刻 XX時XX分 ▲
			X日 時刻 XX時XX分 ▼



周辺装置操作

警報 計算機監視警報 プラント 影相し、思想を表示し			原子炉出力 XXXMV	7 現在開	夠 XXXX年	
プラント監視 運転試験支援		ステム管理 - ム管理メニ				画面コピー
	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·					終了
周辺裝置操作		スワード登	録	入:	力点管理	
データ保存・復元	E F	付・時刻設	定	Τ _й	볻値変換 係絭	文登録
	Р	I/O操作		アー	トログ入力変	を換試験
	*	<u>磁気ディス</u>	<u>ク</u>	<u> </u>		<u>+-</u>
設定			· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·			終了
操作	停止・回復するPI	Oモジュー,	レを指定して下さい。			
	スキャン停止 [トリッ	プシーケンス			
	スキャン回復 [格納容	器 DPIO1 -1		格納容器D	PIO1-2
	C	格納容	器DPIO3		格納容器D	PIO4
	. [日計算	幾室PIO(AI1)		旧計算機室	PIO (AI2)
	Ľ	予備			予備	
	[日間	機室PIO(DI1)		予備	
	Γ	予備			予備	
73	-ット内スロット番号	₿:				

周辺装置操作		」 パスワード	登録	入力点	
データ保存・	復元	<u>日付・時刻</u> アナロク	<u>設定</u> (入力変換		変換係数登録
繁衍					終
Tag No:	FR31. 1-8A	A I	略称: 原子炉出	口Na温度(A)	
基準値	0%	25%	50%	75%	100%
入力値	1.0V	2.0 V	3.0V	4.0 V	5.0V
変換工学値	0.0°C	200.0°C	400.0°C	600.0℃	800.0℃
	[エンコン	品作		
			Т Г		

警報 計算機監視警報		b XXXMW 現在時刻 XXXX年XX月XX日 HH:MM
プラント監視 運転試験支援 🏅	データ印字 システム管理 システム管理メニュー	画面コピー
		終了
周辺裝置操作	パスワード登録	入力点管理
データ保存・復元	日付・時刻設定	工学値変換係数登録
	P I /O操作	アナログ入力変換試験
	光磁気ディスク イニシャル	アナログ入力校正
	トリップシーケンス 記録	作画
	ニー エンコン操作	
		トリップシーケンス記録
		記録回復

	計算機監視警報				XMW 現在時刻	XXXX年XX月XX	日 HH:MM
プラント	監視 運転試験支	援 データ印字				Ī	画コピー
			システム管理メ	<u>#a</u>			終了
l							15 4
	周辺装置操作		パスワード	登録	入力点	管理	
	データ保存・	復元	日付・時刻	設定	「「」 工学値	変換係数登録	
	L			<u> 後作</u> 入力校正	 アナロ	グ入力変換試験	
				////			
	実行					終了]
	Tag No: F	<u>FR31. 1-8</u>	<u> </u>	略称: 原子炉出	⊐Na温度(A)		_
	基準値	0%	25%	50%	75%	100%	
	基準入力値	1.0V	2.0 V	3.0V	4.0V	5.0V	
	基準工学値	0.0°C	200.0°C	400.0°C	600.0°C	800.0°C	
	計測値	1.0V	2.0V	3.0V			
	変換工学値	0.0°C	200.0°C	400.0°C			
	偏差(%)	0.0	0.0	0.0			
		· · · · · ·					-

アナログ入力校正

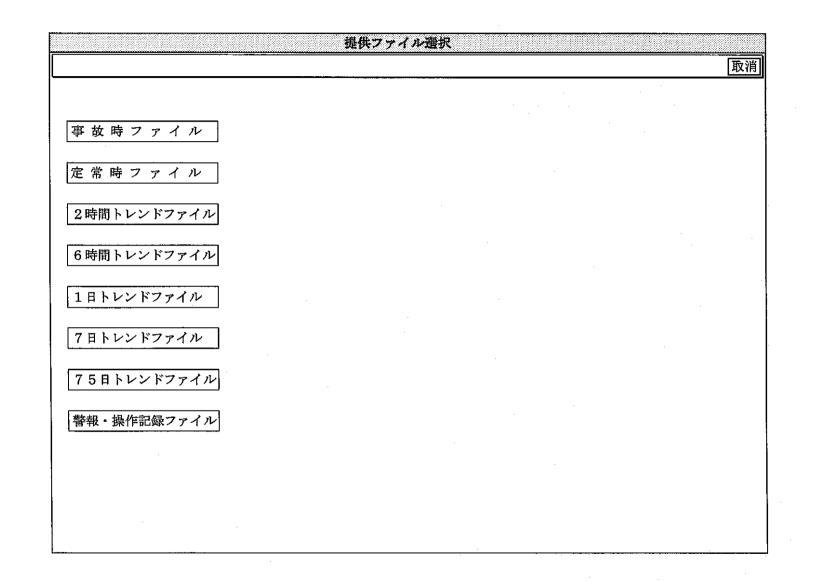
著 報 計算機監視警報	原子炉出力 XXXMW 現在時刻 XXXX年XX月XX日 HH:MM
プラント監視 運転試験支援 データ印字 システム管理 システム管理	
周辺装置操作 パスワード	登録 入力点管理
データ保存・復元 日付・時刻	設定 工学値変換係数登録
PI/O操	作 アナログ入力変換試験
光磁気ディン イニシャル	スク アナログ入力校正
トリップシー 記録	-ケンス 作画
<u>システム管理機能切替</u> 実行	
プラント監視装置で全システム管理操作を許	
プラント監視装置1 操作許可	
プラント監視装置 2 操作許可	」 禁止
プラント監視装置 3 操作許可	「 禁止
· · ·	

アナログ入力平均・標準偏差

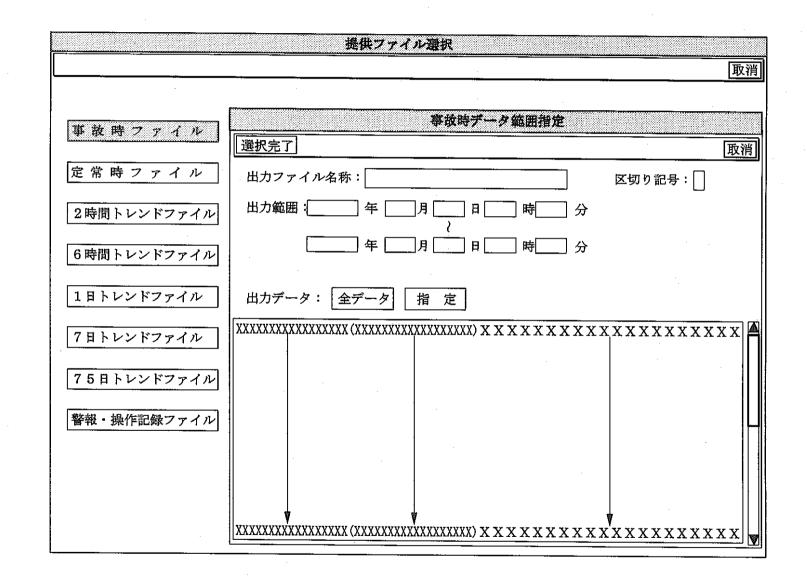
警報 計算機監視警報	原子炉出力	フXXXMW 現在時刻 XXXX年XX月XX日 HH:MM
プラント監視 運転試験支援 デー		画面コピー
	<u>システム管理メニュー</u>	147
周辺装置操作	パスワード登録	入力点管理
データ保存・復元	日付・時刻設定	工学値変換係数登録
· ·		
	P I /O 操作	アナログ入力変換試験
	光磁気ディスク イニシャル	アナログ入力校正
 	トリップシーケンス	
	記録	作画
	and examples and simple sectors in the sector of the sector interval	
	此転試験支援機能切替	
	終了	
運転試験う	を接機能の動作装置を指定する。	
	プラント監視装置 1	
	プラント監視装置2	
	プラント監視装置 3	
Į		
	· · · · ·	

付録. 12

データ提供機能マンマシン画面(例)



提供ファイル選択画面



提供データ範囲指定選択画面 (事故時ファイル)